

Б.Г. ГАБДУЛХАЕВ

РЕШЕНИЕ ОПЕРАТОРНЫХ И ИНТЕГРАЛЬНЫХ УРАВНЕНИЙ
МЕТОДОМ БОГОЛЮБОВА–КРЫЛОВА

Введение

В конце двадцатых – начале тридцатых годов двадцатого столетия для решения граничных интегральных уравнений Н.М. Крыловым и Н.Н. Боголюбовым (см., напр., в [1]) был предложен оригинальный прямой метод. В последующие годы этот метод широко применялся и продолжает применяться для решения различных классов интегральных и интегро-дифференциальных уравнений. Краткий обзор соответствующих исследований и изложение ряда полученных результатов имеется, например, в [2]–[7].

Несмотря на простоту метода и его широкое применение на практике, до сих пор нет его строгого теоретического обоснования. Доказательство же сходимости метода, предложенное его авторами — академиками Н.М. Крыловым и Н.Н. Боголюбовым для граничных интегральных уравнений, пригодно лишь при очень жестких ограничениях на исходные данные.

Ниже предлагается строгое теоретико-функциональное обоснование метода Н.Н. Боголюбова–Н.М. Крылова для операторных уравнений второго рода в нормированных пространствах. При этом существенным образом используются общая теория приближенных методов академика Л.В. Канторовича и приближения сплайнами минимальных степеней. Полученные общие результаты применяются к различным классам регулярных и сингулярных интегральных уравнений.

1. Общая операторная схема метода Боголюбова–Крылова и ее обоснование

Пусть $M = M[a, b]$ и $C[a, b]$ — пространства всех ограниченных и соответственно непрерывных на сегменте $[a, b]$ функций с нормами

$$\|\varphi\|_M = \sup_{a \leq t \leq b} |\varphi(t)|, \quad \varphi \in M; \quad \|f\|_C = \max_{a \leq t \leq b} |f(t)|, \quad f \in C.$$

На $[a, b]$ введем системы узлов

$$t_k = a + k \frac{b-a}{n}, \quad k = \overline{0, n}, \quad n \in \mathbb{N}, \quad (1.1)$$

$$\bar{t}_k = a + \left(k - \frac{1}{2}\right) \frac{b-a}{n}, \quad k = \overline{1, n}. \quad (1.2)$$

Обозначим через $\psi_k(t) = \psi_{k,n}(t)$, $k = \overline{1, n}$, фундаментальные сплайны нулевой степени по сетке узлов (1.1):

$$\begin{aligned} \psi_k(t) &= \{1 \text{ при } t \in [t_{k-1}, t_k]; 0 \text{ при } t \notin [t_{k-1}, t_k]\}, \quad k = \overline{1, n-1}; \\ \psi_n(t) &= \{1 \text{ при } t \in [t_{n-1}, t_n]; 0 \text{ при } t \notin [t_{n-1}, t_n]\}. \end{aligned} \quad (1.3)$$

Рассмотрим линейное операторное уравнение вида

$$Ax \equiv x(t) - B(x; t) = y(t) \quad (x, y \in M), \quad (1.4)$$

где $B : M \rightarrow C$ — непрерывный оператор. Его приближенное решение будем искать в виде сплайна нулевой степени

$$x_n(t) = \sum_{k=1}^n \alpha_k \psi_k(t), \quad \alpha_k \in \mathbb{R}, \quad n \in \mathbb{N}, \quad a \leq t \leq b, \quad (1.5)$$

коэффициенты которого будем определять из системы линейных алгебраических уравнений (СЛАУ)

$$\alpha_j - \sum_{k=1}^n \alpha_k B(\psi_k; \bar{t}_j) = y(\bar{t}_j), \quad j = \overline{1, n}. \quad (1.6)$$

Кроме функции (1.5), за приближенное решение уравнения (1.4) будем использовать также функцию

$$\bar{x}_n(t) = y(t) + \sum_{k=1}^n \alpha_k B(\psi_k; t), \quad a \leq t \leq b, \quad (1.7)$$

где $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$ — решение СЛАУ (1.6).

Следует отметить, что в случае, когда B есть интегральный оператор Фредгольма, например,

$$B(x; t) = \int_a^b h(t, \tau)x(\tau) d\tau, \quad x \in M, \quad (1.8)$$

причем функции $y(t) \in C^{(2)}[a, b]$, $h(t, \tau) \in C^{(2)}[a, b]^2$ и являются периодическими по каждой из переменных с периодом $b - a$, вычислительная схема (1.1)–(1.3), (1.6)–(1.8) является схемой метода Боголюбова–Крылова для интегрального уравнения Фредгольма второго рода (см., напр., [2], с. 143–148); более подробно об этом речь будет идти ниже.

Приведем теоретическое обоснование метода (1.1)–(1.7) в смысле ([8], гл. 14 и [9], гл. 1).

Теорема 1.1. Пусть выполнены условия:

- а) $y \in C[a, b]$, $a B : M[a, b] \rightarrow C[a, b]$ — вполне непрерывный оператор;
- б) уравнение (1.4) имеет единственное решение $x^* \in M$ при любой правой части $y \in M$.

Тогда при всех $n \in \mathbb{N}$, начиная с некоторого $n_0 \in \mathbb{N}$ (n_0 определяется свойствами оператора B), СЛАУ (1.6) имеет единственное решение $\alpha_1^*, \alpha_2^*, \dots, \alpha_n^*$. Приближенные решения

$$x_n^*(t) = \sum_{k=1}^n \alpha_k^* \psi_k(t), \quad a \leq t \leq b, \quad (1.5^*)$$

$$\bar{x}_n^*(t) = y(t) + \sum_{k=1}^n \alpha_k^* B(\psi_k; t), \quad a \leq t \leq b, \quad (1.7^*)$$

сходятся к точному решению $x^*(t)$ в пространствах соответственно $M[a, b]$ и $C[a, b]$ со скоростями

$$\|x^* - x_n^*\|_M = O\{\|x^* - P_n x^*\|_M\}, \quad (1.9)$$

$$\|x^* - \bar{x}_n^*\|_C = O\{\|B(x^* - P_n x^*)\|_C\}, \quad (1.10)$$

где

$$P_n(\varphi; t) = \sum_{k=1}^n \varphi(\bar{t}_k) \psi_k(t), \quad \varphi \in C[a, b]. \quad (1.11)$$

Доказательство. Прежде всего отметим, что в условиях теоремы решение $x^* \in M$ уравнения (1.4) удовлетворяет условию $x^* \in C$, поэтому в формулах (1.9) и (1.10) сплайн $P_n(x^*; t)$ согласно (1.11) имеет смысл; кроме того, функция $\bar{x}_n(t)$ из (1.7), а следовательно, и функция $\bar{x}_n^*(t)$ (в случае разрешимости СЛАУ (1.6)) являются непрерывными на сегменте $[a, b]$.

Положим $X = M[a, b]$ и обозначим через X_n множество всех сплайнов вида (1.5). Ясно, что $X_n \subset X$ и $\dim X_n = n < \infty$. Тогда СЛАУ (1.6) эквивалентна линейному операторному уравнению

$$A_n x_n \equiv x_n - P_n B x_n = P_n y \quad (x_n, P_n y \in X_n), \quad (1.12)$$

где оператор P_n определяется по формуле (1.11).

Покажем, что уравнения (1.12) аппроксимируют точное уравнение (1.4) в смысле ([9], гл. 1). Для их правых частей в силу условия $y \in C$ имеем (см., напр., [10])

$$\delta_n \equiv \|y - P_n y\|_X \leq \omega\left(y; \frac{b-a}{2n}\right) \rightarrow 0, \quad n \rightarrow \infty, \quad (1.13)$$

где $\omega(\varphi; \delta)$ — модуль непрерывности функции $\varphi \in C[a, b]$ с шагом $\delta \in (0, b-a]$.

Из (1.4) и (1.12) для любого $x_n \in X_n, x_n \neq 0$, находим

$$\begin{aligned} \|A x_n - A_n x_n\|_X &= \|B x_n - P_n B x_n\|_X = \|x_n\|_X \|B z_n - P_n B z_n\|_X \leq \\ &\leq \|x_n\|_X \sup_{z_n \in X_n, \|z_n\| \leq 1} \|B z_n - P_n B z_n\|_X \leq \|x_n\|_X \sup_{z \in X, \|z\| \leq 1} \|B z - P_n B z\|_X \leq \varepsilon'_n \|x_n\|_X, \end{aligned} \quad (1.14)$$

где

$$\varepsilon'_n = \sup_{\varphi \in BS(0,1)} \|\varphi - P_n \varphi\|_X, \quad z_n = \frac{x_n}{\|x_n\|}, \quad S(0,1) = \{x \in X : \|x\| \leq 1\}. \quad (1.15)$$

В силу (1.13) операторы $P_n : C \rightarrow M$ сильно сходятся к оператору вложения $\tilde{E} : C \rightarrow M$, а в силу условия а) теоремы множество $BS(0,1)$ является компактным в пространстве $C[a, b]$. А тогда по теореме И.М. Гельфанда (см., напр., [8], с. 274–276) из (1.13)–(1.15) находим

$$\varepsilon_n \equiv \|A - A_n\|_{X_n \rightarrow X} \leq \varepsilon'_n \rightarrow 0, \quad n \rightarrow \infty. \quad (1.16)$$

В условиях теоремы оператор A непрерывно обратим в пространстве X . Поэтому в силу (1.13), (1.15) и (1.16) для уравнений (1.4) и (1.12) выполнены все условия теоремы 7 ([9], гл. 1), согласно которой при всех $n \in \mathbb{N}$ таких, что

$$q_n \equiv \|A^{-1}\| \varepsilon_n \leq \|A^{-1}\| \varepsilon'_n < 1, \quad (1.17)$$

уравнение (1.12), а следовательно, и эквивалентная ему СЛАУ (1.6) однозначно разрешимы, при этом

$$\|A_n^{-1}\| \leq \|A^{-1}\| (1 - q_n)^{-1} = O(1), \quad n \rightarrow \infty, \quad (1.18)$$

$$\|x^* - x_n^*\|_X = \|A^{-1} y - A_n^{-1} P_n y\|_X = O(\varepsilon_n + \delta_n) \rightarrow 0, \quad n \rightarrow \infty. \quad (1.19)$$

Тогда в силу ([9], гл. 1, следствие 2 теоремы 6) для погрешности приближенной формулы $x^*(t) \approx x_n^*(t)$ справедливы тождества

$$x^* - x_n^* = (E - A^{-1} P_n A)(x^* - \tilde{x}_n) = (E + A_n^{-1} P_n B)(x^* - P_n x^*), \quad (1.20)$$

где \tilde{x}_n — произвольный элемент из X_n , а E — единичный оператор пространства X . Поэтому из (1.18) и (1.20) находим

$$\|x^* - x_n^*\|_X \leq (1 + \|A_n^{-1} P_n B\|_{X \rightarrow X}) \|x^* - P_n x^*\|_X = O\{\|P_n\|_{C \rightarrow M} \|x^* - P_n x^*\|_X\}. \quad (1.21)$$

Легко показать, что операторы $P_n : C \rightarrow M$, определенные согласно (1.11), ограничены по норме в совокупности, точнее,

$$\|P_n\|_{C \rightarrow M} = 1, \quad n \in \mathbb{N}. \quad (1.22)$$

Из соотношений (1.19)–(1.22) следует оценка (1.9).

В силу (1.4), (1.12) и (1.7*) справедливы тождества

$$x^* \equiv y + Bx^*, \quad x_n^* \equiv P_n y + P_n Bx_n^*, \quad \bar{x}_n^* \equiv y + Bx_n^*. \quad (1.23)$$

Из (1.23) находим

$$x^* - \bar{x}_n^* = B(x^* - x_n^*) = B(x^* - P_n x^*) + B(P_n x^* - x_n^*). \quad (1.24)$$

Из тождества (1.20) видно, что

$$P_n x^* - x_n^* = A_n^{-1} P_n B(x^* - P_n x^*). \quad (1.25)$$

Из (1.24) и (1.25) следует

$$x^* - \bar{x}_n^* = B(x^* - P_n x^*) + B A_n^{-1} P_n B(x^* - P_n x^*) = (E + B A_n^{-1} P_n B) B(x^* - P_n x^*). \quad (1.26)$$

Из соотношений (1.18), (1.22) и (1.26) находим оценку (1.10)

$$\begin{aligned} \|x^* - \bar{x}_n^*\|_C &\leq \|E + B A_n^{-1} P_n B\|_{C \rightarrow C} \|B(x^* - P_n x^*)\|_C \leq \\ &\leq \{1 + \|B\|_{X \rightarrow X} \|A_n^{-1}\|_{X_n \rightarrow X_n} \|P_n\|_{C \rightarrow M}\} \|B(x^* - P_n x^*)\|_C = \\ &= O(1) \|B(x^* - P_n x^*)\|_C = O\{\|B(x^* - P_n x^*)\|\}. \quad \square \end{aligned}$$

Как видно из хода доказательства теоремы 1.1, СЛАУ (1.6) разрешима, а следовательно, формулы (1.5*), (1.7*) имеют смысл лишь при $n > n_0$, где $n_0 \in \mathbb{N}$ определяется как наименьшее из решений первой части неравенств (1.17). Этого недостатка лишена следующая

Теорема 1.2. *Если*

$$\|B\|_{M \rightarrow C} \leq q < 1, \quad (1.27)$$

то как точное уравнение (1.4), так и аппроксимирующая его СЛАУ (1.6) при любых $n \in \mathbb{N}$ однозначно разрешимы. Для погрешности метода (1.1)–(1.7) при любых $n \in \mathbb{N}$ справедливы оценки

$$\|x^* - x_n^*\|_M \leq \frac{\|x^* - P_n x^*\|_M}{1 - q}, \quad (1.28)$$

$$\|x^* - \bar{x}_n^*\|_C \leq \frac{\|B(x^* - P_n x^*)\|_C}{1 - q}. \quad (1.29)$$

Доказательство. В силу (1.27) оператор $A : M \rightarrow M$ непрерывно обратим и

$$\|A^{-1}\| \leq (1 - q)^{-1}, \quad A : X \rightarrow X. \quad (1.30)$$

С другой стороны, благодаря (1.12), (1.22) и (1.27) для любых $n \in \mathbb{N}$ имеем

$$\|P_n B\|_{X_n \rightarrow X_n} \leq \|B\|_{X \rightarrow X} \leq q < 1. \quad (1.31)$$

Поэтому операторы $A_n : X_n \rightarrow X_n$ непрерывно обратимы при любых $n \in \mathbb{N}$ и

$$\|A_n^{-1}\| \leq (1 - q)^{-1}, \quad A_n : X_n \rightarrow X_n, \quad n \in \mathbb{N}. \quad (1.32)$$

В силу (1.30) и (1.32) первая часть теоремы доказана. Для доказательства второй ее части воспользуемся формулами (1.20), (1.22), (1.26), (1.27), (1.30)–(1.32). Тогда последовательно находим

оценки соответственно (1.28) и (1.29)

$$\begin{aligned}\|x^* - x_n^*\|_M &\leq (1 + \|A_n^{-1}\| \|P_n\| \|B\|) \|x^* - P_n x^*\|_M \leq \\ &\leq \left(1 + \frac{q}{1-q}\right) \|x^* - P_n x^*\|_M = \frac{\|x^* - P_n x^*\|_M}{1-q}; \\ \|x^* - \bar{x}_n^*\|_C &\leq \|E + BA_n^{-1}P_n\|_{C \rightarrow C} \|B(x^* - P_n x^*)\|_C \leq \\ &\leq \left(1 + \frac{q}{1-q}\right) \|B(x^* - P_n x^*)\|_C = \frac{\|B(x^* - P_n x^*)\|_C}{1-q}. \quad \square\end{aligned}$$

Теоремы 1.1 и 1.2 несколько дополняет

Теорема 1.3. Пусть $Y \subset VM$ — такое линейное нормированное пространство, что операция вложения $\tilde{E} : Y \rightarrow C$ является непрерывной. Тогда в условиях любой из теорем 1.1 и 1.2 метод Боголюбова–Крылова (1.1)–(1.4), (1.6), (1.7), (1.7*) сходится в пространстве Y со скоростью

$$\|x^* - \bar{x}_n^*\|_Y = O\{\|x^* - P_n x^*\|_M\} = O\left\{\omega\left(x^*; \frac{b-a}{2n}\right)\right\}. \quad (1.33)$$

Доказательство. В условиях теоремы 1.1 (при любых $n \geq n_0 \in \mathbb{N}$) и теоремы 1.2 (при любых $n \in \mathbb{N}$) справедливо тождество (1.26), согласно которому

$$x^* - \bar{x}_n^* = B(E + A_n^{-1}P_nB)(x^* - P_n x^*) \in Y. \quad (1.34)$$

Из (1.34) и неравенств, полученных в ходе доказательства теорем 1.1 и 1.2, находим оценки (1.33)

$$\begin{aligned}\|x^* - \bar{x}_n^*\|_Y &\leq \|B\|_{X \rightarrow Y} \|E + A_n^{-1}P_nB\|_{X \rightarrow X} \|x^* - P_n x^*\|_X = \\ &= O(\|x^* - P_n x^*\|_M) = O\left\{\omega\left(x^*; \frac{b-a}{2n}\right)\right\}. \quad \square\end{aligned}$$

В заключение параграфа приведем одно из возможных обобщений метода Боголюбова–Крылова.

Пусть $X = \{x\}$ — полное линейное нормированное пространство с нормой $\|\cdot\|$. Рассмотрим в нем линейное операторное уравнение

$$Ax \equiv x - Bx = y \quad (x, y \in X). \quad (1.35)$$

Его приближенное решение будем искать в виде элемента

$$\bar{x}_n = y + \sum_{k=1}^n \alpha_k B\varphi_k, \quad n \in \mathbb{N}; \quad (1.36)$$

неизвестные коэффициенты $\alpha_k \in \mathbb{R}$ будем определять из СЛАУ

$$\alpha_j - \sum_{k=1}^n \alpha_k f_j(B\varphi_k) = f_j(y), \quad j = \overline{1, n}, \quad (1.37)$$

где $\{\varphi_k\}_1^\infty$ — полная линейно независимая система элементов из X , а $\{f_j\}_1^\infty$ — биортогональная к ней система линейно независимых функционалов.

Для вычислительной схемы (1.35)–(1.37) справедлива

Теорема 1.4. Пусть выполнены условия:

- B — вполне непрерывный оператор в X ;
- уравнение (1.35) однозначно разрешимо в B -пространстве X ;
- в X существует полная линейно независимая система элементов $\{\varphi_k\}_1^\infty$.

Тогда при всех $n \in \mathbb{N}$, начиная с некоторого, СЛАУ (1.37) имеет единственное решение $\alpha_1^*, \alpha_2^*, \dots, \alpha_n^*$; приближенные решения

$$\bar{x}_n^* = y + \sum_{k=1}^n \alpha_k^* B \varphi_k \in X, \quad n \in \mathbb{N}, \quad (1.36^*)$$

сходятся к решению $x^* \in X$ уравнения (1.35) со скоростью

$$\|x^* - \bar{x}_n^*\|_X = O\{\|B(x^* - P_n x^*)\|_X\}, \quad (1.38)$$

где

$$P_n f = \sum_{j=1}^n f_j(f) \varphi_j, \quad f \in X, \quad f_j \in X^*. \quad (1.39)$$

Доказательство. Пусть X_n — линейная оболочка, натянутая на элементы $\varphi_1, \varphi_2, \dots, \varphi_n$. Тогда $X_n \subset X$ и $\dim X_n = n \in \mathbb{N}$. Оператор проектирования X на X_n введем по формуле (1.39). Тогда СЛАУ (1.37) эквивалентна линейному операторному уравнению

$$A_n x_n \equiv x_n - P_n B x_n = P_n y \quad (x_n, P_n y \in X_n) \quad (1.40)$$

в подпространстве $X_n \subset X$. Очевидно, $P_n^2 = P_n$ и $P_n \rightarrow E$, $n \rightarrow \infty$, сильно в пространстве линейных ограниченных операторов $\mathcal{L}(X) = \mathcal{L}(X, X)$. Поэтому из ([8], гл. 14, § 1, теорема 6) с учетом условий а)–в) получим, что операторы $A_n : X_n \rightarrow X_n$ линейно обратимы, а обратные операторы ограничены по норме в совокупности:

$$\|A_n^{-1}\| = O(1), \quad A_n^{-1} : X_n \rightarrow X_n; \quad (1.41)$$

кроме того, элементы $x_n^* = \sum_{k=1}^n \alpha_k^* \varphi_k \rightarrow x^*$, $n \rightarrow \infty$, в пространстве X со скоростью

$$\|x^* - x_n^*\|_X = O\{\|x^* - P_n x^*\|_X\}. \quad (1.42)$$

Поскольку в силу (1.35) и (1.36*) имеем $x^* - \bar{x}_n^* = B(x^* - x_n^*)$, то из (1.40)–(1.42) и условий теоремы находим требуемое утверждение, в том числе оценку (1.38). \square

2. Решение интегральных уравнений с непрерывными и гладкими ядрами методом Боголюбова–Крылова

Рассмотрим интегральное уравнение Фредгольма второго рода

$$Ax \equiv x(t) - \int_a^b h(t, \tau) x(\tau) d\tau = y(t), \quad a \leq t \leq b, \quad (2.1)$$

где $x(t)$ — искомая функция, $y(t)$ — известная непрерывная функция, а ядро $h(t, \tau)$ таково, что порождаемый им интегральный оператор $B : M \rightarrow C$ из (1.8) является либо малым по норме (тогда применима теорема 1.2), либо вполне непрерывным (тогда применима доказанная выше теорема 1.1). Например, из теоремы 1.1 легко выводится

Теорема 2.1. Пусть выполнены условия:

- а) функции $h(t, \tau) \in C[a, b]^2$ и $y(t) \in C[a, b]$;
- б) уравнение (2.1) однозначно разрешимо в пространстве $M[a, b]$.

Тогда при всех $n \in \mathbb{N}$ таких, что

$$q_n \equiv \|A^{-1}\| \omega_t\left(h; \frac{b-a}{2n}\right) (b-a) < 1, \quad (2.2)$$

СЛАУ метода Боголюбова–Крылова

$$\alpha_j - \sum_{k=1}^n \alpha_k \int_{t_{k-1}}^{t_k} h(\bar{t}_j, \tau) d\tau = y(\bar{t}_j), \quad j = \overline{1, n}, \quad (2.3)$$

имеет единственное решение $\alpha_1^*, \alpha_2^*, \dots, \alpha_n^*$. Приближенные решения

$$x_n^*(t) = \sum_{k=1}^n \alpha_k^* \psi_k(t), \quad a \leq t \leq b, \quad (2.4)$$

$$\bar{x}_n^*(t) = y(t) + \sum_{k=1}^n \alpha_k^* \int_{t_{k-1}}^{t_k} h(t, \tau) d\tau \quad (2.5)$$

сходятся к точному решению $x^* = A^{-1}y \in C$ со скоростями соответственно

$$\|x^* - x_n^*\|_M = O\{\|x^* - P_n x^*\|_M\} = O\left\{\omega_t\left(h; \frac{b-a}{2n}\right) + \omega\left(y; \frac{b-a}{2n}\right)\right\}, \quad (2.6)$$

$$\|x^* - \bar{x}_n^*\|_C = O\{\|B(x^* - P_n x^*)\|_C\} = O\left\{\omega_t\left(h; \frac{b-a}{2n}\right) + \omega\left(y; \frac{b-a}{2n}\right)\right\}, \quad (2.7)$$

где $\omega_t(h; \delta)$ — частный модуль непрерывности функции $h(t, \tau)$ по переменной $t \in [a, b]$ с шагом $\delta \in (0, b-a]$ равномерно относительно $\tau \in [a, b]$.

Следствие. Если функции h (по t) и $y \in \text{Lip } \alpha$ ($0 < \alpha \leq 1$), то

$$\|x^* - x_n^*\|_M = O\left(\frac{1}{n^\alpha}\right), \quad \|x^* - \bar{x}_n^*\|_C = O\left(\frac{1}{n^\alpha}\right);$$

если же существуют ограниченные производные $\frac{\partial h(t, \tau)}{\partial t}$ и $\frac{dy(t)}{dt}$, то

$$\|x^* - x_n^*\|_M = O\left(\frac{1}{n}\right), \quad \|x^* - \bar{x}_n^*\|_C = O\left(\frac{1}{n}\right).$$

Доказательство. В рассматриваемом случае оператор $B : M \rightarrow C$ является вполне непрерывным, а решение уравнения (2.1) удовлетворяет условию

$$x^*(t) = y(t) + \int_a^b h(t, \tau) x^*(\tau) d\tau \in C[a, b]. \quad (2.8)$$

Поэтому в силу (1.13) находим (при $\delta = \frac{b-a}{2n}$)

$$\begin{aligned} \|x^* - P_n x^*\|_M &\leq \omega(x^*; \delta) \leq \omega(y; \delta) + \omega\left(\int_a^b h(t, \tau) x^*(\tau) d\tau; \delta\right) \leq \\ &\leq \omega(y; \delta) + (b-a) \omega_t(h; \delta) \|x^*\|_C = O\left\{\omega\left(y; \frac{b-a}{2n}\right) + \omega_t\left(h; \frac{b-a}{2n}\right)\right\}. \end{aligned} \quad (2.9)$$

Из (1.9) и (2.9) следуют оценки (2.6), а из (1.10) и (2.6), (2.8) — оценки (2.7). Утверждение следствия легко выводится из неравенств (2.6), (2.7) и свойств модулей непрерывности. \square

Из теоремы 2.1 и ее следствия видно, что при одинаковых исходных данных методы сплайн-коллокации нулевого порядка и Боголюбова–Крылова обладают одинаковыми аппроксимативными свойствами, но последний метод сходится в более сильной норме. При более “хороших” исходных данных метод Боголюбова–Крылова позволяет получить также новые, более сильные результаты. Это следует из результатов теории приближения сплайнами [10]–[12] и из следующих теорем.

Из теорем 2.1 и 1.3 легко выводится

Теорема 2.2. Пусть существуют непрерывные производные $\frac{\partial^r h(t, \tau)}{\partial t^r}$ ($r \in \mathbb{N}$; $a \leq t, \tau \leq b$). Тогда в условиях теоремы 2.1 метод Боголюбова–Крылова (1.1)–(1.3), (2.3), (2.5) сходится в пространстве $C^{(r)}[a, b]$ со скоростью

$$\|x^* - \bar{x}_n^*\|_{C^{(r)}} = \sum_{i=0}^r \left\| \frac{d^i(x^*(t) - \bar{x}^*(t))}{dt^i} \right\|_C = O(\|x^* - P_n x^*\|_M).$$

Теорема 2.3. Пусть выполнены условия:

- а) существуют непрерывные производные $\frac{\partial h(t, \tau)}{\partial t}$, $\frac{\partial h(t, \tau)}{\partial \tau}$ и $\frac{dy(t)}{dt}$;
- б) уравнение (2.1) однозначно разрешимо в пространстве M .

Тогда метод (2.1), (2.3)–(2.5) сходится со скоростью, определяемой формулами

$$\|x^* - x_n^*\|_M = O\left(\frac{1}{n}\right), \quad (2.10)$$

$$\|x^* - \bar{x}_n^*\|_C = \frac{1}{n} O\left\{ \frac{1}{n} + \omega_t\left(h'_t; \frac{1}{n}\right) + \frac{1}{n} \omega_\tau\left(h'_\tau; \frac{1}{n}\right) + \omega\left(y'; \frac{1}{n}\right) \right\}. \quad (2.11)$$

Следствие. Если h'_t (по t), h'_τ (по τ) и $y' \in \text{Lip } \alpha$, то

$$\|x^* - \bar{x}_n^*\|_C = O\left(\frac{1}{n^{1+\alpha}}\right); \quad (2.12)$$

если же существуют ограниченные вторые производные h''_t, h''_τ, y'' , то

$$\|x^* - \bar{x}_n^*\|_C = O\left(\frac{1}{n^2}\right). \quad (2.13)$$

Доказательство. Теорема 2.3 доказывается с помощью теорем 1.1, 2.1 и приводимых ниже лемм.

Ясно, что интегрирование сплайна (1.11) приводит к квадратурной формуле средних прямоугольников

$$\int_a^b f(t) dt \approx \int_a^b P_n(f; t) dt = \frac{b-a}{n} \sum_{k=1}^n f(\bar{t}_k), \quad f \in C, \quad (2.14)$$

где узлы \bar{t}_k определены в (1.2).

В следующих двух леммах приводятся аппроксимативные свойства формулы (2.14). Из соотношений (1.13) и (2.14) следует

Лемма 2.1. Для любой функции $f \in C[a, b]$ и любых $n \in \mathbb{N}$ справедливы оценки

$$|R_n(f)| = \left| \int_a^b f(t) dt - \frac{b-a}{n} \sum_{k=1}^n f(\bar{t}_k) \right| \leq 2n \int_0^{\frac{b-a}{2n}} \omega(f; t) dt \leq (b-a) \omega\left(f; \frac{b-a}{2n}\right). \quad (2.15)$$

Следствие. Если $f \in \text{Lip}_{K_0} \alpha$ ($0 < \alpha \leq 1$, $0 < K_0 = \text{const} < \infty$), то

$$|R_n(f)| \leq \frac{K_0 (b-a)^{1+\alpha}}{(1+\alpha) 2^\alpha} \frac{1}{n^\alpha}, \quad n \in \mathbb{N}; \quad (2.16)$$

если же $f(t)$ имеет на $[a, b]$ ограниченную постоянной $K_1 \in \mathbb{R}^+$ первую производную $f'(t)$, то

$$|R_n(f)| \leq \frac{K_1 (b-a)^2}{4} \frac{1}{n}, \quad n \in \mathbb{N}. \quad (2.17)$$

С помощью (2.15)–(2.17), формулы Тейлора с остаточным членом в форме Лагранжа и теорем о среднем интегрального исчисления легко доказывается

Лемма 2.2. Если существует $f'(t) \in C[a, b]$, то

$$|R_n(f)| \leq \frac{(b-a)^2}{8n} \omega\left(f'; \frac{b-a}{n}\right), \quad n \in \mathbb{N}. \quad (2.18)$$

Следствие. Если $f' \in \text{Lip}_{K_1} \alpha$ ($0 < \alpha \leq 1$, $K_1 > 0$), то

$$|R_n(f)| \leq \frac{K_1 (b-a)^{2+\alpha}}{8} \frac{1}{n^{1+\alpha}}, \quad n \in \mathbb{N}; \quad (2.19)$$

если же существует вторая ограниченная постоянной $K_2 \in \mathbb{R}^+$ производная $f''(t)$, то

$$|R_n(f)| \leq \frac{K_2 (b-a)^3}{8} \frac{1}{n^2}, \quad n \in \mathbb{N}. \quad (2.20)$$

Возвращаясь к доказательству теоремы 2.3, заметим, что мы находимся в условиях применимости второй части следствия из теоремы 2.1, откуда и следует оценка (2.10).

Докажем оценку (2.11), пользуясь при этом леммой 2.2 и полученной в теореме 2.1 оценкой

$$\|x^* - \bar{x}_n^*\|_C = O(\|B(x^* - P_n x^*)\|_C), \quad (2.21)$$

где интегральный оператор B определен в (1.8).

Из (1.1), (1.2), (1.8) и (1.11) находим

$$\begin{aligned} B(x^* - P_n x^*; t) &= \int_a^b h(t, \tau) [x^*(\tau) - P_n(x^*; \tau)] d\tau = \\ &= \sum_{k=1}^n \int_{t_{k-1}}^{t_k} h(t, \tau) [x^*(\tau) - x^*(\bar{t}_k)] d\tau = \sum_{k=1}^n \int_{t_{k-1}}^{t_k} F_k(t, \tau) d\tau, \end{aligned} \quad (2.22)$$

где $F_k(t, \tau) = h(t, \tau) [x^*(\tau) - x^*(\bar{t}_k)]$, $a \leq t \leq b$, $t_{k-1} \leq \tau \leq t_k$, $k = \overline{1, n}$. Интегралы в (2.22) преобразуем на основе малой формулы средних прямоугольников ([2], с. 143–148) с использованием леммы 2.2.

В условиях доказываемой теоремы функции $x^*(t) \in C[a, b]$ и $F_k(t, \tau) \in C[a, b; t_{k-1}, t_k]$ (по переменной $\tau \in [t_{k-1}, t_k]$ равномерно относительно переменной $t \in [a, b]$) имеют непрерывные производные. Поэтому к каждому из интегралов в (2.22) применима лемма 2.2 при $n = 1$, согласно которой равномерно относительно $t \in [a, b]$ имеем

$$\begin{aligned} |B(x^* - P_n x^*; t)| &= \left| \sum_{k=1}^n R_1^t \{F_k(t, \tau)\} \right| \leq \\ &\leq \sum_{k=1}^n \frac{(t_k - t_{k-1})^2}{8} \omega_\tau(F'_{k\tau}; t_k - t_{k-1}) = \frac{(b-a)^2}{8n^2} \sum_{k=1}^n \omega_\tau\left(F'_{k\tau}; \frac{b-a}{n}\right). \end{aligned} \quad (2.23)$$

Найдем оценки сверху для $\omega_\tau(F'_{k\tau}; \delta)$ при $0 < \delta \leq t_k - t_{k-1} = \frac{b-a}{n}$ ($k = \overline{1, n}$). Поскольку в области $a \leq t \leq b$; $t_{k-1} \leq \tau \leq t_k$ ($k = \overline{1, n}$)

$$\frac{\partial F_k(t, \tau)}{\partial \tau} = \frac{\partial h(t, \tau)}{\partial \tau} [x^*(\tau) - x^*(\bar{t}_k)] + h(t, \tau) \frac{dx^*(\tau)}{d\tau}, \quad (2.24)$$

то для всех $\delta \in (0, \frac{b-a}{n}]$ имеем

$$\begin{aligned}
\omega_\tau(F'_{k\tau}; \delta) &\leq \omega_\tau(h'_\tau; \delta) \max_{t_{k-1} \leq \tau \leq t_k} |x^*(\tau) - x^*(\bar{t}_k)| + \\
&+ \max_{a \leq t \leq b, t_{k-1} \leq \tau \leq t_k} |h'_\tau(t, \tau)| \omega(x^*; \delta) + \omega_\tau(h; \delta) \max_{t_{k-1} \leq \tau \leq t_k} |x^{*'}(\tau)| + \\
&+ \max_{a \leq t \leq b, t_{k-1} \leq \tau \leq t_k} |h(t, \tau)| \omega(x^{*'}; \delta) \leq \frac{b-a}{2n} \|x^{*'}\|_{C[a,b]} \omega_\tau(h'_\tau; \delta) + \\
&+ \|h'_\tau(t, \tau)\|_{C[a,b]^2} \delta \|x^{*'}\|_{C[a,b]} + \omega_\tau(h; \delta) \|x^{*'}\|_{C[a,b]} + \\
&+ \|h(t, \tau)\|_{C[a,b]^2} \omega(x^{*'}; \delta), \quad 0 < \delta \leq \frac{b-a}{n}, \quad k = \overline{1, n}. \quad (2.25)
\end{aligned}$$

Так как

$$\frac{dx^*(t)}{dt} = \frac{dy(t)}{dt} + \int_a^b \frac{\partial h(t, \tau)}{\partial t} x^*(\tau) d\tau \in C[a, b], \quad (2.26)$$

то последовательно имеем

$$\begin{aligned}
\|x^{*'}\|_{C[a,b]} &\leq \|y'\|_{C[a,b]} + (b-a) \|h'_t(t, \tau)\|_{C[a,b]^2} \|x^*\|_{C[a,b]} \leq \\
&\leq \|y'\|_{C[a,b]} + (b-a) \|h'_t\|_{C[a,b]^2} \|A^{-1}\|_{M \rightarrow M} \|y\|_{C[a,b]} \leq c_1 < \infty; \quad (2.27)
\end{aligned}$$

$$\omega(x^*; \delta) \leq \delta \|x^{*'}\|_{C[a,b]} \leq c_1 \delta, \quad 0 < \delta \leq b-a; \quad (2.28)$$

$$\begin{aligned}
\omega(x^{*'}; \delta) &\leq \omega(y'; \delta) + (b-a) \omega_t(h'_t; \delta) \|A^{-1}\|_{M \rightarrow M} \|y\|_{C[a,b]} \leq \\
&\leq c_2 \{\omega(y'; \delta) + \omega_t(h'_t; \delta)\}, \quad 0 < \delta \leq b-a. \quad (2.29)
\end{aligned}$$

Из соотношений (2.24)–(2.29) находим

$$\omega_\tau(F'_{k\tau}; \delta) \leq c_3 \left\{ \delta + \omega_t(h'_t; \delta) + \frac{1}{n} \omega_\tau(h'_\tau; \delta) + \omega(y'; \delta) \right\}, \quad 0 < \delta \leq \frac{b-a}{n}, \quad k = \overline{1, n}, \quad (2.30)$$

где c_i (здесь и далее) — вполне определенные положительные постоянные, не зависящие от $\delta \in (0, \frac{b-a}{n}]$, $n \in \mathbb{N}$ и $k = \overline{1, n}$.

Из неравенств (2.23) и (2.30) при $\delta = \frac{b-a}{n}$ получим оценку

$$\|B(x^* - P_n x^*)\|_{C[a,b]} \leq \frac{c_4}{n} \left\{ \frac{1}{n} + \omega_t\left(h'_t; \frac{1}{n}\right) + \frac{1}{n} \omega_\tau\left(h'_\tau; \frac{1}{n}\right) + \omega\left(y'; \frac{1}{n}\right) \right\}. \quad (2.31)$$

Из соотношений (2.21) и (2.31) следует оценка (2.11). Оценки (2.12) и (2.13) легко выводятся из (2.11) или же из (2.21) и (2.19), (2.20). \square

Из теоремы 1.3 и второй части следствия теоремы 2.3 выводится

Теорема 2.4. Пусть выполнены условия:

а) существуют ограниченные производные

$$\frac{\partial^{r+2} h(t, \tau)}{\partial t^{r+2}}, \quad \frac{\partial^{r+2} h(t, \tau)}{\partial t^r \partial \tau^2}, \quad \frac{d^2 y(t)}{dt^2} \quad (r \in \mathbb{N}; \quad a \leq t, \tau \leq b);$$

б) уравнение (2.1) однозначно разрешимо в пространстве $M[a, b]$.

Тогда метод Боголюбова–Крылова (1.1)–(1.3), (2.3), (2.5) сходится в том смысле, что

$$\left\| \frac{d^r}{dt^r} [x^*(t) - \bar{x}_n^*(t)] \right\|_M = O\left(\frac{1}{n^2}\right), \quad r \in \mathbb{N}. \quad (2.32)$$

В заключение этого параграфа отметим, что установленные в теоремах 2.1–2.4 оценки погрешности метода сплайн-коллокации и метода Боголюбова–Крылова являются неулучшаемыми по порядку. Такое утверждение следует из теории приближения функций, в том числе из теории поперечников множеств в функциональных пространствах [10]–[13]. С другой стороны, ни при каком дальнейшем улучшении дифференциальных свойств функций $h(t, \tau)$ и $y(t)$ оценки (2.13) и (2.32) не могут быть усилены по порядку, т. е. метод Боголюбова–Крылова обладает свойством насыщения [14].

3. Решение сингулярных интегральных уравнений методом Боголюбова–Крылова

Рассмотрим слабосингулярное интегральное уравнение

$$Ax \equiv x(t) - \int_a^b h(t, \tau)x(\tau) d\tau = y(t), \quad a \leq t \leq b, \quad (3.1)$$

с правой частью $y(t) \in C[a, b]$ и с ядром

$$h(t, \tau) = h_0(t, \tau) \frac{\ln^m |\tau - t|}{|\tau - t|^\alpha} \quad (a \leq t, \tau \leq b), \quad (3.2)$$

где $m + 1 \in \mathbb{N}$, $0 \leq \alpha < 1$, $m + \alpha > 0$, а $h_0(t, \tau) \in C[a, b]^2$.

Интегральный оператор $B : M \rightarrow C$ из (3.1)–(3.2) является вполне непрерывным; это утверждение следует из неравенств (см., напр., [15])

$$\|B(\varphi; t)\|_C \leq d_1 \|\varphi\|_M \quad (\varphi \in M), \quad (3.3)$$

$$\omega(B\varphi; \delta) \leq d_2 \|\varphi\|_M \{\omega_t(h_0; \delta) + \delta^{1-\alpha}(1 + |\ln \delta|^m)\}, \quad (3.4)$$

где d_1 и d_2 – положительные постоянные, не зависящие от $\delta \in (0, b - a]$ и $\varphi \in M$.

Соотношения (3.2)–(3.4) позволяют применить теоремы 1.1 и 1.2 к интегральному уравнению (3.1) не только с непрерывными, но и с полярно-логарифмическими ядрами. При этом коэффициенты $B(\psi_k; \bar{t}_j)$ СЛАУ (1.6) примут вид

$$a_{jk} \equiv B(\psi_k; \bar{t}_j) = \int_{t_{k-1}}^{t_k} h_0(\bar{t}_j, \tau) \frac{\ln^m |\tau - \bar{t}_j|}{|\tau - \bar{t}_j|^\alpha} d\tau, \quad (3.5)$$

и для их вычисления могут быть использованы предложенные в [15]–[17] точные и приближенные методы, в частности, справедливы следующие соотношения:

$$a_{jk} = B(\psi_k; \bar{t}_j) = h_0(\bar{t}_j, \xi_k) \int_{t_{k-1}}^{t_k} \frac{\ln^m |\tau - \bar{t}_j|}{|\tau - \bar{t}_j|^\alpha} d\tau \equiv h_0(\bar{t}_j, \xi_k) b_{j-k}, \quad (3.6)$$

где $t_{k-1} < \xi_k < t_k$, а интегралы

$$b_{j-k} = \int_{t_{k-1}}^{t_k} \frac{\ln^m |\tau - \bar{t}_j|}{|\tau|^\alpha} d\tau = \int_{(k-j-1/2)\delta}^{(k-j+1/2)\delta} \frac{\ln^m |\tau|}{|\tau|^\alpha} d\tau = b_{k-j}, \quad \delta = \frac{b-a}{n}, \quad (3.7)$$

вычисляются точно. Поэтому, полагая для определенности $\xi_k = \frac{t_{k-1} + t_k}{2} = \bar{t}_k$, СЛАУ метода Боголюбова–Крылова для уравнения (3.1) приводим к удобному для приложений виду

$$\alpha_j - \sum_{k=1}^n h(\bar{t}_j, \bar{t}_k) b_{j-k} \alpha_k = y(\bar{t}_j), \quad j = \overline{1, n}. \quad (3.8)$$

Для вычислительной схемы (3.1)–(3.8) справедлива

Теорема 3.1. Пусть уравнение (3.1)–(3.2) однозначно разрешимо в пространстве $M[a, b]$. Тогда при всех $n \geq n_0 \in \mathbb{N}$ СЛАУ (3.8) имеет единственное решение $\alpha_1^*, \alpha_2^*, \dots, \alpha_n^*$. Приближенные решения

$$\bar{x}_n^*(t) = y(t) + \sum_{k=1}^n \alpha_k^* h(t, \bar{t}_k) \int_{t_{k-1}}^{t_k} \frac{\ln^m |\tau - t|}{|\tau - t|^\alpha} d\tau, \quad a \leq t \leq b, \quad (3.9)$$

равномерно сходятся к точному решению $x^*(t)$ со скоростью

$$\|x^* - \bar{x}_n^*\|_{C[a,b]} = O\left\{\frac{\ln^m n}{n^{1-\alpha}} + \omega_t\left(h; \frac{1}{n}\right) + \omega_\tau\left(h; \frac{1}{n}\right) + \omega\left(y; \frac{1}{n}\right)\right\}. \quad (3.10)$$

Доказательство. Ввиду излишней громоздкости вычислений приведем лишь основные этапы доказательства.

1°. По схеме получения результатов по сплайн-методам решения интегральных уравнений, изложенных в [15]–[19], показано, что при всех $n \in \mathbb{N}$ таких, что

$$q_n = d_3 \left\{ \frac{\ln^m n}{n^{1-\alpha}} + \omega_t\left(h; \frac{1}{n}\right) + \omega_\tau\left(h; \frac{1}{n}\right) \right\} < 1, \quad (3.11)$$

СЛАУ (3.8) имеет единственное решение $\alpha_1^*, \alpha_2^*, \dots, \alpha_n^*$, причем сплайны

$$x_n^*(t) = \sum_{k=1}^n \alpha_k^* \psi_k(t) \quad (3.12)$$

сходятся к решению $x^*(t)$ уравнения (3.1)–(3.2) со скоростью

$$\|x^* - x_n^*\|_M = O\left\{q_n + \omega\left(y; \frac{1}{n}\right)\right\}. \quad (3.13)$$

2°. С помощью формул (1.1), (1.2), (1.24), (3.1)–(3.7), (3.9)–(3.13) находим оценку (3.10)

$$\begin{aligned} \|x^* - \bar{x}_n^*\|_{C[a,b]} &= \|B(x^* - x_n^*)\|_{C[a,b]} \leq \|B\|_{M \rightarrow C} \|x^* - x_n^*\|_M = \\ &= O\left\{\frac{\ln^m n}{n^{1-\alpha}} + \omega_t\left(h; \frac{1}{n}\right) + \omega_\tau\left(h; \frac{1}{n}\right) + \omega\left(y; \frac{1}{n}\right)\right\}. \end{aligned}$$

Эта теорема гарантирует применимость метода Боголюбова–Крылова к уравнению (3.1)–(3.2) лишь при $n \geq n_0$, причем $n_0 \in \mathbb{N}$ определяется как минимальное решение неравенства (3.11), где d_3 — вполне определяемая положительная постоянная, не зависящая от n . В зависимости от функции $h(t, \tau)$ номер $n_0 \in \mathbb{N}$ может оказаться достаточно большим. В то же время если определяемая в неравенстве (3.3) постоянная $d_1 < 1$, то $n_0 = 1$. Поскольку это требование может оказаться слишком жестким, то для приложений может представить интерес следующая

Теорема 3.2. Пусть вещественные функции $y(t) \in C[a, b]$ и $h_0(t, \tau) = -h_0(\tau, t) \in C[a, b]^2$, где $a = -b$. Тогда справедливы утверждения:

- уравнение (3.1)–(3.2) имеет единственное решение $x^*(t) \in C[a, b]$ при любой правой части $y(t) \in C[a, b]$;
- СЛАУ (3.8) имеет единственное решение $\alpha_1^*, \alpha_2^*, \dots, \alpha_n^* \in \mathbb{R}$ при любых $n \in \mathbb{N}$ и любых правых частях;
- приближенные решения (3.9) равномерно сходятся на $[a, b]$ к $x^*(t)$ со скоростью (3.10).

Доказательство. Обозначим через $L_2 = L_2(a, b)$ пространство квадратично суммируемых по Лебегу функций на $[a, b]$ с обычными скалярным произведением и нормой соответственно

$$(f, g) = \int_a^b f(t)g(t) dt, \quad \|f\| = \left\{ \int_a^b |f(t)|^2 dt \right\}^{1/2} \quad (f, g \in L_2).$$

Уравнение (3.1)–(3.2) будем рассматривать как операторное уравнение вида

$$Ax \equiv x - Bx = y \quad (x, y \in L_2), \quad (3.14)$$

где интегральный оператор B с ядром (3.2) является вполне непрерывным в пространстве L_2 . Поскольку $h(t, \tau)$ — кососимметричное ядро, то в силу (3.14) для любой $x \in L_2$ имеем $(Ax, x) = (x, x) - (Bx, x) = \|x\|^2$. Поэтому $\|Ax\| \geq \|x\|$, $x \in L_2$, следовательно, оператор $A : L_2 \rightarrow L_2$ имеет левый линейный обратный A_l^{-1} и $\|A_l^{-1}\| \leq 1$. Отсюда и из теорем Фредгольма для уравнений второго рода [8] следует, что оператор A имеет двусторонний обратный A^{-1} и

$$\|A^{-1}\| \leq 1, \quad A^{-1} : L_2 \rightarrow L_2. \quad (3.15)$$

В силу (3.14) и (3.15) уравнение (3.1)–(3.2) имеет единственное решение $x^* = A^{-1}y \in L_2$ при любой правой части $y \in L_2$. Отсюда и из тождества $x^*(t) \equiv y(t) + B(x^*; t)$ с учетом $y \in C[a, b]$ найдем $x^* \in C[a, b]$. Первое утверждение теоремы доказано.

Для доказательства второго утверждения СЛАУ (3.8) представим в эквивалентном операторном виде

$$\overline{A}\overline{x} \equiv \overline{x} - \overline{B}\overline{x} = \overline{y} \quad (\overline{x}, \overline{y} \in \mathbb{R}^n) \quad (3.16)$$

в n -мерном евклидовом пространстве \mathbb{R}^n с обычными определениями скалярного произведения и нормы; здесь $\overline{x} = (\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n)$, $\overline{y} = (y(\overline{t}_1), y(\overline{t}_2), \dots, y(\overline{t}_n))$, $\overline{B}\overline{x} = \overline{z} = (\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_n) \in \mathbb{R}^n$, где $\beta_j = \sum_{k=1}^n h_0(\overline{t}_j, \overline{t}_k) b_{j-k} \alpha_k$, $j = \overline{1, n}$. Поскольку $b_{j-k} = b_{k-j}$, а $h_0(\overline{t}_j, \overline{t}_k) = -h_0(\overline{t}_k, \overline{t}_j)$, то для любого $\overline{x} \in \mathbb{R}^n$ в силу (3.16) имеем $(\overline{A}\overline{x}, \overline{x}) = (\overline{x}, \overline{x}) - (\overline{B}\overline{x}, \overline{x}) = \|\overline{x}\|^2$. Поэтому существует двусторонний обратный оператор \overline{A}^{-1} и

$$\|\overline{A}^{-1}\| \leq 1, \quad \overline{A}^{-1} : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n. \quad (3.17)$$

Отсюда и следует второе утверждение теоремы.

Для завершения доказательства достаточно воспользоваться теоремой 3.1 и только что доказанными утверждениями а) и б), в том числе оценками (3.15) и (3.17). \square

В заключение рассмотрим хотя бы вкратце применение метода Боголюбова–Крылова к сингулярному интегральному уравнению

$$Ax \equiv x(t) - \lambda \int_a^b \frac{h(t, \tau)}{\tau - t} x(\tau) d\tau = y(t), \quad a < t < b, \quad (3.18)$$

где $y(t) \in C[a, b]$ и $h(t, \tau) \in C[a, b]^2$ — известные вещественные функции, $x(s) \in L_2(a, b)$ — искомая функция, λ — произвольный вещественный параметр, а сингулярный интеграл $B(x; t)$ понимается в смысле главного значения по Коши–Лебегу. Его приближенное решение ищем в виде сплайна (1.5*), коэффициенты $\alpha_1^*, \dots, \alpha_n^*$ которого будем определять из СЛАУ

$$\alpha_j - \lambda \sum_{k=1}^n \alpha_k h(\overline{t}_j, \overline{t}_k) \ln \left| \frac{2j - 2k - 1}{2j - 2k + 1} \right| = y(\overline{t}_j), \quad j = \overline{1, n}. \quad (3.19)$$

Теорема 3.3. Пусть симметричное ядро $h(t, \tau) = h(\tau, t)$, где $b = -a$, таково, что оператор $B : L_2 \rightarrow L_2$ ограничен. Тогда

а) при всех $\lambda \in \mathbb{R}$ и $y \in L_2$ уравнение (3.18) имеет единственное решение $x^* \in L_2$ и $\|x^*\| \leq \|y\|$;

б) при всех $n \in \mathbb{N}$ и $\lambda \in \mathbb{R}$ СЛАУ (3.19) имеет единственное решение $\alpha_1^*, \dots, \alpha_n^* \in \mathbb{R}$ и

$$\|x_n^*\|_{L_2} = \left\{ \frac{b-a}{n} \sum_{k=1}^n |\alpha_k^*|^2 \right\}^{1/2} \leq \left\{ \frac{b-a}{n} \sum_{k=1}^n |y(\overline{t}_k)|^2 \right\}^{1/2}.$$

Теорема 3.4. Пусть в условиях теоремы 3.3 функции $h(t, \tau)$ и $y(t)$ таковы, что решение уравнения (3.18) удовлетворяет условию $x^* \in \text{Lip} \alpha$ ($0 < \alpha \leq 1$). Тогда метод (3.18)–(3.19), (1.5*), (1.1)–(1.3) сходится в пространстве L_2 со скоростью

$$\|x^* - x_n^*\| = O(n^{-\alpha}).$$

Доказательство этих теорем ведется по схеме, предложенной автором в ([5], гл. 4, § 1, п. 1.6), ввиду громоздкости конкретные выкладки здесь не приводятся.

Литература

1. Крылов Н.М. *Избранные труды*. Т. 1.1. – Киев: Изд-во АН УССР, 1961. – 266 с.
2. Канторович Л.В., Крылов В.И. *Приближенные методы высшего анализа*. – М.: Физматгиз, 1962. – 708 с.
3. Цецохо В.А. *Численное решение задач дифракции методом потенциалов*: Дис. ... д-ра физ.-матем. наук. – Новосибирск, 1987. – 38 с.
4. Габдулхаев Б.Г. *Прямые методы решения сингулярных интегральных уравнений I рода*. – Казань: Изд-во Казанск. ун-та, 1994. – 288 с.
5. Габдулхаев Б.Г. *Численный анализ сингулярных интегральных уравнений. Избранные главы*. – Казань: Изд-во Казанск. ун-та, 1995. – 230 с.
6. Мелешко И.Н. *Приближенные методы решения краевых задач теории теплопроводности на основе специальных формул для интегралов*: Дис. ... д-ра физ.-матем. наук. – Минск, 2002. – 264 с.
7. Самойлова Э.Н. *Сплайновые приближения решения сингулярного интегро-дифференциального уравнения* // Изв. вузов. Математика. – 2001. – № 11. – С. 35–45.
8. Канторович Л.В., Акилов Г.П. *Функциональный анализ в нормированных пространствах*. – М.: Физматгиз, 1959. – 684 с.
9. Габдулхаев Б.Г. *Оптимальные аппроксимации решений линейных задач*. – Казань: Изд-во Казанск. ун-та, 1980. – 232 с.
10. Корнейчук Н.П. *Сплайны в теории приближения*. – М.: Наука, 1984. – 352 с.
11. Корнейчук Н.П. *Экстремальные задачи теории приближения*. – М.: Наука, 1976. – 320 с.
12. Корнейчук Н.П. *Точные константы в теории приближения*. – М.: Наука, 1987. – 424 с.
13. Тихомиров В.М. *Некоторые вопросы теории приближений*. – М.: Изд-во Моск. ун-та, 1976. – 304 с.
14. Бабенко К.И. *Основы численного анализа*. – М.: Наука, 1986. – 744 с.
15. Габдулхаев Б.Г., Горлов В.Е. *О сходимости полигонального метода решения слабо сингулярных интегральных уравнений* / Функциональный анализ и его приложения. – Казань: Изд-во Казанск. ун-та, 1975. – С. 60–72.
16. Габдулхаев Б.Г., Ахметов С.М. *О методе сплайн-коллокации для интегральных уравнений* / Приложения функционального анализа к приближенным вычислениям. – Казань: Изд-во Казанск. ун-та, 1974. – С. 7–14.
17. Габдулхаев Б.Г., Душков П.Н. *О полигональном методе решения интегральных уравнений со слабой особенностью* / Приложения функционального анализа к приближенным вычислениям. – Казань: Изд-во Казанск. ун-та, 1974. – С. 37–57.
18. Габдулхаев Б.Г., Жечев Й.И. *Полигональный метод решения линейных уравнений* // Научни Трудове Висш. педаг. ин-та, г. Пловдив. – 1971. – № 1. – С. 9–26.
19. Габдулхаев Б.Г. *Аппроксимация полиномами и сплайнами решений слабо сингулярных интегральных уравнений* // Теория приближения функций. – М.: Наука, 1977. – С. 89–93.

Казанский государственный университет

Поступила
01.06.02