

Ю. М. ДАНИЛОВ, Н. В. НИКОНОВА

**НЕЯВНАЯ РАЗНОСТНАЯ СХЕМА ДЛЯ РЕШЕНИЯ НЕЛИНЕЙНЫХ УРАВНЕНИЙ ГИДРОДИНАМИКИ**

В данной работе предложен неявный метод решения, обладающий свойством снижения размерности задачи на единицу. При этом усложнение вычислений по сравнению с методами, использующими явные схемы, несущественно. Все рассуждения производятся на примере краевой задачи для баротропного движения сжимаемого невязкого газа. Как показано в [1], можно рассматривать эту краевую задачу только для прямоугольной области  $\bar{\Omega} = [0, a] \times [0, b]$ .

Пусть в  $\bar{\Omega}$  имеем в общепринятых обозначениях в декартовой системе координат  $x, y$  систему уравнений гидродинамики, записанную в консервативной форме,

$$\begin{aligned} (\rho u)_x + (\rho v)_y &= 0, & (\rho uv)_x + (p + \rho v^2)_y &= 0, \\ (p + \rho u^2)_x + (\rho uv)_y &= 0, & p &= p(\rho). \end{aligned} \tag{1}$$

На  $\partial\Omega$  зададим краевые условия

$$\begin{aligned} \rho u = RU(y), \quad \rho v = RV(y) \text{ при } x = 0; & \quad \rho v / \rho u = \Theta_1(y) \text{ при } x = a; \\ \rho v / \rho u = \Theta_2(x) \text{ при } y = 0; & \quad \rho v / \rho u = \Theta_3(x) \text{ при } y = b. \end{aligned} \tag{2}$$

Задача (1), (2) корректна ([2], [3]).

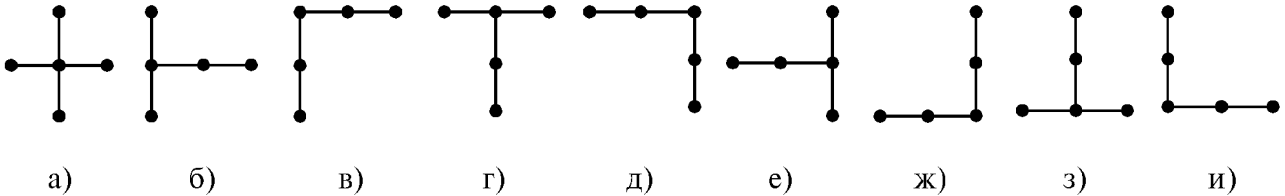
Введем обозначения с помощью системы

$$\begin{aligned} \rho u &= F(1), & \rho v &= F(2), & p + \rho u^2 &= F(3), \\ \rho uv &= F(4), & \rho vu &= F(5), & p + \rho v^2 &= F(6) \end{aligned} \tag{3}$$

и перепишем (1) в виде

$$F(n)_x + F(n+1)_y = 0, \quad n = 1, 3, 5. \tag{4}$$

На сеточной области  $G = \{(i, j), i = \overline{1, N_i}, j = \overline{1, N_j}\}$  систему (4) и условия (2) со вторым порядком точности заменим системой разностных уравнений относительно сеточной функции  $F$ , соответствующей сеточным шаблонам для внутренних и граничных узлов с нумерацией узлов вокруг центральной точки  $(i, j)$ ,



$$\begin{aligned} F(n)_{i+1j} - F(n)_{i-1j} + F(n+1)_{ij+1} - F(n+1)_{ij-1} &= 0, \\ n = 1, 3, 5, \quad j = \overline{2, N_j - 1}, \quad i = \overline{2, N_i - 1}. \end{aligned} \tag{5}$$

Эта система дополняется условиями в граничных узлах  $M \in \partial G$

$$\begin{aligned} F(1)_{1,j} &= RU(h(j-1)) = RU(1,j), & (F(2)/F(1))_{Ni,j} &= \Theta_1(N_i, j), \\ F(2)_{1,j} &= RV(1,j), \\ (F(2)/F(1))_{i,1} &= \Theta_2(i, 1), & (F(2)/F(1))_{i,Nj} &= \Theta_3(i, N_j). \end{aligned} \quad (6)$$

Для доопределения системы (5) относительно  $F(n)$  или  $F(n+1)$  введем в шаблон а) центральную точку  $(i, j)$ . Для этого с помощью расщепления задачи по координатным направлениям используем по направлению  $x$  схему

$$F(n)_{i,j} - F(n)_{i-1,j} + (F(n+1)_{i,j+1} - F(n+1)_{i,j-1})/2 = 0, \quad i = \overline{2, Ni}.$$

Однако эти уравнения имеют 1-й порядок аппроксимации по  $x$  и в общем случае не обеспечивают выполнения граничного условия на слое  $i = Ni$ . Составим линейные комбинации уравнений, которые в узлах  $(i, j)$  образуют уравнения вида

$$\begin{aligned} F(n)_{i-1,j} - 2F(n)_{i,j} + F(n)_{i+1,j} + 0.25^*(F(n+1)_{i+1,j+1} - F(n+1)_{i-1,j+1} - \\ - F(n+1)_{i+1,j-1} + F(n+1)_{i-1,j-1}) = 0, \quad j = \overline{2, Nj-1}, \quad i = \overline{2, Ni-1}, \quad n = 1, 3, 5. \end{aligned} \quad (7a)$$

Полученную таким образом систему уравнений дополним недостающими уравнениями на слоях  $i = 1$  и  $i = Ni$  (шаблонах в) и ж)) для  $j = \overline{2, Nj-1}$ .

Поступая аналогично в направлении  $y$ , получим уравнения вида

$$\begin{aligned} F(n+1)_{i,j-1} - 2F(n+1)_{i,j} + F(n+1)_{i,j+1} + 0.25^*(F(n)_{i+1,j+1} - \\ - F(n)_{i-1,j+1} - F(n)_{i+1,j-1} + F(n)_{i-1,j-1}) = 0 \quad \forall (i, j) \in G. \end{aligned} \quad (7b)$$

Уравнения (7a) (7b), условия (6) и система разностных уравнений, аппроксимирующих уравнения (4) на сеточных шаблонах б)–и), составляют задачу П1.

Уравнения, записанные для внутренних узлов сеточной области со вторым порядком точности относительно  $h$ , аппроксимируют дифференциальные уравнения

$$F(n)_{xx} + F(n+1)_{xy} = 0, \quad F(n+1)_{yy} + F(n)_{xy} = 0, \quad (8)$$

которые получаются дифференцированием исходных уравнений (4) по независимым переменным. Вследствии этого можно утверждать, что задача П1 есть разностная задача, соответствующая на области  $\overline{\Omega}$  задаче П2, которая образована системой уравнений (8) для точек внутри области, граничными условиями (2) и условиями (4).

Введем  $\overline{X} = \{F(n), F(n+1)\}_{i,j}$ ,  $i = \overline{2, Ni-1}$ ,  $j = \overline{2, Nj-1}$ ,  $n = 1, 3, 5$  — вектор неизвестных комплексов во внутренних узлах,  $\overline{X}_{\partial G}$  — вектор их граничных значений. Тогда задачу П2 можно записать в операторной форме  $L\overline{X} = B\overline{X}_{\partial G}$ .

Оператор  $L$  линейный, невырожденный и зависит лишь от выбранной разностной сетки. Обратную матрицу  $L^{-1}$  можно вычислить и записать в память ЭВМ. Поскольку эта матрица имеет блочно-симметричную структуру, то проблем ее хранения не возникает.

Итерационный процесс решения задачи П2 строится следующим образом.

Пусть на итерационном слое с номером  $r$  векторы  $\overline{X}$  и  $\overline{X}_{\partial G}$  известны и обозначены  $\overline{X}^r$  и  $\overline{X}_{\partial G}^r$ . Тогда

$$\overline{X}^{r+1} = \sigma L^{-1} B \overline{X}_{\partial G}^r (\overline{X}^r) + (1 - \sigma) \overline{X}^r, \quad 0 < \sigma < 1, \quad r = 0, 1, \dots, \quad (9)$$

где  $\overline{X}_{\partial G}^r$  находится в зависимости от  $\overline{X}^r$ .

Таким образом, по существу итерации проводятся лишь на границе  $\partial G$ , а вычислять  $F$  нужно в двух приграничных слоях сетки. Заметим, что сходимость процесса (9) может регулироваться за счет подбора множителя  $\sigma$ .

Процесс (9) может быть осуществлен и с помощью метода продольно-поперечной прогонки. При этом прогоночные коэффициенты, как и обратные матрицы, находятся лишь однажды для большого класса задач.

Вычисление сеточной функции  $\dot{W}(x, y)$  для  $\overline{W} = (\rho, u, v)$  производится при необходимости после окончания вычислений путем решения системы уравнений (3) с использованием процедуры линеаризации метода Ньютона и метода наименьших квадратов. Сходимость  $\dot{W}(x, y)$  к  $\overline{W}(x, y)$  обеспечивается подбором множителя  $\sigma$ .

В заключение отметим, что идеи метода применимы для областей, размерность которых более двух, а также для течений газа с различными воздействиями.

### Литература

1. Дегтярева О.М., Данилов Ю.М., Хасанов Р.Х. *Расчет газодинамики и теплообмена в осесимметричных каналах сложной геометрической формы* // Межвуз. сб. "Оптимальные задачи авиационной техники". – Казань, 1990. – № 1. – С.14–17.
2. Рычков А.Д. *Методика расчета двухфазных течений в соплах Лаваля* // Численное моделирование в динамике жидкостей. – Новосибирск, 1983. – С.86–93.
3. Рычков А.Д. *Математическое моделирование газодинамических процессов в каналах и соплах*. – Новосибирск: Наука, 1988. – 224 с.
4. Бернштейн С.Н. *Аналитическая природа решений дифференциальных уравнений эллиптического типа*. – Харьков: Изд-во ХГУ, 1956. – 95 с.

*Казанский государственный  
технологический университет*

*Поступила  
16.12.1996*