

Устойчивость и повышение эффективности явных схем  
решения задач теории упругости и теории оболочек (1)

Д.Т. Чекмарев  
Нижегородский государственный университет  
им. Н.И. Лобачевского

# Определение равномерной сетки

$$\begin{pmatrix} x_{ij}^1 \\ x_{ij}^2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_0^1 \\ x_0^2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} b_{11} \\ b_{21} \end{pmatrix} i + \begin{pmatrix} b_{12} \\ b_{22} \end{pmatrix} j$$

$$\begin{pmatrix} x_{ij}^1 \\ x_{ij}^2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_0^1 \\ x_0^2 \end{pmatrix} + B_h \begin{pmatrix} i \\ j \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} x_{(i)}^1 \\ \cdot \\ \cdot \\ \cdot \\ x_{(i)}^n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_0^1 \\ \cdot \\ \cdot \\ \cdot \\ x_0^n \end{pmatrix} + B_h \begin{pmatrix} i_1 \\ i_2 \\ \cdot \\ i_n \end{pmatrix} \quad \text{или} \quad \bar{x}_{(i)} = \bar{x}_0 + B_h \cdot (i), \quad \text{где } (i) = \begin{pmatrix} i_1 \\ i_2 \\ \cdot \\ i_n \end{pmatrix}$$

# Вариационно-разностный метод

## ■ Дискретизация

$$\left(\frac{\partial u}{\partial x}\right)_{ij} \approx \frac{1}{2h_1} (u_{i+1j} + u_{i+1j+1} - u_{ij+1} - u_{ij}) = (d_1^+ u)_{ij},$$

$$\delta \left(\frac{\partial u}{\partial x}\right)_{ij} \approx \frac{1}{2h_1} (\delta u_{i+1j} + \delta u_{i+1j+1} - \delta u_{ij+1} - \delta u_{ij}) = (d_1^+ \delta u)_{ij},$$

$$\left(\frac{\partial u}{\partial y}\right)_{ij} \approx \frac{1}{2h_1} (u_{ij+1} + u_{i+1j+1} - u_{i+1j} - u_{ij}) = (d_2^+ u)_{ij},$$

$$\delta \left(\frac{\partial u}{\partial y}\right)_{ij} \approx \frac{1}{2h_1} (\delta u_{ij+1} + \delta u_{i+1j+1} - \delta u_{i+1j} - \delta u_{ij}) = (d_2^+ \delta u)_{ij}$$

# Вывод дифференциального уравнения из вариационной задачи

- Функционал ->
- Вариационное уравнение->
- Интегрирование по частям ->
- Уравнение Эйлера вариационной задачи

# Построение конечно-разностного представления вариационно-разностной или КЭ схемы

- Функционал ->
- Сеточный функционал->
- Дискретное вариационное уравнение->
- Интегрирование по частям(сеточное)->
- Разностная схема

# Сеточные операторы

## Основные операторы

$$\left(d_m^+ f\right)_{(j)} = \sum_{(k) \in \mathcal{I}^+} \beta_{(k)}^m f_{(j)+(k)},$$

$$d_0^+ f = f + O(\Delta x), \quad d_m^+ f = \frac{\partial f}{\partial X^m} + O(\Delta x), \quad m=1, \dots, n$$

## Двойственные операторы

$$\left(d_m^- f\right)_{(j)} = \chi_m \sum_{(k) \in \mathcal{I}} \beta_{(k)}^m f_{(j)-(k)},$$

# Теорема (разностный аналог формул интегрирования по частям)

- Формулы интегрирования по частям:
- Пусть  $f = g = 0$  на  $\partial V$ , тогда

- $$\int_V f \frac{\partial g}{\partial X^m} dV = \int_V g \frac{\partial f}{\partial X^m} dV \quad (*)$$

**Справедливы равенства (аналоги (\*)):**

$$\sum_{(j) \in \bar{V}} f_{(j)} (d_m^+ g)_{(j)} \Delta V = \chi_m \sum_{(j) \in \bar{V}} (d_m^- f)_{(j)} g_{(j)} \Delta V, \quad (m = 0, \dots, n)$$

- Рассмотрим метод преобразования вариационно-разностных схем в конечно-разностный вид.

- Пусть  $u = (u_1, \dots, u_m)$  - векторная функция,  $p_{jk} = \frac{\partial u_j}{\partial X^k}$

$$W = \int_V F(u_1, \dots, u_n, p_{11}, \dots, p_{mn}) dV \quad - \text{ функционал.}$$

- В вариационном уравнении

$$\delta W = \int_V \sum_{j=1}^m \left[ \frac{\partial F}{\partial u_j} \delta u_j + \sum_{k=1}^m \frac{\partial F}{\partial p_{jk}} \delta \left( \frac{\partial u_j}{\partial X^k} \right) \right] dV = 0$$

- заменим интеграл конечной суммой:

$$\sum_{(l) \in V} \left\{ \sum_{j=1}^m \left[ \frac{\partial f}{\partial u_j} \delta(d_0^+ u_j)_{(l)} + \sum_{k=1}^m \left( \frac{\partial f}{\partial p_{jk}} \right)_{(l)} \delta(d_k^+ u_j)_{(l)} \right] \right\} \Delta V = 0,$$

- Применяя теорему, получим разностный аналог уравнений Эйлера вариационной задачи

$$d_0^- f_{j0} - \sum_{k=1}^n d_k^- f_{jk} = 0, \quad (j = 1, \dots, m) \quad (j = 1, \dots, m).$$

- Здесь

$$f_{j0} = \partial f / \partial u_j, f_{jk} = \partial f / \partial p_{jk}.$$



- Рассмотрим случай квадратичного функционала с постоянными коэффициентами, когда подынтегральная функция имеет вид

$$F(u_1, \dots, u_m, p_{11}, \dots, p_{mn}) = \frac{1}{2} \sum_{i,j=1}^m \left( C_{00}^{ij} u_i u_j + \sum_{k=1}^n C_{0k}^{ij} u_i p_{jk} + \sum_{k,l=1}^n C_{kl}^{ij} p_{ik} p_{jl} \right)$$

- В этом случае сеточные функции являются линейными:  $f_{j0} = \partial f / \partial u_j, f_{jk} = \partial f / \partial p_{jk}$

$$f_{jk} = \sum_{r=0}^n \sum_{s=1}^m C_{jk}^{rs} d_r^+ u_s \quad (j = 1, \dots, m; k = 0, \dots, n)$$

- и система сеточных уравнений принимает вид

$$\sum_{r=0}^n \sum_{s=1}^m \left[ C_{j0}^{rs} d_r^+ d_0^- u_s - \sum_{k=1}^n C_{jk}^{rs} d_r^+ d_k^- u_s \right] = 0 \quad (j = 1, \dots, m)$$

- Или

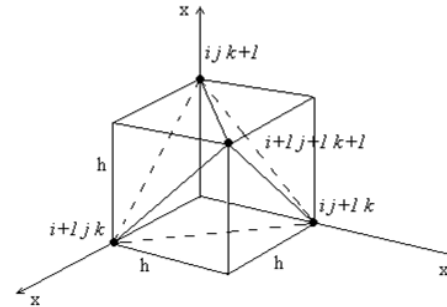
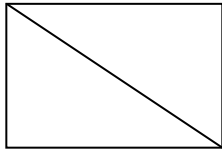
$$\sum_{r=0}^n \sum_{s=1}^m \left[ C_{j0}^{rs} D_{r0} u_s - \sum_{k=1}^n C_{jk}^{rs} D_{rk} u_s \right] = 0, \quad (j = 1, \dots, m)$$

- где

$$D_{jk} = d_j^+ d_k^- \quad (j, k = 0, \dots, n).$$

$$D_{00} \approx I; \left\{ D_{j0}, D_{0j} \approx \frac{\partial}{\partial X^j} \right\}; \left\{ D_{jk}, D_{kj} \approx \frac{\partial^2}{\partial X^j \partial X^k} \right\},$$

# Случай нескольких элементов в ячейке



- Система примет вид:

$$\sum_{r=0}^n \sum_{s=1}^m \left[ C_{j0}^{rs} D_{r0}^* u_s - \sum_{k=1}^n C_{jk}^{rs} D_{rk}^* u_s \right] = 0, \quad (j = 1, \dots, m)$$

- где

$$D_{jk}^* = \sum_{l=1}^p \gamma_l d_{j,l}^+ d_{k,l}^-$$

## Преобразование схем МКЭ (двумерный случай)

- Функционал

$$W_h = \sum_{(i,j) \in \Omega_h} \sum_{k=1}^r \int_{E_{ijk}} F(u, p_1, p_2) d\Omega$$

- функция в элементе в виде

- $$u = \sum_{l=0}^{m_k-1} C_l \varphi_{lk} \quad \text{или} \quad u = \sum_{l=0}^{m_k-1} (d_l^{k+} u)_{ij} \psi_{lk}$$

- Получим после интегрирования:

$$W_h = \sum_{(i,j) \in \Omega_h} \sum_{k=1}^r \Phi_k(\xi_{ij0}, \dots, \xi_{ijm_k-1})$$

- Вариация функционала:

$$\delta W_h = \sum_{(i,j) \in \Omega_h} \sum_{k=1}^r (f_{k0} \delta(d_0^{k+} u) + \dots + f_{km_k-1} \delta(d_{m_k-1}^{k+} u))_{ij}$$

- Разностная схема:

$$\sum_{k=1}^r \sum_{l=0}^{m_k-1} \chi_l d_l^{k-} f_{kl} = 0$$

## Применение. Теория пластин Тимошенко (одномерная задача)

Система уравнений в безразмерном виде

$$a \left( \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} + \frac{\partial \psi}{\partial x} \right) - \frac{\partial^2 w}{\partial T^2} = 0$$
$$\frac{\partial^2 w}{\partial x^2} - \frac{12a}{\eta^2} \left( \frac{\partial w}{\partial x} + \psi \right) - \frac{\partial^2 \psi}{\partial T^2} = 0$$

эквивалентна одному уравнению четвертого порядка

$$\frac{\partial^4 w}{\partial x^4} + \frac{12a}{\eta^2} \frac{\partial^2 w}{\partial T^2} - \left( 1 + \frac{1}{a} \right) \frac{\partial^4 w}{\partial x^2 \partial T^2} + \frac{1}{a} \frac{\partial^4 w}{\partial T^4} = 0.$$

## Схема МКР

$$\Phi(w, \psi) = a(D_{11}w + D_{01}\psi) - D_{\text{TT}}w = 0$$

$$\Lambda(w, \psi) = D_{11}\psi - \frac{12a}{\eta^2}(D_{01}w + \psi) - D_{\text{TT}}w = 0$$

## Вариационно-разностная схема

$$\Phi(w, \psi) = a(D_{11}w + D_{01}\psi) - D_{\text{TT}}w = 0$$

$$\Lambda'(w, \psi) = D_{11}\psi - \frac{12a}{\eta^2}(D_{01}w + D_{00}\psi) - D_{\text{TT}}w = 0$$

## Схема МКЭ

$$\Phi(w, \psi) = a(D_{11}w + D_{01}\psi) - D_{\text{TT}}w = 0$$

$$\Lambda''(w, \psi) = D_{11}\psi - \frac{12a}{\eta^2} \left( D_{01}w + D_{00}\psi - \frac{h_1^2}{12} D_{11}\psi \right) - D_{\text{TT}}w = 0$$

В виде одного уравнения:

МКР

$$\left(1 + 3a \left(\frac{\Delta x}{\eta}\right)^2\right) D_{11} D_{11} w + \frac{12}{\eta^2} D_{\text{TT}} w - \left(1 + \frac{1}{a}\right) D_{11} D_{\text{TT}} w + \frac{1}{a} D_{\text{TT}} D_{\text{TT}} w = 0.$$

В-Р М

$$D_{11} D_{11} w + \frac{12}{\eta^2} D_{00} D_{\text{TT}} w - \left(1 + \frac{1}{a}\right) D_{11} D_{\text{TT}} w + \frac{1}{a} D_{\text{TT}} D_{\text{TT}} w = 0.$$

МКЭ

$$\left(1 + a \left(\frac{\Delta x}{\eta}\right)^2\right) D_{11} D_{11} w + \frac{12}{\eta^2} D_0^* D_{\text{TT}} w - \left(1 + \frac{1}{a}\right) D_{11} D_{\text{TT}} w + \frac{1}{a} D_{\text{TT}} D_{\text{TT}} w = 0.$$