

Е.В. АРХАРОВ

ИТЕРАЦИОННЫЕ МЕТОДЫ РЕГУЛЯРИЗАЦИИ ЗАДАЧИ СВЯЗАННОГО ПСЕВДООБРАЩЕНИЯ

В работе для решения задачи связанного псевдообращения построены двухпараметрические явные и неявные итерационные методы. В случае существенной некорректности задачи исследована сходимость методов при возмущенных входных данных, а также установлена оценка погрешности и приведен вариант априорного выбора параметров регуляризации.

1. Введение

Рассмотрим следующую задачу: *найти элемент $x_* \in X$, удовлетворяющий условиям*

$$x_* \in X_1 = \operatorname{Arg} \min_X \|Ax - y\|^2, \quad x_* \in X_2 = \operatorname{Arg} \min_{X_1} \|Bx - z\|^2. \quad (1.1)$$

Элемент x_* называется связанным псевдорешением уравнения

$$Ax = y, \quad (1.2)$$

а связанное псевдорешение минимальной нормы называется нормальным и обозначается через x^* .

Задача нахождения псевдорешения x_* , удовлетворяющего дополнительному условию

$$Bx = z, \quad (1.3)$$

обобщающая классическую задачу псевдообращения, впервые поставлена в [1].

При отсутствии связей ($B = 0, z = 0$) x_* — псевдорешение уравнения (1.2). Классическая задача псевдообращения состоит в нахождении нормального псевдорешения, т. е. псевдорешения минимальной нормы. Для решения этой задачи в [2] предложен метод регуляризации. Для изучаемой задачи (1.1) метод регуляризации В.А. Морозова применим при следующем условии дополнительности операторов A, B :

$$\exists \gamma > 0 \text{ такое, что } \|Ax\|^2 + \|Bx\|^2 \geq \gamma^2 \|x\|^2 \quad \forall x \in X,$$

что в терминах составного оператора $\Gamma = \begin{bmatrix} A \\ B \end{bmatrix}$ означает замкнутость его образа и тривиальность ядра.

Метод регуляризации вычисления нормального связанного псевдорешения, применимый без каких-либо ограничений типа замкнутости образов или тривиальности ядер как самих операторов, так и составного оператора Γ , предложен в [3], [4] (см. также [5]). В данной работе на базе этого общего метода построены явные и неявные итерационные схемы регуляризации задачи (1.1). При этом предполагается, что вместо точных данных известны приближенные данные и уровни их погрешностей:

$$\begin{aligned} \|A_t - A\| &\leq t, & \|B_h - B\| &\leq h, \\ \|y_\tau - y\| &\leq \tau, & \|z_\delta - z\| &\leq \delta. \end{aligned} \quad (1.4)$$

Итерационные формулы удобно записать с помощью составного оператора $\tilde{\Gamma}_r$ и вектора \tilde{g}_r :

$$\tilde{\Gamma}_r = \begin{bmatrix} A_t \\ \sqrt{r}B_h \end{bmatrix} : X \rightarrow Y \times Z, \quad \tilde{g}_r = \begin{bmatrix} y_r \\ \sqrt{r}z_\delta \end{bmatrix} \in Y \times Z,$$

где $Y \times Z$ — декартово произведение гильбертовых пространств. При этом $\tilde{\Gamma}_1$ будем писать без индекса, в невозмущенном случае составной оператор будем обозначать без волны. Возмущенная явная итерационная схема имеет вид

$$\tilde{x}_{0,r} = x_0, \quad \tilde{x}_{n,r} = \tilde{x}_{n-1,r} - \mu \tilde{\Gamma}_r^* (\tilde{\Gamma}_r \tilde{x}_{n-1,r} - \tilde{g}_r), \quad n = 1, 2, \dots, \quad 0 < r \leq 1, \quad 0 < \mu \leq 1/\|\tilde{\Gamma}\|^2, \quad (1.5)$$

а неявная —

$$\alpha \tilde{x}_{n,r} + \tilde{\Gamma}_r^* \tilde{\Gamma}_r \tilde{x}_{n,r} = \alpha \tilde{x}_{n-1,r} + \tilde{\Gamma}_r^* \tilde{g}_r, \quad n = 1, 2, \dots, \quad r > 0, \quad \alpha = \text{const} > 0. \quad (1.6)$$

Отметим, что для классической задачи псевдообращения эти методы переходят в методы (2.3), (2.4) из ([6], с. 24).

2. О задаче связанного псевдообращения

Приведем известные факты (напр., [4], [5]), касающиеся существования и характеристики связанных псевдорешений.

Для этого введем следующие обозначения: P, Q — ортопроекторы соответственно на ядро $N(A)$ оператора A и на пересечение ядер $N(A) \cap N(B)$ операторов A и B и, как обычно, $P^\perp = I - P$, $Q^\perp = I - Q$. Очевидно, $N(\Gamma) = N(A) \cap N(B)$. Кроме того, псевдообратные операторы к соответствующим операторам будем обозначать знаком “+”.

Из (1.1) видно, что существование связанного псевдорешения равносильно непустоте множеств X_1 и X_2 . Это накладывает следующие условия на правые части уравнений (1.2), (1.3):

$$y \in D(A^+) = R(A) \oplus N(A^*), \quad z - BA^+y \in D((BP)^+) = R(BP) \oplus N(PB^*).$$

При выполнении этих условий доказываем, что в множестве всех связанных псевдорешений X_2 существует единственный элемент минимальной нормы $x^* \in N(\Gamma)^\perp$ и любое связанное псевдорешение x_* имеет вид $x_* = x^* + Qh$, $h \in X$. Отсюда для любого $x_0 \in X$ инфимум $\|x_0 - x_*\|$ достигается на элементе

$$x_* = x^* + Qx_0, \quad (2.1)$$

и расстояние

$$\rho(x_0, X_2) = \inf_{x_*} \|x_0 - x_*\| = \|Q^\perp x_0 - x^*\|^2 + \inf_h \|Q(x_0 - h)\|^2.$$

Другими словами, ближайшее к x_0 связанное псевдорешение x_* определяется равенством (2.1) и характеризуется соотношением

$$x_0 - x_* \in N(\Gamma)^\perp. \quad (2.2)$$

Из (1.1) также следует, что x_* — точка безусловного минимума функционала $\|Ax - y\|^2$ и условного минимума функционала $\|Bx - z\|^2$, что равносильно тому, что x_* удовлетворяет равенствам

$$A^*(Ax_* - y) = 0, \quad PB^*(Bx_* - z) = 0. \quad (2.3)$$

3. Предварительные оценки

Как и в ([6], сс. 25, 26), рассмотрим следующие порождающие системы функций:

$$f_n(\lambda) = \mu \sum_{i=0}^{n-1} (1 - \mu\lambda)^i, \quad (3.1)$$

$$f_{n,\alpha}(\lambda) = \frac{1}{\alpha} \sum_{i=0}^{n-1} (\alpha(\alpha + \lambda)^{-1})^{i+1}. \quad (3.2)$$

Цель данной работы — получить оценки для некоторых операторов, в которых участвуют операторы $f_n(\tilde{\Gamma}_r^* \tilde{\Gamma}_r)$ и $f_{n,\alpha}(\tilde{\Gamma}_r^* \tilde{\Gamma}_r)$. Для этого введем обозначения $S = I - \mu \tilde{\Gamma}_r^* \tilde{\Gamma}_r$, $S_\alpha = \alpha(\alpha I + \tilde{\Gamma}_r^* \tilde{\Gamma}_r)^{-1}$. В силу предположения $0 < r \leq 1$ имеем $\|\tilde{\Gamma}_r\| \leq \|\tilde{\Gamma}\|$, а потому

$$0 < \mu \leq \frac{1}{\|\tilde{\Gamma}\|^2} \leq \frac{1}{\|\tilde{\Gamma}_r\|^2}.$$

Отсюда следует, что самосопряженный оператор S удовлетворяет соотношениям

$$S \geq 0, \quad \|S\| \leq 1. \quad (3.3)$$

Из (3.3) с учетом того, что $f_n(\tilde{\Gamma}_r^* \tilde{\Gamma}_r) = \mu \sum_{i=0}^{n-1} S^i$, легко получить следующие оценки:

$$\begin{aligned} f_n(\tilde{\Gamma}_r^* \tilde{\Gamma}_r) &\geq 0, \quad \|f_n(\tilde{\Gamma}_r^* \tilde{\Gamma}_r)\| \leq \mu n, \\ S^k - S^n &= S^k(I - S^{n-k}) = S^k \tilde{\Gamma}_r^* \tilde{\Gamma}_r f_{n-k}(\tilde{\Gamma}_r^* \tilde{\Gamma}_r) \geq 0 \quad \forall k = 0, 1, \dots, n-1. \end{aligned} \quad (3.4)$$

Теперь имеем

$$I - \tilde{\Gamma}_r^* \tilde{\Gamma}_r f_n(\tilde{\Gamma}_r^* \tilde{\Gamma}_r) = S^n \leq S^{n-1} = \frac{1}{n} \sum_{i=0}^{n-1} S^{n-1} \leq \frac{1}{n} \sum_{i=0}^{n-1} S^i = \frac{1}{\mu n} f_n(\tilde{\Gamma}_r^* \tilde{\Gamma}_r),$$

и значит,

$$\|(I - \tilde{\Gamma}_r^* \tilde{\Gamma}_r f_n(\tilde{\Gamma}_r^* \tilde{\Gamma}_r))x\| \leq \frac{1}{\sqrt{\mu n}} \|f_n^{\frac{1}{2}}(\tilde{\Gamma}_r^* \tilde{\Gamma}_r)x\|. \quad (3.5)$$

Получим еще две оценки, если рассмотрим оператор $K = f_n^{\frac{1}{2}}(\tilde{\Gamma}_r^* \tilde{\Gamma}_r) \tilde{\Gamma}_r^*$. Тогда, очевидно, $0 \leq KK^* = \tilde{\Gamma}_r^* \tilde{\Gamma}_r f_n(\tilde{\Gamma}_r^* \tilde{\Gamma}_r) = I - S^n \leq I$, и следовательно,

$$\|f_n^{\frac{1}{2}}(\tilde{\Gamma}_r^* \tilde{\Gamma}_r) \tilde{\Gamma}_r^*\| \leq 1, \quad \|f_n(\tilde{\Gamma}_r^* \tilde{\Gamma}_r) \tilde{\Gamma}_r^*\| \leq \sqrt{\mu n}. \quad (3.6)$$

Аналогично (3.3) для оператора S_α имеем

$$S_\alpha \geq 0, \quad \|S_\alpha\| \leq 1, \quad (3.7)$$

откуда, дословно повторяя предыдущие рассуждения, получим

$$\|f_{n,\alpha}(\tilde{\Gamma}_r^* \tilde{\Gamma}_r)\| \leq \frac{n}{\alpha}, \quad \|f_{n,\alpha}^{\frac{1}{2}}(\tilde{\Gamma}_r^* \tilde{\Gamma}_r)\| \leq \sqrt{\frac{n}{\alpha}}, \quad (3.8)$$

$$\|(I - \tilde{\Gamma}_r^* \tilde{\Gamma}_r f_{n,\alpha}(\tilde{\Gamma}_r^* \tilde{\Gamma}_r))x\| \leq \sqrt{\frac{\alpha}{n}} \|f_{n,\alpha}^{\frac{1}{2}}(\tilde{\Gamma}_r^* \tilde{\Gamma}_r)x\|, \quad (3.9)$$

$$\|f_{n,\alpha}^{\frac{1}{2}}(\tilde{\Gamma}_r^* \tilde{\Gamma}_r) \tilde{\Gamma}_r^*\| \leq 1, \quad \|f_{n,\alpha}(\tilde{\Gamma}_r^* \tilde{\Gamma}_r) \tilde{\Gamma}_r^*\| \leq \sqrt{\frac{n}{\alpha}}. \quad (3.10)$$

4. Исследование явного метода

С помощью порождающей системы функций (3.1) приближение (1.5) можно выразить через начальное приближение

$$\tilde{x}_{n,r} = A_{rn}x_0 + f_n(\tilde{\Gamma}_r^* \tilde{\Gamma}_r) \tilde{\Gamma}_r^* \tilde{g}_r, \quad A_{rn} = I - \tilde{\Gamma}_r^* \tilde{\Gamma}_r f_n(\tilde{\Gamma}_r^* \tilde{\Gamma}_r). \quad (4.1)$$

Лемма 1. Для любого $x \in N(\Gamma)^\perp$

$$A_{rn}x \rightarrow 0 \quad (4.2)$$

при $n \rightarrow \infty, t, h \rightarrow 0$.

Доказательство. В силу принципа равномерной ограниченности (напр., [7], с. 98) достаточно установить ограниченность семейства операторов из (4.2) и показать, что (4.2) имеет место на плотном в $N(\Gamma)^\perp$ множестве. Из определения порождающей системы функций (3.1) следует $1 - \lambda f_n(\lambda) = (1 - \mu\lambda)^n$. Поэтому, пользуясь обозначением $S = I - \mu \tilde{\Gamma}_r^* \tilde{\Gamma}_r$ и оценкой (3.3), имеем

$$\|A_{rn}\| \leq \|S^n\| \leq 1,$$

и равномерная ограниченность семейства операторов проверена. Очевидно, $N(\Gamma_r) = N(\Gamma) \quad \forall r$. Поэтому $\overline{R(\Gamma_r^*)} = N(\Gamma)^\perp$. Таким образом, плотным в $N(\Gamma)^\perp$ множеством является $R(\Gamma_r^*)$ при любом r . Пусть $x \in R(\Gamma_r^*)$, r фиксировано. Тогда $\exists g \in Y \times Z$ такая, что $x = \Gamma_r^* g$, и

$$A_{rn} \Gamma_r^* g = A_{rn} \tilde{\Gamma}_r^* g + A_{rn} (\Gamma_r^* - \tilde{\Gamma}_r^*) g.$$

Подставляя первую оценку (3.6) в (3.5), получаем

$$\|A_{rn} \tilde{\Gamma}_r^* g\| \leq \frac{1}{\sqrt{\mu n}} \|g\|. \quad (4.3)$$

Из (3.5) с учетом оценки (3.4) имеем

$$\|A_{rn} (\Gamma_r^* - \tilde{\Gamma}_r^*) g\| \leq \|(\Gamma_r^* - \tilde{\Gamma}_r^*) g\|, \quad (4.4)$$

и значит, в силу условий аппроксимации (1.4) правая часть в (4.4) стремится к нулю при $t, h \rightarrow 0$. Таким образом, предельное соотношение (4.2) на плотном в $N(\Gamma)^\perp$ множестве следует из (4.3) и (4.4). \square

Лемма 2. Для любого $x \in D(A^{*+})$

$$\|f_n(\tilde{\Gamma}_r^* \tilde{\Gamma}_r) P^\perp x\| \leq (\mu n t + \sqrt{\mu n}) \|A^{*+} x\|. \quad (4.5)$$

Доказательство. Для $x \in D(A^{*+})$ имеем

$$P^\perp x = A^* A^{*+} x = (A^* - A_t^*) A^{*+} x + \tilde{\Gamma}_r^* \begin{bmatrix} A^{*+} x \\ 0 \end{bmatrix}.$$

Поэтому

$$f_n(\tilde{\Gamma}_r^* \tilde{\Gamma}_r) P^\perp x = f_n(\tilde{\Gamma}_r^* \tilde{\Gamma}_r) (A^* - A_t^*) A^{*+} x + f_n(\tilde{\Gamma}_r^* \tilde{\Gamma}_r) \tilde{\Gamma}_r^* \begin{bmatrix} A^{*+} x \\ 0 \end{bmatrix}.$$

Оценивая по норме это равенство с помощью (3.4), (3.6) и (1.4), получим (4.5). \square

Теорема 1. Пусть задача связанного псевдообращения разрешима и выполнено условие

$$B^*(Bx^* - z) \in D(A^{*+}). \quad (4.6)$$

Если в возмущенном явном итерационном методе (1.5) параметры $n = n(\eta, \sigma)$, $r = r(\eta, \sigma)$, где $\eta = \eta(t, \tau)$, $\sigma = \sigma(h, \delta)$, выбрать такими, что

$$n \rightarrow \infty, \quad r \rightarrow 0, \quad r\sqrt{n} \rightarrow 0, \quad n(\tau^2 + t) \rightarrow 0, \quad \sqrt{n}(\delta^2 + h) \rightarrow 0 \quad (4.7)$$

при $\eta \rightarrow 0$, $\sigma \rightarrow 0$, то

$$\tilde{x}_{n,r} \rightarrow x_* \quad \text{при } \eta \rightarrow 0, \quad \sigma \rightarrow 0, \quad (4.8)$$

где x_* — ближайшее к x_0 связанное псевдорешение уравнения (1.2).

Если начальная погрешность представима в виде

$$x_0 - x_* = A^*u, \quad (4.9)$$

то справедлива оценка погрешности

$$\begin{aligned} \|\tilde{x}_{n,r} - x_*\| \leq & \left(\frac{1}{\sqrt{\mu n}} + t \right) \|u\| + \sqrt{\mu n}[(t + \sqrt{r}h)\|x_*\| + \tau + \sqrt{r}\delta] + \\ & + \mu n(t\|P_{N(A^*)}y\| + rh\|Bx_* - z\|) + r(\mu nt + \sqrt{\mu n})\|A^{*+}B^*(Bx_* - z)\|. \end{aligned} \quad (4.10)$$

Доказательство. Для погрешности приближения (4.1) имеем равенство

$$\tilde{x}_{n,r} - x_* = A_{rn}(x_0 - x_*) + f_n(\tilde{\Gamma}_r^* \tilde{\Gamma}_r) \tilde{\Gamma}_r^*(\tilde{g}_r - \tilde{\Gamma}_r x_*). \quad (4.11)$$

Согласно (2.2) и лемме 1 первое слагаемое в (4.11) стремится к нулю при $n \rightarrow \infty$. Преобразуем выражение $\tilde{\Gamma}_r^*(\tilde{g}_r - \tilde{\Gamma}_r x_*) = A_t^*(y_\tau - A_t x_*) + rB_h^*(z_\delta - B_h x_*)$. Используя равенства (2.3), имеем

$$\begin{aligned} A_t^*(y_\tau - A_t x_*) &= (A^* - A_t^*)(Ax_* - y) + A_t^*((A - A_t)x_* + (y_\tau - y)), \\ B_h^*(z_\delta - B_h x_*) &= (B^* - B_h^*)(Bx_* - z) + B_h^*((B - B_h)x_* + (z_\delta - z)) + P^\perp B^*(z - Bx_*). \end{aligned}$$

Следовательно, второе слагаемое в (4.11)

$$\begin{aligned} f_n(\tilde{\Gamma}_r^* \tilde{\Gamma}_r) \tilde{\Gamma}_r^*(\tilde{g}_r - \tilde{\Gamma}_r x_*) &= f_n(\tilde{\Gamma}_r^* \tilde{\Gamma}_r) \tilde{\Gamma}_r^* \left[\begin{array}{c} (A - A_t)x_* + (y_\tau - y) \\ \sqrt{r}(B - B_h)x_* + \sqrt{r}(z_\delta - z) \end{array} \right] + \\ &+ f_n(\tilde{\Gamma}_r^* \tilde{\Gamma}_r)(A^* - A_t^*)(Ax_* - y) + rf_n(\tilde{\Gamma}_r^* \tilde{\Gamma}_r)(B^* - B_h^*)(Bx_* - z) + rf_n(\tilde{\Gamma}_r^* \tilde{\Gamma}_r)P^\perp B^*(z - Bx_*). \end{aligned}$$

Используя оценки (1.4), (3.4), (3.6), (4.5) и учитывая, что $Ax_* - y = P_{N(A^*)}y$, получаем

$$\begin{aligned} \|f_n(\tilde{\Gamma}_r^* \tilde{\Gamma}_r) \tilde{\Gamma}_r^*(\tilde{g}_r - \tilde{\Gamma}_r x_*)\| \leq & \sqrt{\mu n}((t + \sqrt{r}h)\|x_*\| + \tau + \sqrt{r}\delta) + \\ & + \mu n(t\|P_{N(A^*)}y\| + rh\|Bx_* - z\|) + r(\mu nt + \sqrt{\mu n})\|A^{*+}B^*(Bx_* - z)\|. \end{aligned} \quad (4.12)$$

Значит, при выполнении условий (4.7) второе слагаемое в (4.11) стремится к нулю, и (4.8) доказано.

Пусть начальной погрешностью является (4.9). Тогда ее можно записать в виде $x_0 - x_* = \Gamma_r^* \begin{bmatrix} u \\ 0 \end{bmatrix}$. Подставляя в оценки (4.3) и (4.4) $g = \begin{bmatrix} u \\ 0 \end{bmatrix}$, получим

$$\|A_{rn}(x_0 - x_*)\| \leq \left(\frac{1}{\sqrt{\mu n}} + t \right) \|u\|. \quad (4.13)$$

Теперь оценка погрешности (4.10) вытекает из (4.12) и (4.13). \square

Замечание. Если параметры n и r выбирать из условия $nr \rightarrow 0$, то уровни возмущений дополнительного уравнения (1.3) можно не согласовывать с параметрами. Тогда (4.7) примет вид $n \rightarrow \infty$, $r \rightarrow 0$, $nr \rightarrow 0$, $n(\tau^2 + t) \rightarrow 0$.

5. Исследование неявного итерационного метода

Через начальное приближение последовательность (1.6) выражается в виде

$$\tilde{x}_{n,r} = A_{rn,\alpha}x_0 + f_{n,\alpha}(\tilde{\Gamma}_r^*\tilde{\Gamma}_r)\tilde{\Gamma}_r^*\tilde{g}_r, \quad A_{rn,\alpha} = I - \tilde{\Gamma}_r^*\tilde{\Gamma}_r f_{n,\alpha}(\tilde{\Gamma}_r^*\tilde{\Gamma}_r), \quad (5.1)$$

где $f_{n,\alpha}(\lambda)$ — функция, определенная в (3.2).

Справедлива аналогичная лемме 1

Лемма 3. Для любого $x \in N(\Gamma)^\perp$

$$A_{rn,\alpha}x \rightarrow 0 \quad (5.2)$$

при $n \rightarrow \infty$, $t, h \rightarrow 0$.

Ограниченность семейства (5.2) следует из равенства $A_{rn,\alpha} = S_\alpha^n$, где $S_\alpha = \alpha(\alpha I + \tilde{\Gamma}_r^*\tilde{\Gamma}_r)^{-1}$, и второй оценки (3.7).

Неравенства

$$\|A_{rn,\alpha}\tilde{\Gamma}_r^*g\| \leq \sqrt{\frac{\alpha}{n}}\|g\|, \quad (5.3)$$

$$\|A_{rn,\alpha}(\Gamma_r^* - \tilde{\Gamma}_r^*)g\| \leq \|(\Gamma_r^* - \tilde{\Gamma}_r^*)g\| \quad (5.4)$$

следуют из (3.9) аналогично (4.3) и (4.4) с учетом второй оценки (3.8) и первой оценки (3.10) соответственно.

Аналогично лемме 2 доказывается

Лемма 4. Для любого $x \in D(A^{*+})$

$$\|f_{n,\alpha}(\tilde{\Gamma}_r^*\tilde{\Gamma}_r)P^\perp x\| \leq \left(\sqrt{\frac{n}{\alpha}} + \frac{n}{\alpha}t\right)\|A^{*+}x\|. \quad (5.5)$$

Для этого используются оценки (3.8) и (3.10).

Погрешность приближения (5.1) имеет вид

$$\tilde{x}_{n,r} - x_* = A_{rn,\alpha}(x_0 - x_*) + f_{n,\alpha}(\tilde{\Gamma}_r^*\tilde{\Gamma}_r)\tilde{\Gamma}_r^*(\tilde{g}_r - \tilde{\Gamma}_r x_*).$$

Сходимость $\tilde{x}_{n,r} \rightarrow x_*$ при $\eta \rightarrow 0$, $\sigma \rightarrow 0$ и выполнении условий (4.7) имеет место согласно лемме 3 и оценке, аналогичной (4.12). При выполнении условия (4.9) с использованием (5.3)–(5.5) доказывается оценка погрешности:

$$\begin{aligned} \|\tilde{x}_{n,r} - x_*\| &\leq \left(\sqrt{\frac{\alpha}{n}} + t\right)\|u\| + \sqrt{\frac{n}{\alpha}}[(t + \sqrt{r}h)\|x_*\| + \tau + \sqrt{r}\delta] + \\ &+ \frac{n}{\alpha}(t\|P_{N(A^*)}y\| + rh\|Bx_* - z\|) + r\left(\sqrt{\frac{n}{\alpha}} + \frac{n}{\alpha}t\right)\|A^{*+}B^*(Bx_* - z)\|. \end{aligned} \quad (5.6)$$

Таким образом, для неявного итерационного метода справедлива теорема 1, в которой оценку погрешности (4.10) следует заменить на (5.6).

6. О выборе параметров регуляризации

Оценки (4.10) и (5.6) позволяют высказать принцип априорного выбора параметров регуляризации.

Введем обозначение

$$\beta = \begin{cases} \mu^{-1}, \\ \alpha \end{cases} \quad (6.1)$$

и запишем оценки (4.10) и (5.6) в виде

$$\begin{aligned} \|\tilde{x}_{n,r} - x_*\| \leq & \sqrt{\beta}\|u\|n^{-\frac{1}{2}} + \frac{1}{\sqrt{\beta}}[(t\|x_*\| + \tau) + \sqrt{r}(h\|x_*\| + \delta) + r\|A^{*+}B^*(Bx_* - z)\|]n^{\frac{1}{2}} + \\ & + \frac{1}{\beta}[t\|P_{N(A^*)}y\| + r(h\|Bx_* - z\| + t\|A^{*+}B^*(Bx_* - z)\|)]n + t\|u\|. \end{aligned} \quad (6.2)$$

Теорема 2. Пусть задача связанного псевдообращения разрешима и выполнено условие (4.6).

Если в возмущенных методах (1.5) и (1.6) параметры выбрать такими, что

$$n \rightarrow \infty, \quad r \rightarrow 0, \quad nr \rightarrow 0, \quad n(\tau^2 + t) \rightarrow 0 \quad (6.3)$$

при $\eta = \eta(t, \tau) \rightarrow 0$, $\sigma = \sigma(h, \delta) \rightarrow 0$, то

$$\tilde{x}_{n,r} \rightarrow x_* \quad \text{при } \eta \rightarrow 0, \quad \sigma \rightarrow 0, \quad (6.4)$$

где x_* — ближайшее к x_0 связанное псевдорешение уравнения (1.2)

Если начальная погрешность представима в виде (4.9), то при выборе параметров

$$n = \text{int}(\beta\gamma^{\frac{2}{3}}(\tau + t)^{-\frac{2}{3}}), \quad r = (\tau + t)^{\frac{4}{3}}, \quad (6.5)$$

где $\gamma = \|u\|/(2\|P_{N(A^*)}y\|)$, а β определено в (6.1), то имеет место асимптотическая оценка погрешности

$$\overline{\lim}_{\eta \rightarrow 0, \sigma \rightarrow 0} \frac{\|\tilde{x}_{n,r} - x_*\|}{(\tau + t)^{\frac{1}{3}}} \leq \|u\|\gamma^{-\frac{1}{3}} + \gamma^{\frac{2}{3}}\|P_{N(A^*)}y\|. \quad (6.6)$$

Доказательство. При выборе параметров в виде (6.5) легко видеть, что выполняются предельные соотношения (6.3), и значит, имеет место сходимость (6.4).

Параметр n в (6.5) выбирается из условия минимизации суммы первого и третьего членов оценки (6.2). Параметр r выбран из условия $\sqrt{r}(\tau + t)^{-\frac{1}{3}} = (\tau + t)^{\frac{1}{3}}$. Тогда второе слагаемое в (6.2) — бесконечно малая более высокого порядка, чем $(\tau + t)^{\frac{1}{3}}$. Поэтому асимптотическая оценка (6.6) вытекает из (6.2). \square

Отметим, что теорема 2 доказана при самом общем предположении относительно разрешимости задачи (1.1), а именно, разрешимости уравнения (1.2): $y \in D(A^+)$, иначе $P_{R(A)}y \in R(A)$.

Если предположить, что

$$y \in R(A),$$

то $P_{N(A^*)}y = 0$, и оценка (6.2) примет вид

$$\begin{aligned} \|\tilde{x}_{n,r} - x_*\| \leq & \sqrt{\beta}\|u\|n^{-\frac{1}{2}} + \frac{1}{\sqrt{\beta}}[(t\|x_*\| + \tau) + \sqrt{r}(h\|x_*\| + \delta) + \\ & + r\|A^{*+}B^*(Bx_* - z)\|]n^{\frac{1}{2}} + \frac{r}{\beta}(h\|Bx_* - z\| + t\|A^{*+}B^*(Bx_* - z)\|)n + t\|u\|. \end{aligned} \quad (6.7)$$

Тогда условия (6.3) заменятся на

$$n \rightarrow \infty, \quad r \rightarrow 0, \quad nr \rightarrow 0, \quad \sqrt{n}(\tau + t) \rightarrow 0$$

при $\eta \rightarrow 0, \sigma \rightarrow 0$.

Параметр n найдем из условия минимума суммы первого и второго членов в (6.7), а r — из условия $\sqrt{r}(\tau + tc)^{-1} = \text{const}$, т. е.

$$n = \text{int}(\beta \|u\|(\tau + tc)^{-1}), \quad r = (\tau + tc)^2,$$

где $c \geq \|x_*\|$. С этими параметрами асимптотическая оценка примет вид

$$\overline{\lim}_{\eta \rightarrow 0, \sigma \rightarrow 0} \frac{\|\tilde{x}_{n,r} - x_*\|}{(\tau + tc)^{\frac{1}{2}}} \leq 2 \|u\|^{\frac{1}{2}}.$$

В заключение отметим, что следствия из полученных результатов для случая $B = 0, z = 0$ согласуются с соответствующими результатами из теорем 2.3 и 2.4 из ([6], сс. 99, 100).

Литература

1. Морозов В.А., Кирсанова Н.Н. *Об одном обобщении метода регуляризации* // Вычислит. методы и программ. — М.: МГУ, 1970. — Вып. 14. — С. 40–45.
2. Морозов В.А. *Регулярные методы решения некорректно поставленных задач*. — М.: Наука, 1987. — 240 с.
3. Шафиев Р.А. *О регулярных методах вычисления L -псевдообратных операторов* // Журн. вычисл. матем. и матем. физ. — 1983. — Т. 23. — № 3. — С. 536–544.
4. Шафиев Р.А. *К теории методов регуляризации Тихонова–Лаврентьева* // ДАН СССР. — 1985. — Т. 282. — № 4. — С. 804–808.
5. Шафиев Р.А. *Псевдообращение операторов и некоторые приложения*. — Баку: Элм, 1989. — 152 с.
6. Вайникко Г.М., Веретенников А.Ю. *Итерационные процедуры в некорректных задачах*. — М.: Наука, 1986. — 181 с.
7. Садовничий В.А. *Теория операторов*. Учеб. для вузов. — М.: Высш. школа, 1999. — 368 с.

*Нижегородский государственный
педагогический университет*

*Поступила
01.04.2003*