

Н.В. АЛЕКСЕНКО

**УСТОЙЧИВОСТЬ РЕШЕНИЙ НЕЛИНЕЙНЫХ ПОЧТИ  
ПЕРИОДИЧЕСКИХ СИСТЕМ  
ФУНКЦИОНАЛЬНО-ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНЫХ УРАВНЕНИЙ  
ЗАПАЗДЫВАЮЩЕГО ТИПА**

Для автономных систем дифференциальных уравнений  $\dot{x} = f(x)$ ,  $f(0) = 0$ , известен следующий результат, усиливающий теорему Ляпунова об асимптотической устойчивости: для того чтобы нулевое решение было асимптотически устойчиво, достаточно, чтобы существовала положительно определенная функция  $v(x)$  такая, что  $\dot{v} \leq 0$  и при этом поверхности уровня  $v = \text{const} > 0$  не содержали целых траекторий ([1], гл. 1, § 3, с. 19). В [2], [3] этот результат распространяется (с естественным видоизменением в формулировке) на неавтономные системы в предположении, что правая часть системы, функция Ляпунова  $v(x, t)$  и ее частные производные первого порядка почти периодичны по  $t$ . В данной статье конструкция работы [3] распространена на функционально-дифференциальные уравнения запаздывающего типа. В отличие от традиционных подходов ([4]–[6]) здесь рассматриваются лишь гладкие функционалы Ляпунова, производная функционала вдоль траекторий системы определяется в рамках теории гладких отображений банаховых пространств ([7], гл. 1, § 2). Полученный результат является новым и для частных случаев автономных и периодических систем.

Рассмотрим систему

$$\dot{x}(t) = f(x_t, t), \quad t \in \mathbb{R}. \quad (1)$$

Здесь  $f(\varphi, t) : C[J] \times \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^N$ ,  $J = [-a, 0]$ ,  $a = \text{const} > 0$ ,  $C[J]$  — банахово пространство непрерывных функций  $\varphi : J \rightarrow \mathbb{R}^N$ ,  $x_t(\theta) = x(t + \theta)$ ,  $\theta \in J$ . Будем предполагать

- 1) функционал  $f$  непрерывен в  $C[J] \times \mathbb{R}$  и удовлетворяет условию Липшица по  $\varphi$ ;
- 2)  $f$  почти периодичен по  $t$  равномерно по  $\varphi$  на каждом замкнутом шаре в  $C[J]$ ;
- 3)  $f(0, t) = 0$ .

Решение  $x(t)$  системы (1) однозначно определяется начальным условием  $x_0(\theta) = \varphi(\theta) \in C[J]$  и представляет собой гладкую функцию  $\mathbb{R}_+ \rightarrow \mathbb{R}^N$ ,  $\mathbb{R}_+ = [0, \infty)$  ([6], гл. 2, 2.2). Далее будем обозначать через  $|\cdot|$  норму в  $\mathbb{R}^N$ ,  $\|\cdot\|$  — норму в  $C[J]$ ,  $C^*[J]$  — сопряженное к  $C[J]$  банахово пространство. С учетом условия 1) нетрудно показать, что для любого решения  $x(t)$  системы (1) и любого  $T > 0$

$$\sup_{t \in [0; T]} \left| \frac{x(t + \Delta t) - x(t)}{\Delta t} - f(x_t, t) \right| \rightarrow 0 \quad (\Delta t \rightarrow 0). \quad (2)$$

Пусть  $B_r = \{\varphi \in C[J], \|\varphi\| \leq r\}$ ,  $r > 0$ ,  $v(\varphi, t)$  — функционал  $B_r \times \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ . Производной функционала  $v$  по  $\varphi$  в точке  $(\varphi, t)$  будем называть линейный функционал  $v'_\varphi \in C^*[J]$  такой, что  $v(\varphi + \Delta\varphi, t) = v(\varphi, t) + v'_\varphi(\Delta\varphi) + o(\|\Delta\varphi\|)$  ( $\Delta\varphi \rightarrow 0$ ). Будем называть функционал  $v$  гладким, если в каждой точке  $(\varphi, t)$  существуют производные  $v'_\varphi$ ,  $v'_t$ , непрерывно зависящие от точки  $(\varphi, t)$  (топологические свойства  $v'_\varphi$  здесь и далее понимаются в норме пространства  $C^*[J]$ ). Производная гладкого функционала  $v$  вдоль траекторий системы (1) с учетом (2) существует при  $t \geq a$

и дается формулой

$$\dot{v}(\varphi, t) = v'_t(\varphi, t) + v'_\varphi(f(\varphi, t), t). \quad (3)$$

Заметим, что правая часть (3) определена всюду в  $B_r \times \mathbb{R}$ . Будем далее называть решение  $x(t)$  системы (1) существенно ненулевым, если  $\|x_t(\cdot)\| > 0$  при всех  $t \geq 0$ ; остальные решения обращаются в нуль, начиная с некоторого момента  $t$ .

**Теорема.** Пусть для системы (1) с правой частью, удовлетворяющей условиям 1)–3), существует гладкий функционал  $v : B_r \times \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  со свойствами

- 1°.  $V_1(\|\varphi\|) \leq v(\varphi, t) \leq V_2(\|\varphi\|)$  для некоторой пары  $V_1, V_2$  непрерывных неубывающих функций  $\mathbb{R}_+ \rightarrow \mathbb{R}_+$ ;  $V_k(0) = 0$ ,  $V_k > 0$  в  $\mathbb{R}_+ \setminus \{0\}$ ;
- 2°.  $v, v'_\varphi, v'_t$  почти периодичны по  $t$  равномерно по  $\varphi \in B_r$ ;
- 3°.  $\dot{v}(\varphi, t) \leq 0$ ,  $(\varphi, t) \in B_r \times \mathbb{R}$ ;
- 4°.  $\dot{v}(x_t, t)$  отлична от тождественного нуля на каждом существенно ненулевом решении  $x(t)$  системы (1) со значениями в шаре  $B_r$ .

Тогда нулевое решение системы (1) асимптотически устойчиво.

Неравенства 1° означают, что функционал  $v$  положительно определен и допускает бесконечно малый верхний предел ([4], гл. VI, § 30, с. 171).

Доказательству теоремы предшествуют две леммы. Обозначим через  $H[f]$  оболочку функционала  $f$ : замыкание множества сдвигов  $f(\varphi, t + \tau)$  по  $\tau \in \mathbb{R}$  в топологии равномерной сходимости на множестве  $B_r \times \mathbb{R}$ . Нетрудно убедиться, что а) функционалы из  $H[f]$  удовлетворяют условиям 1)–3) с той же константой Липшица  $L$ ; б)  $g \in H[f] \Rightarrow f \in H[g]$ .

**Лемма 1.** Пусть  $x(t) = x(t, x_0)$  — решение системы

$$\dot{x}(t) = g(x_t, t), \quad g \in H[f], \quad (4)$$

с начальной функцией  $x_0(\theta) \in C[J]$ ,  $x_n(t) = x_n(t, x_{n,0})$  — решения систем

$$\dot{x}(t) = g_n(x_t, t), \quad g_n \in H[f], \quad n = 1, 2, \dots, \quad (5)$$

с начальными функциями  $x_{n,0}(\theta) \in C[J]$ . Если при всех  $t \geq 0$   $x(t) \in B_\rho$  для некоторого  $\rho > 0$  и

$$g_n \rightarrow g \text{ в } H[f], \quad x_{n,0} \rightarrow x_0 \text{ в } C[J],$$

то  $x_n(t) \rightarrow x(t)$  равномерно на каждом отрезке  $[0, T]$ .

**Доказательство.** Вначале докажем

$$x_n(t) \rightrightarrows x(t) \text{ на } [0, a]. \quad (6)$$

Обозначим

$$\xi_n(t) = \max_{[0, t]} |x_n(s) - x(s)|, \quad \varepsilon_n = \sup_{B_\rho \times \mathbb{R}} |g_n - g|, \quad \delta_n = \|x_{n,0}(\theta) - x_0(\theta)\|.$$

Пусть  $0 < \tau \leq t \leq a$ . Интегрируя (4), (5) по отрезку  $[0, \tau]$  и затем почленно вычитая, получим

$$\begin{aligned} |x_n(\tau) - x(\tau)| &\leq |x_n(0) - x(0)| + \\ &+ \int_0^\tau (|g_n(x_{n,s}, s) - g_n(x_s, s)| + |g_n(x_s, s) - g(x_s, s)|) ds \leq \\ &\leq \delta_n + a\varepsilon_n + L \int_0^\tau (\max_{[s-a, 0]} |x_{n,s}(\theta) - x_s(\theta)| + \max_{[0, s]} |x_{n,s}(\theta) - x_s(\theta)|) ds, \end{aligned}$$

откуда следует

$$\xi_n(t) \leq a\varepsilon_n + (1 + aL)\delta_n + L \int_0^t \xi_n(s) ds. \quad (7)$$

Применяя к (7) лемму Гронуолла, получим оценку

$$\xi_n(t) \leq [a\varepsilon_n + (1 + aL)\delta_n]e^{Lt},$$

откуда с учетом  $\varepsilon_n, \delta_n \rightarrow 0$  вытекает (6). Повторяя рассуждения с заменой  $[0, a]$  на  $[a, 2a]$ , затем на  $[2a, 3a]$  и т. д., получим требуемое.  $\square$

Обозначим через  $H[v]$  оболочку функционала  $v(\varphi, t)$ , удовлетворяющего условиям теоремы. Будем далее писать  $(g, w) \in H[f, v]$ , если  $g \in H[f]$ ,  $w \in H[v]$  и

$$g(\varphi, t) = \lim f(\varphi, t + \tau_n), \quad w(\varphi, t) = \lim v(\varphi, t + \tau_n) \quad (n \rightarrow \infty) \quad (8)$$

для одной и той же последовательности  $\tau_n$  (в частном случае  $(g, w)$  — сдвиг пары  $(f, v)$ ). Заметим, что можно без ограничения общности считать в (8)  $\tau_n \geq a$ .

**Лемма 2.** Для функционалов из  $H[v]$  сохраняются свойства 1°, 2° функционала  $v(\varphi, t)$  с теми же минорантой и мажорантой  $V_1, V_2$  и той же константой Липшица  $L$ . Для функционалов  $\dot{w}(\varphi, t) = w'_t + w'_\varphi(g)$ ,  $(g, w) \in H[f, v]$ , сохраняются свойства 3°, 4° функционала (3):  $\dot{w} \leq 0$ ,  $\dot{w}(y_t, t)$  отлична от тождественного нуля на каждом существенно ненулевом решении  $y(t)$  системы (4).

**Доказательство.** Проверим сохранение свойства 4° для всех пар  $(g, w) \in H[f, v]$  (сохранение 1°–3° очевидно). Предположим противное, существуют пара  $(g, w) \in H[f, v]$  и существенно ненулевое решение  $y(t)$  со значениями в  $B_r$  системы (4) такие, что

$$w(y_t, t) = \text{const} > 0 \quad (t \geq 0). \quad (9)$$

Так как  $(f, v) \in H[g, w]$ , то существует такая последовательность  $t_n \geq a$ , что  $(g_n, w_n) \equiv (g(\varphi, t + t_n), w(\varphi, t + t_n)) \rightarrow (f, v)$  в  $H[g, w]$ . Заметим, что множество  $\{y_t(\theta), t \geq a\}$  — предкомпакт в  $C[J]$ : имеем  $y_t(\theta) \in B_r$  ( $t \geq 0$ ),  $|\dot{y}(t)| = |g(y_t, t) - g(0, t)| \leq rL$  ( $t \geq a$ ), поэтому  $\{y_t(\theta)\}$  удовлетворяет условиям теоремы Арцела–Асколи. Выделяя из последовательности  $y_{t_n}(\theta)$  сходящуюся подпоследовательность и сохраняя для нее то же обозначение, будем иметь  $y_{t_n}(\theta) \rightarrow x_0(\theta)$  в  $C[J]$ . Так как с учетом (9) и правого неравенства из 1° для  $w(\varphi, t)$  выполняется  $0 < \text{const} = w(y_{t_n}, t_n) \leq V_2(\|y_{t_n}\|)$ , то  $\|x_0\| > 0$ . Пусть  $x(t) = x(t, x_0)$  — решение (1) с начальной функцией  $x_0(\theta)$ . Покажем, что

$$x_t(\theta) \in B_r, \quad v(x_t, t) = \text{const} > 0 \quad (t \geq 0). \quad (10)$$

Так как  $y_n(t) \equiv y(t + t_n)$  — решение системы  $\dot{x} = g_n(x_t, t)$  с начальной функцией  $y_{t_n}(\theta)$  и  $g_n \rightarrow f$  в  $H[g]$ ,  $y_{t_n}(\theta) \rightarrow x_0(\theta)$ , то в силу леммы 1  $y_n(t) \rightrightarrows x(t)$  на отрезках  $[0, T]$ . Отсюда с учетом  $y_{n,t}(\theta) \in B_r$  следует первое соотношение (10). Далее имеем

$$v(x_t, t) = \alpha_n(t) + \beta_n(t) + \gamma_n(t), \quad n = 1, 2, \dots, \quad (11)$$

где  $\alpha_n = v(x_t, t) - w_n(x_t, t)$ ,  $\beta_n = w_n(x_t, t) - w_n(y_{n,t}, t)$ ,  $\gamma_n = w_n(y_{n,t}, t)$ . В силу  $w_n \rightarrow v$  в  $H[w]$   $\alpha_n \rightarrow 0$  ( $n \rightarrow \infty$ ). В силу леммы 1  $w_n(\varphi, t)$  удовлетворяет условию Липшица по  $\varphi$ , поэтому  $\beta_n(t) \rightarrow 0$  ( $n \rightarrow \infty$ ). В силу (9)  $\gamma_n = \text{const} > 0$ . Переходя в (11) к пределу при  $n \rightarrow \infty$ , получим второе соотношение (10). Так как решение  $x(t)$  существенно ненулевое (в противном случае было бы  $v(x_t, t) = 0$ , начиная с некоторого  $t$ ), получено противоречие со свойством 4° функционала  $v$ .  $\square$

**Доказательство теоремы.** В силу условий 1°, 3° теоремы решение  $x = 0$  системы (1) устойчиво по Ляпунову ([4], гл. VI, § 31). Пусть число  $\Delta \in (0, r]$  таково, что для решений  $x(t)$  системы (1) с начальной функцией  $x_0(\theta) \in B_\Delta$  имеет место включение  $x_t(\theta) \in B_r$  при  $t \geq 0$ . Покажем, что для таких решений  $x(t) \rightarrow 0$  ( $t \rightarrow +\infty$ ). В противном случае существуют решение  $x(t)$  и последовательность  $\tau_n \uparrow +\infty$  такие, что

$$x_t(\theta) \in B_r \quad (t \geq 0), \quad x_{\tau_n}(\theta) \underset{[-a, 0]}{\rightrightarrows} y_0(\theta) \neq 0 \quad (n \rightarrow \infty) \quad (12)$$

и при этом существуют пределы (8); учтено, что  $\{x_t(\theta), t \geq a\}$  — предкомпакт в  $C[J]$  (см. выше). Из левого неравенства 1° и 3° с учетом (12) вытекает: последовательность  $v(x_{\tau_n}, \tau_n)$  сходится к положительному числу, поэтому  $v(x_t, t)$  сходится к тому же числу

$$v(x_t, t) \rightarrow v_0 > 0 \quad (t \rightarrow +\infty). \quad (13)$$

Обозначим через  $y(t)$  решение системы (4) с начальной функцией  $y_0(\theta)$ . Повторяя рассуждения, проведенные при доказательстве леммы 2, получим

$$x(t + \tau_n) \underset{[0, T]}{\rightrightarrows} y(t) \quad (n \rightarrow \infty) \quad (14)$$

для любого  $T > 0$ , откуда, в частности, следует  $y_t(\theta) \in B_r, t \geq 0$ . Для функционала  $w$  из (8) имеем

$$w(y_t, t) = a_n(t) + b_n(t) + c_n(t), \quad n = 1, 2, \dots, \quad (15)$$

где  $a_n = w(y_t, t) - v(y_t, t + \tau_n)$ ,  $b_n = v(y_t, t + \tau_n) - v(x_{t+\tau_n}, t + \tau_n)$ ,  $c_n = v(x_{t+\tau_n}, t + \tau_n)$ . Переходя в (15) к пределу при  $n \rightarrow \infty$ , с учетом 2°, (8), (13), (14) получим  $w(y_t, t) = \text{const} > 0$ , что противоречит последнему утверждению леммы 2.  $\square$

### Литература

1. Барбашин Е.А. *Функции Ляпунова*. — М.: Наука, 1970. — 240 с.
2. Добровольский С.М., Котюргина А.С., Романовский Р.К. *Об устойчивости решений линейных систем с почти периодической матрицей* // Матем. заметки. — 1992. — Т. 52. — № 6. — С. 10–14.
3. Добровольский С.М., Романовский Р.К. *Метод функций Ляпунова для почти периодических систем* // Матем. заметки. — 1997. — Т. 62. — № 1. — С. 151–153.
4. Красовский Н.Н. *Некоторые задачи теории устойчивости движения*. — М.: Физматгиз, 1959. — 211 с.
5. Колмановский В.Б., Носов В.Р. *Устойчивость и периодические режимы регулируемых систем с последействием*. — М.: Наука, 1981. — 448 с.
6. Хейл Д. *Теория функционально-дифференциальных уравнений*. — М.: Мир, 1984. — 421 с.
7. Картан А. *Дифференциальное исчисление. Дифференциальные формы*. — М.: Мир, 1971. — 392 с.

Омский государственный  
институт сервиса

Поступила  
09.09.1998