

И.В. БОЙКОВ

ИТЕРАЦИОННЫЕ МЕТОДЫ РЕШЕНИЯ УРАВНЕНИЙ В СВЕРТКАХ

Уравнения в свертках находят широкое применение в многочисленных задачах физики и техники [1]–[3]. Подробный анализ методов решения уравнений в свертках содержится в [1], [2]. Ниже предлагается несколько итерационных методов.

Рассмотрим уравнение

$$\lambda x(t) + \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_a^b h(t-\tau)x(\tau)d\tau = f(t), \quad a \leq t \leq b, \quad (1)$$

где $h(t), f(t) \in L_2[a, b]$; $\lambda \geq 0$; $-\infty \leq a < b \leq \infty$.

Обозначим через P_{ab} оператор, определенный на числовой оси и действующий по формуле

$$P_{ab}f = \begin{cases} f(t), & t \in [a, b]; \\ 0, & t \notin [a, b]. \end{cases}$$

Пользуясь оператором P_{ab} , распространим уравнение (1) на числовую ось $-\infty < t < \infty$

$$\lambda x(t) + P_{ab} \left[\frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^{\infty} h(t-\tau)P_{ab}[x(\tau)]d\tau \right] = f^*(t), \quad -\infty \leq t \leq \infty, \quad (2)$$

где $f^*(t) = f(t)$ при $t \in [a, b]$, $f^*(t) = 0$ при $t \notin [a, b]$.

Продолжим функцию $h(t)$ с сегмента $[a-b, b-a]$ на числовую ось и полученную в результате функцию обозначим через $h^*(t)$.

Обозначим через $X(\omega)$, $H^*(\omega)$, $F^*(\omega)$ преобразование Фурье функций $x(t)$, $h^*(t)$, $f^*(t)$, которое вычисляется по формуле

$$X(\omega) = V(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^{\infty} x(t)e^{i\omega t}dt.$$

Обратное преобразование вычисляется по формуле

$$x(t) = V^{-1}(X(\omega)) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^{\infty} X(\omega)e^{-i\omega t}d\omega.$$

Будем говорить, что выполнено условие А, если найдется такое комплексное число γ , что $|\lambda + H^*(\omega) - \frac{1}{\gamma}| \leq \frac{1}{|\gamma|}$. Отсюда следует, что $q = \sup_{-\infty < \omega < \infty} |1 - \gamma(\lambda + H^*(\omega))| \leq 1$. Подобное условие было использовано в [4] при исследовании краевой задачи Римана.

Для решения уравнения (1) воспользуемся итерационными методами

$$x_{n+1} = x_n - \gamma \left(\lambda x_n + \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_a^b h(t-\tau)x_n(\tau)d\tau - f(t) \right), \quad a \leq t \leq b, \quad n = 0, 1, \dots, \quad (3)$$

Работа выполнена при финансовой поддержке Российского фонда фундаментальных исследований (грант 94-01-00653).

если $q < 1$;

$$\begin{aligned} x_{n+1}(t) = \alpha_n x_n(t) + (1 - \alpha_n) \left(x_n(t) - \gamma \left(\lambda x_n(t) + \right. \right. \\ \left. \left. + \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_a^b h(t - \tau) x_n(\tau) d\tau - f(t) \right) \right), \quad a \leq t \leq b, \quad n = 0, 1, \dots, \quad (4) \end{aligned}$$

если $q = 1$.

В итерационном методе (4) предполагается выполнение условий $0 < \alpha \leq \alpha_n \leq \beta < 1$.

Теорема 1. Пусть для функции h^* выполнено условие А, причем $q < 1$. Тогда итерационный процесс (3) сходится при любом начальном приближении к единственному решению уравнения (1) со скоростью Aq^n .

Доказательство. Покажем, что оператор

$$Kx \equiv x - \gamma \left(\lambda x + \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_a^b h(t - \tau) x(\tau) d\tau \right)$$

является оператором сжатия в пространстве $L_2[a, b]$. Через $x^*(t)$ обозначим функцию $x^*(t) = x(t)$ при $t \in [a, b]$, $x^*(t) = 0$ при $t \notin [a, b]$. Через $X_{ab}^*(\omega)$ обозначим преобразование Фурье функции $x^*(t)$. Из определения оператора P_{ab} следует, что $P_{ab}x^* = x^*$ и $\|P_{ab}\|_{L_2(-\infty, \infty)} = 1$. Известно также, что $\|V\|_{L_2(-\infty, \infty)} = \|V^{-1}\|_{L_2(-\infty, \infty)} = 1$. Тогда

$$\begin{aligned} \|Kx\|_{L_2[a, b]} &= \left\| x(t) - \gamma \left(\lambda x(t) + \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_a^b h(t - \tau) x(\tau) d\tau \right) \right\|_{L_2[a, b]} = \\ &= \left\| P_{ab} \left[x^*(t) - \gamma \left(\lambda x^*(t) + \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^{\infty} h^*(t - \tau) P_{ab}[x^*(\tau)] d\tau \right) \right] \right\|_{L_2(-\infty, \infty)} \leq \\ &\leq \left\| P_{ab}[x^*(t)] - \gamma \left(\lambda P_{ab}[x^*(t)] + \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^{\infty} h^*(t - \tau) P_{ab}[x^*(\tau)] d\tau \right) \right\|_{L_2(-\infty, \infty)} = \\ &= \|X_{ab}^*(\omega) - \gamma(\lambda X_{ab}^*(\omega) + H^*(\omega) X_{ab}^*(\omega))\|_{L_2(-\infty, \infty)} \leq \\ &\leq \sup_{\omega} |1 - \gamma(\lambda + H^*(\omega))| \|X_{ab}^*(\omega)\|_{L_2(-\infty, \infty)} \leq q \|X_{ab}^*(\omega)\|_{L_2(-\infty, \infty)} = \\ &= q \|P_{ab}x^*(t)\|_{L_2(-\infty, \infty)} = q \|x(t)\|_{L_2[a, b]}. \end{aligned}$$

Из этого неравенства и теоремы Банаха о сжатых отображениях следует справедливость теоремы.

Теорема 2. Пусть уравнение (1) имеет единственное решение $x^*(t)$ и для $h^*(t)$ выполнено условие А. Тогда итерационный процесс (4) сходится к $x^*(t)$ в метрике пространства $L_2[a, b]$.

При доказательстве теоремы 2 используется

Теорема ([5], с. 420–421). Пусть U — линейный оператор, действующий в рефлексивном пространстве E и обладающий свойством: существует такая постоянная C , что $\|U^n\| \leq C$, $n = 0, 1, \dots$. Тогда метод вида

$$x^{n+1} = \alpha_n x^n + (1 - \alpha_n) U x^n, \quad 0 < \epsilon_0 \leq \alpha_n \leq 1 - \epsilon_1 < 1, \quad n = 0, 1, \dots,$$

сходится к неподвижной точке при любом $x^0 \in E$.

Доказательство теоремы 2. Повторяя выкладки, проведенные при доказательстве теоремы 1, имеем

$$\|Kx\|_{L_2[a, b]} \leq \sup_{\omega} |1 - \gamma(\lambda + H^*(\omega))| \|x\|_{L_2[a, b]} \leq \|x\|_{L_2[a, b]}. \quad (5)$$

Из неравенства (5) следует, что $\|K\|_{L_2[a,b]} = 1$. Отсюда и из процитированной теоремы Л.Я. Обломской следует справедливость теоремы 2.

В случае, когда $a = -\infty$ и $b = \infty$, условия, налагаемые на функцию $h(t)$, можно ослабить. Рассмотрим уравнение

$$\lambda x(t) + \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^{\infty} h(t-\tau)x(\tau)d\tau = f(t), \quad \lambda \geq 0. \quad (6)$$

Будем считать, что условие А для функции $h(t)$ не выполняется. Пусть $\lambda + H(\omega) \neq 0$. Обозначим через T_0 и T_N достаточно большие по абсолютной величине числа, выбор которых определяется условием

$$\epsilon = \left[\int_{-\infty}^{T_0} |X(\omega)|^2 d\omega + \int_{T_N}^{\infty} |X(\omega)|^2 d\omega \right]^{1/2}.$$

Введем сегменты $\Delta_k = [T_{k-1}, T_k]$, $k = 1, 2, \dots, N$, где $T_0 < T_1 < \dots < T_N$, таким образом, чтобы при изменении ω в сегменте Δ_k ($k = 1, 2, \dots, N$) приращение аргумента функции $\lambda + H(\omega)$ было меньше π . Каждому сегменту Δ_k ($k = 1, 2, \dots, N$) поставим в соответствие такую константу γ_k , при которой значения функций $\gamma_k(\lambda + H(\omega))$ при $\omega \in \Delta_k$ лежат внутри единичного круга с центром в точке $(1, 0)$. Обозначим через $E_j(\omega)$ ($j = 1, 2, \dots, N$) характеристические функции сегментов Δ_j , $j = 1, 2, \dots, N$, а через $x_j^*(t)$, $x_{o,j}(t)$, $f_j(t)$ — прообразы функций $E_j(\omega)X^*(\omega)$, $E_j(\omega)X_0(\omega)$, $E_j(\omega)F(\omega)$ соответственно.

Для нахождения функции $x^*(t)$ используем итерационный процесс

$$x_{n+1,j}(t) = x_{n,j}(t) - \gamma_j \left(\lambda x_{n,j}(t) + \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^{\infty} h(t-\tau)x_{n,j}(\tau)d\tau - f_j(t) \right), \quad (7)$$

$j = 1, 2, \dots, N$, $n = 0, 1, \dots$

Определим $x_{n+1}(t)$ из выражения

$$x_{n+1}(t) = \sum_{j=1}^N x_{n+1,j}(t). \quad (8)$$

Теорема 3. Пусть уравнение (6) имеет решение $x^*(t)$. Тогда последовательные приближения $x_{n+1}(t)$ сходятся и справедлива оценка

$$\|x^*(t) - x_{n+1}(t)\|_{L_2} \leq A(q^n) + \epsilon,$$

где $q = \max q_i$, $q_i = \sup_{\omega \in \Delta_i} |1 - \gamma_i(\lambda + H(\omega))|$, $1 \leq i \leq N$.

Доказательство. Докажем сходимость итерационного процесса (7)–(8). Так как решение $x^*(t)$ уравнения (6) принадлежит пространству L_2 , то для любого $\epsilon > 0$ найдется такая константа T , при которой

$$\int_{-\infty}^{-T} |X^*(\omega)|^2 d\omega + \int_T^{\infty} |X^*(\omega)|^2 d\omega < \epsilon^2.$$

Возьмем в качестве начального приближения функцию $x_0(t)$ с финитным спектром, сосредоточенным на сегменте $[-T, T]$.

Повторяя рассуждения, проведенные при доказательстве теоремы 1, убеждаемся, что $x_{n+1,j}(t) \rightarrow x_j^*(t)$. Таким образом, последовательность $x_{n+1}(t)$, определяемая выражением (8), сходится к функции $x^*(t)$ при $n \rightarrow \infty$ и $T \rightarrow \infty$. Оценка погрешности итерационной схемы (7)–(8) может быть получена повторением выкладок, проведенных при доказательстве теоремы 1. \square

Обоснование изложенных выше итерационных методов заключалось в “переходе” в спектральную область. Метод, основанный на выполнении итераций в спектральной области, оказывается чрезвычайно эффективным и простым в реализации.

Рассмотрим уравнение (6). Применив к нему преобразование Фурье, имеем

$$(\lambda + H(\omega))X(\omega) = F(\omega).$$

Введем сетку узлов $\omega_k = -A + kA/N$, $k = 0, 1, \dots, 2N$, где A — достаточно большое число. Пусть $\lambda + H(\omega_k) \neq 0$, $k = 0, 1, \dots, 2N$.

Рассмотрим итерационный процесс

$$X_{n+1}(\omega_k) = X_n(\omega_k) - \gamma_k((\lambda + H(\omega_k))X_n(\omega_k) - F(\omega_k)), \quad (9)$$

$k = 0, 1, \dots, 2N$, $n = 0, 1, \dots$, где γ_k подбирается из требования, чтобы $q_k = |1 - \gamma_k(\lambda + H(\omega_k))| \leq 1/2$, $k = 0, 1, \dots, 2N$. При налагаемых на функцию $\lambda + H(\omega_k)$ условиях это всегда возможно.

Нетрудно видеть, что при каждом k ($k = 0, 1, \dots, 2N$) итерации (9) сходятся со скоростью Aq_k^n . Затем по квадратурным формулам преобразования Фурье находим функцию $x(t)$.

Исследуем погрешность, которая возникает при численной реализации предложенных вычислительных схем.

Вначале остановимся на решении уравнения (1) по вычислительной схеме (3). Исследуем величину погрешности, которая обусловлена дискретизацией интеграла $\int_a^b h(t - \tau)x(\tau)d\tau$. Для простоты дальнейших выкладок будем рассматривать интегральное уравнение

$$Kx \equiv \lambda x(t) + \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-1}^1 h(t - \tau)x(\tau)d\tau = f(t), \quad -1 \leq t \leq 1, \quad (10)$$

с непрерывной функцией $h(t)$.

Будем искать приближенное решение уравнения (10) в виде полинома

$$x_n(t) = \sum_{k=1}^n x_k \psi_k(t),$$

где x_k — неизвестные коэффициенты, а $\psi_k(t)$ — фундаментальные полиномы по узлам z_k , $k = 1, 2, \dots, n$, полинома Лежандра $L_n(t)$. Обозначим через P_n^t оператор проектирования на множество интерполяционных полиномов степени $n-1$ по узлам z_k , $k = 1, 2, \dots, n$, по переменной t .

Уравнение (10) аппроксимируется системой линейных алгебраических уравнений

$$\lambda x_k + \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \sum_{l=1}^n a_{kl} h_n(z_k - z_l) x_l = f(z_k), \quad (11)$$

$k = 1, 2, \dots, n$, где

$$a_{kl} = \frac{2}{1 - z_l^2} \frac{1}{L'_n(z_l)^2}, \quad h_n(t) = P_n^t h(t).$$

В операторной форме система уравнений (11) имеет вид

$$K_n x_n = \lambda x_n + \frac{1}{\sqrt{2\pi}} P_n^t \left[\int_{-1}^1 P_n^\tau [h_n(t - \tau)x_n(\tau)]d\tau \right] = P_n^t[f(t)]. \quad (12)$$

Уравнение (12) эквивалентно следующему

$$K_n x_n = \lambda x_n + \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-1}^1 h_n(t - \tau)x_n(\tau)d\tau = f_n(t), \quad (13)$$

где $f_n(t) = P_n^t[f(t)]$.

Пусть в пространстве $C[-1, 1]$ непрерывных функций с нормой $\|x(t)\| = \max_{-1 \leq t \leq 1} |x(t)|$ оператор K непрерывно обратим. Пусть функции $h(t)$ и $f(t)$ принадлежат пространству $W^r(1)$, т.е. имеют непрерывные производные до $r - 1$ порядка и кусочно-непрерывную производную r порядка, с нормой, равной единице. Из общей теории приближенных методов анализа [6], [7] и конструктивной теории функций [8] следует, что при n , для которых $q = A\|K^{-1}\|n^{-r+1/2} < 1$, система уравнений (12) имеет единственное решение $x_n^*(t)$ и справедлива оценка

$$\|x^* - x_n^*(t)\| \leq A\|K^{-1}\|n^{-r+1/2},$$

где x^* — решение уравнения (10), A — постоянная, не зависящая от n .

Обозначим через $h_n^*(t)$ функцию, являющуюся продолжением сегмента $[-2, 2]$ на числовую ось функции $h_n(t)$, причем продолжение осуществляется точно по такому же алгоритму, по которому ранее функция $h(t)$ была продолжена до $h^*(t)$. (В качестве одного из вариантов можно предположить, что функции $h^*(t)$ и $h_n^*(t)$ равны нулю вне сегмента $[-2, 2]$.)

Обозначим через $H_n^*(\omega)$ преобразование Фурье функции $h_n^*(t)$. Тогда

$$|H_n^*(\omega) - H^*(\omega)| = \left| \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^{\infty} (h^*(t) - h_n^*(t)) e^{i\omega t} dt \right| \leq An^{-r+1/2}.$$

Поэтому при достаточно больших n для системы уравнений (12) выполняется условие А с константой q_1 , удовлетворяющей неравенству $|q_1 - q| \leq An^{-r+1/2}$.

Итак, решая систему (12) (или, что эквивалентно, уравнение (13)) итерационным методом (3) и ограничиваясь m итерациями, имеем $\|x^*(t) - x_n^m(t)\| \leq A(n^{-r+1/2} + q_1^m)$, где $x^*(t)$ — решение уравнения (10), $x_n^m(t)$ — значение m -й итерации решения уравнения (13) по итерационной схеме (3).

Исследуем теперь погрешность реализации вычислительной схемы (9). Эта погрешность имеет три составляющие: 1) погрешность вычисления прямого преобразования Фурье функций $h(t)$ и $f(t)$ на сетке ω_k , $k = 0, 1, \dots, M$; 2) погрешность вычислений по итерационной схеме (9); 3) погрешность вычисления обратного преобразования Фурье функции $X_n(\omega)$.

Оценим каждую из этих составляющих в отдельности. Ограничимся случаем, когда функции $h(t)$ и $f(t)$ финитны с носителем $[-T, T]$ и принадлежат классу $W^r(1)$. По [9], [10] в этом случае вычисление преобразования Фурье по квадратурным формулам, использующим значения функций $h(t)$ и $f(t)$ в N точках, имеет погрешность AN^{-r} .

Погрешность вычисления по итерационной схеме (9) складывается из двух составляющих: погрешности, обусловленной выходом из цикла на n -й итерации, и погрешности, обусловленной неточными значениями $F(\omega_k)$ и $H(\omega_k)$. Учитывая, что константа γ_k при каждом ω_k выбрана так, что $q_k \leq 1/2$, а значения $F(\omega_k)$ и $H(\omega_k)$ вычислены с точностью AN^{-r} , убеждаемся, используя результаты исследования сходимости итерационных процессов с неточно заданными параметрами [11], что погрешность непосредственной реализации итераций (9) оценивается величиной $\epsilon_1 = A(N^{-r} + 2^{-n})$, где n — номер итерации, при которой осуществляется выход из цикла (9).

Погрешность восстановления решения $x(t)$ по вычисленным значениям $X_n(\omega_k)$ — это погрешность вычисления обратного преобразования Фурье по квадратурным формулам, использующим вычисленные с точностью ϵ_1 значения функции $X(\omega)$ в узлах ω_k .

Возьмем в качестве узлов ω_k , $k = 1, 2, \dots, M$, образы корней полиномов Лежандра степени M при линейном отображении сегмента $[-1, 1]$ на $[-D, D]$, где D — достаточно большое число.

Погрешность применения обратного преобразования Фурье при этих условиях оценивается величиной $\epsilon_2 = (AN^{-r} + 2^{-n})\lambda_M + AM^{-r}$, где $\lambda_M = AM^{1/2}$ — константа Лебега для полиномов Лежандра.

Собирая полученные оценки, убеждаемся, что погрешность решения уравнения в свертках по итерационной схеме (9) не превосходит величины $A(N^{-r}M^{1/2} + M^{-r} + 2^{-n}M^{1/2})$, где N, M, n описаны выше.

Замечание. Приведенные выше итерационные схемы применимы к приближенному решению уравнений, у которых известна локализация спектра. В частности, они применимы к дифференциальным уравнениям и к системам линейных алгебраических уравнений.

Рассмотрим несколько модельных примеров, иллюстрирующих эффективность изложенных выше итерационных схем. Прежде всего отметим, что анализ известных итерационных методов показывает, что к предлагаемым уравнениям, которые для краткости обозначим $Kx = f$, применима лишь итерационная схема $x_{n+1} = (1 + \alpha)x_n + \beta(K^*Kx_n - K^*f)$, где α и β — константы, $\alpha, \beta > 0$.

Применение этой итерационной схемы требует умножения на сопряженный оператор K^* . Кроме того, введение регуляризующего параметра α вносит погрешность порядка, не меньшего $A\alpha$. Эти обстоятельства делают предлагаемые в работе итерационные схемы более предпочтительными.

Пример 1. Рассмотрим уравнение

$$\lambda x(t) - \beta \int_{-\infty}^{\infty} g(t - \tau)x(\tau)d\tau = f(t), \quad (14)$$

где $0 \leq \lambda \leq 1$,

$$g(t) = \begin{cases} t, & 0 \leq t \leq 1; \\ 2 - t, & 1 \leq t \leq 2; \\ 0, & t \notin [0, 2], \end{cases}$$

$$f(t) = \begin{cases} \lambda - \beta t^2/2, & 0 \leq t \leq 1; \\ \beta t^2 - 3\beta t + 1, 5\beta, & 0 \leq t \leq 2; \\ -\beta t^2/2 + 3t\beta - 4, 5\beta, & 2 \leq t \leq 3; \\ 0, & t \notin [0, 3]. \end{cases}$$

Нетрудно видеть, что решением этого уравнения будет функция

$$x(t) = \begin{cases} 1, & 0 \leq t \leq 1; \\ 0, & t \notin [0, 1]. \end{cases}$$

Преобразование Фурье функции $g(t)$ равно

$$G(\omega) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \frac{\sin \omega}{\omega} - \frac{i}{\sqrt{2\pi}} \frac{1}{\omega} (\cos \omega + 1),$$

и, следовательно, функция $\lambda - \beta\sqrt{2\pi}G(\omega)$ при $\lambda > 0$, $\beta > \lambda$ принимает значения во всех четырех октантах, причем при изменении ω в пределах от $-\infty$ до ∞ значение функции $\lambda - \beta\sqrt{2\pi}G(\omega)$ бесконечное число раз пробегает каждый октант. Применение итерационной схемы (7)–(8) к данному примеру требует введения большого числа сегментов Δ_k , что усложняет программу. Поэтому для решения данного уравнения более предпочтительной является итерационная схема (9). Результаты вычислений по итерационной схеме (9) приведены в таблице. Под средней погрешностью здесь понимается

$$\epsilon_{\text{cp}} = \frac{1}{N} \sum_{k=1}^N |x^*(t_k) - \tilde{x}(t_k)|,$$

где t_k , $k = 0, 1, \dots, N$, — узлы дискретизации, $x^*(t)$ — точное решение соответствующего уравнения, $\tilde{x}(t)$ — приближенное решение этого же уравнения, полученное итерационным методом.

Таблица

Уравнение	Итерационная схема	λ	β	Число итераций	Число узлов	Средняя погрешность
14	(9)	0	10	10	60	0,091723
				20	60	0,014428
				50	60	0,008137
		1	20	10	60	0,011856
				20	60	0,009314
				50	60	0,002017
15	(7)–(8)	20	20	10	120	0,006805
				20	120	0,001732
				50	120	0,000806
		–20	–20	10	120	0,092216
				20	120	0,050987
				50	120	0,001630
15	(9)	20	20	10	120	0,003471
				20	120	0,000984
				50	120	0,000871
		–20	–20	10	120	0,069211
				20	120	0,041729
				50	120	0,000532

Пример 2. Рассмотрим уравнение

$$x(t) + \lambda \int_{-\infty}^{\infty} e^{-|t-s|} x(s) ds = f(t), \quad -\infty < t < \infty, \quad (15)$$

где $f(t) = e^{-|t|} + \lambda f_1(t)$,

$$f_1(t) = \begin{cases} e^t - te^t, & -\infty < t \leq 0; \\ e^{-t} + te^{-t}, & 0 \leq t < \infty. \end{cases}$$

Уравнение (15) исследовалось в ([1], с. 48–49). Решением уравнения (15) является функция $x(t) = e^{-|t|}$. Преобразование Фурье функции $\lambda e^{-|t|}$ равно [1] $\lambda \sqrt{\frac{2}{\pi}} \frac{1}{\omega^2 + 1}$, а преобразование Фурье функции $f(t)$ равно

$$F(\omega) = \sqrt{\frac{2}{\pi}} \frac{\omega^2 - a^2}{(\omega^2 + 1)^2},$$

где $a^2 = -1 - 2\lambda$. Следовательно [1], уравнение (15) имеет единственное решение при любом λ .

Пусть вначале $\lambda \in [-1/2, \omega]$. В этом случае функция $H(\omega) = (\omega^2 + 1 + 2\lambda)/(\omega^2 + 1)$ при изменении значений ω в пределах от $-\infty$ до ∞ принимает неотрицательные значения из интервала $(1, 1 + 2\lambda)$.

Применим к решению уравнения (15) при $\lambda = 20$ итерационную схему (7)–(8), где $\gamma = 0,04$. В таблице приведены результаты счета и результаты решения уравнения (15) по итерационной схеме (9).

Пусть теперь $\lambda \in (-\infty, -1/2)$. Тогда функция $H(\omega)$ принимает значения из четырех октантов. Для решения уравнения (15) при $\lambda = -20$ в этом случае применима итерационная схема (7)–(8), где $\Delta_1 = [-20, -\sqrt{39}]$, $\Delta_2 = [-\sqrt{39}, 0]$, $\Delta_3 = [0, \sqrt{39}]$, $\Delta_4 = [\sqrt{39}, 20]$, $\gamma_1 = 1$, $\gamma_2 = -0,04$, $\gamma_3 = -0,04$, $\gamma_4 = 1$. В таблице приведены результаты счета и результаты решения уравнения (15) по итерационной схеме (9).

Литература

1. Гахов Ф.Д., Черский Ю.И. *Уравнения типа свертки*. – М.: Наука, 1978. – 296 с.
2. Гохберг И.Ц., Фельдман И.А. *Уравнения в свертках и проекционные методы их решения*. – М.: Наука, 1971. – 352 с.
3. Василенко Г.И. *Теория восстановления сигналов*. – М.: Сов. радио, 1979. – 272 с.
4. Симоненко И.Б. *Краевая задача Римана с непрерывными коэффициентами* // ДАН СССР. – 1959. – Т. 124. – № 2. – С. 278–281.
5. Обломская Л.Я. *О методах последовательных приближений для линейных уравнений в банаховых пространствах* // Журн. вычисл. матем. и матем. физ. – 1968. – Т.8. – № 2. – С. 417–426.
6. Люстерник Л.А., Соболев В.И. *Элементы функционального анализа*. – М.: Наука, 1965. – 520 с.
7. Канторович Л.В., Акилов Г.П. *Функциональный анализ*. – М.: Наука, 1977. – 744 с.
8. Натансон И.П. *Конструктивная теория функций*. – М.–Л.: ГИФМЛ, 1949. – 688 с.
9. Крылов В.И. *Приближенное вычисление интегралов*. – М.: Наука, 1967. – 498 с.
10. Задирака В.К. *Теория вычисления преобразования Фурье*. – Киев: Наукова думка, 1983. – 213 с.
11. Красносельский М.А., Вайникко Г.М., Забрейко П.П. и др. *Приближенное решение операторных уравнений*. – М.: Наука, 1969. – 456 с.

Пензенский государственный
технический университет

Поступила
05.01.1995