

КАЗАНСКИЙ ФЕДЕРАЛЬНЫЙ УНИВЕРСИТЕТ

Е.Н. СОСОВ

Геометрия Лобачевского и ее применение в  
специальной теории относительности

Часть 2

Применение геометрии Лобачевского в специальной теории  
относительности

КАЗАНЬ – 2012

УДК 514.13, 515.17

Печатается по решению  
Учебно-методической комиссии  
Института математики и механики имени Н. И. Лобачевского

**Сосов Е.Н.**

Геометрия Лобачевского и ее применение в специальной теории относительности.  
Часть 2.: Учебно-методическое пособие. — Казань: Казанский федеральный университет, 2012. 32 с.

Данное учебно-методическое пособие предназначено для студентов математиков старших курсов университетов, а также для магистрантов.

© Сосов Е. Н., 2012

## Введение.

Во второй части учебно-методического пособия рассматривается применение геометрии Лобачевского в специальной теории относительности (СТО). При этом используется модель Бельтрами–Клейна геометрии Лобачевского, которая дает возможность быстро изложить основные начальные факты и достаточно просто получить основные применения геометрии Лобачевского в СТО. Рассматриваются преобразования Лоренца и устанавливается, что геометрия пространства скоростей частиц в специальной теории относительности является геометрией Лобачевского. Обсуждаются применения эффекта Доплера и разбираются различные случаи упругого столкновения двух частиц. Показывается, что формулы тригонометрии планиметрии Лобачевского интерпретируют законы сохранения энергии и импульса в распаде  $\pi^0$ -мезона на два  $\gamma$ -кванта. Все задачи в пособии служат для контроля правильного усвоения основных понятий.

## 1. Преобразования Галилея. Принцип относительности Галилея и принцип относительности Эйнштейна.

Сначала напомним следующие определения.

**Системой отсчета** (СО) в механике называют тело отсчета с координатной системой, набор эталонов длины и одни часы, жестко скрепленные с телом отсчета.

В произвольной СО, которую обозначим через  $K$ , событие характеризуется местом и временем, т.е. упорядоченной четверкой вещественных чисел

$$\langle t; x \rangle = \langle t; x^1; x^2; x^3 \rangle \in \mathbb{R}^4.$$

СО, в которой движение тел, не находящихся под воздействием внешних сил (свободное движение тел), происходит с постоянной скоростью, называется **инерциальной системой отсчета** (ИСО).

В механике предполагают, что во всех ИСО время однородно, а пространство **однородно и изотропно**, т.е. все точки пространства равноправны и все направления пространства равноправны.

Рассмотрим ИСО  $K$  и ИСО  $\hat{K}$ , которая движется относительно  $K$  с постоянной скоростью  $V = \langle V^1; V^2; V^3 \rangle$ .

В данный момент времени  $t$  радиус-векторы точки  $M$  связаны равенством

$$\hat{x} = x - R,$$

где  $R = Vt + R_0$  — радиус-вектор начала  $\hat{O}$  СО  $\hat{K}$  относительно начала  $O$  СО  $K$ . Если предположить, что в момент  $t = 0$  оба начала совпадают, то  $R = Vt$ .

Используя изотропность пространства, мы можем повернуть каждую из СО вокруг своего начала любым способом. За счет поворотов можно упростить полученную формулу до вида

$$\hat{x} = \langle x^1 - V^1 t; x^2; x^3 \rangle .$$

В классической механике в обеих СО пользуются бесконечно быстрыми сигналами (из одной СО в другую СО), а для таких сигналов конечная

относительная скорость систем несущественна, т.е. бесконечная скорость в обеих системах бесконечна.

Следовательно, по часам обеих СО время наступления события будет одно и то же, т.е.  $\hat{t} = t$ .

Полученные преобразования координатных систем

$$\langle \hat{t}; \hat{x} \rangle = \langle t; x^1 - V^1 t; x^2; x^3 \rangle$$

называются **преобразованиями Галилея**. Нетрудно понять, что в общем виде преобразования Галилея имеют вид

$$\langle \hat{t}; \hat{x} \rangle = \langle t; Ax + x_0 - Vt \rangle,$$

где  $x_0$  — постоянный вектор,  $A$  — ортогональный оператор пространства  $\mathbb{R}^3$ .

**Принцип относительности Галилея** состоит в следующем: тождественные механические опыты поставленные в любых двух ИСО дадут тождественные результаты. Следовательно, уравнения законов классической механики должны быть одинаковы в любых двух ИСО, т.е. эти уравнения инвариантны относительно преобразований Галилея (при этом масса считается инвариантной).

Взаимодействие материальных частиц описывается в классической механике с помощью потенциальной энергии взаимодействия, являющейся функцией от координат взаимодействующих частиц.

Изменение положения одной из взаимодействующих частиц, в силу второго закона Ньютона, отражается на остальных частицах в тот же момент, т.е. взаимодействия распространяются мгновенно (дальнодействие).

Но этот вывод находится в противоречии с опытными данными, из которых можно сделать вывод о существовании **максимальной скорости распространения взаимодействий**. Следовательно, в природе вообще невозможно движение тел со скоростью больше максимальной скорости распространения взаимодействий.

О взаимодействии, распространяющемся от одной частицы к другой говорят как о «сигнале», отправляющемся от первой частицы и «дающем знать» второй об изменении, которое испытала первая.

Передать сигнал — это значит передать энергию и импульс (в СТО они неразделимы). О скорости распространения взаимодействий говорят тогда, как о «скорости сигнала».

Уравнения теории электромагнетизма Максвелла оказались инвариантными относительно преобразований Галилея. Взаимодействие зарядов или токов в этой теории осуществляется посредством поля, которому приписывается самостоятельное существование.

Кроме того, электромагнитное поле распространяется с конечной скоростью, а это означает, что взаимодействие распространяется со скоростью распространения поля.

Опыт показывает, что наибольшей скоростью передачи сигнала является скорость света  $c = 299792458 \pm 1,2$  м/с в вакууме (1975 г.), которая является также скоростью распространения электромагнитных волн любой частоты в вакууме, т.е. опытные данные согласуются с теорией Максвелла.

В 1905 году А. Эйнштейн распространил принцип относительности на все явления природы: **все тождественные физические явления во всех ИСО при одинаковых начальных условиях протекают одинаково.**

Его второй постулат был таким: **скорость света в вакууме одинакова по всем направлениям и в любой области данной ИСО и одинакова во всех ИСО.**

В настоящее время вместо этого постулата исходят из того, что в природе существует предельная скорость передачи сигнала (взаимодействия).

Далее полагают, что этой предельной скоростью является скоростью света в вакууме (но СТО не утратила бы смысла, если бы предельная скорость оказалась иной).

Из того, что скорость света является предельной скоростью распространения взаимодействий, следует, что она должна иметь одно и то же значение во всех ИСО (иначе различные ИСО стало бы возможным различить и в силу принципа относительности получилось бы противоречие).

## **2. Пространство Минковского. Преобразования Лоренца.**

Рассмотрим в  $\mathbb{R}^4$  псевдоскалярное умножение

$$(\langle x^0; x \rangle, \langle y^0; y \rangle) = x^0 y^0 - x^1 y^1 - x^2 y^2 - x^3 y^3 = x^0 y^0 - (x, y),$$

где, например,  $x = \langle x^1; x^2; x^3 \rangle \in \mathbb{R}^3$ .

Получим, так называемое **пространство Минковского**  $\mathbb{R}_{1,3}^4 = \mathbb{R}_1^4$ . Это четырехмерное векторное пространство с псевдоскалярным умножением сигнатуры  $(+, -, -, -)$  является ассоциированным для точечного псевдоевклидова пространства с аналогичным названием и тем же самым обозначением.

Если  $\langle t_1; x \rangle, \langle t_2; y \rangle$  — два события (которые называются **мировыми точками**), то величина

$$s_{12} = \sqrt{c^2(t_2 - t_1)^2 - (x - y)^2} = \sqrt{c^2(t_2 - t_1)^2 - (x^1 - y^1)^2 - (x^2 - y^2)^2 - (x^3 - y^3)^2}$$

называется **интервалом** или **расстоянием** между этими событиями.

Обычно полагают  $x^0 = ct_1, y^0 = ct_2$ .

Множество  $\{\langle y^0; y \rangle \in \mathbb{R}_1^4 : s_{12} = 0\}$  называется **изотропным (световым) конусом** с вершиной в точке  $\langle x^0; x \rangle$ .

Ненулевой вектор называется **временеподобным (пространственноподобным, изотропным)**, если его псевдоскалярный квадрат больше нуля (меньше нуля, равен нулю).

Если два события бесконечно близки друг другу, то для интервала  $ds$  между ними имеем

$$ds^2 = c^2 dt^2 - dx^2 = (dx^0)^2 - (dx^1)^2 - (dx^2)^2 - (dx^3)^2.$$

Из инвариантности скорости света следует, если интервал между двумя событиями равен нулю в одной ИСО, то он равен нулю и в любой другой ИСО, т.е. если  $ds = 0$  в одной ИСО  $K$ , то  $d\hat{s} = 0$  в любой другой ИСО  $\hat{K}$ .

С другой стороны,  $ds$  и  $d\hat{s}$  — бесконечно малые одного порядка. Следовательно,  $ds^2$  и  $d\hat{s}^2$  должны быть пропорциональны друг другу

$$ds^2 = a d\hat{s}^2,$$

причем коэффициент  $a$  может зависеть только от абсолютной величины скорости обеих ИСО и не может зависеть от координат, времени и направления относительной скорости, поскольку тогда различные точки и направления пространства, а также моменты времени были бы не равноценны.

Рассмотрим три системы отсчета  $K_1, K_2, K$  и пусть  $V_1$  и  $V_2$  — скорости движения систем  $K_1$  и  $K_2$  относительно  $K$ . Тогда

$$ds^2 = a(|V_1|)ds_1^2, \quad ds^2 = a(|V_2|)ds_2^2, \quad ds_1^2 = a(|V_{12}|)ds_2^2,$$

где  $|V_{12}|$  — абсолютная величина скорости движения  $K_2$  относительно  $K_1$ . Сравнивая эти соотношения, получим

$$\frac{a(|V_2|)}{a(|V_1|)} = a(|V_{12}|).$$

$V_{12}$  зависит не только от абсолютных величин векторов  $V_1, V_2$ , но и от угла между ними. Но последний не входит в левую часть полученного равенства.

Следовательно, это равенство может быть справедливым, если функция  $a(|V|)$  является постоянной, равной в силу того же равенства единице, т.е.  $ds^2 = d\hat{s}^2$  и, следовательно,  $s = \hat{s}$ .

Таким образом, **интервал является инвариантом по отношению к преобразованию ИСО к любой другой ИСО.**

Эта инвариантность интервала и является математическим выражением постоянства скорости света в любой ИСО.

Группа движений пространства Минковского называется **группой Пуанкаре**. Это группа Ли (докажите).

Компонента единицы группы Пуанкаре называется **группой Лоренца**.

**Примеры.** Найдем стационарную подгруппу  $O(1, 1)$  (группу псевдоортогональных преобразований) группы движений пространства  $\mathbb{R}_1^2$ , произвольный элемент которой оставляет неподвижной точку  $(0; 0) \in \mathbb{R}_1^2$ .

Запишем в матричном виде условие сохранения матрицы  $G$  метрического тензора при действии стационарной подгруппы

$$G = A^\top G A,$$



где

$$G = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}, \quad A = \begin{pmatrix} a & b \\ k & d \end{pmatrix} \in O(1, 1).$$

Из этого условия получим систему уравнений

$$a^2 - k^2 = 1, \quad ab - kd = 0, \quad b^2 - d^2 = -1$$

с неизвестными  $a, b, k$  и  $d \in \mathbb{R}$ . Обозначим  $\text{th } \Psi = \frac{k}{a}$ . Тогда общее решение нашей системы имеет вид

$$A = \pm \begin{pmatrix} \text{ch } \Psi & \pm \text{sh } \Psi \\ \text{sh } \Psi & \pm \text{ch } \Psi \end{pmatrix}, \quad \Psi \in \mathbb{R},$$

а группа  $O(1, 1)$  состоит из четырех компонент связности, общий вид представителей которых следующий

$$\begin{pmatrix} \text{ch } \Psi & \text{sh } \Psi \\ \text{sh } \Psi & \text{ch } \Psi \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} \text{ch } \Psi & -\text{sh } \Psi \\ \text{sh } \Psi & -\text{ch } \Psi \end{pmatrix}, \\ \begin{pmatrix} -\text{ch } \Psi & \text{sh } \Psi \\ -\text{sh } \Psi & \text{ch } \Psi \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} -\text{ch } \Psi & -\text{sh } \Psi \\ -\text{sh } \Psi & -\text{ch } \Psi \end{pmatrix}, \quad \Psi \in \mathbb{R}.$$

Первая из этих матриц есть представитель компоненты единицы группы  $O(1, 1)$ .

Рассмотрим ИСО  $K(O; \langle x^0 = ct; x \rangle)$  и движущуюся относительно нее с постоянной скоростью  $V$  вдоль оси  $Ox^1$  ИСО  $\hat{K}(\hat{O}; \langle \hat{x}^0 = c\hat{t}; \hat{x} \rangle)$  так, что  $Ox^2 \parallel \hat{O}\hat{x}^2$ ,  $Ox^3 \parallel \hat{O}\hat{x}^3$ .

Ортохронные (с неизменным направлением времени) псевдоортогональные преобразования первого рода (с единичным определителем) этих координат с учетом приведенного примера будут иметь вид

$$x^0 = \hat{x}^0 \text{ch } \Psi + \hat{x}^1 \text{sh } \Psi, \quad x^1 = \hat{x}^0 \text{sh } \Psi + \hat{x}^1 \text{ch } \Psi, \\ x^2 = \hat{x}^2, \quad x^3 = \hat{x}^3, \quad \Psi \in \mathbb{R}.$$

Рассмотрим в системе  $K$  движение начала  $\hat{O} : \hat{x} = 0$ . Тогда получим

$$\frac{V}{c} = \frac{x^1}{ct} = \frac{x^1}{x^0} = \text{th } \Psi.$$

Следовательно,

$$\text{sh } \Psi = \frac{B}{\sqrt{1 - B^2}}, \quad \text{ch } \Psi = \frac{1}{\sqrt{1 - B^2}},$$

где  $B = \frac{V}{c}$  условно будем называть **приведенной скоростью**. Тогда преобразования координат можно написать в виде

$$x^0 = \Gamma(\hat{x}^0 + B\hat{x}^1), \quad x^1 = \Gamma(B\hat{x}^0 + \hat{x}^1), \quad x^2 = \hat{x}^2, \quad x^3 = \hat{x}^3,$$

где  $\Gamma = (1 - B^2)^{-1/2}$ . Эти преобразования называются **преобразованиями Лоренца**.

Обратные преобразования Лоренца нетрудно найти. Они имеют вид

$$\hat{x}^0 = \Gamma(x^0 - Bx^1), \quad \hat{x}^1 = \Gamma(-Bx^0 + x^1), \quad \hat{x}^2 = x^2, \quad \hat{x}^3 = x^3.$$

Если  $B = \frac{V}{c} \ll 1$ , то, отбрасывая малые величины, из преобразований Лоренца приближенно получим преобразования Галилея

$$t = \hat{t}, \quad x^1 = V\hat{t} + \hat{x}^1, \quad x^2 = \hat{x}^2, \quad x^3 = \hat{x}^3.$$

Найдем преобразования Лоренца в общем случае, когда ИСО  $\hat{K}$  движется относительно ИСО  $K$  с постоянной скоростью, определяемой вектором  $V$ .

Теперь  $B = \frac{V}{c}$  — вектор, определяющий при  $|B| \neq 0$  единичный вектор  $e$ , т.е.  $B = |B|e$ . Тогда для каждого вектора  $x \in \mathbb{R}^4$

$$x_1 e = (e, x)e = \frac{(B, x)B}{B^2}, \quad x_2 = x - x_1 e = x - \frac{(B, x)B}{B^2}.$$

Компонента  $x_1$  теперь играет роль координаты  $x^1$  из предыдущего примера, поэтому

$$\hat{x}^0 = \Gamma(x^0 - (B, x)).$$

Учитывая, что ортогональный к направлению скорости вектор  $x_2$  не изменяется, получим

$$\begin{aligned} \hat{x} &= \hat{x}_1 e + \hat{x}_2 = \Gamma(-Bx^0 + x_1 e) + x_2 = \\ &= \Gamma(-Bx^0 + \frac{(B, x)B}{B^2}) + x - \frac{(B, x)B}{B^2} = \Gamma(x - Bx^0) + (\Gamma - 1)(\frac{(B, x)B}{B^2} - x). \end{aligned}$$

Таким образом, в общем случае преобразования Лоренца имеют вид

$$\begin{aligned} \hat{x}^0 &= \Gamma(x^0 - (B, x)), \quad \hat{x} = \Gamma(x - Bx^0) + \frac{(\Gamma - 1)[B, [B, x]]}{B^2} = \\ &= \frac{\Gamma}{B^2}(((B, x) - B^2 x^0)B + (B^2 x - (B, x)B)\sqrt{1 - B^2}). \end{aligned}$$

Если считать, что  $q = \frac{x}{x^0}$  — радиус-вектор точки из открытого шара  $B(0, 1) \subset \mathbb{R}^3$ , то преобразования Лоренца определяют параллельный перенос в модели Бельтрами–Клейна пространства Лобачевского в этом шаре на вектор  $(-B)$ :

$$\hat{q} = \frac{((B, q) - B^2)V + (B^2q - (B, q)V)\sqrt{1 - B^2}}{B^2(1 - (B, q))}.$$

Отметим еще два простых следствия из вида преобразований Лоренца.

1. Если в СО  $K$  на оси  $Ox^1 = Ox$  покоится стержень длины  $l_0 = \Delta x = x_2 - x_1$ , то в движущейся вдоль этой оси со скоростью  $V$  СО  $\hat{K}$  найдем

$$x_i = \Gamma(B\hat{x}^0 + \hat{x}_i), \quad i = 1, 2.$$

**Собственной длиной стержня** называется его длина в той СО, в которой он покоится. Следовательно,  $l_0$  — собственная длина стержня и  $l = \Delta\hat{x} = l_0\Gamma^{-1} = l_0\sqrt{1 - B^2}$ .

Таким образом, происходит **лоренцево сокращение длины стержня**: длина стержня в движущейся СО  $\hat{K}$  сокращается в отношении  $\Gamma^{-1}$ .

Объем также сокращается в отношении  $\Gamma^{-1}$ , поскольку поперечные размеры тела не изменяются.

2. Пусть теперь в СО  $\hat{K}$ , где покоятся часы, два события произошли в одном и том же месте с координатами  $(\hat{x}^1; \hat{x}^2; \hat{x}^3)$  в СО  $\hat{K}$  и в СО  $K$  время между этими событиями есть  $\Delta\hat{t} = \hat{t}_2 - \hat{t}_1$ . Тогда

$$x_i^0 = \Gamma(\hat{x}_i^0 + B\hat{x}^1), \quad i = 1, 2.$$

Следовательно,  $\Delta t = t_2 - t_1 = \Gamma\Delta\hat{t}$  и в движущейся СО часы идут медленнее в отношении  $\Gamma^{-1}$ .

**3. Геометрия пространства скоростей частиц в специальной теории относительности является геометрией Лобачевского.**

**3-скоростью частицы** в СО  $K$  называется вектор-функция

$$v = \left\langle \frac{dx^1}{dt}; \frac{dx^2}{dt}; \frac{dx^3}{dt} \right\rangle = \frac{dx}{dt}.$$

Рассмотрим также вектор-функцию

$$\beta = \frac{v}{c} = \frac{dx}{dx^0}.$$

Пусть ИСО  $\hat{K}(\hat{O}; \langle \hat{x}^0 = ct; \hat{x} \rangle)$  движется относительно  $K(O; \langle x^0 = ct; x \rangle)$  с постоянной скоростью  $V$  вдоль оси  $Ox^1$  так, что  $Ox^2 \parallel \hat{O}\hat{x}^2$ ,  $Ox^3 \parallel \hat{O}\hat{x}^3$ .

Из преобразований Лоренца найдем

$$dx^0 = \Gamma(d\hat{x}^0 + Bd\hat{x}^1), \quad dx^1 = \Gamma(Bd\hat{x}^0 + d\hat{x}^1), \quad dx^2 = d\hat{x}^2, \quad dx^3 = d\hat{x}^3.$$

Следовательно,

$$\beta^1 = \frac{\hat{\beta}^1 + B}{1 + B\hat{\beta}^1}, \quad \beta^2 = \frac{\hat{\beta}^2 \sqrt{1 - B^2}}{1 + B\hat{\beta}^1}, \quad \beta^3 = \frac{\hat{\beta}^3 \sqrt{1 - B^2}}{1 + B\hat{\beta}^1}.$$

Для общего преобразования Лоренца получим

$$d\hat{x}^0 = \Gamma(dx^0 - (B, dx)), \quad d\hat{x} = \Gamma(dx - Bdx^0) + \frac{(\Gamma - 1)[B, [B, dx]]}{B^2} =$$

$$\frac{\Gamma}{B^2}(((B, dx) - B^2 dx^0)B + (B^2 dx - (B, dx)B)\sqrt{1 - B^2}).$$

Следовательно,

$$\hat{\beta} = \frac{\beta - B + \frac{(1 - \Gamma^{-1})[B, [B, \beta]]}{B^2}}{1 - (B, \beta)} =$$

$$\frac{((B, \beta) - B^2)B + (B^2\beta - (B, \beta)B)\sqrt{1 - B^2}}{B^2(1 - (B, \beta))}.$$

Кроме того,

$$\hat{\beta}^2 = \frac{(\beta - B)^2 - [B, \beta]^2}{(1 - (B, \beta))^2} = \frac{(1 - (B, \beta))^2 - (1 - \beta^2)(1 - B^2)}{(1 - (B, \beta))^2},$$

$$1 - \hat{\beta}^2 = \frac{(1 - \beta^2)(1 - B^2)}{(1 - (B, \beta))^2}.$$

Эти формулы можно получить и с помощью формул геометрии Лобачевского следующим образом. Параллельный перенос является изометрией и  $\hat{\beta} = g_B^{-1}(\beta)$ , следовательно

$$\rho(0, \hat{\beta}) = \rho(0, g_B^{-1}(\beta)) = \rho(g_B^{-1}(g_B(0)), g_B^{-1}(\beta)) = \rho(B, \beta).$$

Осталось использовать формулу для метрики в левой и правой частях полученного равенства, затем привести выражения к нужному виду. Можно доказать это и следующим образом. Записать теорему косинусов

$$\operatorname{ch} \rho(0, \hat{\beta}) = \operatorname{ch} \rho(0, \beta) \operatorname{ch} \rho(0, B) - \operatorname{sh} \rho(0, \beta) \operatorname{sh} \rho(0, B) \cos \alpha,$$

где  $\alpha$  — величина угла между векторами  $-B$  и  $\hat{\beta}$ , в ином виде

$$(1 - \hat{\beta}^2)^{-1/2} = (1 - \beta^2)^{-1/2} (1 - B^2)^{-1/2} (1 - (\beta, B))$$

и возвести обе части в степень  $(-2)$ .

Если приближенно  $B = \beta + d\beta$ , то получим римановы метрики

$$dl^2 = \frac{d\beta^2 - [d\beta, \beta]^2}{(1 - \beta^2)^2} = \frac{(1 - \beta^2)d\beta^2 + (\beta, d\beta)^2}{(1 - \beta^2)^2}, \quad ds^2 = c^2 \frac{(c^2 - v^2)dv^2 + (v, dv)^2}{(c^2 - v^2)^2}.$$

Таким образом, **пространство скоростей частиц является пространством Лобачевского, а преобразование скорости частицы является параллельным переносом в этом пространстве.**

#### 4. 4-скорость частицы, 4-вектор энергии-импульса частицы и функция Гамильтона.

**4-скоростью частицы** в  $\mathbb{R}_1^4$  называется вектор с компонентами

$$u^i = \frac{dx^i}{ds}, \quad i = 0, 1, 2, 3.$$

Преобразуются эти компоненты также как и координаты при обратном преобразовании Лоренца

$$u^{i'} = a_i^{i'} u^i,$$

где

$$(a_i^{i'}) = \begin{pmatrix} \Gamma & -\Gamma B & 0 & 0 \\ -\Gamma B & \Gamma & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Можно также получить **ковариантные компоненты скорости частицы**

$$u_i = g_{ik} u^k,$$

где ненулевые компоненты метрического тензора равны

$$g_{00} = -g_{11} = -g_{22} = -g_{33} = 1.$$

**Компоненты 4-скорости** удовлетворяют тождеству

$$u_i u^i = 1.$$

Действительно,

$$ds = \sqrt{c^2 dt^2 - dx^2} = c\sqrt{1 - \beta^2} dt = \gamma^{-1} dx^0,$$

где  $\gamma = (1 - \beta^2)^{-1/2} = \text{ch } \rho(0, \beta) = \text{ch } \psi$ . Тогда

$$\langle u^0; u \rangle = \langle u^0; u^1; u^2; u^3 \rangle = \gamma \langle 1; \beta \rangle, \quad u_i u^i = \gamma^2 (1 - \beta^2) = 1.$$

Таким образом, 4-скорость частицы есть радиус-вектор точки  $\mathbb{S}_+(0, 1)$  в  $\mathbb{R}_1^4$ .

**Принцип наименьшего действия** заключается в том, что для любой механической системы существует такой интеграл  $S$  (называемый действием), который минимален вдоль малых участков линии движения (следовательно, вариация  $\delta S$  которого равна нулю).

Таким образом, мировые линии массивных частиц в  $\mathbb{R}_1^4$  есть экстремали функционала  $S$ .

Действие для свободной материальной частицы не должно зависеть от выбора ИСО, т.е. должно быть инвариантным относительно преобразований Лоренца. Следовательно, интеграл должен быть взят от скаляра  $-\alpha$ , умноженного на дифференциал первой степени от интервала (минус выбран, чтобы интеграл принимал вдоль прямой минимальное значение)

$$S = -\alpha \int_a^b ds = -\alpha \int_{t_1}^{t_2} c \sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}} dt.$$

При  $c \rightarrow \infty$  функция Лагранжа

$$L = -\alpha c \sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}$$

должна перейти в ее классическое выражение

$$L = \frac{mv^2}{2}.$$

Разложим  $L$  по степеням  $\frac{v}{c}$

$$L = -\alpha c \sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}} = -\alpha c + \frac{\alpha v^2}{2c} + \dots$$

Следовательно,  $\alpha = mc$ , поскольку постоянную в  $L$  можно опустить (она исчезает при варьировании действия). Таким образом,

$$L = -mc^2\gamma^{-1}, \quad S = -mc \int_a^b ds.$$

**3-импульсом частицы** называется вектор

$$p = \frac{\partial L}{\partial v} = m\gamma v = mc\gamma\beta.$$

Тогда модуль 3-импульса имеет вид

$$|p| = mc \operatorname{sh} \psi.$$

**3-силой** называется вектор

$$f = \frac{dp}{dt} = m \frac{d(\gamma v)}{dt}.$$

**Энергией частицы** называется величина

$$E = \left(v, \frac{\partial L}{\partial v}\right) - L.$$

Учитывая выражение для 3-импульса, получим

$$E = (v, p) - L = m\gamma v^2 + mc^2\gamma^{-1} = mc^2\gamma = mc^2 \operatorname{ch} \psi.$$

**Энергией покоя частицы** называется величина ее энергии при  $v = 0$ , т.е.  $E_0 = mc^2$ .

Энергия и импульс частицы связаны следующими соотношениями.

Связь 1.

$$\frac{E^2}{c^2} - p^2 = m^2c^2.$$

Действительно,

$$\frac{E^2}{c^2} - p^2 = m^2 c^2 \operatorname{ch}^2 \psi - m^2 c^2 \operatorname{sh}^2 \psi = m^2 c^2.$$

Если  $|\beta| \ll 1$ , то приблизительно  $E = mc^2 + \frac{mv^2}{2}$ .

Связь 2.

$$p = \frac{Ev}{c^2}.$$

Если масса покоя частицы равна нулю (например, для фотона), то из этой формулы при  $|v| = c$  получим

$$|p| = \frac{E}{c}.$$

В обычном же случае из  $|v| \rightarrow c$  следует  $E \rightarrow \infty$  и  $|p| \rightarrow \infty$ .

Получим аналогичные формулы в четырехмерном случае

$$\begin{aligned} ds &= \sqrt{dx_i dx^i}, & \delta S &= -mc \delta \int_a^b ds = -mc \int_a^b \delta \sqrt{dx_i dx^i} = \\ & & & -mc \int_a^b \frac{dx_i \delta dx^i}{ds} = -mc \int_a^b u_i \delta x^i = -mc u_i \delta x^i \Big|_a^b + mc \int_a^b \delta x^i \frac{du_i}{ds} ds. \end{aligned}$$

Для нахождения уравнений движения сравниваются различные траектории, проходящие через два заданных положения, т.е.

$$\delta x^i \Big|_a = \delta x^i \Big|_b = 0.$$

Истинная траектория движения определяется тогда из условия  $\delta S = 0$ . Тогда ковариантные компоненты **4-ускорения** равны нулю

$$w_i = \frac{du_i}{ds} = \gamma \frac{du_i}{dx^0} = 0.$$

Для того, чтобы найти вариацию действия, как функцию от координат, надо считать заданной лишь одну точку  $\delta x^i \Big|_a = 0$ , а вторую переменной.

Но при этом рассматриваются только истинные, т.е. траектории, удовлетворяющие уравнениям движения.



Следовательно, последний интеграл равен нулю и

$$\delta S = -m c u_i \delta x^i,$$

где  $\delta x^i = \delta x^i|_b$ .

Ковариантные компоненты **4-импульса частицы** определяются формулами

$$p_i = -\frac{\partial S}{\partial x^i} = m c u_i.$$

Следовательно,

$$p^i = m c u^i, \quad \langle p^0; p^1; p^2; p^3 \rangle = \langle \frac{E}{c}; m c \gamma \beta \rangle, \quad u_i w^i = u_i \frac{d u^i}{d s} = 0.$$

Формулы преобразования 4-импульса частицы следующие

$$\hat{p}^0 = \Gamma(p^0 - B p^1), \quad \hat{p}^1 = \Gamma(-B p^0 + p^1), \quad \hat{p}^2 = p^2, \quad \hat{p}^3 = p^3.$$

Эти же формулы в ином виде

$$\hat{E} = E \operatorname{ch} \Psi - c p^1 \operatorname{sh} \Psi, \quad c \hat{p}^1 = -E \operatorname{sh} \Psi + c p^1 \operatorname{ch} \Psi, \quad \hat{p}^2 = p^2, \quad \hat{p}^3 = p^3.$$

Из формул

$$p^i = m c u^i, \quad u_i u^i = 1$$

получим, что 4-импульс частицы есть радиус-вектор точки  $\mathbb{S}_+(0, m c)$  в  $\mathbb{R}_1^4$ , т.е.

$$p_i p^i = m^2 c^2.$$

Это тождество в силу формулы  $\langle p^0; p \rangle = \langle \frac{E}{c}; p \rangle$  эквивалентно связи 1

$$\frac{E^2}{c^2} - p^2 = m^2 c^2.$$

При переходе к модели Бельтрами–Клейна 4-скорость частицы отобразится в  $\beta$ , а 4-импульс отобразится в  $m c \beta$ .

**Функцией Гамильтона  $H$**  называется энергия, выраженная через импульс

$$H = c \sqrt{p^2 + m^2 c^2} = m c^2 \sqrt{1 + \frac{p^2}{m^2 c^2}} = m c^2 + \frac{p^2}{2m} + \dots$$

**4-вектором силы** называется вектор с компонентами

$$F^i = \frac{dp^i}{ds} = mcw^i = mc\gamma \frac{du^i}{dx^0}.$$

Очевидно, что его компоненты удовлетворяют тождеству

$$u_i F^i = 0.$$

Непосредственный расчет дает

$$\langle F^i \rangle = mc \frac{d \langle \gamma; \gamma\beta \rangle}{ds} = mc\gamma \frac{d \langle \gamma; \gamma\beta \rangle}{dx^0} = \frac{\gamma}{c} \langle (\beta, f); f \rangle.$$

**Задача.** Интерпретировать в пространстве скоростей движение частицы постоянной массы под действием постоянной 3-силы. (Ответ: движение происходит либо по прямой, либо по эквидистанте.)

## 5. Угол аберрации света звезды. Эффект Доплера.

Под **аберрацией света** понимают изменение направления распространения света (излучения) при переходе от одной СО к другой.

Допустим, что наблюдатель в точке  $K$  видит звезду  $M$  под прямым углом к направлению движения Земли. Пусть через полгода в точке  $\hat{K}$  он увидит эту звезду под углом  $\alpha$  к противоположному направлению движения Земли.

**Углом аберрации** называется угол  $\varphi = \frac{\pi}{2} - \alpha$ .

С учетом изменения направления движения Земли, движущейся приблизительно с абсолютной скоростью  $|V| \approx 30 \frac{\text{км}}{\text{сек}} \approx 10^{-4}c$ , модуль приведенной скорости движения  $\hat{K}$  относительно  $K$  равен

$$|B| = \text{th } \Psi = \frac{2|V|}{c} = 2 * 10^{-4}.$$

Фотоны движутся со скоростью света, поэтому  $\alpha$  — угол параллельности и

$$\begin{aligned} \sin \varphi &= \cos \alpha = \text{th } \Psi = |B|, \\ \text{tg } \varphi &= \frac{|B|}{\sqrt{1 - B^2}} \approx |B| + \frac{|B|^3}{2}. \end{aligned}$$

А в классической механике  $\operatorname{tg} \varphi = |B|$ , что в пределах точности измерения не отличается от релятивистского значения. Таким образом, **результаты экспериментов по измерению aberrации света звезд хорошо объясняются и классической механикой и СТО.**

**Эффект Доплера** есть сдвиг частоты излучения при удалении (приближении) источника излучения от наблюдателя.

Таким образом, частота электромагнитной волны зависит от относительной скорости источника излучения и наблюдателя.

Сначала припишем фотону некоторую конечную массу и определим его энергию в новой СО, а затем перейдем к пределу при стремлении массы к нулю и абсолютной приведенной скорости к единице.

Пусть  $K$  — СО излучателя, в которой энергия частицы  $F$  с массой  $m$  равна  $E = mc^2 \operatorname{ch} \psi$ .

Пусть наблюдатель находится в СО  $\hat{K}$ , которая движется с приведенной скоростью  $V$  относительно СО  $K$  под углом  $\theta$  к направлению движения частицы  $F$ . Используем теорему косинусов для преобразования энергии из СО  $K$  в СО  $\hat{K}$

$$\begin{aligned} \hat{E} &= mc^2 \operatorname{ch} \hat{\psi} = mc^2 (\operatorname{ch} \psi \operatorname{ch} \Psi - \operatorname{sh} \psi \operatorname{sh} \Psi \cos \theta) = \\ &E (\operatorname{ch} \Psi - \operatorname{th} \psi \operatorname{sh} \Psi \cos \theta). \end{aligned}$$

Тогда отношение

$$\frac{\hat{E}}{E} = \operatorname{ch} \Psi - \operatorname{th} \psi \operatorname{sh} \Psi \cos \theta$$

уже не зависит от массы частицы и нетрудно сделать предельный переход к фотону: точка  $F$ , изображающая приведенную скорость частицы, уйдет на абсолют, т.е. абсолютная приведенная скорость частицы  $|\beta| = \operatorname{th} \psi$  в пределе даст единицу.

Учтем известную формулу для энергии фотона  $E = h\nu$ , где  $\nu$  — частота электромагнитного излучения,  $h = 6,626 \cdot 10^{-34} \frac{\text{Дж}}{\text{с}}$  — постоянная Планка. Тогда получим **формулу, определяющую искомый сдвиг частоты, т.е. эффект Доплера.**

$$\frac{\hat{\nu}}{\nu} = \frac{\hat{E}}{E} = \operatorname{ch} \Psi - \operatorname{sh} \Psi \cos \theta = \Gamma(1 - |B| \cos \theta).$$

Важное значение имеет частный случай, когда  $\theta = 0$ . Тогда

$$\frac{\hat{\nu}}{\nu} = \text{ch } \Psi - \text{sh } \Psi = e^{-\Psi},$$

то есть принимаемая наблюдателем частота в  $e^{\Psi}$  раз меньше частоты излучения источником. Выразим скорость удаления через эти частоты

$$|V| = c \text{th } \Psi = c \frac{e^{\Psi} - e^{-\Psi}}{e^{\Psi} + e^{-\Psi}} = c \frac{\nu^2 - \hat{\nu}^2}{\nu^2 + \hat{\nu}^2}.$$

Допустим, что в далекой галактике возбужденные атомы излучают свет с частотой  $\nu$ . Спектры излучения атомов в этой галактике и на Земле одинаковы.

Если галактика удаляется с большой скоростью, то для наблюдателя на Земле каждая линия этого спектра в силу эффекта Доплера окажется сдвинутой и будет иметь частоту  $\hat{\nu}$ .

Согласно проведенным измерениям галактики удаляются друг от друга со скоростью, пропорциональной расстояниям между ними. Но галактика Андромеды, находящаяся от нашей на расстоянии в 2,5 млн световых лет, приближается к нашей галактике со скоростью 120 км/с и они начнут сталкиваться через 4 млрд лет.

Так называемые квазары имеют красное смещение  $\frac{\hat{\nu}}{\nu}$  от 2 до 2,5, что соответствует скорости удаления  $|V|$  от 0,6с до 0,7с.

Теоретически поперечный эффект Доплера может получиться при  $\theta = \frac{\pi}{2}$ , т.е. источник движется перпендикулярно направлению движения наблюдателя. Тогда небольшой сдвиг возникает только для электромагнитных волн

$$\frac{\hat{\nu}}{\nu} = \text{ch } \Psi = (1 - B^2)^{-1/2}.$$

Для обычных волн

$$(1 - B^2)^{-1/2} \approx 1 + \frac{B^2}{2},$$

поэтому величина

$$\frac{\hat{\nu} - \nu}{\nu} \approx \frac{B^2}{2}$$

в реальных ситуациях очень мала. Таким образом, **для обычных волн поперечный эффект Доплера отсутствует.**

Если  $|B| \ll 1$ , то

$$\frac{\hat{\nu}}{\nu} \approx 1 - |B| \cos \theta, \quad \frac{\nu - \hat{\nu}}{\nu} \approx \frac{|V|}{c} \cos \theta.$$

Это хорошо известные формулы для эффекта Доплера в классическом случае. Их применяют, например, следующим образом.

На космическом аппарате (спутнике) устанавливают радиопередатчик со стабилизированной частотой  $\nu$ , а на Земле — радиосистему, которая позволяет с высокой точностью измерить  $\hat{\nu}$  и  $\cos \theta$ .

По результатам этих измерений с помощью формулы Доплера определяют скорость космического аппарата. С помощью формулы Доплера измеряют также скорости ракет, самолетов и автомобилей.

## 6. Упругое столкновение двух частиц. Упругое рассеяние частиц одинаковой массы.

**Упругое столкновение двух частиц** это такое столкновение, при котором не изменяются внутренние состояния частиц.

Пусть в СО  $K$  до столкновения частица  $A$  имеет 3-импульс  $p_A = 0$  и энергию  $E_A$ , а частица  $D$  имеет 3-импульс  $p_D$  и энергию  $E_D$ .

Таким образом, их полная энергия есть  $E = E_A + E_D$  и полный 3-импульс, вдоль которого направим ось  $Ox^1$ , есть  $p = p_A + p_D$ .

Пусть начало новой СО  $\hat{K}$  есть «центр инерции», т.е. в этой СО сумма импульсов обеих частиц равна нулю. И пусть это начало движется относительно  $K$  со скоростью  $V$ .

После соударения полная энергия и полный импульс не изменятся, импульсы частиц только повернутся относительно центра инерции  $\hat{O}$  на некоторый угол  $\varphi$ , который называется **углом рассеяния в СО «центра инерции»**.

Мы оставим прежние обозначения для импульсов, относительных скоростей и энергий после столкновения. Тогда  $\varphi = \beta_D \hat{O} \hat{\beta}_D$ .

Найдем закон преобразования полной энергии с помощью теоремы косинусов планиметрии Лобачевского и условия для импульсов в СО  $\hat{K}$

$$\hat{p}_A = -\hat{p}_D.$$

$$\begin{aligned} E &= E_A + E_D = m_{Ac}^2 \operatorname{ch} \psi_A + m_{Dc}^2 \operatorname{ch} \psi_D = \\ m_{Ac}^2 (\operatorname{ch} \hat{\psi}_A \operatorname{ch} \Psi - \operatorname{sh} \hat{\psi}_A \operatorname{sh} \Psi \cos \varphi) &+ m_{Dc}^2 (\operatorname{ch} \hat{\psi}_D \operatorname{ch} \Psi - \operatorname{sh} \hat{\psi}_D \operatorname{sh} \Psi \cos(\pi - \varphi)) = \\ (\hat{E}_A + \hat{E}_D) \operatorname{ch} \Psi - (|p_A| - |p_D|)c \operatorname{sh} \Psi \cos \varphi &= \hat{E} \operatorname{ch} \Psi. \end{aligned}$$

Пусть после столкновения в СО  $K$  скорости частиц  $A$  и  $D$  составляют углы  $\alpha$  и  $\theta$  соответственно с осью  $Ox^1$ .

С помощью полученного закона преобразования полной энергии и теоремы косинусов найдем модуль полного 3-импульса

$$\begin{aligned} |p| &= |p_A| \cos \alpha + |p_D| \cos \theta = m_{Ac} \operatorname{sh} \psi_A \cos \alpha + m_{Dc} \operatorname{sh} \psi_D \cos \theta = \\ m_{Ac} \frac{\operatorname{ch} \psi_A \operatorname{ch} \Psi - \operatorname{ch} \hat{\psi}_A}{\operatorname{sh} \Psi} &+ m_{Dc} \frac{\operatorname{ch} \psi_D \operatorname{ch} \Psi - \operatorname{ch} \hat{\psi}_D}{\operatorname{sh} \Psi} = \\ \frac{E \operatorname{ch} \Psi - \hat{E}}{c \operatorname{sh} \Psi} &= \frac{\hat{E} (\operatorname{ch}^2 \Psi - 1)}{c \operatorname{sh} \Psi} = \frac{\hat{E}}{c} \operatorname{sh} \Psi. \end{aligned}$$

Итак, получили формулы

$$E = \hat{E} \operatorname{ch} \Psi, \quad |p| = \frac{\hat{E}}{c} \operatorname{sh} \Psi.$$

Из второй формулы следует, что **сохранение полного импульса в произвольной СО возможно только одновременно с сохранением энергии.**

А из первой формулы с учетом ее вывода следует, что **для сохранения энергии необходимо, чтобы сохранялся полный импульс в СО «центра инерции».**

Таким образом, закон сохранения энергии и закон сохранения импульса объединяются в единый релятивистский закон сохранения энергии-импульса.

Отметим, что величина угла  $\varphi$  не может быть определена из закона сохранения энергии-импульса.

Кроме того, движение пары частиц с точки зрения энергии и импульса можно рассматривать как движение воображаемой «составной» частицы с приведенной абсолютной скоростью  $|\beta| = \operatorname{th} \Psi$  и массой  $m = \frac{\hat{E}}{c^2}$ .

Полная энергия и модуль полного импульса пары частиц равны энергии и модулю импульса «составной» частицы

$$E = mc^2 \operatorname{ch} \Psi, \quad |p| = mc \operatorname{sh} \Psi.$$

Пусть в лабораторной СО  $K$  (т.е. СО, в которой происходит эксперимент, например, в камере Вильсона) электрон  $D$ , имеющий приведенную скорость  $\beta_D$ , рассеивается на покоящемся электроне  $A$  с приведенной скоростью  $\beta_A = 0$ .

Массы частиц одинаковы, поэтому в СО  $\hat{K}$  «центра инерции»  $\hat{\beta}_D = -\hat{\beta}_A$ . Снова сохраним обозначения для рассматриваемых величин после столкновения.

После столкновения мы получим следующие четыре угла:  $\theta = \angle \hat{O}\hat{O}\hat{\beta}_D$  — **угол рассеяния в лабораторной СО  $K$** ;  $\alpha = \angle \hat{\beta}_A\hat{O}\hat{O}$  — **угол отдачи**, под которым вылетает покоящийся электрон;  $\varphi = \angle \hat{O}\hat{O}\hat{\beta}_A$  — **угол рассеяния в СО «центра инерции»  $\hat{K}$** ;  $\alpha + \theta = \angle \hat{\beta}_A\hat{O}\hat{\beta}_D$  — **угол разлета**, т.е. угол между направлениями скоростей электронов после столкновения, равный углу между их треками в камере Вильсона (фиксируемый на фотографии после столкновения).

Заметим, что треугольники  $\Delta\hat{O}\hat{O}\hat{\beta}_D$ ,  $\Delta\hat{O}\hat{O}\hat{\beta}_A$  равнобедренные, поскольку импульсы после соударения поворачиваются и массы частиц равны.

Пусть  $P$  ( $P_1$ ) — основание перпендикуляра, проведенного из точки  $\hat{O}$  к стороне  $\hat{O}\hat{\beta}_D$  ( $\hat{O}\hat{\beta}_A$ ).

Высота, проведенная к основанию равнобедренного треугольника плоскости Лобачевского совпадает с биссектрисой (докажите!). Тогда, используя еще двойственную теорему косинусов для треугольника  $\Delta\hat{O}\hat{O}P$ , получим

$$\operatorname{ch} \Psi = \frac{\cos \frac{\pi}{2} + \cos \theta \cos \frac{\pi - \varphi}{2}}{\sin \theta \sin \frac{\pi - \varphi}{2}} = \operatorname{ctg} \theta \operatorname{tg} \frac{\varphi}{2}.$$

Следовательно, связь угла рассеяния в СО  $K$  с углом рассеяния в СО  $\hat{K}$  следующая

$$\operatorname{tg} \theta = \frac{\operatorname{tg} \varphi / 2}{\operatorname{ch} \Psi} = \frac{2m_A c^2 \operatorname{tg} \varphi / 2}{\hat{E}},$$

где  $\hat{E} = 2m_A c^2 \text{ch } \Psi$  — суммарная энергия частиц в СО «центра инерции»  $\hat{K}$ . Аналогично, для треугольника  $\Delta O\hat{O}P_1$ , получим

$$\text{ch } \Psi = \frac{\cos \frac{\pi}{2} + \cos \alpha \cos \varphi/2}{\sin \theta \sin \varphi/2} = \text{ctg } \alpha \text{ctg } \frac{\varphi}{2}.$$

Следовательно, связь угла отдачи в СО  $K$  с углом рассеяния в СО  $\hat{K}$  следующая

$$\text{tg } \alpha = \frac{2m_A c^2 \text{ctg } \varphi/2}{\hat{E}}.$$

Тогда связь угла разлета в СО  $K$  с углом рассеяния в СО  $\hat{K}$  следующая

$$\begin{aligned} \text{ctg}(\alpha + \theta) &= \frac{1 - \text{tg } \alpha \text{tg } \theta}{\text{tg } \alpha + \text{tg } \theta} = \frac{1 - \frac{4m_A^2 c^4}{\hat{E}^2}}{\frac{2m_A c^2}{\hat{E}} (\text{tg } \varphi/2 + \text{ctg } \varphi/2)} = \\ &= \frac{1}{2} \left( \frac{\hat{E}}{2m_A c^2} - \frac{2m_A c^2}{\hat{E}} \right) \sin \varphi. \end{aligned}$$

Если величина угла рассеяния  $\varphi$  в СО  $\hat{K}$  стремится к минимальному значению, то в лабораторной СО быстрая частица рассеивается на небольшой угол  $\theta$ .

Следовательно, частица  $A$  после соударения движется почти перпендикулярно к направлению движения налетающей частицы.

Это практически нерелятивистский случай, когда до столкновения  $|\beta_D| \ll 1$  и  $\text{ctg}(\alpha + \theta) \approx 0$ , т.е.  $\alpha + \theta \approx \pi/2$ .

При  $\varphi = \pi/2$  минимальный угол разлета  $(\alpha + \theta)_{min}$  может быть найден из любой формулы, поскольку  $\alpha = \theta$ .

$$\text{ctg } \alpha_{min} = \frac{\hat{E}}{2m_A c^2}.$$

## 7. Упругое рассеяние тяжелой частицы на покоящейся легкой, а также легкой частицы на покоящейся тяжелой. Формула Комптона.

Пусть в лабораторной СО  $K$  покоится легкая частица и тяжелая частица  $D$  с ней сталкивается. В СО «центра инерции»  $\hat{p}_A = -\hat{p}_D$ , следовательно,  $m_A \text{sh } \hat{\psi}_A = m_D \text{sh } \hat{\psi}_D$ .



Угол рассеяния  $\theta$  максимальный, когда после столкновения  $\langle O\hat{\beta}_D\hat{O} = \frac{\pi}{2}$ . В этом случае с учетом того, что после столкновения  $\Psi = \hat{\psi}_A$ , получим

$$\sin \theta_{max} = \frac{\text{sh } \hat{\psi}_D}{\text{sh } \hat{\psi}_A} = \frac{m_A}{m_D},$$

т.е. в лабораторной СО максимальный угол рассеяния тяжелой частицы на легкой зависит только от отношения масс этих частиц и не зависит от их энергий.

Измерив  $\theta_{max}$  в большой серии экспериментов, можно узнать массу тяжелых частиц

$$m_D = \frac{m_A}{\sin \theta_{max}},$$

поскольку массы частиц мишени обычно известны.

Пусть теперь в лабораторной СО  $K$  покоится тяжелая частица  $A$  с массой  $m_A = M$  и налетающая легкая частица  $D$  имеет массу  $m_D = m$ .

Тогда в лабораторной СО  $E = mc^2 \text{ch } \rho(0, \beta_D)$  — энергия легкой частицы до столкновения и  $E^* = mc^2 \text{ch } \rho(0, \beta_D^*)$  — энергия легкой частицы после столкновения.

Запишем закон сохранения энергии в СО, связанной с частицей  $D$  после столкновения,

$$mc^2 \text{ch } \rho(\beta_D^*, \beta_D) + Mc^2 \text{ch } \rho(\beta_D^*, 0) = mc^2 + Mc^2 \text{ch } \rho(\beta_D^*, \beta_A^*).$$

Отметим, что в силу поворота импульсов относительно «центра инерции» после столкновения

$$\rho(\beta_D^*, \beta_A^*) = \rho(\beta_D, 0).$$

Используем теорему косинусов для треугольника  $\Delta O\beta_D\beta_D^*$

$$\begin{aligned} \text{ch } \rho(\beta_D^*, \beta_D) &= \text{ch } \rho(0, \beta_D) \text{ch } \rho(0, \beta_D^*) - \text{sh } \rho(0, \beta_D) \text{sh } \rho(0, \beta_D^*) \cos \theta = \\ \text{ch } \rho(0, \beta_D) \text{ch } \rho(0, \beta_D^*) (1 - \text{th } \rho(0, \beta_D) \text{th } \rho(0, \beta_D^*) \cos \theta) &= \frac{EE^*}{m^2 c^4} (1 - |\beta_D| |\beta_D^*| \cos \theta). \end{aligned}$$

Тогда из закона сохранения энергии получим связь начальной и конечной энергий легкой частицы с углом ее рассеяния

$$M(E - E^*) = \frac{EE^*}{c^2} (1 - |\beta_D| |\beta_D^*| \cos \theta) - m^2 c^2.$$

Эта формула представляет наибольший интерес в ультрарелятивистском пределе, когда энергия  $E$ , а значит и энергия  $E^*$ , много больше энергии покоя легкой частицы  $E, E^* \gg mc^2$ .

Ее скорость до и после рассеяния в этом случае очень близка к скорости света  $|\beta_D| \approx 1, |\beta_D^*| \approx 1$ .

Кроме того, в правой части можно пренебречь выражением  $(-m^2c^2)$ , которое мало по сравнению с первым слагаемым. В итоге получим **формулу Комптона**

$$M(E - E^*) = \frac{EE^*}{c^2}(1 - \cos \theta).$$

Отметим, что это точное равенство, если легкая частица является фотоном, т.е. формула получается при стремлении массы  $m$  к нулю и абсолютной приведенной скорости до и после столкновения к единице.

В этом случае  $E = h\nu, E^* = h\nu^*$  и формулу Комптона можно записать в виде

$$\frac{\nu}{\nu^*} = 1 + \frac{h\nu}{Mc^2}(1 - \cos \theta).$$

Из этой формулы следует, что частота фотона не изменяется только при рассеянии на нулевой угол.

При увеличении угла  $\theta$  частота и энергия рассеянного фотона уменьшается, причем сдвиг частоты максимален при  $\theta = \pi$ .

Это наблюдал Артур Комптон в 1922-1923 годах при рассеянии рентгеновских лучей на графической мишени, когда часть рассеянного излучения имела частоту меньшую, чем частота падающего излучения.

Пусть в мишени неизвестные частицы. Тогда их массу можно вычислить из формулы Комптона

$$M = \frac{EE^*(1 - \cos \theta)}{c^2(E - E^*)}.$$

## 8. Дефект массы. Распад нейтрального пиона на два гамма кванта.

Пусть покоящееся тело массы  $M$  распадается на две части  $A$  и  $D$  с массами  $m_A$  и  $m_D$  соответственно. Тогда из закона сохранения энергии

$E = E_A + E_D$  получим

$$M = \frac{E}{c^2} = m_A \operatorname{ch} \psi_A + m_D \operatorname{ch} \psi_D \geq m_A + m_D.$$

Можно также найти энергии частей при известных массах. Действительно,  $p_A + p_D = 0$ , следовательно,

$$|p_A| = m_A c \operatorname{sh} \psi_A = m_D c \operatorname{sh} \psi_D = |p_D|,$$

$$E(E_A - E_D) = E_A^2 - E_D^2 = m_A^2 c^4 \operatorname{ch}^2 \psi_A - m_D^2 c^4 \operatorname{ch}^2 \psi_D = c^4 (m_A^2 - m_D^2).$$

Тогда

$$E_A = \frac{c^2(M^2 + m_A^2 - m_D^2)}{2M}, \quad E_D = \frac{c^2(M^2 - m_A^2 + m_D^2)}{2M}.$$

Величина  $\Delta M = M - m_A - m_D$  называется **дефектом массы**.

Для того, чтобы тело массы  $M$  распалось на две части с массами  $m_A$  и  $m_D$  при отрицательном дефекте, необходимо сообщить телу извне энергию, равную по крайней мере **энергии связи**  $|\Delta M|c^2$ .

Если частица массы  $M$  движется, то из связи 1 между энергией и импульсом получим

$$M^2 = \frac{1}{c^2} \left( \frac{(E_A + E_D)^2}{c^2} - (p_A + p_D)^2 \right) = m_A^2 + m_D^2 + \frac{2}{c^2} \left( \frac{E_A E_D}{c^2} - |p_A| |p_D| \cos \theta \right).$$

Если частица  $A$  покоится, то

$$p_A = 0, \quad E_A = m_A c^2, \quad M^2 = m_A^2 + m_D^2 + \frac{2m_A E_D}{c^2}.$$

В ускорителях  $\frac{E_D}{c^2}$  может более, чем в 100 раз превосходить  $m_A$  и  $m_D$ , поэтому

$$M \approx \frac{\sqrt{2m_A E_D}}{c}.$$

Если при этом частица  $D$  медленная, то

$$E_D \approx m_D c^2, \quad M^2 \approx (m_A + m_D)^2,$$

т.е. приближенно выполняется закон сложения масс.

**Задача.** Пусть частица  $A$  покоится и частица  $D$  имеет приведенную скорость  $\beta_D$ . Найти массу  $M$  и абсолютную величину  $|\beta|$  сложной частицы.

Найдем сначала массу

$$M^2 = m_A^2 + m_D^2 + 2m_A m_D \gamma_D,$$

Затем абсолютную величину приведенной скорости

$$|\beta| = \frac{|p|c}{E} = \frac{m_D |\beta_D| \gamma_D}{m_A + m_D \gamma_D}.$$

При взаимодействии пучка протонов с веществом мишени образуются вместе с другими частицами и  $\pi$ -мезоны (пионы) трех сортов: положительно заряженные  $\pi^+$ ; отрицательно заряженные  $\pi^-$ ; электрически нейтральные  $\pi^0$ -мезоны.

$\pi^0$ -мезоны после недолгой жизни распадаются на два  $\gamma$ -кванта (т.е. два фотона больших энергий), которые можно зарегистрировать счетчиком  $\gamma$ -излучения.

Сами  $\pi^0$ -мезоны не вступают в электрическое взаимодействие с атомами и не оставляют следов ни в пузырьковой камере или камере Вильсона, ни на фотоэмульсии, т.е. остаются невидимыми.

Пусть  $CO \hat{K}$  покоя  $\pi^0$ -мезона движется относительно лабораторной  $CO K$  с приведенной скоростью  $V$ . В  $CO \hat{K}$  при распаде  $\pi^0$ -мезона  $\gamma$ -кванты разлетаются со скоростью света в противоположные стороны.

Поэтому точки  $A_1$  и  $A_2$ , соответствующие приведенным скоростям  $\gamma$ -квантов, принадлежат абсолюту и точка с радиус-вектором  $B$ , лежит на прямой  $L$ , проходящей через эти точки.

Пусть  $D$  — основание перпендикуляра, проведенного из начала  $O$   $CO K$  к прямой  $L$ . Таким образом, величины углов  $\angle A_1OD$ ,  $\angle A_2OD$  равны углу параллельности  $\alpha_l$  и

$$\cos \alpha_l = \text{th } \rho(O, D).$$

Пусть  $\varphi_l = \angle A_1BO$ , тогда  $0 \leq \varphi_l \leq \pi$ , поскольку  $\gamma$ -кванты могут вылететь в любом направлении.

При изменении  $\varphi_l$  будет изменяться угол  $2\alpha_l$  между направлениями вылета двух  $\gamma$ -квантов в СО  $K$ . Если, например,  $\varphi_l = 0; \pi$ , то  $2\alpha = \pi$ ,  $D = O$ .

Если угол  $\varphi_l$  возрастает от 0 до  $\frac{\pi}{2}$ , то  $\rho(0, D)$  изменяется от 0 до  $\rho(0, B) = \rho(O, D)$ . Угол разлета в СО  $K$  уменьшается от  $\pi$  до  $\alpha_{l, min}$ . Следовательно,

$$\cos \alpha_{l, min} = \text{th } \rho(O, B)_{max} = |B|.$$

Таким образом, в лабораторной СО существует минимальный угол разлета двух  $\gamma$ -квантов, образовавшихся в результате распада  $\pi^0$ -мезона.

Экспериментальная проверка наличия этого минимального угла разлета в 1950 году явилась подтверждением существования  $\pi^0$ -мезона.

Два счетчика  $\gamma$ -квантов, включенные по схеме совпадений, были направлены в то место, где предположительно распадались  $\pi^0$ -мезоны, имеющие примерно одинаковую абсолютную приведенную скорость  $|B|$ . При уменьшении угла между счетчиками интенсивность счета резко уменьшалась по достижении угла  $\alpha_{min}$ , где  $\cos \alpha_{min} = |B|$ .

Проанализируем распад  $\pi^0$ -мезона, используя планиметрию Лобачевского. Из связи между модулем импульса и энергии для фотонов, а также закона сохранения энергии получим

$$|\hat{p}_i| = \frac{\hat{E}_i}{c} = \frac{\hat{E}}{2c}, \quad i = 1, 2,$$

где  $\hat{E}$  — энергия покоя  $\pi^0$ -мезона в СО  $\hat{K}$ ,  $|\hat{p}_i|$ ,  $\hat{E}_i$  — модуль импульса и энергия  $i$ -го  $\gamma$ -кванта в СО  $\hat{K}$ . Рассмотрим сначала частный случай, когда  $B = D$ .

1. Пусть  $B = D$ . Запишем закон сохранения энергии-импульса в СО  $K$  в проекции на направление  $\overrightarrow{OD}$

$$E = \hat{E} \text{ch } \Psi = E_1 + E_2 = 2E_1,$$

$$|p| = \frac{\hat{E}}{c} \text{sh } \Psi = |p_1| \cos \alpha_l + |p_2| \cos \alpha_l = \frac{2E_1}{c} \cos \alpha_l,$$

где  $\Psi = \rho(O, B)$ . В силу симметрии относительно  $OD$  закон сохранения импульса на перпендикулярное к  $\overrightarrow{OD}$  направление выполняется автоматически.

Заметим, что первое соотношение дает формулу для поперечного эффекта Доплера, т.е. устанавливает связь между энергией фотона в СО  $\hat{K}$   $\hat{E}_1 = \frac{\hat{E}}{2}$  и его энергией в СО  $K$ , движущейся перпендикулярно направлению приведенной скорости фотона

$$E_1 = \hat{E}_1 \operatorname{ch} \Psi.$$

Второе соотношение определяет тогда величину угла параллельности Лобачевского. Действительно, подставим полученную формулу во второе соотношение

$$\frac{\hat{E}}{c} \operatorname{sh} \Psi = \frac{2\hat{E}_1}{c} \cos \alpha_l \operatorname{ch} \Psi.$$

Следовательно,  $\cos \alpha_l = \operatorname{th} \Psi$ . Таким образом, экспериментальный факт распада  $\pi^0$ -мезона на два  $\gamma$ -кванта эквивалентен аксиоме Лобачевского о параллельных.

Из закона сохранения импульса следует, что  $\alpha_l < \frac{\pi}{2}$ . Действительно, у  $\pi^0$ -мезона есть импульс, направленный по  $\overrightarrow{OD}$ , поэтому и продукты его распада —  $\gamma$ -кванты — должны иметь в СО  $K$  ненулевую проекцию на это направление, т.е.  $\alpha_l < \frac{\pi}{2}$ .

Если бы пространство скоростей имело геометрию Евклида, то угол параллельности  $\alpha = \frac{\pi}{2}$  и распад  $\pi^0$ -мезона на два  $\gamma$ -кванта был бы запрещен законом сохранения импульса.

В нерелятивистской физике невозможны процессы, идущие с изменением массы частиц, т.е. геометрия в этом случае тесно связана с физикой.

2. Общий случай. Найдем величины энергий и модулей импульсов  $\gamma$ -квантов в СО  $K$ . Для этого используем сначала поперечное преобразование Доплера из  $O$  в  $D$ , а затем продольное преобразование Доплера из  $D$  в  $B$ .

$$\begin{aligned} |p_1| &= \frac{E_1}{c} = \frac{E_{1,D}}{c} \operatorname{ch} \rho(O, D) = \\ &= \frac{\hat{E}_1}{c} e^{-\rho(D,B)} \operatorname{ch} \rho(O, D) = \frac{\hat{E}}{2c} e^{-\rho(D,B)} \operatorname{ch} \rho(O, D), \\ |p_2| &= \frac{E_2}{c} = \frac{E_{2,D}}{c} \operatorname{ch} \rho(O, D) = \\ &= \frac{\hat{E}_2}{c} e^{\rho(D,B)} \operatorname{ch} \rho(O, D) = \frac{\hat{E}}{2c} e^{\rho(D,B)} \operatorname{ch} \rho(O, D), \end{aligned}$$

Используем закон сохранения энергии в СО  $K$

$$E = E_1 + E_2, \quad E = \hat{E} \operatorname{ch} \rho(O, B) = \\ \frac{\hat{E}}{2} e^{-\rho(D, B)} \operatorname{ch} \rho(O, D) + \frac{\hat{E}}{2} e^{\rho(D, B)} \operatorname{ch} \rho(O, D) = \hat{E} \operatorname{ch} \rho(D, B) \operatorname{ch} \rho(O, D).$$

Следовательно,  $\operatorname{ch} \rho(O, B) = \operatorname{ch} \rho(D, B) \operatorname{ch} \rho(O, D)$ .

Таким образом, закон сохранения энергии в данном случае интерпретируется теоремой Пифагора в геометрии Лобачевского.

Заметим, что

$$\sin \alpha_l = \sqrt{1 - \cos^2 \alpha_l} = \frac{1}{\operatorname{ch} \rho(O, D)}$$

и запишем закон сохранения импульса в СО  $K$  в проекции на направление  $L$  с учетом полученных формул

$$|p| \sin \xi_l = \frac{\hat{E}}{c} \operatorname{sh} \rho(O, B) \sin \xi_l = |p_2| \sin \alpha_l - |p_1| \sin \alpha_l = \\ \frac{\hat{E}}{c} \operatorname{sh} \rho(D, B) \operatorname{ch} \rho(O, D) \sin \alpha_l = \frac{\hat{E}}{c} \operatorname{sh} \rho(D, B),$$

где  $\xi_l$  — величина угла между вектором  $B$  и  $\overrightarrow{OD}$ . Таким образом, получили частный случай теоремы синусов

$$\operatorname{sh} \rho(D, B) = \operatorname{sh} \rho(O, B) \sin \xi_l.$$

Запишем теперь закон сохранения импульса в СО  $K$  в проекции на направление  $\overrightarrow{OD}$ .

$$|p| \cos \xi_l = \frac{\hat{E}}{c} \operatorname{sh} \rho(O, B) \cos \xi_l = |p_2| \cos \alpha_l + |p_1| \cos \alpha_l = \\ \frac{E_1 + E_2}{c} \cos \alpha_l = \frac{\hat{E}}{c} \operatorname{ch} \rho(O, B) \operatorname{th} \rho(O, D).$$

Таким образом, получили выражение катета через гипотенузу и прилежащий угол

$$\operatorname{th} \rho(O, D) = \operatorname{th} \rho(O, B) \cos \xi_l.$$

**Вывод. Формулы тригонометрии планиметрии Лобачевского интерпретируют законы сохранения энергии и импульса в распаде  $\pi^0$ -мезона на два  $\gamma$ -кванта.**

## ОСНОВНАЯ ЛИТЕРАТУРА

1. Буземан Г. *Геометрия геодезических*. - М.: Физматгиз. - 1962. - 503 с.
2. Широков П.А. *Краткий очерк основ геометрии Лобачевского*. М. Наука. - 1983. - 80 с.
3. Прасолов В.В. *Геометрия Лобачевского*. М. МЦНМО.- 2000. - 80 с.
4. Розенфельд Б.А. *Многомерные пространства*. М. Наука. - 1966. - 648 с.
5. Розенфельд Б.А. *Неевклидовы пространства*. М. Наука. - 1969. - 548 с.
6. Дубровский В.Н., Смородинский Я.А., Сурков Е.Л. *Релятивистский мир*. М. Наука. Главная редакция физ.-мат. лит. Библиотечка «Квант». Вып. 34. - 1984. - 176 с.
7. Ефимов Н.В. *Высшая геометрия*. М. Наука. Главная редакция физ.-мат. лит. - 1978. - 576 с.
8. Артин Э. *Геометрическая алгебра*. М. Наука. Главная редакция физ.-мат. лит. - 1969. - 284 с.
9. Нут Ю.Ю. *Геометрия Лобачевского в аналитическом изложении*. М. Изд.-во Академии Наук СССР. - 1961. - 311 с.

## ДОПОЛНИТЕЛЬНАЯ ЛИТЕРАТУРА

1. Егоров И.П. *Геометрия*. М. Просвещение. - 1997. - 256 с.
2. Васильев А.В. *Николай Иванович Лобачевский*. М. Наука. -1992. - 222 с
3. Каган В.Ф. *Основания геометрии*. Ч. I - Л. Гос. изд-во технико-технической лит. - 1949. - 492 с.
4. Алексеевский Д.В., Винберг Э.Б., Солодовников А.С. *Геометрия пространств постоянной кривизны*. «Современные проблемы математики. Фундаментальные направления. Т. 29. (Итоги науки и техники ВИНТИ АН СССР)» - М. - 1988. С. 5-146.



## СОДЕРЖАНИЕ

Введение.....	2
1. Преобразования Галилея. Принцип относительности Галилея и принцип относительности Эйнштейна. ....	3
2. Пространство Минковского. Преобразования Лоренца. ....	5
3. Геометрия пространства скоростей частиц в специальной теории относительности является геометрией Лобачевского.....	10
4. 4-скорость частицы, 4-вектор энергии-импульса частицы и функция Гамильтона. ....	12
5. Угол аберрации света звезды. Эффект Доплера .....	17
6. Упругое столкновение двух частиц. Упругое рассеяние частиц одинаковой массы.....	20
7. Упругое рассеяние тяжелой частицы на покоящейся легкой, а также легкой частицы на покоящейся тяжелой. Формула Комптона.....	23
8. Дефект массы. Распад нейтрального пиона на два гамма кванта ....	25
9. Литература.....	31