

С.Н. ТИМЕРГАЛИЕВ

К ВОПРОСУ О ЕДИНСТВЕННОСТИ РЕШЕНИЯ КРАЕВЫХ ЗАДАЧ НЕЛИНЕЙНОЙ ТЕОРИИ ТОНКИХ ОБОЛОЧЕК

Данная статья посвящена выводу условий, при которых краевая задача геометрически и физически нелинейной теории тонких анизотропных упругих оболочек имеет единственное решение. Показано, что при достаточно малых по норме внешних нагрузках задача в шаре малого радиуса имеет единственное решение.

1. Построение математической модели

В основе исследований лежат следующие соотношения нелинейной теории тонких оболочек ([1], с. 30):

$$\begin{aligned} \varepsilon_{jj}^0 &\equiv \gamma_{jj}^0 = w_{j\alpha j} - G_{jj}^k w_k - B_{jj} w_3 + \omega_j^2/2, \quad j = 1, 2, \\ 2\varepsilon_{12}^0 &\equiv \gamma_{12}^0 = w_{1\alpha^2} + w_{2\alpha^1} - 2G_{12}^k w_k - 2B_{12} w_3 + \omega_1 \omega_2; \\ \varepsilon_{jj}^1 &\equiv \gamma_{jj}^1 = -\omega_{j\alpha j} + G_{jj}^k \omega_k, \quad j = 1, 2, \\ 2\varepsilon_{12}^1 &\equiv \gamma_{12}^1 = -\omega_{1\alpha^2} - \omega_{2\alpha^1} + 2G_{12}^k \omega_k; \end{aligned} \quad (1)$$

$$\sigma^{\lambda\mu} = B^{\lambda\mu q s} \gamma_{qs} - \sigma_*^{\lambda\mu} \equiv \sigma_\tau^{\lambda\mu} - \sigma_*^{\lambda\mu}, \quad \lambda \leq \mu, \quad q \leq s, \quad \lambda, \mu, q, s = 1, 2, \quad (2)$$

где $\omega_j = w_{3\alpha j} + B_j^k w_k$ (здесь и далее по повторяющимся индексам ведется суммирование); ε_{ij}^0 , ε_{ij}^1 — компоненты тангенциальной и изгибной деформации срединной поверхности S_0 оболочки; B_{ij} , B_i^j — ковариантные и смешанные составляющие тензора кривизны S_0 ; G_{ij}^k — символы Кристоффеля второго рода; $\sigma^{\lambda\mu}$ — компоненты тензора напряжений; $\sigma_\tau^{\lambda\mu}$, $\sigma_*^{\lambda\mu}$ — линейная и нелинейная части $\sigma^{\lambda\mu}$; $B^{\lambda\mu q s}$ — упругие характеристики оболочки; α^1, α^2 — декартовы координаты точек плоской ограниченной области Ω с кусочно-гладкой границей $\Gamma \in C_\alpha^1$ ($0 < \alpha < 1$), гомеоморфной S_0 ; w_k , w_3 — тангенциальные и нормальное перемещения точек S_0 , удовлетворяющие граничным условиям

$$w_j|_\Gamma = \tilde{w}_j, \quad j = \overline{1, 4}; \quad w_4 = \partial w_3 / \partial t, \quad (3)$$

где \tilde{w}_j — известные функции, t — орт нормали к Γ .

Построение математической модели задачи об изгибе оболочки в рамках (1)–(3) включает в себя следующие основные этапы: 1) вывод основных соотношений для компонент деформации и перемещения через вспомогательные функции; 2) построение гильбертова пространства; 3) введение в нем понятия обобщенного решения задачи и сведение его к нелинейному операторному уравнению.

1.1. Вывод основных соотношений. Пусть $D_w(\bar{\Omega})$ есть пространство перемещений $w = (w_1, w_2, w_3)$ класса $w_i, w_{3\alpha^i} \in C(\bar{\Omega})$, $w_{i\alpha^j}, w_{3\alpha^i\alpha^j} \in L_p(\bar{\Omega})$, $p > 2$, удовлетворяющих однородным граничным условиям (3). Каждому вектору перемещения w из $D_w(\bar{\Omega})$ по формулам

$$\varepsilon_1 = w_{1\alpha^1} - w_{2\alpha^2}, \quad \varepsilon_2 = w_{1\alpha^2} + w_{2\alpha^1}, \quad \varepsilon_3 = -w_{3\alpha^1\alpha^1} - w_{3\alpha^2\alpha^2} \quad (4)$$

Работа выполнена при финансовой поддержке Российского фонда фундаментальных исследований (проект № 99-01-00410).

поставим в соответствие вектор-функцию $\varepsilon = (\varepsilon_1, \varepsilon_2, \varepsilon_3)$. Множество векторов ε , которое, очевидно, является линейным пространством и его элементы $\varepsilon_j \in L_p(\overline{\Omega})$, $p > 2$, обозначим через $D_\varepsilon(\overline{\Omega})$. В дальнейшем ε_j ($j = \overline{1, 3}$) будем называть условной деформацией.

Введем комплексные функции

$$W_1(z) = -w_{3\alpha^1} + iw_{3\alpha^2}, \quad W_2(z) = w_1 + iw_2, \quad z = \alpha^1 + i\alpha^2. \quad (5)$$

С их помощью соотношения (4) можно представить в комплексной форме

$$W_{j\bar{z}} = f_j/2, \quad j = 1, 2, \quad (6)$$

где $f_1 = \varepsilon_3$, $f_2 \equiv \varepsilon_0 = \varepsilon_1 + i\varepsilon_2$, $W_{j\bar{z}} = (W_{j\alpha^1} + iW_{j\alpha^2})/2$. Однородные граничные условия (3) примут вид

$$W_j(z) = 0 \text{ на } \Gamma, \quad j = 1, 2. \quad (7)$$

Используя формулу (6.10) из ([2], с. 42) и учитывая (6), (7), для комплексных перемещений $W_j(z)$ будем иметь следующие представления через $\varepsilon \in D_\varepsilon(\overline{\Omega})$:

$$W_j(z) = (Tf_j)(z)/2, \quad j = 1, 2, \quad (8)$$

где $T_\Omega f \equiv Tf = -\frac{1}{\pi} \iint_{\Omega} \frac{f(\zeta)}{\zeta - z} d\xi d\eta$, $\zeta = \xi + i\eta$. Известно ([2], сс. 39, 46, 66), что Tf — вполне непрерывный оператор из $L_p(\overline{\Omega})$ в $L_q(\overline{\Omega})$ ($1 < q < 2p/(2-p)$), если $1 \leq p \leq 2$, и из $L_p(\overline{\Omega})$ в $C_{(p-2)/p}(\overline{\Omega})$, если $p > 2$; $(Tf)(z)$ допускает обобщенные производные

$$\frac{\partial Tf}{\partial \bar{z}} = f, \quad \frac{\partial Tf}{\partial z} \equiv Sf \equiv S_\Omega f = -\frac{1}{\pi} \iint_{\Omega} \frac{f(\zeta)}{(\zeta - z)^2} d\xi d\eta, \quad (9)$$

где интеграл следует понимать в смысле главного значения по Коши и Sf является линейным ограниченным оператором в $L_p(\overline{\Omega})$, $p > 1$. Кроме того, можно показать, что Tf — вполне непрерывный оператор из $L_p(\overline{\Omega})$ ($1 < p \leq 2$) в $L_\gamma(\Gamma)$ ($1 < \gamma < p/(2-p)$).

С учетом (5) и известной формулы (6.10) из ([2], с. 42) компоненты вектора перемещения $w \in D_w(\overline{\Omega})$ удовлетворяют соотношениям

$$w_1 = \frac{1}{2} \operatorname{Re} T\varepsilon_0, \quad w_2 = \frac{1}{2} \operatorname{Im} T\varepsilon_0, \quad w_3 = -\frac{1}{4} T\overline{T\varepsilon_3} \equiv \frac{1}{2} \tilde{T}\varepsilon_3, \quad (10)$$

$$\frac{\partial w_3}{\partial \bar{z}} = (w_{3\alpha^1} + iw_{3\alpha^2})/2 = -\overline{W_1(z)}/2 = -\overline{T\varepsilon_3}/4.$$

Соотношения (10) являются искомыми интегральными представлениями для перемещений, удовлетворяющих однородным граничным условиям (3). Для удовлетворения неоднородным граничным условиям (3) положим

$$w_1 = \overset{\circ}{w}_1 + \frac{1}{2} \operatorname{Re} T\varepsilon_0, \quad w_2 = \overset{\circ}{w}_2 + \frac{1}{2} \operatorname{Im} T\varepsilon_0, \quad w_3 = \overset{\circ}{w}_3 - \frac{1}{4} T\overline{T\varepsilon_3}, \quad (11)$$

оставив для новой переменной то же обозначение w . Здесь $\overset{\circ}{w} = (\overset{\circ}{w}_1, \overset{\circ}{w}_2, \overset{\circ}{w}_3) \in W(\overline{\Omega}) \equiv W_2^{(1)}(\overline{\Omega}) \times W_2^{(1)} \times W_2^{(2)}(\overline{\Omega})$ — известная функция, удовлетворяющая граничным условиям (3). Для существования такой функции необходимо и достаточно, чтобы $\overset{\circ}{w}_j$ ($j = \overline{1, 4}$) были допустимыми ([1], сс. 96, 108).

Находя при помощи формул (8), (9), (11) производные $w_{i\alpha^j}$, $w_{3\alpha^i\alpha^j}$ и подставляя их вместе с (11) в соотношения (1), после некоторых несложных преобразований для компонент деформаций получаем следующие представления через $\varepsilon \in D_\varepsilon(\overline{\Omega})$:

$$\gamma_{\lambda\mu}^k \equiv \gamma_{\lambda\mu}^k(\varepsilon) = t_{\lambda\mu}^k(\varepsilon) + \tau_{\lambda\mu}^k(\varepsilon) + \theta_{\lambda\mu}^k(\varepsilon) + \chi_{\lambda\mu}^k(\varepsilon) + \tilde{\gamma}_{\lambda\mu}^k, \quad k = 0, 1, \quad \lambda, \mu = 1, 2, \quad (12)$$

которые в векторной форме будем записывать в виде

$$\gamma \equiv \gamma(\varepsilon) = t(\varepsilon) + \tau(\varepsilon) + \theta(\varepsilon) + \chi(\varepsilon) + \tilde{\gamma}.$$

Здесь

$$\begin{aligned} t_{jj}^0 &= (\operatorname{Re} S\varepsilon_0 - (-1)^j \varepsilon_1)/2 - \operatorname{Re}(g_{jj} T\varepsilon_0), \quad j = 1, 2, \\ t_{12}^0 &= \varepsilon_2 - 2 \operatorname{Re}(g_{12} T\varepsilon_0), \end{aligned}$$

$$t_{jj}^1 = (\varepsilon_3 - (-1)^j \operatorname{Re} S\varepsilon_3)/2 - \operatorname{Re}(\bar{g}_{jj} T\varepsilon_3) - \operatorname{Re}[(-i)^{j-1} \beta_j (\varepsilon_0 - (-1)^j S\varepsilon_0) + g_j T\varepsilon_0], \quad j = 1, 2, \quad (13)$$

$$t_{12}^1 = -\operatorname{Im} S\varepsilon_3 - 2 \operatorname{Re}(\bar{g}_{12} T\varepsilon_0) - \operatorname{Re}[i\beta_1 (S\varepsilon_0 - \varepsilon_0) + \beta_2 (\varepsilon_0 + S\varepsilon_0) + g_3 T\varepsilon_0];$$

$$\tau_{ij}^0 = b_{ij} \tilde{T}\varepsilon_3, \quad \tau_{ij}^1 \equiv 0, \quad i, j = 1, 2; \quad (14)$$

$$\theta_{jj}^0 = \tilde{\omega}_j \omega_j(\varepsilon), \quad \theta_{12}^0 = \tilde{\omega}_1 \omega_2(\varepsilon) + \tilde{\omega}_2 \omega_1(\varepsilon), \quad \theta_{ij}^1 \equiv 0, \quad i, j = 1, 2, \quad (15)$$

$$\chi_{jj}^0 = \omega_j^2(\varepsilon)/2, \quad \chi_{12}^0 = \omega_1(\varepsilon) \omega_2(\varepsilon), \quad \chi_{ij}^1 \equiv 0, \quad i, j = 1, 2, \quad (16)$$

где $\tilde{\gamma}_{ij}^k \equiv \gamma_{ij}^k(\hat{w})$ — известные функции, определенные по формулам (1) с $\hat{w} \in W(\overline{\Omega})$;

$$\begin{aligned} \tilde{\omega}_j &= \hat{w}_{3\alpha^j} + B_j^k \hat{w}_k, \quad \omega_j(\varepsilon) = \operatorname{Re} \left[-\frac{1}{2} i^{j-1} T\varepsilon_3 + \beta_j T\varepsilon_0 \right], \\ b_{jj} &= -\frac{1}{2} B_{jj}, \quad g_{\lambda j} = (G_{\lambda j}^1 - i G_{\lambda j}^2)/2, \quad \beta_j = (B_j^1 - i B_j^2)/2, \\ g_j &= \frac{1}{2} [B_{j\alpha^j}^1 - G_{jj}^k B_k^1 - i(B_{j\alpha^j}^2 - G_{jj}^k B_k^2)], \quad \lambda, j = 1, 2; \\ g_3 &= B_{1\alpha^2}^1 + B_{2\alpha^1}^1 - 2G_{12}^k B_k^1 - i(B_{1\alpha^2}^2 + B_{2\alpha^1}^2 - 2G_{12}^k B_k^2), \quad b_{12} = -B_{12}. \end{aligned} \quad (17)$$

Используя соотношения (2), (11), (12) для вариации потенциальной энергии δU деформации, и элементарной работы δA внешних сил, нетрудно получить следующие представления через $\varepsilon \in D_\varepsilon(\overline{\Omega})$:

$$\delta U = \iint_{\Omega} [Q\{t(\varepsilon); t(\delta\varepsilon)\} + Q_c(\varepsilon; \delta\varepsilon)] d\Omega - \iint_{\Omega} [\sigma_1^{\lambda\mu}(\varepsilon) \gamma_{\delta, \lambda\mu}^0(\varepsilon; \delta\varepsilon) + \sigma_2^{\lambda\mu}(\varepsilon) \gamma_{\delta, \lambda\mu}^1(\varepsilon; \delta\varepsilon)] d\Omega, \quad (18)$$

$$\delta A \equiv A(\delta\varepsilon) = \operatorname{Re} \iint_{\Omega} K(R, L; \delta\varepsilon) d\Omega, \quad (19)$$

где

$$\begin{aligned} Q_c(\varepsilon; \delta\varepsilon) &= Q\{\gamma(\varepsilon); \tau(\delta\varepsilon) + \theta(\delta\varepsilon) + \chi_\delta(\varepsilon; \delta\varepsilon)\} + \\ &+ Q\{\tau(\varepsilon) + \theta(\varepsilon) + \chi(\varepsilon) + \tilde{\gamma}; t(\delta\varepsilon)\}, \quad \sigma_k^{\lambda\mu} = \int_{-h}^h \sigma_*^{\lambda\mu}(\alpha^3)^{k-1} d\alpha^3, \quad k = 1, 2, \end{aligned} \quad (20)$$

$$K(R, L; \delta\varepsilon) = \frac{1}{2} [(R^1 - iR^2) T\delta\varepsilon_0 - R^3 \tilde{T}\delta\varepsilon_3 + (L^1 + iL^2) T\delta\varepsilon_3], \quad (21)$$

$Q\{\gamma_1; \gamma_2\}$ — билинейная форма переменных $\gamma_k = (\gamma_{k,11}, \gamma_{k,12}, \gamma_{k,22})$, $\gamma_{k,\lambda\mu} = \gamma_{k,\lambda\mu}^0 + \alpha^3 \gamma_{k,\lambda\mu}^1$, определенная формулой

$$\begin{aligned} Q\{\gamma_1; \gamma_2\} &= \int_{-h}^h B^{\lambda\mu q s} \gamma_{1,\lambda\mu} \gamma_{2,q s} d\alpha^3 = D_p^{\lambda\mu q s} \gamma_{1,\lambda\mu}^0 \gamma_{2,q s}^0 + \\ &+ D_*^{\lambda\mu q s} (\gamma_{1,\lambda\mu}^0 \gamma_{2,q s}^1 + \gamma_{1,\lambda\mu}^1 \gamma_{2,q s}^0) + D_u^{\lambda\mu q s} \gamma_{1,\lambda\mu}^1 \gamma_{2,q s}^1; \end{aligned} \quad (22)$$

символы $\gamma_{\delta, \lambda\mu}^k(\varepsilon; \delta\varepsilon)$, $\chi_{\delta, \lambda\mu}^k(\varepsilon; \delta\varepsilon)$ обозначают вариации $\gamma_{\lambda\mu}^k(\varepsilon)$, $\chi_{\lambda\mu}^k(\varepsilon)$:

$$\gamma_{\delta, \lambda\mu}^k(\varepsilon; \delta\varepsilon) \equiv \delta \gamma_{\lambda\mu}^k(\varepsilon) = t_{\lambda\mu}^k(\delta\varepsilon) + \tau_{\lambda\mu}^k(\delta\varepsilon) + \theta_{\lambda\mu}^k(\delta\varepsilon) + \chi_{\delta, \lambda\mu}^k(\varepsilon; \delta\varepsilon)$$

(в векторной форме $\gamma_\delta(\varepsilon; \delta\varepsilon) = t(\delta\varepsilon) + \tau(\delta\varepsilon) + \theta(\delta\varepsilon) + \chi_\delta(\varepsilon; \delta\varepsilon)$); $2h = \text{const}$ — толщина оболочки; $R, L \in L_2(\overline{\Omega})$, $P, M \in L_2(\Gamma)$ — известные вектор-функции, зависящие от внешних сил.

В дальнейшем всюду будем считать, что $B^{\lambda\mu q s} \gamma_{\lambda\mu} \gamma_{qs}$ — положительно определенная квадратичная форма. Тогда, как легко видеть, квадратичная форма $Q\{\gamma; \gamma\} \equiv Q\{\gamma\}$, порожденная билинейной формой (22), также является положительно определенной в $\bar{\Omega}$.

1.2. *Построение основного пространства.* Каждой паре элементов $\varepsilon^j \in D_\varepsilon(\bar{\Omega})$, $j = 1, 2$, поставим в соответствие число

$$(\varepsilon^1, \varepsilon^2)_E = \iint_{\Omega} Q\{t(\varepsilon^1); t(\varepsilon^2)\} d\Omega, \quad (23)$$

где билинейная форма Q дается формулой (22).

Соотношение (23) удовлетворяет всем условиям скалярного произведения. Подлежит проверке лишь то, что из $(\varepsilon, \varepsilon)_E = 0$ следует $\varepsilon = 0$ в $\bar{\Omega}$ (выполнение остальных условий очевидно). Пусть $(\varepsilon, \varepsilon)_E = 0$. Принимая во внимание положительную определенность квадратичной формы $Q\{t(\varepsilon)\}$, имеем систему равенств

$$\begin{aligned} \frac{1}{2}(\operatorname{Re} S\varepsilon_0 - (-1)^j \varepsilon_1) - \operatorname{Re}(g_{jj} T\varepsilon_0) &= 0, \quad j = 1, 2, \\ \varepsilon_2 - 2 \operatorname{Re}(g_{12} T\varepsilon_0) &= 0, \\ \frac{1}{2}(\varepsilon_3 + (-1)^{j-1} \operatorname{Re} S\varepsilon_3) - \operatorname{Re}(\bar{g}_{jj} T\varepsilon_3) &= 0, \quad j = 1, 2. \end{aligned} \quad (24)$$

Из первого равенства вычтем второе, полученную разность прибавим к третьему равенству, умноженному на мнимую единицу. В результате имеем

$$\varepsilon_0 - \operatorname{Re}[(g_{11} - g_{22}) T\varepsilon_0] - 2i \operatorname{Re}(g_{12} T\varepsilon_0) = 0. \quad (25)$$

Если в (25) перейти к функции $W_2(z) = \frac{1}{2}T\varepsilon_0 \in C_{(p-2)/p}(\bar{\Omega})$, $p > 2$, то видим, что $W_2(z)$ в области Ω — обобщенная аналитическая функция. Кроме того, $W_2(z) = 0$ на Γ . Тогда в силу теоремы единственности для обобщенных аналитических функций ([2], с. 122) $W_2(z) \equiv 0$ в $\bar{\Omega}$, откуда $\varepsilon_0 \equiv 0$ в $\bar{\Omega}$. Исключая из последних двух равенств в (24) $\operatorname{Re} S\varepsilon_3$, приходим к тому, что $W_1(z) = T\varepsilon_3/2 \in C_{(p-2)/p}(\bar{\Omega})$, $p > 2$, также является обобщенной аналитической функцией в Ω и $W_1(z) = 0$ на Γ . Поэтому $W_1(z) \equiv 0$, откуда $\varepsilon_3 \equiv 0$ в $\bar{\Omega}$. Итак, $\varepsilon \equiv 0$ в $\bar{\Omega}$. Замыкание $D_\varepsilon(\bar{\Omega})$ в норме $\|\varepsilon\|_E^2 = \iint_{\Omega} Q\{t(\varepsilon)\} d\Omega$ обозначим через $E(\bar{\Omega})$.

Теорема 1. *Пусть G_{ij}^k , $B_{ij\alpha k}$, $D_{p,*u}^{\lambda\mu q s}$ ограничены в $\bar{\Omega}$, область Ω является соболевской класса $(2, 1, 2)$ и $\varepsilon \in E(\bar{\Omega})$. Тогда $m_0 \|\varepsilon\|_{L_2}^2 \leq \|\varepsilon\|_E^2 \leq M_0 \|\varepsilon\|_{L_2}^2$, где постоянные $m_0, M_0 > 0$ не зависят от ε .*

Доказательство. Обозначим $v_1 = T\varepsilon_3$, $v_2 = T\varepsilon_0$. Выразив $\|\varepsilon\|_E^2$ через v_j ($j = 1, 2$) и их производные по z , \bar{z} , заметим, что $\|\varepsilon\|_E^2$ в соболевском пространстве $W_2^{(1)}(\bar{\Omega})$ обладает той же структурой, что и функционал $R(x)$ в теореме 10.8 из ([1], с. 81). Используя положительную определенность $Q\{t\}$, неравенство Корна ([3], с. 16), теоремы вложения для соболевских пространств (напр., [1], с. 76–78), вышеуказанные свойства операторов Tf , Sf , при помощи рассуждений, примененных при проверке условий определения скалярного произведения (23), убеждаемся в выполнении условий теоремы 10.8. Следовательно, $\|\varepsilon\|_E^2 \geq m_0 \|v\|_{W_2^{(1)}(\bar{\Omega})}^2$, $m_0 > 0$, $v = (v_1, v_2)$, откуда следует нижняя оценка. Верхняя оценка очевидна. \square

На основании теоремы 1 заключаем, что $E(\bar{\Omega})$ — гильбертово пространство. Имеет место

Лемма 1. *Пусть $\varepsilon \in E(\bar{\Omega})$. Тогда правые части в (10) определяют перемещения w_j , $w_{3\alpha j} \in L_q(\bar{\Omega})$, $q \geq 1$, $j = 1, 2$, $w_3 \in C(\bar{\Omega})$, почти всюду удовлетворяющие однородным граничным условиям (3).*

Доказательство. Пусть $\varepsilon \in E(\overline{\Omega})$. Тогда существует последовательность $\varepsilon^n = (\varepsilon_1^n, \varepsilon_2^n, \varepsilon_3^n) \in D_\varepsilon(\overline{\Omega})$ такая, что $\|\varepsilon^n - \varepsilon\|_E \rightarrow 0$, $n \rightarrow \infty$. Перемещения $w_1^n = \operatorname{Re} T\varepsilon_0^n/2$, $w_2^n = \operatorname{Im} T\varepsilon_0^n/2$, $w_3^n = \tilde{T}\varepsilon_3^n/2$ принадлежат пространству $D(\overline{\Omega})$. Используя свойства оператора Tf , теорему 1, установим, что нормы $\|w_j^n - w_j\|_{L_2(\Gamma)}$, $\|w_{3\alpha^j}^n - w_{3\alpha^j}\|_{L_2(\Gamma)}$, $\|w_3^n - w_3\|_{L_2(\Gamma)}$ не превышают $c\|\varepsilon^n - \varepsilon^0\|_E$, а т. к. $\|\varepsilon^n - \varepsilon^0\|_E \rightarrow 0$, то $\|w_j\|_{L_2(\Gamma)} = 0$ ($j = \overline{1, 3}$), $\|w_{3\alpha^i}\|_{L_2(\Gamma)} = 0$ ($i = 1, 2$). \square

Лемма 2. 1) $t_{ij}^k(\varepsilon)$ — линейные ограниченные операторы из $E(\overline{\Omega})$ в $L_2(\overline{\Omega})$ и $\|t_{ij}^0(\varepsilon_0)\|_{L_2} \leq c\|\varepsilon_0\|_{L_2} \leq c\|\varepsilon\|_E$, $\|t_{ij}^1(\varepsilon_3)\|_{L_2} \leq c\|\varepsilon_3\|_{L_2} \leq c\|\varepsilon\|_E$, $i, j = 1, 2$; 2) $\tau_{ij}^k(\varepsilon)$, $\theta_{ij}^k(\varepsilon)$ — вполне непрерывные линейные операторы из $E(\overline{\Omega})$ в $L_q(\overline{\Omega})$, $q \geq 1$, и $\|\tau_{ij}^0(\varepsilon_3)\|_{L_q} \leq c\|\varepsilon_3\|_{L_2} \leq c\|\varepsilon\|_E$, $\|\theta_{ij}^0(\varepsilon_3)\|_{L_q} \leq c\|\dot{w}_3\|_{W_2^{(2)}(\overline{\Omega})} \|\varepsilon_3\|_{L_2} \leq c\|\dot{w}_3\|_{W_2^{(2)}(\overline{\Omega})} \|\varepsilon\|_E$, $i, j = 1, 2$; 3) $\chi_{ij}^0(\varepsilon_3)$ — усиленно непрерывные нелинейные операторы из $E(\overline{\Omega})$ в $L_q(\overline{\Omega})$, $q \geq 1$, и $\|\chi_{ij}^0(\varepsilon_3)\|_{L_q} \leq c\|\varepsilon_3\|_{L_2}^2 \leq c\|\varepsilon\|_E^2$, $i, j = 1, 2$; 4) $\chi_{\delta,ij}^0(\varepsilon_3; \varphi_3)$ по каждому аргументу — линейные усиленно непрерывные операторы из $E(\overline{\Omega})$ в $L_q(\overline{\Omega})$, $q \geq 1$, и $\|\chi_{\delta,ij}^0(\varepsilon_3; \varphi_3)\|_{L_q} \leq c\|\varepsilon_3\|_{L_2} \|\varphi_3\|_{L_2} \leq c\|\varepsilon\|_E \|\varphi\|_E$, $\varphi = (\varphi_1, \varphi_2, \varphi_3) \in E(\overline{\Omega})$.

Доказательство. Справедливость леммы непосредственно вытекает из формул (13)–(16) с учетом ограниченности оператора Sf , вполне непрерывности Tf , кусочной непрерывности в $\overline{\Omega}$ функций g_{ij} , b_{ij} , определенных формулами (17).

1.3. Введение понятия обобщенного решения задачи и сведение его к нелинейному операторному уравнению.

Определение. Обобщенным решением задачи об изгибе оболочки назовем вектор-функцию $\varepsilon \in E(\overline{\Omega})$, удовлетворяющую интегральному соотношению

$$(\varepsilon, \varphi)_E = A(\varphi) - \iint_{\Omega} Q_c(\varepsilon; \varphi) d\Omega + \iint_{\Omega} [\sigma_1^{\lambda\mu}(\varepsilon) \gamma_{\delta, \lambda\mu}^0(\varepsilon; \varphi) + \sigma_2^{\lambda\mu}(\varepsilon) \gamma_{\delta, \lambda\mu}^1(\varepsilon; \varphi)] d\Omega \quad (26)$$

для любой вектор-функции $\varphi = (\varphi_1, \varphi_2, \varphi_3) \in E(\overline{\Omega})$. Здесь $A(\varphi)$, $Q_c(\varepsilon; \varphi)$, $\sigma_k^{\lambda\mu}(\varepsilon)$ задаются формулами (19)–(21) соответственно.

Если принять во внимание соотношения (18), (19), (23), то легко видеть, что (26) выражает вариационный принцип Лагранжа $\delta A = \delta U$, при этом вектор φ означает вариацию ε .

Для проверки корректности определения обобщенного решения нужна

Лемма 3. Пусть выполнены все условия теоремы 1 и $\sigma_k^{\lambda\mu} \in L_2(\overline{\Omega})$, $k, \lambda, \mu = 1, 2$. Тогда правая часть интегрального соотношения (26) представляет собой линейный ограниченный функционал в $E(\overline{\Omega})$ относительно $\varphi \in E(\overline{\Omega})$ при фиксированном $\varepsilon \in E(\overline{\Omega})$.

Доказательство. Прежде всего заметим, что в силу леммы 2 $\gamma(\varepsilon), \gamma_\delta(\varepsilon, \varphi) \in L_2(\overline{\Omega})$. Тогда, используя неравенства Гёльдера, Минковского, получаем

$$\begin{aligned} \left| \iint_{\Omega} Q_c(\varepsilon; \varphi) D d\alpha^1 d\alpha^2 \right| &\leq \\ &\leq c\|\gamma(\varepsilon)\|_{L_2} \|\tau(\varphi) + \theta(\varphi) + \chi_\delta(\varepsilon; \varphi)\|_{L_2} + \|\tau(\varepsilon) + \theta(\varepsilon) + \chi(\varepsilon) + \tilde{\gamma}\|_{L_2} \|t(\varphi)\|_{L_2} \leq \\ &\leq c[\|\varepsilon\|_E (1 + \|\varepsilon\|_E) (2 + \|\varepsilon\|_E) + \|\dot{w}\|_{W(\overline{\Omega})} + \|\dot{w}\|_{W(\overline{\Omega})}^2] \|\varphi\|_E. \end{aligned}$$

Аналогично

$$\begin{aligned} \left| \iint_{\Omega} [\sigma_1^{\lambda\mu}(\varepsilon) \gamma_{\delta, \lambda\mu}^0(\varepsilon; \varphi) + \sigma_2^{\lambda\mu}(\varepsilon) \gamma_{\delta, \lambda\mu}^1(\varepsilon; \varphi)] d\Omega \right| &\leq \\ &\leq \|\sigma_1^{\lambda\mu}(\varepsilon)\|_{L_2} \|\gamma_{\delta, \lambda\mu}^0(\varepsilon; \varphi)\|_{L_2} + \|\sigma_2^{\lambda\mu}(\varepsilon)\|_{L_2} \|\gamma_{\delta, \lambda\mu}^1(\varepsilon; \varphi)\|_{L_2} \leq \\ &\leq c[\|\sigma_1^{\lambda\mu}(\varepsilon)\|_{L_2} 1_{\lambda\mu} (1 + \|\varepsilon\|_E) + \|\sigma_2^{\lambda\mu}(\varepsilon)\|_{L_2} 1_{\lambda\mu}] \|\varphi\|_E. \end{aligned}$$

Далее, из (19) с учетом $R^j, L^i \in L_2(\overline{\Omega})$ получаем

$$|A(\varphi)| \leq c(\|R^j\|_{L_2} 1_j|_{j=1,3} + \|L^i\|_{L_2} 1_i|_{i=1,2}) \|\varphi\|_E.$$

Из этих оценок следует утверждение леммы 3. \square

В силу леммы 3 по теореме Рисса найдется элемент $G(\varepsilon) \in E(\overline{\Omega})$ такой, что правая часть (26) представляется в виде скалярного произведения $(G(\varepsilon), \varphi)_E$. Тогда с учетом произвольности вектора φ получаем равенство

$$\varepsilon - G(\varepsilon) = 0, \quad (27)$$

которое представляет собой нелинейное операторное уравнение в $E(\overline{\Omega})$. Легко видеть, что оператор $G(\varepsilon)$ представим в виде $G(\varepsilon) = G_c(\varepsilon) + G_*(\varepsilon)$, где операторы G_c, G_* задаются формулами

$$(G_c(\varepsilon), \varphi)_E = A(\varphi) - \iint_{\Omega} Q_c(\varepsilon; \varphi) d\Omega, \quad (28)$$

$$(G_*(\varepsilon), \varphi)_E = \iint_{\Omega} [\sigma_1^{\lambda\mu}(\varepsilon) \gamma_{\delta, \lambda\mu}^0(\varepsilon; \varphi) + \sigma_2^{\lambda\mu}(\varepsilon) \gamma_{\delta, \lambda\mu}^1(\varepsilon; \varphi)] d\Omega. \quad (29)$$

В силу этого уравнение (27) примет вид

$$\varepsilon - G_c(\varepsilon) - G_*(\varepsilon) = 0. \quad (30)$$

Теорема 2. 1) Оператор $G_c(\varepsilon)$ действует из $E(\overline{\Omega})$ в $E(\overline{\Omega})$ усиленно непрерывно. 2) Оператор $G_*(\varepsilon; t_0)$ ограничен в $E(\overline{\Omega})$.

Доказательство. Пусть $\varepsilon^n = (\varepsilon_1^n, \varepsilon_2^n, \varepsilon_3^n)$, $n = 1, 2, \dots$, $\varepsilon^0 = (\varepsilon_1^0, \varepsilon_2^0, \varepsilon_3^0) \in E(\overline{\Omega})$ и $\varepsilon^n \rightarrow \varepsilon^0$ в $E(\overline{\Omega})$, $n \rightarrow \infty$ (здесь и в дальнейшем одной стрелкой обозначаем слабую, а двумя стрелками — сильную сходимости в $E(\overline{\Omega})$). Из леммы 2 следует, что при $n \rightarrow \infty$ $t(\varepsilon^n) \rightarrow t(\varepsilon^0)$ в $L_2(\overline{\Omega})$, $\tau(\varepsilon^n) \rightrightarrows \tau(\varepsilon^0)$, $\theta(\varepsilon^n) \rightrightarrows \theta(\varepsilon^0)$, $\chi(\varepsilon^n) \rightrightarrows \chi(\varepsilon^0)$, $\chi_\delta(\varepsilon^n; \varphi) \rightrightarrows \chi_\delta(\varepsilon^0; \varphi)$ в $L_q(\overline{\Omega})$, $q \geq 1$, причем $\|\chi_\delta(\varepsilon^n; \varphi) - \chi_\delta(\varepsilon^0; \varphi)\|_{L_q} \leq c \|T(\varepsilon_3^n - \varepsilon_3^0)\|_{L_{2q}} \|\varphi\|_E$, где постоянная $c > 0$ от n не зависит.

Учитывая это, принимая во внимание ограниченность слабо сходящихся последовательностей и усиленную непрерывность оператора T^*f , сопряженного к Tf , из (28) при помощи неравенства Гёльдера получаем $|(G_c(\varepsilon^n; t_0) - G_c(\varepsilon^0; t_0), \varphi)_E| \leq c \delta_n \|\varphi\|_E$, где $\delta_n \rightarrow 0$ при $n \rightarrow \infty$, откуда $\|G_c(\varepsilon^n; t_0) - G_c(\varepsilon^0; t_0)\|_E \leq c \delta_n \rightarrow 0$, $n \rightarrow \infty$, т. е. $G_c(\varepsilon)$ — усиленно непрерывный оператор в $E(\overline{\Omega})$. Ограничность оператора $G_*(\varepsilon)$ в $E(\overline{\Omega})$ непосредственно вытекает из (29) с учетом леммы 2. \square

Таким образом, задача об изгибе оболочки свелась к эквивалентному ей уравнению (30). В работах [4], [5] существование хотя бы одного решения уравнений типа (30) доказывалось внутри эллипсоидов с достаточно большими полуосами без предположений о малости параметров внешней нагрузки. В данной статье определим пределы изменения параметров нагрузки, при которых уравнение (30) имеет единственное решение.

2. Исследование существования единственного решения уравнения (30)

В этом разделе покажем, что при достаточно малых по норме нагрузочных членах в шаре малого радиуса пространства $E(\overline{\Omega})$ существует единственное решение уравнения (30). С этой целью оператор $G_c(\varepsilon)$ представим в виде $G_c(\varepsilon) = G_{c1}(\varepsilon) + G_{c2}(\varepsilon)$, где G_{c1} — линейный, G_{c2} —

нелинейный вполне непрерывные операторы в $E(\overline{\Omega})$, определенные соотношениями

$$\begin{aligned} (G_{c1}(\varepsilon), \varphi)_E &= - \iint_{\Omega} [Q\{t(\varepsilon) + \tau(\varepsilon); \tau(\varphi)\} + Q\{\tau(\varepsilon); t(\varphi)\}] d\Omega, \\ (G_{c2}(\varepsilon), \varphi)_E &= A(\varphi) - \iint_{\Omega} [Q\{\gamma(\varepsilon); \chi_{\delta}(\varepsilon; \varphi)\} + Q\{\chi(\varepsilon) + \tilde{\gamma}; \gamma_{\delta}(\varepsilon; \varphi)\} + \\ &\quad + Q\{t(\varepsilon) + \tau(\varepsilon) + \theta(\varepsilon); \theta(\varphi)\} + Q\{\theta(\varepsilon); \tau(\varphi) + t(\varphi)\}] d\Omega. \end{aligned} \quad (31)$$

В соответствии с этим уравнение (30) примет вид

$$\varepsilon - G_{c1}(\varepsilon) - G_{c2}(\varepsilon) - G_*(\varepsilon) = 0. \quad (32)$$

Введем следующие обозначения:

$$\begin{aligned} K_1 \varepsilon_3 &= \operatorname{Re}[(\bar{g}_{11} + \bar{g}_{22})T\varepsilon_3], \quad K_2 \varepsilon_0 = \operatorname{Re}[(g_{11} - g_{22})T\varepsilon_0] + 2i \operatorname{Re}(g_{12}T\varepsilon_0), \\ b &= \frac{1}{2}(B_{11} - B_{22}) + iB_{12}, \quad \lambda(\mu, \Omega) = \sup_{z \in \overline{\Omega}} \iint_{\Omega} \frac{d\xi d\eta}{|\zeta - z|^{2-\mu}}, \quad \mu > 0, \\ \lambda_1 &= 1/(2\pi^2)[\lambda(1, \Omega)]^2, \quad \lambda_2 = \|\beta_1 - i\beta_2\|_C + \|\beta_1 + i\beta_2\|_C + (1/\pi)\lambda(1, \Omega)\|g_1 + g_2\|_C. \end{aligned}$$

Лемма 4. Пусть срединная поверхность S_0 — кусочно-гладкая поверхность, составленная из конечного числа поверхностей класса C^3 и, кроме того,

$$q_c = \lambda_1 \lambda_2 \|b\|_C \|(I - K_1)^{-1}\|_{L_2} \|(I - K_2)^{-1}\|_{L_2} < 1. \quad (33)$$

Тогда число 1 не является собственным числом оператора $G_{c1}(\varepsilon)$.

Доказательство. Рассмотрим уравнение

$$\varepsilon - G_{c1}(\varepsilon) = 0 \quad (34)$$

и покажем, что оно имеет лишь тривиальное решение. Пусть $\varepsilon \in E(\overline{\Omega})$ есть ненулевое решение уравнения (34). Умножая (34) скалярно на это решение ε , получаем

$$e_{\lambda\mu}^k(\varepsilon) \equiv t_{\lambda\mu}^k(\varepsilon) + \tau_{\lambda\mu}^k(\varepsilon) = 0, \quad \lambda, \mu = 1, 2, \quad k = 0, 1. \quad (35)$$

Подставляя вместо $t_{\lambda\mu}^k(\varepsilon)$, $\tau_{\lambda\mu}^k(\varepsilon)$ выражения (13), (14), систему (35) перепишем в виде

$$\begin{aligned} (\operatorname{Re} S\varepsilon_0 - (-1)^j \varepsilon_j)/2 - \operatorname{Re}(g_{jj}T\varepsilon_0) &= \frac{1}{2}B_{jj}\tilde{T}\varepsilon_3, \quad j = 1, 2, \\ \varepsilon_2 - 2\operatorname{Re}(g_{12}T\varepsilon_0) &= B_{12}\tilde{T}\varepsilon_3, \\ (\varepsilon_3 - (-1)^j \operatorname{Re} S\varepsilon_3)/2 - \operatorname{Re}(\bar{g}_{jj}T\varepsilon_3) &= f^j(\varepsilon_0), \quad j = 1, 2. \end{aligned} \quad (36)$$

Здесь $f^j(\varepsilon_0) = \operatorname{Re}[(-i)^{j-1}\beta_j(\varepsilon_0 - (-1)^j S\varepsilon_0) + g_j T\varepsilon_0]$, $j = 1, 2$, функции g_{ij} , g_j , β_j определены в (17). Исключая в (36) $\operatorname{Re} S\varepsilon_0$ и $\operatorname{Re} S\varepsilon_3$, получим

$$\varepsilon_0 - K_2 \varepsilon_0 = b\tilde{T}\varepsilon_3, \quad \varepsilon_3 - K_1 \varepsilon_3 = f^1(\varepsilon_0) + f^2(\varepsilon_0). \quad (37)$$

Заметим, что $K_j f$ — вполне непрерывные линейные операторы в $L_p(\overline{\Omega})$ $\forall p \geq 1$. Повторяя рассуждения, примененные при проверке условий скалярного произведения (23), получаем, что операторы $I - K_j$, $j = 1, 2$, имеют обратные $(I - K_j)^{-1}$, ограниченные в $L_2(\overline{\Omega})$. С помощью этих операторов из (37) получаем $\varepsilon_0 = (I - K_2)^{-1}(b\tilde{T}\varepsilon_3)$, $\varepsilon_3 = (I - K_1)^{-1}[f^1(\varepsilon_0) + f^2(\varepsilon_0)]$, откуда

$$\|\varepsilon_0\|_{L_2} \leq \|(I - K_2)^{-1}\|_{L_2} \|b\tilde{T}\varepsilon_3\|_{L_2}, \quad \|\varepsilon_3\|_{L_2} \leq \|(I - K_1)^{-1}\|_{L_2} \|f^1(\varepsilon_0) + f^2(\varepsilon_0)\|_{L_2}. \quad (38)$$

Используя оценки $\|Tf\|_{L_2} \leq (1/\pi)\lambda(1, \Omega)\|f\|_{L_2}$ и $\|Sf\|_{L_2} \leq \|f\|_{L_2}$ ([2], сс. 46, 47), будем иметь

$$\|b\tilde{T}\varepsilon_3\|_{L_2} \leq \|b\|_C \lambda_1 \|\varepsilon_3\|_{L_2}, \quad \|f^1(\varepsilon_0) + f^2(\varepsilon_0)\|_{L_2} \leq \lambda_2 \|\varepsilon_0\|_{L_2},$$

с помощью которых из (38) получаем

$$\|\varepsilon_0\|_{L_2} \leq \lambda_1 \|b\|_C \|(I - K_1)^{-1}\|_{L_2} \|\varepsilon_3\|_{L_2}, \quad \|\varepsilon_3\|_{L_2} \leq \lambda_2 \|(I - K_1)^{-1}\|_{L_2} \|\varepsilon_0\|_{L_2},$$

следовательно, $\|\varepsilon_0\|_{L_2} \leq q_c \|\varepsilon_0\|_{L_2}$, откуда в силу условия (33) $\varepsilon_0 = 0$ в $\bar{\Omega}$. Тогда $\varepsilon_3 = 0$ в $\bar{\Omega}$. \square

В некоторых частных случаях утверждение леммы 4 удается получить без условия (33). Остановимся на них.

Лемма 5. *Пусть срединная поверхность S_0 непологой оболочки склеена из конечного числа поверхностей положительной гауссовой кривизны класса C^3 . Тогда справедливо утверждение леммы 4.*

Доказательство. Относя S_0 к сопряженно изометрической системе координат, в которой $B_{11} = B_{22}$, $B_{12} = 0$, вследствие чего $b = 0$, из (38) сразу получим $\varepsilon_0 = 0$, $\varepsilon_3 = 0$ в $\bar{\Omega}$. \square

Итак, оператор $(I - G_{c1})$ имеет обратный $(I - G_{c1})^{-1}$, определенный и ограниченный в $E(\bar{\Omega})$. Применяя этот оператор к обеим частям уравнения (32), приходим к эквивалентному уравнению

$$\varepsilon - \tilde{G}(\varepsilon) = 0, \quad (39)$$

где $\tilde{G}(\varepsilon) = (I - G_{c1})^{-1}G_{c2}(\varepsilon) + (I - G_{c1})^{-1}G_*(\varepsilon)$.

Покажем, что в шаре достаточно малого радиуса оператор $\tilde{G}(\varepsilon)$ является сжимающим. Применяя к интегралам в (31) неравенство Гёльдера и используя лемму 2, для любых $\varepsilon^j = (\varepsilon_1^j, \varepsilon_2^j, \varepsilon_3^j) \in E(\bar{\Omega})$, принадлежащих шару $\|\varepsilon^j\|_E < r$, $j = 1, 2$, будем иметь

$$\|G_{c2}(\varepsilon^1) - G_{c2}(\varepsilon^2)\|_E \leq c(r + \|\tilde{\gamma}\|_{L_2})\|\varepsilon^1 - \varepsilon^2\|_E. \quad (40)$$

Перейдем к оценке $G_*(\varepsilon)$. Предположим, что для $\sigma_j^{\lambda\mu}$, определенных в (20), справедливы оценки $\|\sigma_j^{\lambda\mu}(\varepsilon^1) - \sigma_j^{\lambda\mu}(\varepsilon^2)\|_{L_2} \leq \|\sigma_j^{\lambda\mu}\|_{L_2} \|\varepsilon^1 - \varepsilon^2\|_E$ для любых $\|\varepsilon^j\|_E < r$, $j, \lambda, \mu = 1, 2$. Тогда из соотношения (29) с помощью неравенства Гёльдера и леммы 2 получаем

$$\|G_*(\varepsilon^1) - G_*(\varepsilon^2)\|_E \leq q_* \|\varepsilon^1 - \varepsilon^2\|_E, \quad (41)$$

где постоянная q_* зависит от r , $\|\tilde{\gamma}\|_{L_2}$, $q_* \rightarrow 0$ при $r, \|\tilde{\gamma}\|_{L_2} \rightarrow 0$. Теперь, если воспользоваться оценками (40), (41), то для оператора $\tilde{G}(\varepsilon)$ получим $\|\tilde{G}(\varepsilon^1) - \tilde{G}(\varepsilon^2)\|_E \leq \tilde{q} \|\varepsilon^1 - \varepsilon^2\|_E$ с $\tilde{q} = c\|(I - G_{c1})^{-1}\|_E(r + \|\tilde{\gamma}\|_{L_2} + q_*)$. Отсюда видно, что при малых r и $\|\tilde{\gamma}\|_{L_2}$ оператор $\tilde{G}(\varepsilon)$ является сжимающим. Кроме того, предположим, что нагрузочные члены удовлетворяют условию $\|\tilde{G}(0)\|_E < (1 - \tilde{q})r$. В этих условиях к уравнению (39) можем применить принцип сжатых отображений ([6], с. 146), согласно которому уравнение (39) в шаре $\|\varepsilon\|_E < r$ имеет единственное решение.

Литература

1. Ворович И.И. *Математические проблемы нелинейной теории пологих оболочек*. – М.: Наука, 1989. – 376 с.
2. Векуа И.Н. *Обобщенные аналитические функции*. – М.: Наука, 1988 – 512 с.
3. *Математическая энциклопедия*. Т. 3. – М.: Советская энциклопедия, 1982. — 1184 с.
4. Тимергалиев С.Н. *Исследование разрешимости вариационных задач нелинейной теории тонких оболочек* // Изв. вузов. Математика. – 2001. – № 9. – С. 66–74.
5. Терегулов И.Г., Тимергалиев С.Н. *Метод Ритца приближенного решения краевых задач нелинейной теории тонких оболочек* // Изв. РАН. МТТ. – 2002. – № 1. – С. 154–164.
6. Красносельский М.А. *Топологические методы в теории нелинейных интегральных уравнений*. – М.: Гостехиздат, 1956. – 392 с.