

М.М.КАРЧЕВСКИЙ, А.Д.ЛЯШКО, В.Н.ПАЙМУШИН

О МАТЕМАТИЧЕСКИХ ЗАДАЧАХ ТЕОРИИ МНОГОСЛОЙНЫХ ОБОЛОЧЕК С ТРАНСВЕРСАЛЬНО-МЯГКИМИ ЗАПОЛНИТЕЛЯМИ

Для исследования смешанных форм потери устойчивости при реализации в многослойных оболочках с трансверсально-мягкими заполнителями моментного докритического напряженно-деформированного состояния (НДС), а также высокочастотных динамических характеристик таких оболочек после их предварительного статического нагружения в работе [1] предложена уточненная теория, в которой в качестве искомых неизвестных приняты компоненты векторов перемещений точек срединных поверхностей несущих слоев и поперечные касательные напряжения в заполнителях. В ней соответствующие уравнения равновесия и кинематические условия сопряжения слоев по тангенциальным перемещениям на границах их контакта выводятся из условия стационарности функционала [2], относящегося к классу смешанных. В данной статье рассматриваются вопросы существования и единственности критической точки этого функционала. Конструируются и исследуются методы внутренней аппроксимации для краевых задач, формулируемых на основе [1]. Изучаются вопросы линеаризации выведенных в [3] нелинейных уравнений динамики многослойных оболочек с трансверсально-мягкими заполнителями в окрестности некоторого статического НДС. Показано, что сформулированная в [3] линеаризованная задача на собственные значения имеет вещественный чисто дискретный спектр. Исследуется внутренняя аппроксимация этой задачи.

1. *Задача о стационарном НДС многослойной оболочки.* Рассматривается многослойная оболочка с чередующимися жесткими (несущими) и маложесткими слоями заполнителя. Будем предполагать, что компоненты деформации несущих слоев вычисляются на основе гипотез Кирхгофа-Лява в рамках геометрически нелинейной теории среднего изгиба; для описания НДС заполнителя используется модель трансверсально-мягких слоев. Будем считать также, что торцевые срезы несущих слоев жестко защемлены, а торцы заполнителя свободны от напряжений.

При этих предположениях в соответствии с [1] задача о равновесии оболочки, находящейся под действием заданных внешних сил, приложенных к несущим слоям, может быть сформулирована как задача об отыскании критических точек функционала

$$L(u, \sigma) = \Phi(u) - f(u) + l(u, \sigma) - F(\sigma). \quad (1)$$

Здесь

$$\Phi(u) = \Phi_0(u) + \sum_{k=1}^N \Phi_k(u^k),$$

Работа выполнена при финансовой поддержке Российского фонда фундаментальных исследований, коды проектов 95-01-00400, 93-013-1656

$$\begin{aligned}
\Phi_k(u^k) &= \int_{\Omega} (a^k(\varepsilon^k, \varepsilon^k) + b^k(\boldsymbol{\varkappa}^k, \boldsymbol{\varkappa}^k)) d\Omega, \quad k = 1, \dots, N, \\
\Phi_0(u) &= \int_{\Omega} \sum_{k=1}^{N-1} c_k^0 (u_3^{k+1} - u_3^k)^2 d\Omega, \\
l(u, \sigma) &= - \int_{\Omega} \sum_{k=1}^{N-1} (u_i^{k+1} - u_i^k + \hbar_k \vartheta_i^k + \hbar_k^1 \vartheta_i^{k+1}) \sigma_k^i d\Omega, \\
F(\sigma) &= \int_{\Omega} \sum_{k=1}^{N-1} (C_k \sigma_k \cdot \sigma_k + d_k (\widetilde{\operatorname{div} \sigma_k})^2) d\Omega, \\
f(u) &= \int_{\Omega} \sum_{k=1}^N f^k \cdot u^k d\Omega.
\end{aligned}$$

Предполагается, что срединная поверхность оболочки отнесена к криволинейным координатам x_1, x_2 , образованным линиями главных кривизн, $\Omega \subset R_2$ — ограниченная двумерная область изменения $x = (x_1, x_2)$, $u^k = (u_1^k, u_2^k, u_3^k)$, $k = 1, \dots, N$, — смещения точек срединной поверхности k -го несущего слоя; u_i^k — касательные, $w^k \equiv u_3^k$ — нормальные смещения (прогибы), $\sigma_k = (\sigma_k^1, \sigma_k^2)$, $k = 1, \dots, N-1$, — напряжения сдвига в заполнителе, $f^k = (f_1^k, f_2^k, f_3^k)$ — нагрузки, приложенные к несущим слоям; $\hbar_k = t_k + h_k$, $\hbar_k^1 = t_{k+1} + h_k$, $2h_k$ — толщина k -го слоя заполнителя, $2t_k$ — толщина k -го несущего слоя. Матрицы C_k , константы c_k^0, d_k характеризуют материал заполнителя; a^k, b^k — симметричные равномерно положительно определенные и ограниченные билинейные формы:

$$c_0^k \varepsilon_{ij} \varepsilon_{ij} \leq a_{ijkl}^k \varepsilon_{ij} \varepsilon_{kl} \leq c_1^k \varepsilon_{ij} \varepsilon_{ij}, \quad (2)$$

$$c_0^k \boldsymbol{\varkappa}_{ij} \boldsymbol{\varkappa}_{ij} \leq b_{ijkl}^k \boldsymbol{\varkappa}_{ij} \boldsymbol{\varkappa}_{kl} \leq c_1^k \boldsymbol{\varkappa}_{ij} \boldsymbol{\varkappa}_{ij}. \quad (3)$$

Коэффициенты a_{ijkl}^k, b_{ijkl}^k характеризуют упругие свойства материала несущих слоев, в частности, для изотропного однородного материала

$$a^k(\varepsilon, \varepsilon) = B_k (\varepsilon_{11}^2 + 2\nu_k \varepsilon_{11} \varepsilon_{22} + \varepsilon_{22}^2 + 2(1-\nu_k) \varepsilon_{12}^2), \quad (4)$$

$$b^k(\boldsymbol{\varkappa}, \boldsymbol{\varkappa}) = D_k (\boldsymbol{\varkappa}_{11}^2 + 2\nu_k \boldsymbol{\varkappa}_{11} \boldsymbol{\varkappa}_{22} + \boldsymbol{\varkappa}_{22}^2 + 2(1-\nu_k) \boldsymbol{\varkappa}_{12}^2), \quad (5)$$

B_k — жесткость на растяжение, D_k — цилиндрическая жесткость, ν_k — коэффициент Пуассона k -го несущего слоя, $\varepsilon^k = (\varepsilon_{11}^k, \varepsilon_{12}^k, \varepsilon_{22}^k)$, $\boldsymbol{\varkappa}^k = (\boldsymbol{\varkappa}_{11}^k, \boldsymbol{\varkappa}_{12}^k, \boldsymbol{\varkappa}_{22}^k)$ — компоненты тангенциальной и изгибной деформации срединных поверхностей несущих слоев, вычисляемые по стандартным формулам теории среднего изгиба (см., напр., [4]):

$$\begin{aligned}
\varepsilon_{11}^k &= e_1^k + \frac{1}{2} (\vartheta_1^k)^2, \quad \varepsilon_{22}^k = e_2^k + \frac{1}{2} (\vartheta_2^k)^2, \quad \varepsilon_{12}^k = \omega^k + \frac{1}{2} \vartheta_1^k \vartheta_2^k, \\
e_1^k &= \frac{1}{A_1} \frac{\partial u_1^k}{\partial x_1} + \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial A_1}{\partial x_2} u_2^k + \frac{1}{R_1} u_3^k, \quad e_2^k = \frac{1}{A_2} \frac{\partial u_2^k}{\partial x_2} + \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial A_2}{\partial x_1} u_1^k + \frac{1}{R_2} u_3^k, \\
\vartheta_1^k &= -\frac{1}{A_1} \frac{\partial u_3^k}{\partial x_1} + \frac{1}{R_1} u_1^k, \quad \vartheta_2^k = -\frac{1}{A_2} \frac{\partial u_3^k}{\partial x_2} + \frac{1}{R_2} u_2^k, \\
\boldsymbol{\varkappa}_{11}^k &= \frac{1}{A_1} \frac{\partial \vartheta_1^k}{\partial x_1} + \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial A_1}{\partial x_2} \vartheta_2^k, \quad \boldsymbol{\varkappa}_{22}^k = \frac{1}{A_2} \frac{\partial \vartheta_2^k}{\partial x_2} + \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial A_2}{\partial x_1} \vartheta_1^k, \\
\boldsymbol{\varkappa}_{12}^k &= \frac{1}{2} (\tau_1^k + \tau_2^k + \frac{1}{R_1} \omega_1^k + \frac{1}{R_2} \omega_2^k), \\
\omega_1^k &= \frac{1}{A_1} \frac{\partial u_2^k}{\partial x_1} - \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial A_1}{\partial x_2} u_1^k, \quad \omega_2^k = \frac{1}{A_2} \frac{\partial u_1^k}{\partial x_2} - \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial A_2}{\partial x_1} u_2^k,
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}\omega^k &= \frac{1}{2} (\omega_1^k + \omega_2^k), \\ \tau_1^k &= \frac{1}{A_1} \frac{\partial \vartheta_2^k}{\partial x_1} - \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial A_1}{\partial x_2} \vartheta_1^k, \quad \tau_2^k = \frac{1}{A_2} \frac{\partial \vartheta_1^k}{\partial x_2} - \frac{1}{A_1 A_2} \frac{\partial A_2}{\partial x_1} \vartheta_2^k.\end{aligned}$$

В дальнейшем будем предполагать, что

$$A_1, A_2 \in C^1(\Omega), \quad A_1, A_2 \geq m > 0, \quad m = \text{const}, \quad R_1^{-1}, R_2^{-1} \in C^1(\Omega), \quad (6)$$

$$a_{ijkl}^k, b_{ijkl}^k \in C^0(\Omega). \quad (7)$$

Нам будет удобно записывать выражения для компонент деформации в виде $\varepsilon^k(u^k) = e^k(u^k) + d^k(u^k, u^k)$, где $e^k(u^k)$ — линейные составляющие тангенциальных компонент деформации, $d^k(u^k, u^k) = (d_{ij})_{i,j=1}^2$, $d_{ij} = \frac{1}{2} \vartheta_i(u^k) \vartheta_j(u^k)$. Нетрудно видеть, что ¹

$$|d^k(u^k, v^k)| \leq c(|u^k| + |\nabla u_3^k|)(|v^k| + |\nabla v_3^k|). \quad (8)$$

В силу принятых нами граничных условий имеем

$$u^k = 0, \quad \frac{\partial w^k}{\partial \nu} = 0, \quad \sigma \cdot \nu = 0, \quad x \in \Gamma, \quad (9)$$

где Γ — граница области Ω , ν — нормаль к Γ .

1.1. Исследование разрешимости. Вследствие условий (2), (3), (9) и оценки (8) функционал $L(u, \sigma)$ естественно рассматривать как функционал над пространством $\overline{H} = V \times H$ ($u \in V$, $\sigma \in H$), где

$$\begin{aligned}V &= (\overset{\circ}{W}_2^1 \times \overset{\circ}{W}_2^1 \times \overset{\circ}{W}_2^2)^N, \quad H = (E_0)^{(N-1)}, \\ E_0 &= \{\sigma \in (L_2)^2, \quad \operatorname{div} \sigma \in L_2, \quad \sigma \cdot \nu = 0, \quad x \in \Gamma\}\end{aligned}$$

— гильбертово пространство со скалярным произведением

$$(\sigma, \tau)_{E_0} = (\sigma, \tau)_{L_2 \times L_2} + (\operatorname{div} \sigma, \operatorname{div} \tau)_{L_2}.$$

(По поводу основных свойств пространства E_0 см., напр., [5].)

Сведем задачу поиска критических точек функционала (1) к операторному уравнению в пространстве \overline{H} . Нетрудно проверить, что $l(u, \sigma)$ — непрерывная билинейная форма над \overline{H} , следовательно, существуют такие взаимно сопряженные линейные операторы $L_{12} : V \rightarrow H$, $L_{21} : H \rightarrow V$, что

$$l(u, \sigma) = (L_{12}\sigma, u)_V = (\sigma, L_{21}u)_H \quad \forall u \in V, \quad \sigma \in H. \quad (10)$$

Пусть далее $L_{11} : V \rightarrow V$, $L_{22} : H \rightarrow H$, $f \in V$ — градиенты функционалов Φ , F , $f(u)$ соответственно, т. е.

$$\begin{aligned}(L_{11}u, \eta)_V &= a_{11}(u, \eta) \equiv 2 \int_{\Omega} \sum_{k=1}^N a^k(\varepsilon^k(u^k), e^k(\eta^k) + 2d^k(u^k, \eta^k)) d\Omega + \\ &+ 2 \int_{\Omega} \sum_{k=1}^N b^k(\varkappa^k(u^k), \varkappa^k(\eta^k)) d\Omega + \\ &+ \int_{\Omega} \sum_{k=1}^{N-1} c_k^0(u_3^{k+1} - u_3^k)(\eta_3^{k+1} - \eta_3^k) d\Omega \quad \forall u, \eta \in V,\end{aligned} \quad (11)$$

$$(L_{22}\sigma, \tau)_H = a_{22}(\sigma, \tau) \equiv 2 \int_{\Omega} \sum_{k=1}^{N-1} (C_k \sigma^k \cdot \tau^k + d_k \widetilde{\operatorname{div}} \sigma^k \widetilde{\operatorname{div}} \tau^k) d\Omega \quad \forall \sigma, \tau \in H, \quad (12)$$

¹Через c, c_1, \dots будем обозначать положительные постоянные, возможно, различные.

$$f(v) \equiv (f, v)_V \quad \forall v \in V.$$

Лемма 1. Стационарная точка функционала $L(u, \sigma)$ — решение уравнения

$$Py \equiv Ay - F = 0, \quad (13)$$

т.е.

$$A = \begin{pmatrix} L_{11} & L_{12} \\ L_{21} & -L_{22} \end{pmatrix}, \quad y = \begin{pmatrix} u \\ \sigma \end{pmatrix}, \quad F = \begin{pmatrix} f \\ 0 \end{pmatrix} \in \overline{H}.$$

Для доказательства достаточно заметить, что уравнение (13) эквивалентно соотношению

$$\frac{d}{dt} L(u + tv, q + t\eta) \Big|_{t=0} = 0 \quad \forall v \in V, \quad \eta \in H.$$

Теорема 1. Уравнение (13) имеет хотя бы одно решение, если $\|f\|_V$ достаточно мала.

Доказательство теоремы 1 основывается на теореме Канторовича о разрешимости нелинейных операторных уравнений (см., напр., [6], с.140) и будет приведено после формулировки ряда вспомогательных результатов.

Заметим прежде всего, что оператор P дифференцируем по Фреше, и его производная определяется соотношением

$$\begin{aligned} (P'(y)z, \xi)_{V \times H} &= (A'(y)z, \xi)_{V \times H} = 2 \int_{\Omega} \sum_{k=1}^N a^k(\varepsilon^k(u^k), 2d^k(v^k, \eta^k)) d\Omega + \\ &+ 2 \int_{\Omega} \sum_{k=1}^N a^k(e^k(v^k) + 2d^k(u^k, v^k), e^k(\eta^k) + 2d^k(u^k, \eta^k)) d\Omega + \\ &+ 2 \int_{\Omega} \sum_{k=1}^N b^k(\varkappa^k(v^k), \varkappa^k(\eta^k)) d\Omega + \int_{\Omega} \sum_{k=1}^{N-1} c_k^0(v_3^{k+1} - v_3^k)(\eta_3^{k+1} - \eta_3^k) d\Omega + \\ &+ (L_{12}v, \eta) + (L_{21}v, \eta) + (L_{22}\sigma, \tau) \quad \forall y, z, \xi \in \overline{H}, \end{aligned} \quad (14)$$

$$y = \begin{pmatrix} u \\ \sigma_0 \end{pmatrix}, \quad z = \begin{pmatrix} v \\ \sigma \end{pmatrix}, \quad \xi = \begin{pmatrix} \eta \\ \tau \end{pmatrix}.$$

Введем в рассмотрение оператор $L_{11}^0 : V \rightarrow V$,

$$\begin{aligned} (L_{11}^0 u, \eta) &= a_{11}^0(u, \eta) \equiv \\ &\equiv 2 \int_{\Omega} \sum_{k=1}^N (a^k(e^k(u^k), e^k(\eta^k)) + b^k(\varkappa^k(u^k), \varkappa^k(\eta^k))) d\Omega + \\ &+ 2 \int_{\Omega} \sum_{k=1}^{N-1} c_k^0(u_3^{k+1} - u_3^k)(\eta^{k+1} - \eta_3^k) d\Omega \quad \forall u, \eta \in V. \end{aligned}$$

Лемма 2. Оператор L_{11}^0 положительно определен, т. е.

$$(L_{11}^0 u, u)_V \geq \gamma_1(u, u)_V \quad \forall u \in V, \quad \gamma_1 = \text{const} > 0.$$

Доказательство. Из условий (2)–(3) и положительности c_k^0 вытекает, что для любого $u \in V$

$$(L_{11}^0 u, u)_V \geq c \int_{\Omega} \sum_{k=1}^{N-1} (e^k(u^k), e^k(u^k)) + (\varkappa^k(u^k), \varkappa^k(u^k)) d\Omega \geq \gamma_1(u, u)_V. \quad (15)$$

Последнее неравенство — следствие обобщенного неравенства Корна для оператора линейной теории оболочек [7]. \square

Лемма 3. Оператор $L_{22} : H \rightarrow H$ ограничен и положительно определен:

$$\gamma_2(\sigma, \sigma)_H \leq (L_{22}\sigma, \sigma)_H \leq \gamma_4(\sigma, \sigma)_H \quad \forall \sigma \in H, \quad \gamma_2, \gamma_4 = \text{const} > 0.$$

Доказательство. Ограничность оператора L_{22} очевидна. Докажем его положительную определенность. Пусть $0 < \delta < 1$. Тогда для любого $\sigma_p \in E_0$, $1 \leq p \leq N - 1$, имеем

$$I \equiv \int_{\Omega} \left(C_p \sigma_p \cdot \sigma_p + d_p \left(\widetilde{\operatorname{div} \sigma_p} \right)^2 \right) d\Omega \geq c \left(\|\sigma_p\|_{L_2 \times L_2}^2 + \int_{\Omega} \delta \left(\widetilde{\operatorname{div} \sigma_p} \right)^2 d\Omega \right).$$

Учитывая, что $\widetilde{\operatorname{div} \sigma_p} = \operatorname{div} \sigma_p + \alpha_1 \sigma_{p1} + \alpha_2 \sigma_{p2}$, где $\alpha_k = \Gamma_{ik}^i$, получим

$$\begin{aligned} I &\geq c(1 + \delta \min_k \min_{\Omega} \alpha_k^2) \|\sigma_p\|_{L_2 \times L_2}^2 + \delta \|\operatorname{div} \sigma_p\|_{L_2}^2 - \\ &- 2\delta \left(\int_{\Omega} |\alpha_1 \sigma_{p1}| d\Omega - \int_{\Omega} |\alpha_2 \sigma_{p2}| d\Omega - \int_{\Omega} |\alpha_1 \alpha_2 \sigma_{p1} \sigma_{p2}| d\Omega \right). \end{aligned}$$

Применяя далее неравенство Коши с ε для оценки отрицательных слагаемых, получим

$$\begin{aligned} I &\geq cm(\|\sigma_p\|_{L_2 \times L_2}^2 + (\delta/2) \|\operatorname{div} \sigma_p\|_{L_2}^2), \\ m &= 1 + \delta \min_k \min_{\Omega} \alpha_k^2 - 9\delta \max_k \max_{\Omega} \alpha_k^2. \end{aligned}$$

Выбирая теперь δ так, чтобы m было положительно, получим утверждение леммы. \square

Лемма 4. Существует оператор $\Gamma_0 = [A'(0)]^{-1}$, причем

$$\|\Gamma_0\| \leq b_0, \quad b_0 = b_0(\gamma_1, \gamma_2, \gamma_3).$$

Доказательство. Нетрудно проверить, что

$$A'(0) = \begin{pmatrix} L_{11}^0 & L_{12} \\ L_{21} & -L_{22} \end{pmatrix}.$$

Система уравнений

$$L_{11}^0 u + L_{12} \sigma = f_1, \quad L_{21} u - L_{22} \sigma = f_2 \tag{16}$$

имеет единственное решение при любых $f_1 \in V$, $f_2 \in H$, справедливы априорные оценки

$$\begin{aligned} \|u\|_V &\leq \frac{1}{\gamma_1} \|f_1\|_V + \frac{\gamma_3}{\gamma_1 \gamma_2} \|f_2\|_H, \\ \|\sigma\|_H &\leq \frac{\gamma_3}{\gamma_2} \|u\|_V + \frac{1}{\gamma_2} \|f_2\|_H, \quad \gamma_3 = \|L_{12}\|. \end{aligned}$$

Последнее вытекает из того, что система (16) может быть записана в эквивалентном виде

$$\sigma = L_{22}^{-1} L_{21} u - L_{22}^{-1} f_2,$$

$$(L_{11}^0 + L_{12} L_{22}^{-1} L_{21}) u = f_1 + L_{12} L_{22}^{-1} f_2,$$

а оператор $L_{12} L_{22}^{-1} L_{21}$ неотрицателен. \square

Лемма 5.

$$\|A'(y^1) - A'(y^2)\| \leq c(1 + \|y^1\| + \|y^2\|) \|y^1 - y^2\| \quad \forall y^1, y^2 \in V \times H. \tag{17}$$

Доказательство. В силу представления (14) оценка (17) совпадает, фактически, с соответствующей оценкой для оператора геометрически нелинейной теории оболочек из [8]. \square

Доказательство теоремы 1. В силу лемм 4, 5

$$\begin{aligned}\|\Gamma_0\| &\leq b_0, \quad \|\Gamma_0 P(0)\| \leq \eta_0 = \|f\|_V b_0, \quad \Gamma_0 = [P'(0)]^{-1}, \\ \|P'(y^1) - P'(y^2)\| &\leq (1 + 2R) \|y^1 - y^2\| \\ \forall y^1, y^2 \in B(R) &= \{y \in V \times H, \|y\| \leq R\},\end{aligned}$$

поэтому уравнение (13) имеет решение в сфере $B(r_0)$, если

$$h_0 = \|f\|_V (1 + 2R) b_0^2 \leq 1/2, \quad r_0 = \frac{1 - \sqrt{1 - 2h_0}}{h_0} b_0 \|f\|_V \leq R. \quad (18)$$

Условия (18) выполняются при малых $\|f\|_V$. Теорема доказана.

Замечание 1. Если при описании деформации несущих слоев ограничиться геометрически линейным приближением, то решение уравнения (13) определяется однозначно и является седловой точкой функционала L [10], [11].

1.2. Внутренняя аппроксимация задачи (13). Пусть $V_h, H_h, h \rightarrow 0$, — семейства конечномерных подпространств, полные в V, H соответственно. При их построении можно использовать, например, хорошо известные конечноэлементные пространства, полные в $\overset{\circ}{W}_2^1, \overset{\circ}{W}_2^2$ (см., напр., [9]). Под приближенным решением задачи (13) будем понимать пару функций $u_h \in V_h, \sigma_h \in H_h$ — стационарную точку функционала L на $\overline{H_h} = V_h \times H_h$, т. е.

$$\left. \frac{d}{dt} L(u_h + tv_h, \sigma_h + t\tau_h) \right|_{t=0} = 0 \quad \forall v_h \in V_h, \quad \forall \tau_h \in H_h.$$

Иными словами, u_h, σ_h определяются как решение системы уравнений

$$a_{11}(u_h, v_h) + l(\sigma_h, v_h) = f(v_h) \quad \forall v_h \in V_h, \quad (19)$$

$$a_{22}(\sigma_h, \tau_h) - l(\tau_h, u_h) = 0 \quad \forall \tau_h \in H_h. \quad (20)$$

Теорема 2. Если $\|f\|_V$ достаточно мала, то в шаре $B(r_0)$, где

$$r_0 = \frac{1 - \sqrt{1 - 2h_0}}{c_0 h_0} \|f\|_V b_0 h_0 = \|f\|_V (1 + 2R) b_0^2,$$

существует хотя бы одно решение задачи (19) – (20). При этом справедливы равномерные по h априорные оценки

$$\|u_h\|_V \leq c_1, \quad \|\sigma_h\|_H \leq c_2. \quad (21)$$

Доказательство. Существование решения задачи (19) – (20) доказывается точно так же, как и для исходной задачи. Оценки (21) следуют из принадлежности решения u_h, σ_h шару $B(r_0)$, радиус которого не зависит от h . Теорема доказана. \square

Теорема 3. Существует такая последовательность $h \rightarrow 0$, что $u_h \rightharpoonup u$ (слабо), $\sigma_h \rightharpoonup \sigma$ (сильно), где (u, σ) — стационарная точка функционала L , (u_h, σ_h) — решение задачи (19) – (20).

Доказательство. Из теоремы 2 вытекает существование $u \in V$ и $\sigma \in H$ таких, что $u_h \rightharpoonup u$, $\sigma_h \rightharpoonup \sigma$. Покажем, что (u, σ) — стационарная точка функционала L . Для этого выберем произвольные $v \in V$, $\tau \in H$ и последовательности $v_h \in V_h$, $\tau_h \in H_h$ такие, что $v_h \rightarrow v$, $\tau_h \rightarrow \tau$, и перейдем к пределу в уравнениях (19) – (20) при $h \rightarrow 0$. Отметим, что предельный переход в выражениях вида

$$\int_{\Omega} a^k(\varepsilon^k(u_h^k), 2d^k(u_h^k, v_h^k)) d\Omega$$

основывается на сильной сходимости $u_{3h}^k \rightarrow u_3^k$ в W_4^1 . Покажем, что $\sigma_h \rightarrow \sigma$ сильно в H . Непосредственно из определений точного и приближенного решений имеем

$$a_{22}(\sigma_h - \sigma, \sigma_h - \tau_h) = l(\sigma_h - \tau_h, u - u_h) \quad \forall \tau_h \in H_h,$$

откуда

$$a_{22}(\sigma_h - \sigma, \sigma_h - \sigma) = -a_{22}(\sigma_h - \sigma, \sigma - \tau_h) + l(\sigma_h - \sigma, u_h - u) + l(\sigma - \tau_h, u_h - u),$$

и, следовательно,

$$\gamma_2 \|\sigma_h - \sigma\|_h^2 \leq \gamma_4 \|\sigma_h - \sigma\|_H \|\sigma - \tau_h\|_H + c \|u - u_h\|_{V_1} (\|\sigma_h - \sigma\|_H + \|\sigma - \tau_h\|_H).$$

Здесь и далее

$$V_1 = (L_2 \times L_2 \times W_2^1)^N.$$

Ясно, что $u_h \rightarrow u$ сильно в V_1 . Поэтому, выбирая τ_h так, чтобы $\|\tau_h - \sigma\|_H \rightarrow 0$, получим $\|\sigma_h - \sigma\|_H \rightarrow 0$. \square

Замечание 2. Если ограничиться геометрически линейным приближением при описании деформации несущих слоев, то можно доказать сильную сходимость и для u_h , более того, справедлива оценка точности [10], [11]

$$\|u - u_h\|_V + \|\sigma - \sigma_h\|_H \leq c \left(\inf_{v_h \in V_h} \|u - v_h\|_V + \inf_{\tau_h \in H_h} \|\sigma - \tau_h\|_H \right).$$

2. Линеаризованные уравнения динамики многослойных оболочек с трансверсально-мягкими заполнителями. Эти уравнения могут быть записаны в виде [3]

$$L'_{11}v + L_{12}\sigma + B\ddot{v} = 0,$$

$$L_{21}v - L_{22}\sigma = 0.$$

Здесь $v = v(x, t)$, $\sigma = \sigma(x, t)$, $x \in \Omega$, $t \geq 0$, $v = (v^1, \dots, v^N)$, v^k — вектор смещений срединной поверхности k -го несущего слоя оболочки, $\sigma = (\sigma^1, \dots, \sigma^{N-1})$, $\sigma^k = (\sigma_1^k, \sigma_2^k)$ — напряжения поперечного сдвига в k -м слое заполнителя. Предполагается, что $v \in V$, $\sigma \in H \forall t \geq 0$.

Операторы L_{22} , L_{12} , L_{21} определяются соотношениями (12), (10), $L'_{11} = L'_{11}(\tilde{v})$, где $\tilde{v} = \tilde{v}(x)$ — вектор смещений, соответствующий положению равновесия рассматриваемой оболочки под действием некоторой стационарной внешней нагрузки (в окрестности этого положения равновесия и происходит линеаризация динамической задачи), $B : V \rightarrow V$, причем

$$(Bv, v)_V \equiv b(v, v) = \int_{\Omega} \sum_{k=1}^N t_k \rho_k (v_1^{k2} + v_2^{k2} + v_3^{k2}) d\Omega + \\ + \int_{\Omega} \tilde{\rho}_k h_k \left(\sum_{i=1}^{N-1} \left(\frac{v_i^1 + v_i^2}{2} + \frac{t_2 \vartheta_i^2 - t_1 \vartheta_i^1}{2} + \frac{h_k}{4} (\vartheta_i^2 - \vartheta_i^1) \right)^2 + \left(\frac{v_3^1 + v_3^2}{2} \right)^2 \right) d\Omega \quad \forall v \in H, \quad (22)$$

где ρ_k — плотность k -го несущего слоя, $\tilde{\rho}_k$ — плотность k -го слоя заполнителя. Остальные обозначения совпадают с использованными выше. Решение задачи о свободных колебаниях, как обычно, будем строить в виде

$$v(x, t) = u(x)e^{i\omega t}, \quad \sigma(x, t) = \tau(x)e^{i\omega t}.$$

Тогда

$$L'_{11}u + L_{12}\tau = \lambda Bu, \quad L_{21}u - L_{22}\tau = 0, \quad \lambda = \omega^2. \quad (23)$$

2.1. Исследование задачи (23). В дальнейшем существенно используются методы исследования задач на собственные значения с линейными ограничениями (см. [12], гл. 9, [13] и цитированную там литературу). При этом потребуются следующие свойства участвующих в (23) операторов.

Непосредственно из определения оператора B вытекает

Лемма 6. $\|Bu\|_V \leq c\|u\|_{V_1}$.

Лемма 7. Существуют такие постоянные $c_0, c_1 > 0$, что для любых $u, v \in V$

$$(L'_{11}(u)v, v) \geq c_0\|v\|_V^2 (1 - c_1(\|u\|_V + \|u\|_V^2)). \quad (24)$$

Доказательство. Непосредственными вычислениями показывается, что

$$\begin{aligned} (L'_{11}(u)v, v)_V &\equiv a'_{11}(v, v) = \\ &= \sum_{k=1}^N \int_{\Omega} (a^k(e(v^k), e(v^k)) + b^k(\varkappa(v^k), \varkappa(v^k))) d\Omega + \sum_{i=1}^3 I_i \quad \forall u, v \in V, \end{aligned} \quad (25)$$

где

$$\begin{aligned} I_1 &= 2 \sum_{k=1}^N \int_{\Omega} a^k(e(v^k), d(u^k, v^k)) d\Omega, \quad I_2 = \sum_{k=1}^N \int_{\Omega} a^k(e(u^k), d(v^k, v^k)) d\Omega, \\ I_3 &= \sum_{k=1}^N \int_{\Omega} a^k(d(u^k, u^k), d(v^k, v^k)) d\Omega. \end{aligned}$$

Используя обобщенное неравенство Коши-Буняковского и ограниченность оператора вложения из W_2^1 в L_4 , получим

$$\begin{aligned} |I_1| &\leq \int_{\Omega} (|v^p| + |\nabla v_1^p| + |\nabla v_2^p|)(|v^p| + |\nabla v_3^p|)(|u^p| + |\nabla u_3^p|) d\Omega \leq c\|v\|_V^2\|u\|_V, \\ |I_2| &\leq \int_{\Omega} (|u^p| + |\nabla u_1^p|)(|\nabla u_2^p|)(|v^p| + |\nabla v_3^p|)^2 d\Omega \leq c\|v\|_V^2\|u\|_V, \\ |I_3| &\leq \int_{\Omega} (|v^p| + |\nabla v_3^p|)^2(|u^p| + |\nabla u_3^p|)^2 d\Omega \leq c\|v\|_V^2\|u\|_V^2, \end{aligned}$$

откуда вследствие обобщенного неравенства Корна линейной теории оболочек имеем (24). \square

Замечание 3. Если квадратичные формы a^k, b^k определяются соотношениями (4), (5), то

$$\begin{aligned} a^k(d(u^k, u^k), d(v^k, v^k)) &= \frac{1}{4}(\vartheta_1^2(u^k)\vartheta_1^2(v^k) + \nu_k\vartheta_1^2(u^k)\vartheta_2^2(v^k) + \\ &+ \nu_k\vartheta_2^2(u^k)\vartheta_1^2(v^k) + \vartheta_2^2(u^k)\vartheta_2^2(v^k) + 2(1 - \nu_k)\vartheta_1(u^k)\vartheta_2(u^k)\vartheta_1(v^k)\vartheta_2(v^k)) \geq \\ &\geq \frac{1}{4}\nu_k(\vartheta_1^2(u^k)\vartheta_1^2(v^k) + \vartheta_1^2(u^k)\vartheta_2^2(v^k) + \vartheta_2^2(u^k)\vartheta_1^2(v^k) + \vartheta_2^2(u^k)\vartheta_2^2(v^k)) \geq 0, \end{aligned}$$

и оценка (24) улучшается

$$(L'_{11}(u)v, v) \geq c_0\|v\|_V^2(1 - c_1\|u\|_V).$$

Лемма 8. Пусть $u \in (W_\infty^1 \times W_\infty^1 \times W_\infty^2)^N$. Тогда существуют такие постоянные $c_0 = c_0(u) > 0, c_1 = c_1(u) > 0$, что

$$(L'_{11}(u)v, v) \geq c_0\|v\|_V^2 - c_1\|v\|_{L_2}^2. \quad (26)$$

Доказательство. Заметим, что $I_1 + I_2 + I_3$ можно представить как сумму слагаемых вида

$$\begin{aligned} J_1 &= \int_{\Omega} c(x)v_k^p v_l^p d\Omega, \quad J_2 = \int_{\Omega} c(x)v_k^p \frac{\partial v_l^p}{\partial x_l} d\Omega, \quad k, l = 1, 2, 3, \\ J_3 &= \int_{\Omega} c(x) \frac{\partial v_k^p}{\partial x_j} \frac{\partial v_3^p}{\partial x_l} d\Omega, \quad j, l = 1, 2, \quad k = 1, 2, 3, \end{aligned}$$

где $c(x) \in W_\infty^1$. Имеем далее

$$|J_1|, |J_2| \leq c\|v\|_V^2,$$

$$J_3 = - \int_{\Omega} v_k^p \frac{\partial c(x)}{\partial x_j} \frac{\partial v_3^p}{\partial x_l} d\Omega - \int_{\Omega} v_k^p c(x) \frac{\partial^2 v_3^p}{\partial x_l^2} d\Omega,$$

$$|J_3| \leq c \|v\|_{L_2} \|v\|_V \leq \frac{c}{2\varepsilon} \|v\|_{L_2}^2 + \frac{c\varepsilon}{2} \|v\|_V^2,$$

$\varepsilon > 0$ произвольно. Отсюда в силу (15) при соответствующем выборе $\varepsilon > 0$ вытекает (26). \square

Из лемм 3, 4 и определения оператора B непосредственно следует

Лемма 9. Пусть выполнено одно из следующих двух условий:

$$c_1 (\|\tilde{v}\|_V + \|\tilde{v}\|_V^2) < 1, \quad (27)$$

где c_1 — постоянная из неравенства (24),

$$\tilde{v} \in (W_\infty^1 \times W_\infty^1 \times W_\infty^2)^N. \quad (28)$$

Тогда существует такая постоянная $c_0 = c_0(\tilde{v}) > 0$, что

$$(L'_{11,c} v, v) \geq c_0 \|v\|_V^2, \quad c_0 > 0, \quad (29)$$

где $L'_{11,c} = L'_{11} + cB$.

Замечание 4. При выполнении условия (27) постоянную c , очевидно, можно считать равной нулю.

В дальнейшем для определенности будем считать выполненным условие (28), и постоянную c выбранной так, что условие (29) выполняется. Ясно, что задача (23) эквивалентна задаче

$$L_{11,c} u + L_{12} \sigma = \lambda' Bu, \quad L_{21} u - L_{22} \sigma = 0, \quad (30)$$

$\lambda' = \lambda + c$. Для упрощения записей будем в дальнейшем придерживаться обозначений $\lambda' = \lambda$, $L'_{11,c} = L'_{11}$.

Лемма 10. Оператор $T : \overline{H} \rightarrow \overline{H}$, $T\bar{u} = \bar{v}$, $\bar{u} = (u, \tau)$, $\bar{v} = (v, \sigma)$, где v , σ определяются как решение системы

$$L'_{11} v + L_{12} \sigma = Bu, \quad L_{21} v - L_{22} \sigma = 0, \quad (31)$$

сполне непрерывен.

Справедливость утверждения леммы немедленно вытекает из лемм 4, 6 и полной непрерывности оператора вложения V в V_1 . Действительно, $\|\bar{v}\| \leq c\|Bu\|_V \leq c_1 \|u\|_{V_1}$.

Лемма 11. Пусть $\overline{H}_0 = \{\bar{u} \in \overline{H}, L_{12} u = L_{22} \sigma\}$. Сужение оператора T на \overline{H}_0 — самосопряженный оператор в смысле скалярного произведения $(\bar{u}, \bar{\sigma})_a = (L_{11} u, v)_V + (L_{22} \tau, \sigma)_H$, порождающего норму, эквивалентную исходной.

Доказательство. Система (31) может быть записана в эквивалентном виде

$$(L_{11} v, \eta)_V + (L_{12} \sigma, \eta)_V - (L_{21} v, q)_H + (L_{22} \sigma, q)_H = (Bu, \eta)_V \quad \forall (\eta, q) \in \overline{H}.$$

Если $(\eta, q) \in \overline{H}_0$, то $(L_{12} \sigma, \eta)_V = (\sigma, L_{22} q)_H = (L_{21} v, q)_H$ и

$$(L'_{11} v, \eta)_V + (L_{22} \sigma, q)_H = (Bu, \eta)_V,$$

откуда в силу самосопряженности операторов B , L'_{11} , L_{22} и вытекает утверждение леммы.

Лемма 12. $\text{Ker } T \cap \overline{H}_0 = 0$.

Доказательство. Пусть $(u, \tau) \in \text{Ker } T \cap \overline{H}_0$. Тогда в силу определения оператора T имеем $(Bu, u)_V = 0$, т.е. $u = 0$, $\tau = L_{22}^{-1} L_{12} u = 0$. \square

Из определения оператора T вытекает

Лемма 13. Задача (30) эквивалентна задаче на собственные значения для оператора T ,

$$T\bar{u} = \frac{1}{\lambda}\bar{u}, \quad \bar{u} \in \overline{H}_0.$$

Лемма 14. Пусть выполнены условия (29). Тогда задача (30) может иметь лишь положительные собственные числа.

Для доказательства этой леммы достаточно заметить, что для любой собственной пары задачи (30) в силу леммы 14 справедливо соотношение

$$(L'_{11}v, v)_V + (L_{22}\sigma, \sigma)_H = \lambda(Bv, v).$$

Из установленных выше свойств задачи (30) вытекает

Теорема 4. Пусть выполнено условие (28). Задача (23) имеет счетное множество собственных чисел

$$\lambda_1 \leq \lambda_2 \leq \lambda_3 \dots, \quad \lim_{n \rightarrow \infty} \lambda_n = +\infty.$$

Каждое собственное число имеет конечную кратность. Собственные функции задачи (23) образуют ортонормированную в смысле скалярного произведения $(\cdot, \cdot)_a$ полную в H_0 систему.

Замечание 5. Если выполнено условие (27), то все собственные числа задачи (23) положительны.

2.2. Внутренняя аппроксимация задачи (23). Пусть V_h, H_h — семейства конечномерных подпространств, полные в V, H соответственно. Под приближенным решением задачи (23) будем понимать решение $v^h \in V_h, \sigma^h \in E_{0h}$ конечномерной задачи

$$a'_{11}(v^h, \eta^h) + a_{12}(\sigma^h, \eta^h) = \lambda^h b(v^h, \eta^h) \quad \forall \eta^h \in V_h, \quad (32)$$

$$a_{21}(\sigma^h, q^h) - a_{22}(\sigma^h, q^h) = 0 \quad \forall q^h \in H_h, \quad (33)$$

где формы $a'_{11}, a_{12} = a_{21}, a_{22}, b$ определены равенствами (25), (10), (12), (22) соответственно.

Из общих результатов о внутренней аппроксимации задач на собственные значения при линейных ограничениях (см. [13], с. 430) следует, что оценки погрешности метода (32)–(33) непосредственно вытекают из равномерной по h положительной определенности квадратичных форм $a'_{11}(v^h, v^h), a_{22}(q^h, q^h)$ и установленных выше свойств задачи (23). Точнее, справедлива

Теорема 5. Пусть выполнено условие (28), λ_i, λ_i^h — собственные числа задач (23), (32)–(33), занумерованные в порядке возрастания, E_i, E_{ih} — соответствующие им собственные подпространства. Тогда

$$|\lambda_i - \lambda_i^h| \leq c\varepsilon_h^2,$$

$$\theta(E_i, E_{ih}) \leq c\varepsilon_h,$$

где

$$\varepsilon_h = \sup_{(u, p) \in E_i, \|u\|_V + \|p\|_H = 1} \inf_{(v_h, q_h) \in V_h \times H_h} (\|u - v_h\|_V + \|p - q_h\|),$$

$\theta(E_i, E_{ih})$ — раствор подпространств E_i, E_{ih} (определение см., напр., в [12], с. 215).

Литература

1. Паймушин В.Н. Уточненная теория устойчивости многослойных конструкций (нелинейные уравнения докритического равновесия многослойных оболочек с трансверсально-мягкими заполнителями) // Фундаментальные и прикладные проблемы механики деформируемых сред и конструкций. Сб. научн. трудов, вып. 1. – Нижний Новгород, 1993. – С. 44–56.
2. Паймушин В.Н. К вариационным методам решения нелинейных пространственных задач сопряжения деформируемых тел // ДАН СССР. – 1983. – Т. 23. – № 2. – С. 1083–1086.
3. Иванов В.А., Паймушин В.Н. Уточненные уравнения динамики многослойных оболочек с трансверсально-мягкими заполнителями // Изв. РАН. Механ. тверд. тела. – 1995. – № 5. – С. 142–152.
4. Муштари Х.М., Галимов К.З. Нелинейная теория упругих оболочек. – Казань.: Таткнигоиздат, 1957. – 431 с.
5. Темам Р. Уравнения Навье-Стокса. – М.: Мир. – 1981. – 408 с.
6. Красносельский М.А., Вайникко Г. М., Забрейко П.П. Приближенное решение операторных уравнений. – М.: Наука, 1969. – 455 с.
7. Корнеев В.Г. О дифференциальном операторе системы уравнений равновесия теории тонких оболочек // Изв. АН СССР. Механ. тверд. тела. – 1975. – № 2. – С. 89–97.
8. Карчевский М.М. О разрешимости геометрических нелинейных задач теории тонких оболочек // Изв. вузов. Математика. – 1995. – № 6. – С. 30–36.
9. Съярле Ф. Метод конечных элементов для эллиптических задач. – М.: Мир, 1980. – 512 с.
10. Карчевский М.М., Паймушин В.Н. О вариационных задачах теории трехслойных пологих оболочек // Дифференц. уравнения. – 1994. – № 7. – С. 1217–1221.
11. Карчевский М.М., Шурыгина О.В. Исследование вариационной задачи об изгибе трехслойной оболочки с трансверсально-мягким заполнителем. – Казанск. ун-т. – Казань, 1995. – 20 с. – Деп. в ВИНИТИ 04.05.95, № 921-B95.
12. Дьяконов Е.Г. Минимизация вычислительной работы. – М.: Наука, 1989. – 272 с.
13. Mercier B., Osborn J., Rappaz J., Raviart P.A. Eigenvalue approximation by mixed and hybrid methods // Math. Comput. – 1981. – V. 36. – № 154. – P. 427–453.

Казанский государственный университет
Казанский технический университет

Поступила
05.01.1996