

В.С. КЛИМОВ

МЕТОД УСРЕДНЕНИЯ В ЗАДАЧЕ О ПЕРИОДИЧЕСКИХ РЕШЕНИЯХ КВАЗИЛИНЕЙНЫХ ПАРАБОЛИЧЕСКИХ УРАВНЕНИЙ

В работе устанавливаются варианты второй теоремы Боголюбова для квазилинейных параболических уравнений. Используются идеи метода усреднения [1], [2] и теория операторов монотонного типа [3]–[6].

1. Ниже $\|x; X\|$ — норма элемента x в B -пространстве X , X^* — сопряженное к X пространство, (x, x^*) — значение функционала $x^* \in X^*$ на элементе $x \in X$, $\sigma(X, X^*)$ и $\sigma(X^*, X)$ — слабые топологии на X и X^* , порождаемые формой (\cdot, \cdot) ; $\theta_X(M_1, M_2)$ — уклонение множества $M_1 \subset X$ от множества $M_2 \subset X$ в метрике $X : \theta_X(M_1, M_2) = \sup_{x_1 \in M_1} \inf_{x_2 \in M_2} \|x_1 - x_2; X\|$; $L^p(Q, X)$ ($1 \leq p \leq \infty$) — пространство измеримых по Лебегу–Бохнеру на множестве $Q \subset \mathbb{R}^k$ функций со значениями в B -пространстве X , норма в $L^p(Q, X)$ определяется стандартным образом ([3], с. 154); как обычно, совпадающие почти всюду (п. в.) относительно k -мерной лебеговой меры mes_k функции отождествляются; $C(T, X)$ — пространство непрерывных на отрезке $T = [0, \omega]$ ($0 < \omega < \infty$) функций со значениями в X ; $C_w(T, X)$ — пространство слабо-непрерывных на T функций со значениями в X , определяющая топологию в $C_w(T, X)$ система полунорм $\|\cdot\|_l$ задается равенством

$$\|y\|_l = \max\{|l(y(t))|, t \in T\}, \quad l \in X^*;$$

$X_1 \times X_2$ — прямое произведение B -пространств X_1, X_2 ; если X_1, X_2 вложены в локально выпуклое пространство X_0 , то с X_1, X_2 связаны B -пространства $X_1 + X_2$ и $X_1 \cap X_2$ ([3], с. 22–24). Все банаховы пространства рассматриваются над полем \mathbb{R} действительных чисел; \mathbb{R}^n — n -мерное евклидово пространство, $x \cdot y = x_1 y_1 + \dots + x_n y_n$ — скалярное произведение векторов $x = (x_1, \dots, x_n)$, $y = (y_1, \dots, y_n)$ из \mathbb{R}^n .

Пусть заданы рефлексивное сепарабельное B -пространство V с нормой $\|\cdot\|$ и гильбертово пространство H с нормой $|\cdot|$, V непрерывно и плотно вложено в H . Пространство H отождествляется с сопряженным ему H^* , а $H^* = H$ — с некоторым подпространством сопряженного к V пространства V^* . Число (v, v^*) означает и скалярное произведение элементов v^* и v из H , и значение функционала v^* из V^* на элементе $v \in V$.

Числу p из промежутка $[2, \infty)$, отрезку $T = [0, \omega]$ и паре V, H сопоставим банаховы пространства $Y_1 = L^p(T, V)$, $Y_2 = L^\infty(T, H)$, $Z_1 = L^q(T, V^*)$ ($q = p/(p-1)$), $Z_2 = L^1(T, H)$, $Y = Y_1 \cap Y_2$, $Z = Z_1 + Z_2$. Пространство Y (Y_1) можно идентифицировать с сопряженным к пространству Z (Z_1) посредством билинейной формы $\langle y, z \rangle = \int_T (y(t), z(t)) dt$. Стандартным образом определяются слабые топологии $\sigma(Y, Z)$, $\sigma(Z, Y)$ на пространствах Y, Z соответственно. Множество $M \subset L^1(T, H)$ назовем равномерно суммируемым, если $\int_e |z(t)| dt \leq \psi(\text{mes}_1 e)$ для всяких z из M и измеримых множеств $e \subset T$ (здесь $\text{mes}_1 e$ — лебегова мера множества e), $\psi(t) \rightarrow 0$ при $t \rightarrow 0$. Множество $K \subset Z$ будем называть σ -ограниченным, если найдутся такие множества $K_1 \subset Z_1$, $K_2 \subset Z_2$, что $K \subset K_1 + K_2$, K_1 ограничено в Z_1 , K_2 равномерно суммируемо. Достаточное условие σ -ограниченности множества $K \subset Z$ — ограниченность K в пространстве $Z_1 + L^r(T, H)$ при некотором $r > 1$.

Положим $W = \{y \mid y \in Y, y' \in Z\}$. Равенство $y' + z = 0$ означает, что $\langle y, \varphi'v \rangle = \langle \varphi v, z \rangle$ при любых φ из $C_0^\infty(T)$ и v из V . Класс W вложен в $C(T, H)$ ([3], с. 177; [7]); это позволяет ввести понятие значения функции y из W в каждой точке отрезка T . Через W_0 обозначается часть W , состоящая из функций, удовлетворяющих условию периодичности $y(0) = y(\omega)$.

Следуя [7], обозначим через $\alpha_1(Y, Z)$ совокупность операторов $A : Y \times [0, 1] \rightarrow Z$, удовлетворяющих условиям:

- 1) для каждого ограниченного множества $\mathfrak{M} \subset Y$ множество $A(\mathfrak{M} \times [0, 1]) = \{z \mid z = A(y, \lambda), y \in \mathfrak{M}, \lambda \in [0, 1]\}$ σ -ограничено в пространстве Z ;
- 2) для произвольных последовательностей $y_i \in W_0, \lambda_i \in [0, 1]$, обладающих свойствами

$$\begin{aligned} y_i \rightarrow y \text{ в } \sigma(Y, Z), \quad y_i \rightarrow y \text{ в } C_w(T, X), \quad \lambda_i \rightarrow \lambda \text{ в } \mathbb{R}, \\ z_i = A(y_i, \lambda_i) \rightarrow z \text{ в } \sigma(Y, Z), \quad \overline{\lim}_{i \rightarrow \infty} \langle y_i, z_i \rangle \leq \langle y, z \rangle, \end{aligned} \quad (1)$$

имеет место равенство $z = A(y, \lambda)$ и сходимость $y_i \rightarrow y$ в метрике Y_1 .

Условия 1), 2) выражают некоторые усиления свойств ограниченности и замкнутости оператора A . Первое требование выполнено, если, например, оператор A действует и ограничен из $Y \times [0, 1]$ в $Z_1 + L^r(T, H)$, $r > 1$. Более сложным для проверки оказывается требование усиленной замкнутости оператора A [7].

Наряду с $\alpha_1(Y, Z)$ далее используется класс $\alpha(Y, Z)$, состоящий из операторов $A_\lambda : Y \rightarrow Z$, для которых постоянное по λ отображение $A(\cdot, \lambda) \equiv A_\lambda, \lambda \in [0, 1]$, принадлежит классу $\alpha_1(Y, Z)$. Очевидно, если $A \in \alpha_1(Y, Z)$, то при любом λ из $[0, 1]$ оператор $A(\cdot, \lambda) : Y \rightarrow Z$ принадлежит классу $\alpha(Y, Z)$. Существенную роль ниже играет класс $S(V)$, состоящий из отображений $\mathfrak{A} : V \rightarrow V^*$, удовлетворяющих условиям: 1) для каждого ограниченного множества $\mathfrak{M} \subset V$ соответствующая область значений $\mathfrak{A}(\mathfrak{M})$ есть ограниченное подмножество пространства V^* ; 2) для произвольной последовательности $v_i \in V$, обладающей свойствами $v_i \rightarrow v$ в $\sigma(V, V^*)$, $v_i^* = \mathfrak{A}(v_i) \rightarrow v^*$ в $\sigma(V^*, V)$, $\overline{\lim}_{i \rightarrow \infty} \langle v_i, v_i^* \rangle \leq \langle v, v^* \rangle$, имеют место равенство $v^* = \mathfrak{A}(v)$ и сходимость $v_i \rightarrow v$ в метрике V . Близкие классы отображений вводились многими авторами (напр., [3], [5]–[7] и приведенная там библиография).

Отображения класса $S(V)$ естественным образом возникают при усреднении операторов класса $\alpha(Y, Z)$ [7]. Именно, введем оператор $M_t : L^1(T, V^*) \rightarrow V^*$, полагая $M_t z = \frac{1}{\omega} \int_T z(t) dt$; сохраним обозначение M_t и за сужением этого оператора на пространство Z . Каждый элемент v из V можно рассматривать как постоянную функцию класса Y и наоборот. Это позволяет отождествить пространство V с подпространством Y , состоящим из постоянных на T функций со значениями в пространстве V . На пространстве $V \subset Y$ нормы $\|\cdot\|, \|\cdot\|; Y$ эквивалентны. Пусть $A_0 \in \alpha(Y, Z)$, $\overset{\circ}{A}_0 = M_t A_0$. Отображение $\overset{\circ}{A}_0$ назовем усреднением оператора A_0 ; из результатов [7] вытекает включение $\overset{\circ}{A}_0 \in S(V)$.

Для отображений класса $S(V)$ введем понятие степени. Пусть E — конечномерное подпространство пространства V , наделенное структурой евклидова пространства, $j_E : E \rightarrow V$ — оператор вложения E в V , $j_E^* : V^* \rightarrow E$ — сопряженный к нему оператор. Оператору \mathfrak{A} класса $S(V)$ сопоставим непрерывное отображение $\mathfrak{A}_E = j_E^* \mathfrak{A} j_E : E \rightarrow E$. Если \mathcal{G} — ограниченная область в пространстве V и отображение \mathfrak{A} невырождено на границе $\partial \mathcal{G}$ области \mathcal{G} , т. е. $0 \notin \mathfrak{A}(\partial \mathcal{G})$, то существует такое конечномерное пространство E_0 , что для любого конечномерного пространства $E \supset E_0, E \subset V$, отображение \mathfrak{A}_E невырождено на $\partial(\mathcal{G} \cap E)$ и вращение $\gamma(\mathfrak{A}_E, \mathcal{G} \cap E)$ векторного поля \mathfrak{A}_E на $\partial(\mathcal{G} \cap E)$ одинаково для всех таких пространств. Число $\gamma(\mathfrak{A}_E, \mathcal{G} \cap E)$ называют ([6], с. 55) степенью отображения множества $\overline{\mathcal{G}} = \mathcal{G} \cup \partial \mathcal{G}$ относительно точки $0 \in V^*$ и обозначают символом $\gamma(\mathfrak{A}, \mathcal{G})$. Множество $\mathfrak{N} \subset V$ называют особым для отображения \mathfrak{A} , если каждый элемент v из \mathfrak{N} есть особая точка \mathfrak{A} , т. е. $\mathfrak{A}(v) = 0$. Особое множество изолировано, если некоторая его окрестность не пересекается с другими особыми множествами. Степень $\gamma(\mathfrak{A}, \mathcal{G})$ не зависит от выбора подобной окрестности \mathcal{G} ; ее называют индексом особого множества \mathfrak{N} и обозначают

символом $\text{ind}(\mathfrak{N}, \mathfrak{A})$.

Понятие индекса оказывается полезным при изучении периодической краевой задачи

$$y' + \lambda A(y, \lambda) = 0, \quad y(0) = y(\omega), \quad (2)$$

где $\lambda \in [0, 1]$, A — оператор класса $\alpha_1(Y, Z)$. Решением задачи (2) при $\lambda > 0$ назовем функцию y класса W_0 ; множество таких решений обозначим через \mathfrak{N}_λ . Отображение $\mathfrak{A} = \overset{\circ}{A}(\cdot, 0)$ принадлежит классу $S(V)$, множество его особых точек обозначим символом \mathfrak{N}_0 . Очевидно, что множества \mathfrak{N}_λ ($\lambda \in [0, 1]$) можно рассматривать как подмножества $W_0 \subset Y$; элементы v из \mathfrak{N}_0 суть квазистатические решения усредненного уравнения $y' + \lambda \mathfrak{A}(y) = 0$.

Предложение 1 ([7]). Пусть $\partial \mathcal{G}$ — граница ограниченной области $\mathcal{G} \subset V$, Ω — ограниченная область в Y и $\Omega \cap V = \mathcal{G}$, $N_\lambda = \Omega \cap \mathfrak{N}_\lambda$; $\theta_Y(M_1, M_2)$ — уклонение множества $M_1 \subset Y$ от множества $M_2 \subset Y$ в метрике пространства Y . Пусть $A = \alpha_1(Y, Z)$, отображение $\mathfrak{A} = \overset{\circ}{A}(\cdot, 0)$ невырождено на $\partial \mathcal{G}$ и $\gamma(\mathfrak{A}, \mathcal{G}) \neq 0$. Тогда найдется такое $\varepsilon_0 > 0$, что $N_\lambda \neq \emptyset$ при $0 \leq \lambda \leq \varepsilon_0$ и $\theta_Y(N_\lambda, N_0) \rightarrow 0$ при $\lambda \rightarrow 0$.

Согласно предложению 1, представляющему вариант второй теоремы Боголюбова ([1], с. 445), каждый признак отличия от нуля степени $\gamma(\mathfrak{A}, \mathcal{G})$ не только обеспечивает непустоту множества особых точек отображения \mathfrak{A} в области \mathcal{G} , но и гарантирует существование периодических решений задачи (2) при достаточно малых $\lambda > 0$. Для его применения полезно располагать содержательными примерами операторов класса $\alpha_1(Y, Z)$ и эффективными способами проверки предположения $\gamma(\mathfrak{A}, \mathcal{G}) \neq 0$. Анализ возникающих здесь вопросов посвящены пп. 2, 3.

2. Пусть \mathcal{D} — ограниченная область в \mathbb{R}^n , $\overset{\circ}{W}_p^1(\mathcal{D})$, $p \geq 2$, — пространство Соболева ([4], с. 13–14) функций $v : \mathcal{D} \rightarrow \mathbb{R}$ с нормой $\|v; \overset{\circ}{W}_p^1\| = \|\nabla v; L^p\|$; здесь и далее $\nabla v = (\frac{\partial v}{\partial x_1}, \dots, \frac{\partial v}{\partial x_n})$ — градиент функции v . Пространство $V = \overset{\circ}{W}_p^1(\mathcal{D})$ компактно и плотно вложено в пространство $H = L^2(\mathcal{D})$. Пара пространств V, H однозначно определяет соответствующие им пространства Y, Z, W, W_0 функций на отрезке $T = [0, \omega]$. В частности, пространство $Y = L^p(T, V) \cap L^\infty(T, H)$ можно интерпретировать как пространство функций на цилиндре $Q = \mathcal{D} \times (0, \omega)$. Пространство Y непрерывно вложено в пространство $L^{p_1}(Q)$ ([4], с. 528), где $p_1 = p(n+2)/n$. Фиксируем p_0 из $(1, p_1)$ и положим $q_0 = p_0/(p_0 - 1)$. Возьмем число $p_2 < \infty$ настолько большим, что пространство $X = L^p(T, V) \cap L^{p_2}(T, H)$ будет непрерывно вложено в пространство $L^{q_0}(Q)$. Это условие гарантирует непрерывность вложения $L^{q_0}(Q)$ в пространство $X^* = L^q(T, V^*) + L^{q_2}(T, H)$ ($q_2 = p_2/(p_2 - 1) > 1$).

Введем отображение $f : Q \times \mathbb{R}^{n+1} \times [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}^n$ и функцию $g : Q \times \mathbb{R}^{n+1} \times [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}$, удовлетворяющие условиям:

а₁) для каждого элемента (η, ξ, λ) из $\mathbb{R}^{n+1} \times [0, 1]$ отображение $f(\cdot, \cdot, \eta, \xi, \lambda)$ и функция $g(\cdot, \cdot, \eta, \xi, \lambda)$ измеримы на Q относительно mes_{n+1} ; для почти всех (x, t) из Q отображение $f(x, t, \cdot, \cdot, \cdot)$ и функция $g(x, t, \cdot, \cdot, \cdot)$ непрерывны на $\mathbb{R}^{n+1} \times [0, 1]$;

а₂) справедливы три неравенства

$$|f(x, t, \eta, \xi, \lambda)|^q + |g(x, t, \eta, \xi, \lambda)|^{q_0} \leq k_0|\xi|^p + k_0|\eta|^{p_0} + \varphi_0(x, t), \quad (3)$$

$$\xi f(x, t, \eta, \xi, \lambda) \geq k_1|\xi|^p - k_0|\eta|^{p_0} - \varphi_1(x, t), \quad (4)$$

$$(\xi_1 - \xi_0)(f(x, t, \eta, \xi_1, \lambda) - f(x, t, \eta, \xi_0, \lambda)) > 0, \quad (5)$$

в которых $k_i \in (0, \infty)$, $\varphi_i \in L^1(Q)$, $\xi_i \in \mathbb{R}^n$, $\xi_0 \neq \xi_1$, $i = 0, 1$.

Условие а₁) совпадает с классическим условием Каратеодори. Неравенства (3), (4) представляют оценки роста отображения f и функции g ; неравенство (5) означает строгую монотонность отображения $f(x, t, \eta, \cdot, \lambda) : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$.

Определим на пространстве $Y \times [0, 1]$ оператор $B(y, \lambda) = g(\cdot, \cdot, y, \nabla_x y, \lambda)$. Из неравенства (3) следует, что оператор B действует из $Y \times [0, 1]$ в $L^{q_0}(Q)$ и ограничен. Так как $L^{q_0}(Q)$ непрерывно

вложено в пространство $X^* = L^q(T, V^*) + L^{q_2}(T, H)$, то для любого ограниченного множества $\mathfrak{M} \subset Y$ соответствующее множество $B(\mathfrak{M} \times [0, 1])$ ограничено в X^* , а следовательно, $B(\mathfrak{M} \times [0, 1])$ есть σ -ограниченное подмножество пространства Z ; в этом смысле оператор $B : Y \times [0, 1] \rightarrow Z$ σ -ограничен.

Лемма 1. Пусть последовательности y_i из W_0 и λ_i из $[0, 1]$ обладают свойствами (1). Пусть (\cdot, \cdot) — стандартная билинейная форма на $L^{p_0}(Q) \times L^{q_0}(Q)$, определяющая двойственность между $L^{p_0}(Q)$, $L^{q_0}(Q)$, и $B(y_i, \lambda_i) \rightarrow b$ в $\sigma(L^{q_0}, L^{p_0})$. Тогда $(y_i, B(y_i, \lambda_i)) \rightarrow (y, b)$.

Доказательство. Сходимость $y_i \rightarrow y$ в $\sigma(Y, Z)$ и $C_w(T, H)$ в соединении с компактностью вложения $V \subset H$ влечет (напр., [2], с. 159) сходимость $y_i \rightarrow y$ в $L^p(T, H)$, в частности, $y_i \rightarrow y$ по мере mes_{n+1} . Так как последовательность y_i ограничена в $L^{p_1}(Q)$ и сходится по мере к y , то $y_i \rightarrow y$ в $L^{p_0}(Q)$. Теперь сходимость $(y_i, B(y_i, \lambda_i)) \rightarrow (y, b)$ очевидна. \square

Из условий $a_1)$, $a_2)$ вытекает, что отображение f порождает непрерывный оператор $F : L^{p_0}(Q) \times L^p(Q, \mathbb{R}^n) \times [0, 1] \rightarrow L^q(Q, \mathbb{R}^n)$, сопоставляющий тройке (v, u, λ) функцию $F(v, u, \lambda) = f(\cdot, \cdot, v, u, \lambda)$.

Лемма 2. Пусть $v_i \in L^{p_0}(Q)$, $u_i \in L^p(Q, \mathbb{R}^n)$, $\lambda_i \in [0, 1]$, $c_i = F(v_i, u_i, \lambda_i)$, $i = 1, 2, \dots$, $v_i \rightarrow v$ в $L^{p_0}(Q)$, $u_i \rightarrow u$ в $\sigma(L^p, L^q)$, $c_i \rightarrow c$ в $\sigma(L^q, L^p)$, $\lambda_i \rightarrow \lambda$ и

$$\overline{\lim}_{i \rightarrow \infty} (u_i, c_i) \leq (u, c). \quad (6)$$

Тогда $u_i \rightarrow u$ в $L^p(Q, \mathbb{R}^n)$ и $c = F(v, u, \lambda)$.

Доказательство. Положим $h_i = F(v_i, u, \lambda_i)$, $\alpha_i = (c_i - h_i)(u_i - u)$, $\beta_i = c_i(u_i - u)$, $\gamma_i = h_i(u - u_i)$, $i = 1, 2, \dots$. Очевидно, $\alpha_i = \beta_i + \gamma_i$, $i = 1, 2, \dots$. Последовательность γ_i сходится к нулю в $\sigma(L^1, L^\infty)$. Это следует из того, что последовательность h_i сходится в $L^q(Q)$, а $u_i \rightarrow u$ в $\sigma(L^p, L^q)$. Справедливы неравенства

$$\overline{\lim}_{i \rightarrow \infty} \int_Q \beta_i dx dt \leq \overline{\lim}_{i \rightarrow \infty} \int_Q u_i c_i dx dt - \lim_{i \rightarrow \infty} \int_Q u c_i dx dt \leq 0,$$

из которых следует

$$\lim_{i \rightarrow \infty} \int_Q (c_i - h_i)(u_i - u) dx dt = \lim_{i \rightarrow \infty} \int_Q \alpha_i(x, t) dx dt = 0.$$

В силу (5) функции α_i неотрицательны, поэтому последнее равенство влечет сходимость α_i к нулю в $L^1(Q)$. Поскольку $u_i c_i = \alpha_i - \gamma_i + u c_i$, $\gamma_i \rightarrow 0$ в $\sigma(L^1, L^\infty)$, $\alpha_i \rightarrow 0$ в $L^1(Q)$, $u c_i \rightarrow u c$ в $\sigma(L^1, L^\infty)$, то $u_i c_i \rightarrow u c$ в $\sigma(L^1, L^\infty)$. Отсюда следует равномерная суммируемость последовательности функций $u_i c_i : Q \rightarrow \mathbb{R}$, а это, в свою очередь (ввиду оценки (4) и сходимости $v_i \rightarrow v$ в $L^{p_0}(Q)$), влечет равномерную суммируемость последовательности $|u_i|^p$, $i = 1, 2, \dots$

Из сходимости $\alpha_i \rightarrow 0$ в $L^1(Q)$ следует сходимость α_i к нулю по мере. Отсюда вытекает, что некоторая подпоследовательность последовательности α_i сходится к нулю п.в. Производя перенумерацию, можно указать такое множество $Q' \subset Q$, что $\text{mes}_{n+1} Q' = \text{mes}_{n+1} Q$ и при $(x, t) \in Q'$ выполняются условия $\alpha_i(x, t) \rightarrow 0$, $v_i(x, t) \rightarrow v(x, t)$, последовательность $u_i(x, t)$ ограничена, $|u(x, t)| < \infty$, отображение $f(x, t, \cdot, \cdot, \cdot) : \mathbb{R}^{n+1} \times [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}^n$ непрерывно. Из перечисленных предположений и неравенства (5) стандартным образом (напр., [6], с. 13–19) выводится сходимость $u_i(x, t)$ к $u(x, t)$ на Q' .

Проведенные рассуждения показывают, что для любого бесконечного множества I натуральных чисел существует такая возрастающая последовательность $i_m \in I$, для которой $u_{i_m}(x, t)$ п.в. на Q сходится к $u(x, t)$. Это возможно лишь в случае, когда $u_i \rightarrow u$ по мере mes_{n+1} . Последовательность $|u_i - u|^p$ сходится к нулю в $L^1(Q)$, поскольку она сходится к нулю по мере и в силу оценки $|u_i - u|^p \leq 2^{p-1}(|u_i|^p + |u|^p)$ равномерно суммируема. Отсюда следуют сходимость $u_i \rightarrow u$ в $L^p(Q)$ и равенство $c = F(v, u, \lambda)$. \square

Введем оператор $C : Y \times [0, 1] \rightarrow Z$, полагая $C(y, \lambda) = -\operatorname{div} F(y, \nabla_x y, \lambda)$. Более точно, $z = C(y, \lambda)$, если вектор-функция $c = F(y, \nabla_x y, \lambda)$ удовлетворяет равенству

$$\langle w, z \rangle = \int_Q \nabla_x w(x, t) c(x, t) dx dt, \quad w \in Y.$$

Данное равенство можно интерпретировать как соотношение $z(\cdot, t) = -\operatorname{div} c(\cdot, t)$, понимаемое в смысле теории распределений. Оператор C действует и ограничен из $Y \times [0, 1]$ в Z_1 , поэтому C есть σ -ограниченный оператор.

Обозначим через A сумму введенных выше операторов B, C . Очевидно, $A = B + C$ есть σ -ограниченный оператор.

Теорема 1. Пусть отображение f и функция g удовлетворяют условиям $a_1), a_2)$. Тогда оператор $A : Y \times [0, 1] \rightarrow Z$ принадлежит классу $\alpha_1(Y, Z)$.

Доказательство. Достаточно проверить усиленную замкнутость оператора A . Пусть $y_i \in W_0, \lambda_i \in [0, 1], z_i = A(y_i, \lambda_i)$ и имеют место соотношения (1). Отсюда по аналогии с доказательством леммы 1 следует сходимость $y_i \rightarrow y$ в $L^{p_0}(Q)$. Так как $z_i = B(y_i, \lambda_i) + C(y_i, \lambda_i)$, то

$$\langle w, z_i \rangle = \int_Q (wB(y_i, \lambda_i) + \nabla_x W c_i) dx dt, \quad (7)$$

где $w \in Y, c_i = F(y_i, \nabla_x y_i, \lambda_i)$. Последовательности $c_i, B(y_i, \lambda_i), u_i = \nabla_x y_i$ компактны в топологиях $\sigma(L^q, L^p), \sigma(L^{q_0}, L^{p_0})$ и $\sigma(L^p, L^q)$ соответственно. Не уменьшая общности, можно считать, что $c_i \rightarrow c, B(y_i, \lambda_i) \rightarrow b, u_i \rightarrow u$ в соответствующих топологиях. Полагая в (7) $w = y_i$, приходим в силу леммы 1 к неравенству (6). Согласно лемме 2 отсюда вытекают сходимость $u_i = \nabla_x y_i$ в метрике $L^p(Q)$ к $u = \nabla_x y$ и равенство $c = F(y, \nabla_x y, \lambda)$. Последовательность $B(y_i, \lambda_i)$ сходится к $B(y, \lambda)$ в метрике $L^{q_0}(Q)$. Соотношение (7) влечет равенство $z = A(y, \lambda)$. Итак, $y_i \rightarrow y$ в метрике Y_1 и $z = A(y, \lambda)$. \square

3. Применим предшествующие результаты к периодической краевой задаче

$$\frac{\partial y}{\partial t} - \lambda \operatorname{div} f(x, t, y, \nabla_x y, \lambda) + \lambda g(x, t, y, \nabla_x y, \lambda) = 0, \quad (8)$$

$$y(x, t) = 0, \quad x \in \partial \mathcal{D}, \quad t \in T, \quad (9)$$

$$y(x, 0) = y(x, \omega), \quad x \in \mathcal{D}. \quad (10)$$

Как и в п. 2, \mathcal{D} — ограниченная область в $\mathbb{R}^n, \lambda \in [0, 1], Q = \mathcal{D} \times (0, \omega)$, отображение $f : Q \times \mathbb{R}^{n+1} \times [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}^n$ и функция $g : Q \times \mathbb{R}^{n+1} \times [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}$ удовлетворяют условиям $a_1), a_2)$; $V = \overset{\circ}{W}_p^1(\mathcal{D}), H = L^2(\mathcal{D}), Y = L^p(T, V) \cap L^\infty(T, H), p \geq 2$; оператор A определен на $Y \times [0, 1]$ равенством

$$A(y, \lambda) = -\operatorname{div} f(\cdot, \cdot, y, \nabla_x y, \lambda) + g(\cdot, \cdot, y, \nabla_x y, \lambda).$$

Под решением задачи (8)–(10) далее понимается решение y задачи (2), интерпретируемое как функция на цилиндре Q . Данное определение согласуется с принятым в теории квазилинейных параболических уравнений понятием обобщенного решения уравнения (8) (напр., [3], с. 179–187; [4], с. 528–529; [8]).

Положим

$$\overset{\circ}{f}(x, \eta, \xi) = \frac{1}{\omega} \int_T f(x, t, \eta, \xi, 0) dt, \quad \overset{\circ}{g}(x, \eta, \xi) = \frac{1}{\omega} \int_T g(x, t, \eta, \xi, 0) dt.$$

Как нетрудно видеть, отображение $\overset{\circ}{f} : \mathcal{D} \times \mathbb{R}^{n+1} \rightarrow \mathbb{R}^n$ и функция $\overset{\circ}{g} : \mathcal{D} \times \mathbb{R}^{n+1} \rightarrow \mathbb{R}$ удовлетворяют условию Каратеодори; справедливы естественные аналоги неравенств (3)–(5). Усреднение $\mathfrak{A} = \overset{\circ}{A}(\cdot, 0)$ оператора $A(\cdot, 0)$ может быть определено равенством

$$\mathfrak{A}(v) = -\operatorname{div} \overset{\circ}{f}(\cdot, v, \nabla v) + \overset{\circ}{g}(\cdot, v, \nabla v), \quad v \in V. \quad (11)$$

Иначе говоря, $v^* = \mathfrak{A}(v)$ — функционал на пространстве $V = \overset{\circ}{W}_p^1(\mathcal{D})$, определяемый соотношением

$$(w, v^*) = \int_{\mathcal{D}} (\overset{\circ}{g}(\cdot, v, \nabla v)w + \overset{\circ}{f}(\cdot, v, \nabla v)\nabla w)dx, \quad w \in V.$$

Особые точки оператора \mathfrak{A} совпадают с обобщенными решениями краевой задачи

$$-\operatorname{div} \overset{\circ}{f}(\cdot, v, \nabla v) + g(\cdot, v, \nabla v) = 0, \quad v|_{\partial\mathcal{D}} = 0; \quad (12)$$

их можно рассматривать как квазистатические решения параболического уравнения $y' + \lambda\mathfrak{A}(y) = 0$. Под индексом изолированного решения v_0 задачи (12) ниже понимается индекс $\operatorname{ind}(v_0, \mathfrak{A})$ особой точки v_0 отображения \mathfrak{A} ; аналогичным образом определяется индекс $\operatorname{ind}(\mathfrak{N}, \mathfrak{A})$ изолированного ограниченного множества \mathfrak{N} решений задачи (12).

Теорема 2. Пусть v_0 — изолированное решение краевой задачи (12) и $\operatorname{ind}(v_0, \mathfrak{A}) \neq 0$. Тогда найдется такое $\varepsilon_0 > 0$, что при $0 < \lambda \leq \varepsilon_0$ задача (8)–(10) имеет решение y_λ , для которого

$$\lim_{\lambda \rightarrow 0} \|y_\lambda - v_0; Y\| = 0.$$

Доказательство. В некоторой окрестности $\mathcal{G} = \{y \mid y \in V, \|y - v_0; Y\| < \delta\}$ точки v_0 нет отличных от v_0 особых точек поля \mathfrak{A} , следовательно, $\gamma(\mathfrak{A}, \mathcal{G}) = \operatorname{ind}(v_0, \mathfrak{A}) \neq 0$. Условия предложения 1 выполнены с $\Omega = \{y \mid y \in Y, \|y - v_0; Y\| < \delta\}$. Согласно этому предложению множество N_λ принадлежащих Ω решений задачи (8)–(10) непусто при $0 < \lambda \leq \varepsilon_0$ и $\theta_Y(N_\lambda, v_0) \rightarrow 0$ при $\lambda \rightarrow 0$. В качестве y_λ можно брать любой элемент из N_λ . \square

Предположение $\operatorname{ind}(v_0, \mathfrak{A}) \neq 0$ допускает эффективную проверку ([6], с. 66–74). Наиболее простым представляется невырожденный случай, когда отображение $\mathfrak{A} : V \rightarrow V^*$ дифференцируемо по Фреше в точке v_0 и уравнение $\mathfrak{A}'(v_0)v = 0$ имеет только нулевое решение; в этом случае (при некоторых дополнительных ограничениях) $|\operatorname{ind}(v_0, \mathfrak{A})| = 1$ ([6], с. 68), что и обеспечивает возможность применения теоремы 2. Если v_1, \dots, v_m — изолированные решения задачи (12) и $\operatorname{ind}(v_i, \mathfrak{A}) \neq 0$, $i = 1, \dots, m$, то для каждого из решений v_i существует сходящаяся к нему ветвь решений y_λ^i задачи (8)–(10). Таким образом, можно установить существование многих решений задачи (8)–(10) при достаточно малых $\lambda > 0$.

В теореме 2 решение v_0 задачи (12) предполагается известным. Приведем теперь утверждение, в котором отсутствуют априорные предположения о множестве решений задачи (12). Пусть $0 < R < \infty$, $\Omega = \{y \mid y \in Y, \|y; Y\| < R\}$, $\mathcal{G} = \Omega \cap V$; \mathfrak{N}_λ , $0 < \lambda \leq 1$, — множество решений задачи (8)–(10), \mathfrak{N}_0 — множество решений задачи (12), $N_\lambda = \mathfrak{N}_\lambda \cap \Omega$, $0 \leq \lambda \leq 1$.

Теорема 3. Пусть отображение \mathfrak{A} невырождено на $\partial\mathcal{G}$ и для v из $\partial\mathcal{G}$ выполнено хотя бы одно из условий

$$1) (v, \mathfrak{A}(v)) \geq 0, \quad (13)$$

$$2) \frac{\mathfrak{A}(v)}{\|\mathfrak{A}(v)\|_*} \neq \frac{\mathfrak{A}(-v)}{\|\mathfrak{A}(-v)\|_*}, \quad (14)$$

где $\|\cdot\|_*$ — норма в пространстве V^* . Тогда справедливо заключение предложения 1.

Доказательство. Если выполнено (13), то $\gamma(\mathfrak{A}, \mathcal{G}) = 1$ ([6], с. 65). Теперь доказываемый результат вытекает из предложения 1 и теоремы 1. Если выполнено (14), то $\gamma(\mathfrak{A}, \mathcal{G})$ есть нечетное число ([6], с. 65), что и влечет требуемое утверждение. \square

Хорошо известны предположения алгебраического характера относительно коэффициентов оператора \mathfrak{A} , обеспечивающие выполнение (13) (напр., [8]). Неравенство (14) естественно для отображений с нечетной главной частью; операторы подобного типа выделены в [5]. Неравенства (13), (14) характеризуют разные классы отображений.

Остановимся на варианте теорем 2, 3 для потенциальных операторов. Напомним, что отображение $\mathfrak{A} : V \rightarrow V^*$ называют потенциальным, если существует дифференцируемый по Гато

функционал $\Phi : V \rightarrow \mathbb{R}$, для которого $\mathfrak{A}(v) = \Phi'(v)$ ($v \in V$); в этом случае Φ — потенциал отображения \mathfrak{A} .

Предложение 2 ([9]). Пусть ограниченное изолированное особое множество \mathfrak{N} потенциально отображения $\mathfrak{A} = \Phi'$ класса $S(V)$ реализует абсолютный минимум функционала Φ . Тогда 1) имеет смысл и конечна эйлерова характеристика $\mathcal{X}(\mathfrak{N})$ множества \mathfrak{N} ; 2) справедливо равенство $\text{ind}(\mathfrak{N}, \mathfrak{A}) = \mathcal{X}(\mathfrak{N})$.

Из предложений 1, 2 и теоремы 1 вытекает

Теорема 4. Пусть определяемое равенством (11) отображение \mathfrak{A} потенциально и функционал Φ — его потенциал. Пусть \mathfrak{N} — ограниченное изолированное множество решений задачи (12), реализующее абсолютный минимум Φ , причем $\mathcal{X}(\mathfrak{N}) \neq 0$. Тогда найдется такое число $\varepsilon_0 > 0$, что при любом λ из $(0, \varepsilon_0]$ задача (8)–(10) имеет решение y_λ , для которого $\theta_Y(y_\lambda, \mathfrak{N}) \rightarrow 0$ при $\lambda \rightarrow 0$.

Отметим некоторые обобщения и модификации изложенных выше результатов. Доказанные в [7] утверждения охватывают случай, когда A — многозначный оператор нелокального характера. Это дает принципиальную возможность установить варианты предшествующих теорем для параболических включений с отклоняющимся аргументом. Такого рода обобщения оказываются полезными в теории оптимального управления системами с распределенными параметрами и при изучении эволюционных задач механики вязкопластичных сред. Аналоги теорем 1–4 справедливы для квазилинейных параболических уравнений высших порядков. Соответствующие изменения связаны с заменой пространства $V = \overset{\circ}{W}_p^1(\mathcal{D})$ другими пространствами Соболева. На этом пути возможна замена (9) иными краевыми условиями. Например, при изучении нелинейных вариантов задачи Неймана целесообразно положить $V = W_p^1(\mathcal{D})$. Для области \mathcal{D} с гладкой границей $\partial\mathcal{D}$ сохраняются обычные теоремы вложения, что и дает возможность заменить условие Дирихле (9) условием типа Неймана.

В качестве иллюстрирующего примера рассмотрим задачу

$$\begin{aligned} \frac{\partial y}{\partial t} - \lambda \Delta y + \lambda(1 + 2 \sin t)(y - |y|^\varkappa) &= \lambda \cos t, \\ \frac{\partial y(x, t)}{\partial \nu} &= 0 \quad (x \in \partial\mathcal{D}, \quad t \in [0, 2\pi]), \quad y(x, 0) = y(x, 2\pi), \quad x \in \mathcal{D}. \end{aligned} \tag{15}$$

Здесь \mathcal{D} — ограниченная область в \mathbb{R}^n с границей $\partial\mathcal{D}$ класса C^1 , $\partial/\partial\nu$ — производная по внутренней нормали ν , $1 < \varkappa < 1 + 4/n$, Δ — оператор Лапласа. Для задачи (15) $V = W_2^1(\mathcal{D})$, $H = L^2(\mathcal{D})$, соответствующее (15) отображение $\mathfrak{A} : V \rightarrow V^*$ определяется равенством $\mathfrak{A}(v) = -\text{div}(\nabla v) + v - |v|^\varkappa$. Как нетрудно видеть, $v_1 = 0$ — невырожденная особая точка отображения \mathfrak{A} и $\text{ind}(v_1, \mathfrak{A}) = 1$. Если краевая задача

$$-\text{div}(\nabla u) + u - \varkappa u = 0 \quad (x \in \mathcal{D}), \quad \frac{\partial u(x)}{\partial \nu} = 0, \quad x \in \partial\mathcal{D},$$

имеет только нулевое решение, то $v_2 = 1$ также есть невырожденная особая точка \mathfrak{A} и $\text{ind}(v_2, \mathfrak{A}) \neq 0$. В силу предложения 1 при малых $\lambda > 0$ существуют решения y_λ^1, y_λ^2 задачи (15), в определенном смысле близкие к v_1 и v_2 соответственно.

Литература

1. Боголюбов Н.Н., Митропольский Ю.А. *Асимптотические методы в теории нелинейных колебаний*. — М.: Наука, 1974. — 503 с.
2. Левитан Б.М., Жиков В.В. *Почти-периодические функции и дифференциальные уравнения*. — М.: Изд-во МГУ, 1978. — 204 с.
3. Гаевский Г., Грёгер К., Захариас К. *Нелинейные операторные уравнения и операторные дифференциальные уравнения*. — М.: Мир, 1978. — 336 с.

4. Ладыженская О.А., Солонников В.А., Уральцева Н.Н. *Линейные и квазилинейные уравнения параболического типа*. – М.: Наука, 1967. – 736 с.
5. Похожаев С.И. *О разрешимости нелинейных уравнений с нечетными операторами* // Функц. анализ и его прилож. – 1967. – Т. 1. – № 3. – С. 66–73.
6. Скрышник И.В. *Методы исследования нелинейных эллиптических граничных задач*. – М.: Наука, 1990. – 442 с.
7. Климов В.С. *К задаче о периодических решениях операторных дифференциальных включений* // Изв. АН СССР. Сер. матем. – 1989. – Т. 53. – № 12. – С. 309–327.
8. Дубинский Ю.А. *Нелинейные эллиптические и параболические уравнения* // Итоги науки и техн. Современ. пробл. матем. – М.: ВИНТИ, 1976. – Т. 9. – С. 5–130.
9. Климов В.С. *О топологических характеристиках негладких функционалов* // Изв. РАН. Сер. матем. – 1998. – Т. 62. – № 5. – С. 117–134.

*Ярославский
государственный университет*

*Поступила
13.03.2000*