

*С.П. ПАВЛОВ, В.А. КРЫСЬКО*

## СМЕШАННАЯ ВАРИАЦИОННАЯ ФОРМУЛИРОВКА ЗАДАЧИ О ПЛАСТИНЕ, СВОБОДНО ОПЕРТОЙ ПО КРИВОЛИНЕЙНОМУ КОНТУРУ

В [1] доказана сходимость итерационного метода решения нелинейной системы уравнений Кармана, на каждом шаге которого решаются лишь линейные уравнения. Естественное стремление — свести решение этих задач к решению задач второго порядка с использованием смешанной вариационной формулировки, которая позволяет это сделать естественным образом. В ([2], с. 372) подобный подход использован для пластины, защемленной по всему контуру. В случае свободного опирания пластины на полигональный контур соответствующая итерационная процедура состоит всего из двух шагов, на каждом из которых решается задача второго порядка. Эта процедура известна как метод мембранный аналогии [3].

Однако при попытке применить метод конечных элементов для расчета свободно опертых пластин с криволинейным контуром возникает так называемый парадокс О.М. Сапонджяна ([4], с. 226): невозможность получить решение для пластинки с криволинейным контуром как предел решений для пластинок с полигональными контурами, аппроксимирующими криволинейный контур.

В данной работе предлагается новая итерационная процедура, основанная на смешанной вариационной формулировке для свободной оперты пластины, когда ее контур считается в общем случае криволинейным. Это обстоятельство порождает существенное отличие метода мембранный аналогии от итерационной процедуры, рассматриваемой ниже.

**1. Постановка задачи. Определение пространств.** Рассмотрим пластину, занимающую в плане ограниченную выпуклую область  $\Omega \in R^2$ , свободно опертую по кусочно-гладкой границе  $\Gamma$ . Напряженно-деформированное состояние пластины описывается уравнением

$$\Delta^2 w = q, \quad q = Q/D, \quad (1.1)$$

с граничными условиями

$$w|_{\Gamma} = 0, \quad \Delta w - (1 - \eta)\chi \frac{\partial w}{\partial n} \Big|_{\Gamma} = 0, \quad (1.2)$$

где  $w$  — прогиб пластинки,  $Q$  — интенсивность поперечной нагрузки,  $D = Eh^3/12(1 - \eta^2)$  — цилиндрическая жесткость,  $\eta$  — коэффициент Пуассона,  $E$  — модуль упругости,  $h$  — толщина пластины и  $\chi$  — кривизна границы  $\Gamma$ .

Определим множество

$$E = \{v \in \rho^\infty(\Omega) \mid v|_{\Gamma} = 0\}, \quad (1.3)$$

где  $\rho^\infty(\Omega)$  — множество функций, бесконечно дифференцируемых на  $\overline{\Omega} \in R^2$ . Замыкание множества (1.3) в норме  $H^2(\Omega)$  является подпространством в  $H^2(\Omega)$ . Обозначим его через  $V(\Omega)$ . Очевидно,  $V(\Omega) = H^2(\Omega) \cap H_0^1(\Omega)$ .

Известно [5], что решение задачи (1.1), (1.2) эквивалентно минимизации на  $V(\Omega)$  функционала

$$J(v) = \frac{1}{2} \int_{\Omega} |\Delta v|^2 d\Omega - \int_{\Omega} dv d\Omega - \frac{1-\eta}{2} \int_{\Gamma} \chi \left| \frac{\partial v}{\partial n} \right|^2 ds. \quad (1.4)$$

**2. Смешанная вариационная формулировка задачи.** Будем считать, что вместо функционала (1.4) минимизируется функционал

$$\Phi(v, \psi, \alpha) = \frac{1}{2} \int_{\Omega} |\psi|^2 d\Omega - \int_{\Omega} qv d\Omega - \frac{1-\eta}{2} \int_{\Gamma} \chi |\alpha|^2 ds \quad (2.1)$$

на таких тройках  $(v, \psi, \alpha) \in V(\Omega) \times L^2(\Omega) \times L^2(\Gamma)$ , элементы которых связаны равенствами  $-\Delta v = \psi$ ,  $\frac{\partial v}{\partial n}|_{\Gamma} = \alpha$ .

Определим пространство функций

$$P(\Omega) = \{(v, \psi, \alpha) \in H_0^1(\Omega) \times L^2(\Omega) \times L^2(\Gamma) \mid \forall \mu \in H^1(\Omega), \beta[(v, \psi, \alpha), \mu] = 0\}, \quad (2.2)$$

где билинейная форма  $\beta[\cdot, \cdot]$  задается выражением

$$\beta[(v, \psi, \alpha), \mu] = \int_{\Omega} \nabla v \nabla \mu d\Omega - \int_{\Omega} \psi \mu d\Omega - \int_{\Gamma} \alpha \mu ds.$$

**Теорема 1.** Пусть область  $\Omega$  выпукла и имеет непрерывную по Липшицу границу  $\Gamma$ , тогда

1) отображение  $(v, \psi, \alpha) \in P(\Omega) \rightarrow |\psi|_{0,\Omega}^2$ <sup>1</sup> является нормой на пространстве  $P(\Omega)$ , эквивалентной естественной норме произведения  $(v, \psi, \alpha) \in P(\Omega) \rightarrow (|v|_{1,\Omega}^2 + |\psi|_{0,\Omega}^2 + |\alpha|_{0,\Gamma}^2)^{1/2}$  и преобразующей  $P(\Omega)$  в гильбертово пространство;

2) если  $(v, \psi, \alpha) \in P(\Omega)$ , то

$$(v, \psi, \alpha) \in V(\Omega) \times L^2(\Omega) \times L^2(\Gamma), \quad -\Delta v = \psi, \quad \left. \frac{\partial v}{\partial n} \right|_{\Gamma} = \alpha; \quad (2.3)$$

если выполнено (2.3), то  $(v, \psi, \alpha) \in P(\Omega)$ .

**Доказательство** начнем со второго утверждения. Так как  $\Omega$  имеет непрерывную границу, то справедлива формула Грина

$$\int_{\Omega} \nabla v \nabla \mu d\Omega = - \int_{\Omega} \Delta v \mu d\Omega + \int_{\Gamma} \frac{\partial v}{\partial n} \mu ds \quad \forall v \in H^2(\Omega), \quad \forall \mu \in H^1(\Omega). \quad (2.4)$$

Пусть  $(v, \psi, \alpha) \in P(\Omega)$ . Тогда  $v \in H_0^1(\Omega)$ ,  $\psi \in L^2(\Omega)$ ,  $\alpha \in L^2(\Gamma)$  и  $\beta[(v, \psi, \alpha), \mu] = 0 \quad \forall \mu \in H^1(\Omega)$ . Из последнего условия, в частности, для любого  $\mu \in H_0^1(\Omega)$  имеем

$$\int_{\Omega} \nabla v \nabla \mu d\Omega = \int_{\Omega} \psi \mu d\Omega. \quad (2.5)$$

Из (2.5) следует, что  $v$  появляется как решение задачи Дирихле для оператора  $-\Delta$  при  $v|_{\Gamma} = 0$ . Так как область  $\Omega$  выпукла, то  $v \in H^2(\Omega)$  ([2], с. 373), а следовательно,  $v \in H^2(\Omega) \cap H_0^1(\Omega)$ . Используя (2.4) для  $\mu \in H_0^1(\Omega)$ , получим  $-\Delta v = \psi$ . А используя ту же формулу Грина для  $\mu \in H^1(\Omega)$ , найдем  $\left. \frac{\partial v}{\partial n} \right|_{\Gamma} = \alpha$ .

Пусть верно (2.3). Покажем, что  $(v, \psi, \alpha) \in P(\Omega)$ . Так как  $v \in V(\Omega) \subset H^2(\Omega)$  и  $-\Delta v = \psi$ ,  $\left. \frac{\partial v}{\partial n} \right|_{\Gamma} = \alpha$ , то непосредственно из (2.4) получаем

$$\int_{\Omega} \nabla v \nabla \mu d\Omega = \int_{\Omega} \psi \mu d\Omega + \int_{\Gamma} \alpha \mu ds \quad \forall \mu \in H^1(\Omega),$$

т. е.  $\beta[(v, \psi, \alpha), \mu] = 0 \quad \forall \mu \in H^1(\Omega)$ . Кроме того,  $v \in V(\Omega) \subset H_0^1(\Omega)$ .

---

<sup>1</sup>Здесь и далее  $|v|_{m,\Omega} = \left( \sum_{|k|=m} \int_{\Omega} |\partial^k v|^2 d\Omega \right)^{1/2}$ , а  $\|v\|_{m,\Omega} = \left( \sum_{|k|\leq m} \int_{\Omega} |\partial^k v|^2 d\Omega \right)^{1/2}$ .

Докажем первое утверждение. Гильбертово пространство  $P(\Omega)$  снабжено нормой произведения. Если  $(v, \psi, \alpha) \in P(\Omega)$ , то, как было показано выше,  $v \in H^2(\Omega) \cap H_0^1(\Omega)$ . Из условия  $\beta[(v, \psi, \alpha), \mu] = 0$  при  $\mu = v$  следует

$$|v|_{1,\Omega}^2 \leq C_1 |\psi|_{0,\Omega} |v|_{0,\Omega}. \quad (2.6)$$

Введем подпространство  $M \subset H^1(\Omega)$  такое, что можно записать прямую сумму  $H^1(\Omega) = H_0^1(\Omega) \oplus M$ . Кроме того, введем оператор  $B : H^1(\Omega) \rightarrow L^2(\Gamma)$ , определяемый следующим образом:  $\alpha = B\psi \in L^2(\Gamma)$  для  $\psi \in L^2(\Omega)$  является единственным решением уравнения

$$\int_{\Gamma} \alpha \mu \, ds = \int_{\Omega} \nabla v \nabla \mu \, d\Omega - \int_{\Omega} \psi \mu \, d\Omega \quad \forall \mu \in M \quad (2.7)$$

при условии, что  $v \in H_0^1(\Omega)$  удовлетворяет уравнению

$$\int_{\Omega} \nabla v \nabla \mu \, d\Omega = \int_{\Omega} \psi \mu \, d\Omega \quad \forall \mu \in H_0^1(\Omega).$$

Легко проверить, что  $B\psi = -B\Delta v = \frac{\partial v}{\partial n}|_{\Gamma}$  в силу условий теоремы, т. е.  $B$  является оператором внешней нормальной производной для  $v \in H^2(\Omega) \cap H_0^1(\Omega)$ .

Этот оператор ограничен, т. к.  $v \in H^2(\Omega) \cap H_0^1(\Omega)$ . Обозначим его норму через  $\|B\|$ . Тогда  $\|B\| = \sup_{v \in H^2(\Omega) \cap H_0^1(\Omega)} \frac{\left\| \frac{\partial v}{\partial n} \right\|_{0,\Gamma}}{\|\Delta v\|_{0,\Omega}}$ , где  $\|\cdot\|_{0,\Gamma}$  — норма, ассоциируемая со скалярным произведением

$$(\alpha, \beta)_{L^2(\Gamma)} = \int_{\Gamma} \alpha \beta \, ds.$$

Таким образом,  $\|\alpha\|_{0,\Gamma} \leq \|B\| |\psi|_{0,\Omega}$  для  $\psi \in L^2(\Omega)$ . Отсюда с учетом (2.6) получаем

$$(\|v\|_{1,\Omega} + \|\psi\|_{0,\Omega} + \|\alpha\|_{0,\Gamma}) \leq C_2 \|\psi\|_{0,\Omega}. \quad \square$$

Этот результат позволяет перейти от минимизации функционала (1.4) на пространстве  $V(\Omega)$  к минимизации функционала (2.1) на пространстве  $P(\Omega)$ .

**Теорема 2.** Пусть  $w \in V(\Omega)$  — решение задачи (1.4), тогда

$$\Phi\left(w, -\Delta w, \frac{\partial w}{\partial n}\right) \rightarrow \inf_{(v, \psi, \alpha) \in P(\Omega)} \Phi(v, \psi, \alpha). \quad (2.8)$$

При этом тройка  $(w, -\Delta w, \frac{\partial w}{\partial n}) \in P(\Omega)$  является единственным решением задачи минимизации (2.8).

**Доказательство.** Докажем, что симметричная билинейная форма

$$a[(v, \psi, \alpha), (u, \varphi, \beta)] = \int_{\Omega} \psi \varphi \, d\Omega - (1 - \eta) \int_{\Gamma} \chi \, d\beta \, ds, \quad (v, \psi, \alpha), (u, \varphi, \beta) \in P(\Omega)$$

непрерывна и эллиптична на  $P(\Omega)$ .

Согласно теореме 1, если  $(v, \psi, \alpha), (u, \varphi, \beta) \in P(\Omega)$ , то  $-\Delta v = \psi$ ,  $\frac{\partial v}{\partial n}|_{\Gamma} = \alpha$  и  $-\Delta u = \varphi$ ,  $\frac{\partial u}{\partial n}|_{\Gamma} = \beta$ . Тогда имеем

$$a[(v, \psi, \alpha), (u, \varphi, \beta)] = \int_{\Omega} \Delta v \Delta u \, d\Omega - (1 - \eta) \int_{\Gamma} \frac{\partial v}{\partial n} \frac{\partial u}{\partial n} \, ds. \quad (2.9)$$

При  $u = v$ ,  $\varphi = \psi$  и  $\beta = \alpha$  из (2.9) получаем ([2], с. 38)

$$a[(v, \psi, \alpha), (v, \psi, \alpha)] = \int_{\Omega} \left[ \left( \frac{\partial^2 v}{\partial x^2} \right)^2 + 2\eta \frac{\partial^2 v}{\partial x^2} \frac{\partial^2 v}{\partial y^2} + \left( \frac{\partial^2 v}{\partial y^2} \right)^2 + 2(1 - \eta) \left( \frac{\partial^2 v}{\partial x \partial y} \right) \right] d\Omega \geq \eta |\psi|_{0,\Omega}^2.$$

Этим  $P$ -эллиптичность доказана. Непрерывность билинейной формы очевидна.  $\square$

Из теоремы 2 следует, что задача минимизации

$$\Phi(v^*, \psi^*, \alpha^*) = \inf_{(u, \varphi, \beta) \in P(\Omega)} \Phi(u, \varphi, \beta) \quad (2.10)$$

имеет решение и притом единственное. Установим связь между решениями задач (2.10) и (1.1), (1.2). Если  $(v^*, \psi^*, \alpha^*) \in P(\Omega)$  — решение задачи (2.10), то должны выполняться следующие условия:

$$\int_{\Omega} \psi^* \varphi d\Omega - \int_{\Omega} u q d\Omega - (1 - \eta) \int_{\Gamma} \chi \alpha^* \beta ds = 0 \quad \forall (u, \varphi, \beta) \in P(\Omega). \quad (2.11)$$

Так как  $(v^*, \psi^*, \alpha^*) \in P(\Omega)$ , то  $-\Delta v^* = \psi^*$ ,  $\frac{\partial v^*}{\partial n}|_{\Gamma} = \alpha^*$  и  $v^* \in V(\Omega)$ . С учетом этого из (2.11) получаем

$$\int_{\Omega} \Delta v^* \Delta u d\Omega - (1 - \eta) \int_{\Gamma} \chi \frac{\partial v^*}{\partial n} \frac{\partial u}{\partial n} ds = \int_{\Gamma} u q ds.$$

Таким образом,  $v^*$  совпадает с решением  $w$  задачи (1.1), (1.2) и  $\psi^* = -\Delta w$ ,  $\alpha^* = \frac{\partial w}{\partial n}|_{\Gamma}$ .

**Замечание.** Так как область выпукла и ее граница регулярна, то при  $q \in H^{-1}(\Omega)$  решение  $w$  задачи (1.1), (1.2) принадлежит  $H^3(\Omega) \cap H_0^1(\Omega)$ , и  $\Delta w \in H^1(\Omega)$ .

**3. Решение задачи (2.10).** Покажем, что решение задачи может быть сведено к решению последовательности задач Дирихле для оператора  $-\Delta$ .

Для дальнейшего изложения удобно ввести линейное отображение  $A : L^2(\Omega) \rightarrow H_0^1(\Omega)$  следующим образом: если задана функция  $\psi \in L^2(\Omega)$ , то функция  $v = A\psi \in H_0^1(\Omega)$  — единственное решение уравнения

$$v \in H_0^1(\Omega) \int_{\Omega} \nabla v \nabla \mu d\Omega = \int_{\Omega} \psi \mu d\Omega \quad \forall \mu \in H_0^1(\Omega).$$

С учетом этого пространство  $P(\Omega)$ , определенное в (2.2), может быть записано в виде

$$P(\Omega) = \{(v, \psi, \alpha) \in H_0^1(\Omega) \times L^2(\Omega) \times L^2(\Gamma) \mid v = A\psi, \alpha = B\psi\}.$$

Задача (2.10) теперь эквивалентна следующей задаче оптимального управления:

$$\min_{\psi \in L^2(\Omega)} \left[ \frac{1}{2} \int_{\Omega} |\psi|^2 d\Omega - \int_{\Omega} q v d\Omega - \frac{1 - \eta}{2} \int_{\Gamma} \chi |\alpha|^2 ds \right], \quad (3.1)$$

где состояния  $v$  и  $\alpha$  связаны с управлением  $\psi \in L^2(\Omega)$  посредством уравнений состояния

$$v \in H_0^1(\Omega), \quad v = A\psi; \quad \alpha \in L^2(\Gamma), \quad \alpha = B\psi. \quad (3.2)$$

Как следует из замечания, хотя оптимальное управление  $\psi$  ищется на  $L^2(\Omega)$ , на самом деле его регулярность выше при  $q \in H^{-1}(\Omega)$ ,  $\psi \in H^1(\Omega)$ . В этом случае определен след  $\psi|_{\Gamma} = \lambda$ ,  $\lambda \in M$ .

В дальнейшем будем считать

$$\begin{aligned} \int_{\Omega} \nabla \psi_{\lambda} \nabla \mu d\Omega &= \int_{\Omega} q \mu d\Omega \quad \forall \mu \in H_0^1(\Omega), \\ \psi_{\lambda} - \lambda &\in H_0^1(\Omega). \end{aligned}$$

Если  $v_{\lambda} = A\psi_{\lambda}$  и  $\alpha_{\lambda} = B\psi_{\lambda}$ , то из (3.1) следует

$$\min_{\psi \in L^2(\Omega)} \Phi(v, \psi, \alpha) = \min_{\lambda \in M} D(\lambda), \quad (3.3)$$

где

$$D(\lambda) = -\frac{1}{2} \int_{\Omega} |\psi_{\lambda}|^2 d\Omega - \int_{\Gamma} \lambda \alpha_{\lambda} ds - \frac{1 - \eta}{2} \int_{\Gamma} \chi |\alpha_{\lambda}|^2 ds \quad \forall \lambda \in M.$$

Основная идея предлагаемого в данной статье итерационного процесса состоит в применении градиентного метода к задаче минимизации (3.3).

Пусть, как обычно,  $M'$  — двойственное пространство для пространства  $M$ , а  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  — отношение двойственности между пространствами  $M$  и  $M'$ . Обозначим через  $D' \in M'$  производную функционала  $D(\lambda)$ . Введем отображение  $S : M \rightarrow H^1(\Omega)$  следующим образом: для  $\lambda \in M$   $\overset{\circ}{\varphi}_\lambda = S(\lambda)$  — единственная функция из  $H^1(\Omega)$ , удовлетворяющая соотношению

$$\int_{\Omega} \nabla \overset{\circ}{\varphi}_\lambda \nabla \mu d\Omega = 0 \quad \forall \mu \in H_0^1(\Omega), \quad (3.4)$$

$$\overset{\circ}{\varphi}_\lambda - \lambda \in H_0^1(\Omega).$$

**Теорема 3.** Для любого  $\lambda \in M$  функционал  $D(\lambda)$  дифференцируем, и его производная определяется соотношением

$$\langle D'(\lambda), \mu \rangle = \int_{\Omega} \overset{\circ}{\varphi}_\theta \overset{\circ}{\varphi}_\mu d\Omega \quad \forall \mu \in M,$$

где  $\overset{\circ}{\varphi}_\mu = S(\mu)$ ,  $\overset{\circ}{\varphi}_\theta = S(\theta_\lambda)$  и

$$\theta_\lambda = \lambda + (1 - \eta)\chi\alpha_\lambda, \quad \theta_\lambda \in M. \quad (3.5)$$

**Доказательство.** Дифференцируя (3.3), получим

$$\langle D'(\lambda), \mu \rangle = - \int_{\Omega} \psi_\lambda \overset{\circ}{\varphi}_\mu d\Omega - \int_{\Gamma} \alpha_\lambda \mu d\Omega - \int_{\Gamma} (\lambda + (1 - \eta)\chi\alpha_\lambda) \overset{\circ}{\beta}_\mu ds, \quad (3.6)$$

где  $\overset{\circ}{\varphi}_\mu = S(\mu)$ ,  $\overset{\circ}{\beta}_\mu = B\overset{\circ}{\varphi}_\mu$ . Из (3.6) с учетом (2.7) получаем

$$\langle D'(\lambda), \mu \rangle = - \int_{\Omega} \nabla v_\lambda \nabla \overset{\circ}{\varphi}_\mu d\Omega - \int_{\Gamma} (\lambda + (1 - \eta)\chi\alpha_\lambda) \overset{\circ}{\beta}_\mu ds. \quad (3.7)$$

Первое слагаемое в (3.7) равно нулю в силу (3.4). Введем функцию  $\overset{\circ}{\varphi}_\theta = S(\theta_\lambda)$ , где  $\theta_\lambda$  определяется по (3.5), и обозначим  $\overset{\circ}{u}_\mu = A\overset{\circ}{\varphi}_\mu$ . Тогда из (3.7) следует

$$\langle D'(\lambda), \mu \rangle = \int_{\Omega} \overset{\circ}{\varphi}_\theta \overset{\circ}{\varphi}_\mu d\Omega - \int_{\Omega} \nabla \overset{\circ}{\varphi}_\theta \nabla \overset{\circ}{u}_\mu d\Omega.$$

Однако последнее слагаемое в этом равенстве равно нулю в силу (3.4).  $\square$

Градиентный метод для задачи (3.3) состоит в определении последовательности  $\{\lambda_n\}_{n=0}^\infty$  функций  $\lambda^n \in M$  по итерационной схеме

$$(\lambda^{n+1} - \lambda^n, \mu)_M = -\rho_n \langle D'(\lambda^n), \mu \rangle \quad \forall \mu \in M, \quad (3.8)$$

где  $(\cdot, \cdot)_M$  — произвольное скалярное произведение в пространстве  $M$ ,  $\rho$  — положительный параметр,  $\lambda^0$  — произвольная функция из  $M$ .

Таким образом, одна итерация (3.8) равносильна последовательному решению следующих задач:

- a) для заданной функции  $\lambda^n \in M$  найти (единственную) функцию  $\psi^n \in H^1(\Omega)$ , удовлетворяющую соотношениям

$$\psi^n - \lambda^n \in H_0^1(\Omega), \quad (3.9)$$

$$\int_{\Omega} \nabla \psi^n \nabla \mu d\Omega = \int_{\Omega} q \mu d\Omega \quad \forall \mu \in H_0^1(\Omega); \quad (3.10)$$

- б) найти функцию  $v^n \in H_0^1(\Omega)$ , удовлетворяющую соотношению

$$\int_{\Omega} \nabla v^n \nabla \mu d\Omega = \int_{\Omega} \psi^n \mu d\Omega \quad \forall \mu \in H_0^1(\Omega); \quad (3.11)$$

в) найти функцию  $\alpha^n \in L^2(\Gamma)$ , удовлетворяющую соотношению

$$\int_{\Gamma} \alpha^n \mu \, ds = \int_{\Omega} \nabla v^n \nabla \mu \, d\Omega - \int_{\Omega} \psi^n \mu \, d\Omega \quad \forall \mu \in M; \quad (3.12)$$

г) найти функцию  $\lambda^{n+1} \in M$ , удовлетворяющую соотношению

$$(\lambda^{n+1} - \lambda^n, \mu)_M = -\rho \int_{\Omega} \overset{\circ}{\varphi}_{\theta}^n \overset{\circ}{\varphi}_{\mu} \, d\Omega \quad \forall \mu \in M, \quad (3.13)$$

где  $\overset{\circ}{\varphi}_{\theta}^n = S\theta_{\lambda}^n$ ,  $\theta_{\lambda}^n = \lambda^n - (1 - \eta)\chi B\psi^n$  и  $\overset{\circ}{\varphi}_{\mu} = S\mu$ .  $\square$

Покажем, что при соответствующем выборе параметра  $\rho > 0$  итерационный процесс (3.9)–(3.13) является сходящимся для любого начального приближения. Сначала определим отображение  $C : H^1(\Omega) \rightarrow M$  следующим образом: для всякой функции  $\psi \in H^1(\Omega)$  функция  $C\psi \in M$  — единственная функция, удовлетворяющая соотношению

$$(C\psi, \mu)_M = \int_{\Omega} \psi \overset{\circ}{\varphi}_{\mu} \, d\Omega \quad \forall \mu \in M. \quad (3.14)$$

Положим

$$\|C\| = \sup_{\psi \in H^1(\Omega)} \frac{|C\psi|_M}{|\psi|_{0,\Omega}},$$

где  $|\cdot|_M$  — норма, ассоциируемая со скалярным произведением  $(\cdot, \cdot)_M$ . Ясно, что эта норма существует, т. к. отображение  $\mu \in M \rightarrow \overset{\circ}{\varphi}_{\mu} \in H^1(\Omega)$  ограничено.

**Теорема 4.** *Если параметр  $\rho$  удовлетворяет условию*

$$0 < \rho < \frac{2\eta}{\|C\|^2(1 - (1 - \eta)|\chi|_{L^\infty(\Omega)} \|S\| \|B\|)^2}, \quad (3.15)$$

то итерационный процесс (3.9)–(3.13) является сходящимся в том смысле, что

$$\begin{aligned} \lim_{n \rightarrow \infty} \psi^n &= \psi \quad \text{в } L^2(\Omega), \\ \lim_{n \rightarrow \infty} v^n &= v \quad \text{в } H_0^1(\Omega), \\ \lim_{n \rightarrow \infty} \alpha^n &= \alpha \quad \text{в } L^2(\Gamma). \end{aligned}$$

**Доказательство.** Достаточно показать, что  $\lim_{n \rightarrow \infty} \psi^n = 0$  в  $L^2(\Omega)$  в частном случае, когда  $q = 0$ . Если использовать определение (3.14) отображения  $C$ , то рекуррентное соотношение (3.13) дает

$$\lambda^{n+1} = \lambda^n - \rho C \overset{\circ}{\varphi}_{\theta}^n,$$

где  $\overset{\circ}{\varphi}_{\theta}^n = S\theta_{\lambda}^n$ ,  $\theta_{\lambda}^n = \lambda^n + (1 - \eta)\chi B\psi^n$ . Отсюда получаем

$$|\lambda^{n+1}|_M^2 = |\lambda^n|_M^2 - 2\rho(C \overset{\circ}{\varphi}_{\theta}^n, \lambda^n)_M + \rho^2 |C \overset{\circ}{\varphi}_{\theta}^n|_M^2. \quad (3.16)$$

Оценим

$$\begin{aligned} (C \overset{\circ}{\varphi}_{\theta}^n, \lambda^n)_M &= \int_{\Omega} \overset{\circ}{\varphi}_{\theta}^n \psi^n \, d\Omega = - \int_{\Gamma} (\lambda^n + (1 - \eta)\chi B\psi^n) B\psi^n \, ds = \\ &= \int_{\Omega} |\psi^n|^2 \, d\Omega - (1 - \eta) \int_{\Gamma} \chi |B\psi^n|^2 \, ds \geq v |\psi^n|_{0,\Omega}^2. \end{aligned}$$

Оценим далее

$$\begin{aligned} |\overset{\circ}{\varphi}_{\theta}^n|_{0,\Omega} &= |S(\lambda_n + (1 - \eta)\chi B\psi^n)|_{0,\Omega} \leq |\psi^n|_{0,\Omega} + (1 - \eta) \|S\| |\chi|_{L^\infty(\Omega)} \|B\| |\psi^n|_{0,\Omega} \leq \\ &\leq (1 + (1 - \eta) |\chi|_{L^\infty(\Omega)} \|S\| \|B\|) |\psi^n|_{0,\Omega}. \end{aligned}$$

С учетом этих неравенств из (3.16) получаем

$$|\lambda^{n+1}|_M^2 - |\lambda^n|_M^2 \leq -\rho[2\eta - \|C\|^2(1 + (1-\eta)|\chi|_{L^\infty(\Omega)}\|S\|\|B\|)^2\rho]|\psi^n|_{0,\Omega}^2.$$

Отсюда, в частности, следует  $\lim_{n \rightarrow \infty} |\psi^n|_{0,\Omega}^2 = 0$ , если  $\rho$  удовлетворяет неравенствам (3.15). Кроме того, имеем  $\lim_{n \rightarrow \infty} v^n = \lim_{n \rightarrow \infty} A\psi^n = 0$  в  $H_0^1(\Omega)$  и  $\lim_{n \rightarrow \infty} \alpha^n = \lim_{n \rightarrow \infty} B\psi^n = 0$  в  $L^2(\Gamma)$ .  $\square$

Сходимость рассматриваемого метода гарантируется, таким образом, для всякого выбора подпространства  $M$ , удовлетворяющего условию  $H^1(\Omega) = H_0^1(\Omega) \oplus M$  и всякого выбора скалярного произведения  $(\cdot, \cdot)_M$  на пространстве  $M$ . Однако от их выбора зависит как величина  $\rho$ , так и объем вычислений на каждой итерации.

В заключение приведем несколько замечаний относительно практического вычисления  $\lambda^{n+1} \in M$ .

Если скалярное произведение в  $M$  определить по формуле

$$(\lambda, \mu)_M = \int_{\Omega} S\lambda \cdot S\mu \, d\Omega,$$

то в качестве  $\lambda^{n+1}$  может быть взята любая функция из  $M$ , удовлетворяющая условию

$$\lambda^{n+1}|_{\Gamma} = (\lambda^n - \rho\theta_{\lambda}^n)|_{\Gamma}. \quad (3.17)$$

Равенство (3.17) следует понимать в смысле равенства следов на границе. Действительно, если выполнено (3.17), то

$$(\lambda^{n+1} - \lambda^n, \mu)_M = -\rho \int_{\Omega} S\theta^n S\mu \, d\Omega = -\rho \int_{\Omega} \overset{\circ}{\varphi}_{\theta}^n \overset{\circ}{\varphi}_{\mu} \, d\Omega,$$

т. е. выполнены условия теоремы 3.

В качестве скалярного произведения могут быть выбраны также  $(\lambda, \mu)_M = \int_{\Omega} \nabla \lambda \nabla \mu \, d\Omega$  или  $(\lambda, \mu)_M = \int_{\Omega} \lambda \mu \, d\Omega$ . Однако в этом случае необходимо вычислить на каждом шаге градиент  $\langle D'(\lambda), \mu \rangle$ , что связано с дополнительными вычислительными затратами.

## Литература

1. Крысько В.А., Павлов С.П. *Об одном итерационном методе решения уравнений гибких пологих оболочек* // Тр. 16-й Межд. конф. по теории оболочек и пластин. – Казань: Изд-во Казанск. ун-та, 1996. – С. 157–162.
2. Съярле Ф. *Метод конечных элементов для эллиптических задач*. – М.: Мир, 1980. – 512 с.
3. Babuska I., Rozenzweig M.B. *A finite element scheme for domains with corners* // Numer. Math. – 1972. – № 20. – Р. 1–21.
4. Стрэнг Г., Фикс Дж. *Теория метода конечных элементов*. – М.: Мир, 1977. – 349 с.
5. Михлин С.Г. *Вариационные методы в математической физике*. – М.: Наука, 1970. – 512 с.

Саратовский государственный  
технический университет

Поступила  
07.03.2002