

КРАТКИЕ СООБЩЕНИЯ

УДК 519.854.2

А.Б. ЗИНЧЕНКО

СТРУКТУРА МНОЖЕСТВА ПАРЕТО НЕКОТОРЫХ ВЕКТОРНЫХ ЗАДАЧ СОСТАВЛЕНИЯ РАСПИСАНИЙ

1. Постановка задачи. Имеется $n \geq 2$ независимых работ, для выполнения которых требуется $m \geq 1$ типов ресурсов. Интенсивности выделения ресурсов постоянны во времени и ограничены величинами $\beta_j > 0, j \in M = \{1, \dots, m\}$. Интенсивности потребления ресурсов работами также постоянны. Известны длительности $a_i > 0, i \in N = \{1, \dots, n\}$, выполнения работ и ресурсные потребности $0 \leq b_{ij} \leq \beta_j, i \in N, j \in M$. Требуется составить расписание без прерываний, по возможности минимизирующее время завершения всех работ, а также необходимое количество каждого ресурса. Рассматриваемая задача является *NP*-трудной, т.к. известная *NP*-полная проблема упаковки в контейнеры ([1], с. 20) является частным случаем более простой (одноресурсной и однокритериальной) задачи, описанной в [2].

Пусть t_i — момент завершения работы i . Введем инъективное отображение I , сопоставляющее каждому расписанию $t \in T_1 = \{t \in R^n : t \geq a\}$ систему $\{I_1(t), \dots, I_n(t)\}$ открытых интервалов $I_i(t) = (t_i - a_i, t_i), i \in N$, вещественной оси. Определим множество подмножеств индексов пересекающихся интервалов $\xi(I(t)) = (\bigcup_{i \in N} \{i\}) \cup \{e \in 2^N : |e| \geq 2, \bigcap_{i \in e} I_i(t) \neq \emptyset\}$.

Выразив длину расписания t и общие ресурсные потребности работ при расписании t в виде функций

$$f_0(t) = \max_{i \in N} t_i; \quad f_j(t) = \max_{e \in \xi(I(t))} v_j(e), \quad j \in M,$$

где $v_j(e) = \sum_{i \in e} b_{ij}, j \in M; e \in 2^n \setminus \emptyset$, получаем невыпуклую векторную задачу

$$f(t) = (f_0(t), \dots, f_m(t)) \rightarrow \min, \quad t \in T_2 = \{t \in T_1 : f_j(t) \leq \beta_j, j \in M\}, \quad (1)$$

которая может иметь бесконечное множество эффективных (оптимальных по Парето) решений P_T . Множество эффективных оценок P_f задачи (1), как показано ниже, всегда конечно.

2. Сведение к траекторной задаче. Пусть $U = \{(i, j) : i, j \in N, i < j\}$, а G — биекция из 2^U на множество простых n -вершинных неориентированных графов $(N, E), E \in 2^U$. Рассмотрим отображение Ψ , которое каждой системе интервалов $I(t)$ соотносит множество пар индексов пересекающихся интервалов, т.е. $\Psi(I(t)) = \{(i, j) \in U : I_i(t) \cap I_j(t) \neq \emptyset\}$. Тогда $G \circ \Psi \circ I$ сюръективно отображает множество расписаний T_1 на множество n -вершинных графов, представимых интервалами, длины которых равны длительностям выполнения работ. Обозначим $\Omega_0 = \{E \in 2^U : G(E) \text{ — граф интервалов}\}, \Omega_1 = \Psi(I(T_1)) \subseteq \Omega_0$. Представив $T(E) = (\Psi \circ I)^{-1}(E)$ в виде $T(E) = X(E) \cap Y(E)$, где

$$X(E) = \{t \in T_1 : I_i(t) \cap I_j(t) = \emptyset, (i, j) \in U \setminus E\}, \quad Y(E) = \{t \in R^n : I_i(t) \cap I_j(t) \neq \emptyset, (i, j) \in E\},$$

получим разбиение множества расписаний $T_1 = \bigcup_{E \in \Omega_1} T(E)$.

Обозначим через $K(E)$ ($H(E)$) семейство кликовых (независимых) множеств графа $G(E)$. Будем рассматривать вершинно-взвешенные графы, т.е. графы, i -й вершине которых приписаны числа $(a_i, b_{i1}, \dots, b_{im})$. На множестве 2^U зададим функции

$$F_0(E) = \max_{e \in H(E)} v_0(e), \quad F_j(E) = \max_{e \in K(E)} v_j(e), \quad j \in M,$$

где $v_0(e) = \sum_{i \in e} a_i$, $e \in 2^N \setminus \emptyset$. Функция F_0 (F_j , $j \neq 0$) антитонна (изотонна) на $(2^U, \subseteq)$, т. е. $E^1 \subseteq E^2 \Rightarrow F_0(E^1) \geq F_0(E^2)$; $F_j(E^1) \leq F_j(E^2)$, $j \in M$. Для любого $E \in \Omega_0$ значения $F_0(E)$ и $F_j(E)$, $j \in M$, полиномиально вычисляемы [3], [4].

Очевидно, для любых $E \in \Omega_1$, $t \in T(E)$ справедливы равенства $f_j(t) = F_j(E)$, $j \in M$, из которых следует разложение множества допустимых расписаний $T_2 = \bigcup_{E \in \Omega_1 \cap \Omega_2} T(E)$, где $\Omega_2 = \{E \in 2^U : F_j(E) \leq \beta_j, j \in M\}$.

Так как функции f_j , $j \in M$, постоянны на множестве $T(E)$, то парето-оптимальными могут быть только точки минимума функции f_0 на $T(E)$.

Пусть $E \in \Omega_1$ и $t \in T(E)$, тогда для любого $h(E) \in H(E)$ интервалы $I_j(t)$, $j \in h(E)$, попарно не пересекаются. Следовательно, $f_0(t) \geq F_0(E)$, т. е. верхняя оценка функции f_0 на $T(E)$ определяется независимым множеством максимального веса графа $G(E)$.

Для описания структуры множества Парето \mathbf{P}_T задачи (1) введем вспомогательную дискретную задачу:

$$F(E) = (F_0(E), \dots, F_m(E)) \rightarrow \min, \quad E \in \Omega_3 = \{E \in \Omega_1 \cap \Omega_2 : T^*(E) \neq \emptyset\}, \quad (2)$$

где $T^*(E) = \{t \in T(E) : f_0(t) = F_0(E)\}$.

Теорема 1. *Справедливо разложение*

$$\mathbf{P}_T = \bigcup_{E \in P_\Omega} T^*(E), \quad (3)$$

где P_Ω — множество Парето задачи (2).

Следствие 1. Задача (1) сводима к задаче (2).

Следствие 2. Если Q_1, \dots, Q_q — классы эквивалентности множества P_Ω относительно критерия F , то $\bigcup_{E \in Q_1} T^*(E), \dots, \bigcup_{E \in Q_q} T^*(E)$ — классы эквивалентности множества P_T относительно критерия f .

Следствие 3. Справедлива достижимая оценка $|\mathbf{P}_f| \leq 2^{n(n-1)/2}$, где $\mathbf{P}_f = \{f(t) : t \in P_T\}$.

3. Нахождение эффективных решений. Задача (2) относится к классу траекторных [5]. Траекториями являются множества ребер n -вершинных, $(m+1)$ -взвешенных интервальных графов, обладающих определенными свойствами. Множество траекторий есть нижняя подполурешетка булевой решетки $(2^U, \subseteq)$. Частные критерии монотонны и имеют тип MINMAXSUM.

Эффективные траектории можно выделить комбинаторными алгоритмами, краткий обзор которых дан в ([6], с. 186). Эти алгоритмы основаны на погружении допустимой области в множество простой структуры и требуют описания процедур, проверяющих допустимость точки (g -оракул) и вычисляющих значение критерия (F -оракул). Поскольку задача (2) имеет критериальные ограничения, то g -оракул одновременно является и F -оракулом. Назовем его F, g -оракулом.

Алгоритм 1 (F, g -оракул задачи (2))

1. Дано $E \in 2^U$. Если $T(E) = \emptyset$, то $E \notin \Omega_3$; перейти на п. 5.
2. Вычислить $F_0(E)$. Если $T^*(E) = \emptyset$, то $E \notin \Omega_3$; перейти на п. 5.
3. Проверить условия $F_j(E) \leq \beta_j$, $j \in M$. Если хоть одно из них не выполняется, то $E \notin \Omega_3$; перейти на п. 5.
4. Получили $E \in \Omega_3$.
5. Конец.

Временная сложность алгоритма определяется трудоемкостью проверки условия $T^*(E) = \emptyset$. Множество $T^*(E)$ задается системой, включающей дизъюнктивные неравенства, определяющие $X(E)$, строгие линейные неравенства, определяющие $Y(E)$, и уравнение $f_0(t) = F_0(E)$. Эффективные алгоритмы решения систем такого типа не известны [7].

Задача несколько упрощается, если находить не все множество \mathbf{P}_T , а только полное множество альтернатив \mathbf{P}_T^0 .

Пусть $(N, \overline{U \setminus E})$ — оргграф, полученный из графа $(N, U \setminus E)$, обратного к интервальному, с помощью некоторой транзитивной ориентации. Обозначим через $t(E)$ расписание, определенное соотношениями

$$t_i(E) = \max_{e \in L_i(\overline{U \setminus E})} v_0(e), \quad i \in N,$$

где $L_i(\overline{U \setminus E})$ — множество путей оргграфа $(N, \overline{U \setminus E})$, для которых вершина i является конечной. Пути заданы списками вершин (для вершин с нулевой полустепеню захода $L_i(\overline{U \setminus E}) = \{i\}$).

Теорема 2. Пусть $\mathbf{P}_\Omega^0 = \{E^1, \dots, E^p\}$ — полное множество альтернатив задачи

$$F(E) = (F_0(E), \dots, F_m(E)) \rightarrow \min, \quad E \in \Omega_4 = \Omega_0 \cap \Omega_2. \quad (4)$$

Тогда $\mathbf{P}_T^0 = \{t(E^1), \dots, t(E^p)\}$.

Алгоритм 2 (F, g -оракул задачи (4))

1. Дано $E \in 2^U$. Если $G(E)$ — не интервальный граф, то $E \notin \Omega_4$; перейти на п. 4.
2. Проверить условия $F_j(E) \leq \beta_j$, $j \in M$. Если хоть одно из них не выполняется, то $E \notin \Omega_4$; перейти на п. 4.
3. Получили $E \in \Omega_4$. Вычислить $F_0(E)$.
4. Конец.

Интервальность графа проверяется эффективно [8], поэтому релаксированная (относительно (2)) задача (4) имеет полиномиальную оракульную сложность. Нахождение эффективных расписаний, соответствующих эффективным траекториям, сводится к построению максимальных путей транзитивного оргграфа.

Можно доказать, что $\mathbf{P}_T = \bigcup_{E \in \mathbf{P}'_\Omega} X^*(E)$, где \mathbf{P}'_Ω — множество Парето задачи (4), $X^*(E) = \{t \in X(E) : f_0(t) = F_0(E)\} \neq \emptyset$. Но, в отличие от (3), система множеств $X^*(E)$, $E \in \mathbf{P}'_\Omega$, является покрытием множества \mathbf{P}_T , т. к. подмножества, соответствующие разным траекториям, могут пересекаться.

Литература

1. Теория расписаний и вычислительные машины / Под. ред. Э.Г. Коффана. — М.: Наука, 1984. — 334 с.
2. Гимади Э.Х., Залюбовский В.В., Шарыгин П.И. Задача упаковки в полосу: асимптотически точный подход. // Изв. вузов. Математика. — 1997. — № 12. — С. 34–44.
3. Зинченко А.Б. Полиномиальная разрешимость специальных задач дизъюнктивного программирования // Журн. вычисл. матем. и матем. физ. — 1999. — Т. 39. — № 2. — С. 341–345.
4. Козырев В.П. Описание и порождение всех минимальных раскрасок интервального графа и решение смежных задач // Журн. вычисл. матем. и матем. физ. — 1996. — Т. 36. — № 5. — С. 146–152.
5. Кравцов М.К. Неразрешимость задач векторной дискретной оптимизации в классе алгоритмов линейной свертки критериев // Дискрет. матем. — 1996. — Т. 8. — Вып. 2. — С. 89–96.
6. Подиновский В.В., Ногин В.Д. Парето-оптимальные решения многокритериальных задач. — М.: Наука, 1982. — 254 с.
7. Peler Itsik, Shamir Ron. Realizing interval graphs with size and distance constraints // SIAM J. Discrete Math. — 1997. — V. 10. — № 4. — P. 662–687.
8. Korte N., Mohring R.H. An incremental linear-time algorithm for recognizing interval graphs // SIAM J. Comput. — 1989. — V. 18. — № 1. — P. 68–81.

Ростовский государственный
университет

Поступили
первый вариант 22.06.1999
окончательный вариант 11.08.2000