

М.Ф. ПАВЛОВА, Е.В. ШЕМУРАНОВА

О СУЩЕСТВОВАНИИ СЛАБОГО РЕШЕНИЯ ОДНОЙ ЗАДАЧИ НЕНАСЫЩЕННОЙ ФИЛЬТРАЦИОННОЙ КОНСОЛИДАЦИИ

В работе исследуется математическая модель, предложенная А.В. Костериним [1] для описания процесса совместного движения упругого скелета и находящейся в порах скелета и возможно не полностью их заполняющей жидкости. Такой процесс принято называть ненасыщенной фильтрационной консолидацией. Рассматривается смешанная краевая задача, при этом на части границы задается условие типа полупроницаемости. Поэтому предложенная в данной работе обобщенная формулировка содержит нестационарное вырождающееся вариационное неравенство с ограничением на границе. Доказывается существование слабого решения исходной задачи. При определении обобщенного решения использованы идеи работы [2]. Данная статья может рассматриваться как продолжение работы [3], где доказана теорема существования решения для задачи ненасыщенной фильтрационной консолидации с граничными условиями, не приводящими к вариационному неравенству.

1. Постановка задачи

Пусть $\bar{\Omega} = \{(x_1, x_2) \in R^2 \mid -a \leq x_1 \leq a, -H \leq x_2 \leq 0\}$, Γ — граница Ω . Процесс фильтрационной консолидации в Ω при неполном насыщении описывается системой дифференциальных уравнений, состоящей из уравнений квазиравновесия среды в целом,

$$-\operatorname{div} \sigma^f + \nabla(p^+ - ms(p)p^-) = f(s(p)) \quad (1)$$

и условия совместного деформирования фаз

$$s(p) \frac{\partial(\operatorname{div} u)}{\partial t} + \operatorname{div} q + m \frac{\partial s(p)}{\partial t} = 0. \quad (2)$$

Здесь m — пористость, σ^f — тензор эффективных напряжений, u — вектор перемещений упругой среды, p — поровое давление, q — скорость фильтрации, $s(p)$ — насыщенность, вектор-функция $f(s(p))$ определяет плотность массовых сил, $\operatorname{div} \sigma^f$ — вектор, i -я компонента которого является дивергенцией i -й строки тензора σ^f .

В качестве искомых функций данной задачи выберем вектор перемещений $u = (u_1, u_2)$ и поровое давление p . Зависимость остальных функций, входящих в (1)–(2), относительно неизвестных u и p должна определяться дополнительными соотношениями. Следуя [1], полагаем, что насыщенность s — заданная функция давления p , скорость фильтрации q связана с p законом

$$q = -b(s(p))(\nabla p - \rho g), \quad (3)$$

фильтрация происходит в вязко-упругой среде

$$\sigma^f = A\varepsilon(u) + B\varepsilon\left(\frac{\partial u}{\partial t}\right). \quad (4)$$

Работа выполнена при финансовой поддержке Российского фонда фундаментальных исследований, гранты № 01-01-00616 и № 99-01-00466.

Здесь ρ — плотность жидкости, g — ускорение свободного падения, $\varepsilon(u)$ и $\varepsilon(\frac{\partial u}{\partial t})$ — тензоры деформаций и их скоростей соответственно, A и B — операторы, действующие из пространства симметричных тензоров второго ранга (обозначим его H_3) в него же.

В дальнейшем предполагаем, что операторы A и B линейные, ограниченные и положительные. Функции $s(p)$ и $b(s)$ непрерывные, неубывающие, удовлетворяющие следующим условиям:

$$0 \leq s(\xi) \leq 1; \quad |s(\xi)\xi| \leq c_1 \quad \forall \xi < 0; \quad s(\xi) = 1 \quad \forall \xi \geq 0; \quad (5)$$

$$0 \leq b(\xi) \leq 1 \quad \forall \xi \in R_1; \quad b(1) = 1. \quad (6)$$

Кроме того, полагаем, что зависимости $s(\xi)$ и $b(s)$ такие, при которых отображение $Dp = \int_0^p b(s(\xi))d\xi$ является взаимно однозначным на R^1 .

Заметим, что функция

$$s(p) = \begin{cases} \frac{1}{1-p}, & p \leq 0; \\ 1, & p > 0, \end{cases}$$

наиболее часто используемая на практике, удовлетворяет условиям (5).

Граничными условиями на $\Gamma = \Gamma_1 \cup \Gamma_2 \cup \Gamma_3 \cup \Gamma_4$, где

$$\Gamma_1 = \{(x_1, x_2) \in \Gamma \mid |x_1| = a\}, \quad \Gamma_2 = \{(x_1, x_2) \in \Gamma \mid x_2 = a\},$$

$$\Gamma_3 = \{(x_1, x_2) \in \Gamma \mid x_2 = 0, |x_1| \leq a_1 < a\}, \quad \Gamma_4 = \{(x_1, x_2) \in \Gamma \mid x_2 = 0, a_1 < |x_1| \leq a\},$$

являются следующие:

$$u_i(x, t) = 0, \quad x \in \Gamma_1 \cup \Gamma_2; \quad (7)$$

$$\sigma_{12}^f = 0, \quad x \in \Gamma_3 \cup \Gamma_4; \quad -\sigma_{22}^f + p^+ - ms(p)p^- = \begin{cases} 0, & x \in \Gamma_4; \\ F(x, t), & x \in \Gamma_3; \end{cases} \quad (8)$$

$$q_1(x, t) = 0, \quad x \in \Gamma_1; \quad q_2(x, t) = 0, \quad x \in \Gamma_2; \quad p(x, t) = 0, \quad x \in \Gamma_3; \quad (9)$$

$$p(x, t)q_2(x, t) = 0, \quad p(x, t) \leq 0, \quad q_2(x, t) \geq 0, \quad x \in \Gamma_4. \quad (10)$$

2. Обобщенная формулировка задачи

Пусть \mathring{V} — замыкание гладких функций, равных нулю на $\Gamma_1 \cup \Gamma_2$, в норме пространства $W_2^1(\Omega)$, \mathring{V}_1 — замыкание гладких функций, равных нулю на Γ_3 , в норме того же пространства,

$$K = \{w \in \mathring{V}_1 \mid w(x) \leq 0, \quad x \in \Gamma_4\}.$$

Определение 1. Обобщенным решением задачи (1)–(10) назовем тройку функций (u_1, u_2, p) , для которых справедливы следующие соотношения:

$$u_i, \frac{\partial u_i}{\partial t} \in L_2(0, T; \mathring{V}), \quad u_i(x, 0) = u_i^0(x) \quad \text{п. в. в } \Omega, \quad i = 1, 2, \quad (11)$$

$$w(p) = \int_0^p b(s(\xi))d\xi \in L_2(0, T; K), \quad (12)$$

для любых функций $v_i \in L_2(0, T; \mathring{V})$ имеют место равенства

$$\begin{aligned} \int_0^T \int_{\Omega} \left\{ \sum_{j=1}^2 \sigma_{ij}^f \frac{\partial v_i}{\partial x_j} - (p^+ - ms(p)p^-) \frac{\partial v_i}{\partial x_i} \right\} dx dt = \\ = \int_0^T \int_{\Omega} f_i(s(p))v_i dx dt + \delta_{i2} \int_0^T \int_{\Gamma_3} F(x, t)v_i dx dt, \quad i = 1, 2, \end{aligned} \quad (13)$$

и для любых функций $z \in L_2(0, T; K)$, неотрицательных функций $\alpha(t) \in C^1([0, T])$, $\alpha(T) = 0$, справедливо неравенство

$$\int_0^T \int_{\Omega} \left\{ s(p) \frac{\partial \operatorname{div} u}{\partial t} \alpha(t)(z - w) + \nabla w \cdot \nabla(\alpha(t)(z - w)) \right\} dx dt + [m \partial_t s(p), \alpha(t)(z - w)] \geq \int_0^T \int_{\Omega} b(s(p)) \rho g_2 \frac{\partial(\alpha(t)(z - w))}{\partial x_2} dx dt. \quad (14)$$

Здесь

$$[m \partial_t s(p), \alpha(t)(z - w)] := \int_0^T \int_{\Omega} m \Phi(w) \partial_t \alpha(t) dx dt - \int_0^T \int_{\Omega} m s(p) \partial_t (\alpha z) dx dt + \int_{\Omega} m \Phi(w(p_0)) \alpha(0) dx - \int_{\Omega} m s(p_0(x)) z(x, 0) \alpha(0) dx,$$

$$\Phi(\xi) = \int_0^{\xi} \varphi'(\zeta) \zeta d\zeta, \quad \varphi(\xi) = s(p(\xi)).$$

3. Теорема существования

Теорема 1. Пусть $s(p)$, $b(s)$, операторы A и B удовлетворяют перечисленным выше условиям, функции f_i ограничены на $[0, 1]$ по s . Кроме того, имеет место оценка

$$\frac{s'(p)}{b(s(p))} \leq M. \quad (15)$$

Тогда при любых $F(x, t) \in L_2(0, T; L_2(\Gamma_3))$, $u_i^0 \in \overset{\circ}{V}$, $w(p_0) \in K$, задача (1)–(10) имеет обобщенное решение.

Доказательство этой теоремы проведем с помощью метода полудискретизации со штрафом. Для этого на отрезке $[0, T]$ построим равномерную сетку с шагом τ , $\bar{\omega}_{\tau}$ — множество узлов сетки, $\omega_{\tau} = \bar{\omega}_{\tau} \setminus \{0\}$.

Определение 2. Функции $y_1(t)$, $y_2(t)$, $p_{\tau}(t)$ назовем полудискретным решением задачи (1)–(10), если

$$y_i(t) \in \overset{\circ}{V} \quad \forall t \in \omega_{\tau}, \quad y_i(0) = u_i^0 \quad \text{п. в. в } \Omega, \quad i = 1, 2, \\ w_{\tau}(p_{\tau}(t)) = \int_0^{p_{\tau}(t)} b(s(\xi)) d\xi \in K \quad \forall t \in \omega_{\tau},$$

и для любых функций $v_i \in \overset{\circ}{V}$ и $z \in \overset{\circ}{V}_1$ имеют место равенства

$$\int_{\Omega} \left\{ \sum_{j=1}^2 \left(A_{ij} \hat{\varepsilon} + B_{ij} \frac{\hat{\varepsilon} - \varepsilon}{\tau} \right) \frac{\partial v_i}{\partial x_j} - (\hat{p}_{\tau}^+ - m s(\hat{p}_{\tau}) \hat{p}_{\tau}^-) \frac{\partial v_i}{\partial x_i} \right\} dx = \\ = \int_{\Omega} f_i(s(p_{\tau})) v_i dx + \delta_{i2} \int_{\Gamma_3} F_{\tau}(x, t) v_i dx, \quad i = 1, 2, \quad (16)$$

$$\int_{\Omega} \left\{ s(\hat{p}_{\tau}) \operatorname{div} \frac{\hat{y} - y}{\tau} z + \nabla \hat{w}_{\tau} \cdot \nabla z \right\} dx + \int_{\Omega} m \frac{s(\hat{p}_{\tau}) - s(p_{\tau})}{\tau} z dx + \frac{1}{\varepsilon} \int_{\Gamma_4} \hat{w}_{\tau}^+ z dx = \\ = \int_{\Omega} b(s(p_{\tau})) \rho g_2 \frac{\partial z}{\partial x_2} dx. \quad (17)$$

Здесь $\hat{y} = y(t + \tau)$, $\varepsilon = \varepsilon(y)$ — тензор с компонентами $\varepsilon_{ij} = \frac{1}{2} \left(\frac{\partial y_i}{\partial x_j} + \frac{\partial y_j}{\partial x_i} \right)$, $\hat{\varepsilon} = \varepsilon(\hat{y})$, $A_{ij} v(B_{ij} v)$ — (i, j) -компонента вектора $Av(Bv)$, $F_{\tau}(x, t) = \frac{1}{\tau} \int_t^{t+\tau} F(x, \xi) d\xi$.

Лемма 1. *Решение полудискретной задачи существует.*

Доказательство этой леммы аналогично доказательству соответствующего факта в [3].

Лемма 2. *Для решения полудискретной задачи (16)–(17) справедливы следующие априорные оценки:¹*

$$\|y_i(t')\|_1 \leq C_1, \quad \sum_{t=0}^{t'-\tau} \tau \|y_i(t)\|_1^2 \leq C_2, \quad i = 1, 2, \quad (18)$$

$$\int_{\Omega} \Phi(w_\tau(t')) dx \leq C_3, \quad (19)$$

$$\sum_{t=0}^{t'-\tau} \tau \|\hat{w}_\tau(t)\|_1^2 \leq C_4, \quad (20)$$

$$\frac{1}{\varepsilon} \sum_{t=0}^{t'-\tau} \tau \|\hat{w}_\tau^+(t)\|_{L_2(\Gamma_4)} \leq C_5 \quad \forall t' \in \omega_\tau. \quad (21)$$

Доказательство. Полагая в (16), (17) $v_i = (y_i)_t$, $z = \hat{w}_\tau$ и складывая полученные равенства, будем иметь

$$\begin{aligned} & \int_{\Omega} \left(A\hat{\varepsilon} + B \frac{\hat{\varepsilon} - \varepsilon}{\tau}, \frac{\hat{\varepsilon} - \varepsilon}{\tau} \right)_{H_3} dx + \|\hat{w}_\tau\|_1^2 + \int_{\Omega} m \frac{s(\hat{p}_\tau) - s(p_\tau)}{\tau} \hat{w}_\tau dx + \frac{1}{\varepsilon} \int_{\Gamma_4} \hat{w}_\tau^+ \hat{w}_\tau dx = \\ & = \int_{\Omega} (\hat{p}_\tau^+ - s(\hat{p}_\tau)(m\hat{p}_\tau^- + \hat{w}_\tau)) \operatorname{div} \frac{\hat{y} - y}{\tau} dx + \sum_{i=1}^2 \int_{\Omega} f_i(s(p_\tau)) \frac{\hat{y}_i - y_i}{\tau} dx + \\ & \quad + \int_{\Gamma_3} F_\tau(x, t) \frac{\hat{y}_2 - y_2}{\tau} dx + \int_{\Omega} b(s(p_\tau)) \rho g_2 \frac{\partial \hat{w}_\tau}{\partial x_2} dx. \quad (22) \end{aligned}$$

Равенство (22) умножим на τ , просуммируем по t от 0 до $t' - \tau$, $t' \in \omega_\tau$, и преобразуем, используя следующие неравенства:

$$\begin{aligned} & \sum_{t=0}^{t'-\tau} \tau \int_{\Omega} \left(A\hat{\varepsilon}, \frac{\hat{\varepsilon} - \varepsilon}{\tau} \right)_{H_3} dx \geq \int_{\Omega} (A\varepsilon(y(t')), \varepsilon(y(t')))_{H_3} dx - \\ & \quad - \int_{\Omega} (A\varepsilon(u^0), \varepsilon(u^0)) dx \geq C_A \sum_{i=1}^2 \|y_i(t')\|_1^2 - C_6 \sum_{i=1}^2 \|u_i^0\|_1^2, \\ & \sum_{t=0}^{t'-\tau} \tau \int_{\Omega} \left(B \frac{\hat{\varepsilon} - \varepsilon}{\tau}, \frac{\hat{\varepsilon} - \varepsilon}{\tau} \right) dx \geq C_B \sum_{t=0}^{t'-\tau} \tau \sum_{i=1}^2 \left\| \frac{\hat{y}_i - y_i}{\tau} \right\|_1^2, \\ & \sum_{t=0}^{t'-\tau} \tau \int_{\Omega} \frac{s(\hat{p}_\tau) - s(p_\tau)}{\tau} \hat{w}_\tau dx = \sum_{t=0}^{t'-\tau} \tau \int_{\Omega} \frac{\varphi(\hat{w}_\tau) - \varphi(w_\tau)}{\tau} \hat{w}_\tau dx \geq \\ & \quad \geq \int_{\Omega} \Phi(w_\tau(t')) dx - \int_{\Omega} \Phi(w_\tau(0)) dx. \quad (23) \end{aligned}$$

Отметим, что при получении (23) использовано неравенство вида

$$(\varphi(u) - \varphi(v))u \geq \Phi(u) - \Phi(v), \quad (24)$$

доказательство которого приведено в [4].

¹ Здесь и в дальнейшем буквой C с индексами обозначены не зависящие от τ и ε величины.

В результате будем иметь

$$C_A \sum_{i=1}^2 \|y_i(t')\|_1^2 + C_B \sum_{t=0}^{t'-\tau} \tau \sum_{i=1}^2 \|(y_i)_t\|_2^1 + \sum_{t=0}^{t'-\tau} \tau \|\widehat{w}_\tau(t)\|_1^2 + \int_{\Omega} \Phi(w_\tau(t')) dx + \\ + \frac{1}{\varepsilon} \sum_{t=0}^{t'-\tau} \tau \|\widehat{w}_\tau^+\|_{L_2(\Gamma_4)}^2 \leq \int_{\Omega} \Phi(w_\tau(0)) dx + C_6 \sum_{i=1}^2 \|u_i^0\|_1^2 + \left| \sum_{t=0}^{t'-\tau} \tau I \right|, \quad (25)$$

здесь I — правая часть равенства (22).

Оценим слагаемое, содержащее I ,

$$\left| \sum_{t=0}^{t'-\tau} \tau I \right| = \sum_{t=0}^{t'-\tau} \left| \int_{\Omega} (\widehat{p}_\tau^+ - s(\widehat{p}_\tau)) (m\widehat{p}_\tau^- + \widehat{w}_\tau) \operatorname{div} \frac{\widehat{y} - y}{\tau} dx \right| + \\ + \sum_{t=0}^{t'-\tau} \left| \left\{ \sum_{i=1}^2 \int_{\Omega} f_i(s(p_\tau)) \frac{\widehat{y}_i - y_i}{\tau} dx + \int_{\Gamma_3} F_\tau(x, t) \frac{\widehat{y}_2 - y_2}{\tau} dx + \int_{\Omega} b(s(p_\tau)) \rho g_2 \frac{\partial \widehat{w}_\tau}{\partial x_2} dx \right\} \right| = I_1 + I_2.$$

Из определения \widehat{w}_τ и условий (5)–(6) следует

$$s(\widehat{p}_\tau) \widehat{w}_\tau = s(\widehat{p}_\tau) \widehat{w}_\tau^+ - s(\widehat{p}_\tau) \widehat{w}_\tau^- = \widehat{w}_\tau^+ - s(\widehat{p}_\tau) \widehat{w}_\tau^-, \\ \widehat{p}_\tau^+ = \widehat{w}_\tau^+, s(p_\tau) = s(p_\tau^-), |\widehat{w}_\tau| \leq |\widehat{p}_\tau|.$$

Поэтому

$$I_1 \leq \sum_{t=0}^{t'-\tau} \int_{\Omega} (|ms(\widehat{p}_\tau^-) \widehat{p}_\tau^-| + |s(\widehat{p}_\tau^-) \widehat{w}_\tau^-|) \left| \operatorname{div} \frac{\widehat{y} - y}{\tau} \right| dx \leq \\ \leq 2C_7 \sum_{t=0}^{t'-\tau} \int_{\Omega} \left| \operatorname{div} \frac{\widehat{y} - y}{\tau} \right| dx \leq \delta \sum_{t=0}^{t'-\tau} \tau \sum_{i=1}^2 \left\| \frac{\widehat{y}_i - y_i}{\tau} \right\|_1^2 + \frac{C_8}{\delta}.$$

Используя условия на функции f_i и F_τ , неравенство Коши–Буняковского, ε -неравенство, получим

$$I_2 \leq \delta \sum_{t=0}^{t'-\tau} \tau \left(\sum_{i=1}^2 \left\| \frac{\widehat{y}_i - y_i}{\tau} \right\|_1^2 + \|\widehat{w}_\tau\|_1^2 \right) + \frac{C_9}{\delta} \left(1 + \sum_{t=0}^{t'-\tau} \tau \|F_\tau(t)\|_{L_2(\Gamma_3)}^2 \right).$$

Из (25) и полученных для I_1 и I_2 оценок следует утверждение леммы. \square

Лемма 3. *Существуют функции*

$$u_i \in W_2^{(1)}(0, T; \mathring{V}), \quad w \in L_2(0, T; \mathring{V}_1)$$

и последовательности $\{\tau\}$, $\{\varepsilon\}$ такие, что при $\tau \rightarrow 0$, $\varepsilon \rightarrow 0$

$$\Pi_\tau y_i \rightharpoonup u_i, \quad \Pi_\tau (y_i)_t \rightharpoonup \frac{\partial u_i}{\partial t} \quad \text{в } L_2(0, T; \mathring{V}), \quad \Pi_\tau w_\tau \rightharpoonup w \quad \text{в } L_2(0, T; \mathring{V}_1), \quad (26)$$

$$\Pi_\tau w_\tau^- \rightarrow w^- \quad \text{н. в. в } Q_T, \quad (27)$$

$$\Pi_\tau p_\tau^- \rightarrow p^- \quad \text{н. в. в } Q_T, \quad (28)$$

$$\Pi_\tau w_\tau^+ \rightharpoonup w^+, \quad \Pi_\tau w_\tau^- \rightharpoonup w^- \quad \text{в } L_2(0, T; \mathring{V}_1). \quad (29)$$

Здесь $\Pi_\tau z(t) = \{z(t') \mid t' \in \overline{\omega}_\tau, t' \leq t < t' + \tau\}$ — кусочно-постоянное восполнение функции z .

Справедливость утверждений (26) следует из априорных оценок (18), (20) и слабой компактности ограниченных множеств в рефлексивных банаховых пространствах.

Убедимся в справедливости (27). Введем функцию

$$G(\zeta) := \varphi(\zeta)g(\zeta) - \int_0^\zeta \varphi(\xi)g'(\xi)d\xi,$$

где $g(\zeta) = \begin{cases} \frac{\zeta^2}{1+\zeta^2}, & \text{если } \zeta < 0; \\ 0, & \text{если } \zeta \geq 0. \end{cases}$ Элементарными преобразованиями нетрудно показать, что

$$G(\zeta) = \int_0^\zeta \varphi'(\xi)g(\xi)d\xi. \quad (30)$$

Докажем, что последовательность $G(w_\tau)$ равномерно ограничена по τ и ε в пространстве $L_\infty(Q_T) \cap L_2(0, T; \mathring{V}_1)$. Из (30) и ограниченности функции g имеем

$$|G(w_\tau(x, t))| \leq \int_0^{w_\tau(x, t)} \varphi'(\xi)d\xi = |\varphi(w_\tau(x, t)) - \varphi(0)| = |s(p_\tau(w_\tau(x, t))) - s(0)| \leq 1.$$

Следовательно, $G(w_\tau) \in L_\infty(Q_T)$. Далее заметим, что

$$|G'_\xi(\xi)| = |\varphi'(\xi)g(\xi)| = \frac{s'(\xi)}{b(s(\xi))}g(\xi).$$

Поэтому из условия (15) и ограниченности функции g следует $|G'_\xi(\xi)| \leq \text{const}$. Ограниченность $|G'_\xi(\xi)|$ и (20), очевидно, обеспечивают равномерную ограниченность $G(w_\tau)$ в $L_2(0, T; \mathring{V}_1)$.

Докажем теперь справедливость неравенства

$$I = \frac{1}{k\tau} \sum_{t'=0}^{T-k\tau} \tau \int_\Omega (G(w_\tau(t' + k\tau)) - G(w_\tau(t')))^2 dx \leq C_{10}. \quad (31)$$

Имеем

$$I = \frac{\tau}{k} \sum_{t'=0}^{T-k\tau} \sum_{t=t'}^{t'+(k-1)\tau} \int_\Omega \frac{G(w_\tau(t + \tau)) - G(w_\tau(t))}{\tau} R_G(t') dx,$$

где $R_G(t') = G(w_\tau(t' + k\tau)) - G(w_\tau(t'))$. Заметим, что

$$\begin{aligned} \frac{G(\widehat{w}_\tau) - G(w_\tau)}{\tau} &= \frac{\varphi(\widehat{w}_\tau)g(\widehat{w}_\tau) - \varphi(w_\tau)g(w_\tau)}{\tau} - \frac{1}{\tau} \int_{w_\tau}^{\widehat{w}_\tau} \varphi(\xi)g'(\xi)d\xi = \\ &= \frac{\varphi(\widehat{w}_\tau) - \varphi(w_\tau)}{\tau} g(\widehat{w}_\tau) + \varphi(w_\tau) \frac{g(\widehat{w}_\tau) - g(w_\tau)}{\tau} - \frac{1}{\tau} \int_{w_\tau}^{\widehat{w}_\tau} \varphi(\xi)g'(\xi)d\xi = \\ &= \frac{\varphi(\widehat{w}_\tau) - \varphi(w_\tau)}{\tau} g(\widehat{w}_\tau) - \int_{w_\tau}^{\widehat{w}_\tau} \frac{\varphi(\xi) - \varphi(w_\tau)}{\tau} g'(\xi)d\xi. \end{aligned}$$

Поэтому

$$\begin{aligned} \int_\Omega \frac{G(w_\tau(t + \tau)) - G(w_\tau(t))}{\tau} R_G(t') dx &= \int_\Omega \frac{\varphi(w_\tau(t + \tau)) - \varphi(w_\tau(t))}{\tau} g(w_\tau(t + \tau)) R_G(t') dx - \\ &- \int_\Omega \int_{w_\tau(t)}^{w_\tau(t+\tau)} \frac{\varphi(\xi) - \varphi(w_\tau(t))}{\tau} g'(\xi) R_G(t') d\xi dx \equiv I_1 + I_2. \quad (32) \end{aligned}$$

Для оценки I_1 воспользуемся (17) при $z = g(w_\tau(t + \tau))R_G(t')$ (такая подстановка возможна, поскольку $g(w_\tau(t + \tau))R_G(t') \in \mathring{V}_1$). В результате получим

$$\begin{aligned} I_1 &= \int_\Omega \left\{ -s(p_\tau(t + \tau)) \operatorname{div} \frac{y(t + \tau) - y(t)}{\tau} g(w_\tau(t + \tau)) R_G(t') - \nabla w_\tau(t + \tau) \cdot \nabla (g(w_\tau(t + \tau)) R_G(t')) + \right. \\ &\quad \left. + b(s(p_\tau)) \rho g_2 \frac{\partial (g(w_\tau(t + \tau)) R_G(t'))}{\partial x_2} \right\} dx - \frac{1}{\varepsilon} \int_{\Gamma_4} w_\tau^+(t + \tau) g(w_\tau(t + \tau)) R_G(t') dx. \quad (33) \end{aligned}$$

Заметим, что $\int_{\Gamma_4} w_\tau^+(t+\tau)g(w_\tau(t+\tau))R_G(t')dx = 0$. Остальные слагаемые в (33) оценим, используя ограниченность функций G , g и оценки (19)–(22). В результате получим

$$|I_1| \leq C_{11} \left(\sum_{i=1}^2 \|(y_i)_t(t)\|_1^2 + \|w_\tau(t+\tau)\|_1^2 + 1 \right). \quad (34)$$

Оценим I_2 . Нетрудно показать, что

$$|I_2| \leq \int_{\Omega} \frac{\varphi(w_\tau(t+\tau)) - \varphi(w_\tau(t))}{\tau} \left(g(w_\tau(t)) - g(w_\tau(t+\tau)) \right) |R_G(t')| dx \equiv I_3.$$

Для оценки I_3 воспользуемся также равенством (17), выбрав $z = (g(w_\tau(t)) - g(w_\tau(t+\tau)))|R_G(t')|$. В результате будем иметь

$$\begin{aligned} I_3 = \int_{\Omega} \left\{ -s(p_\tau(t+\tau)) \operatorname{div} \frac{y(t+\tau) - y}{\tau} (g(w_\tau(t)) - g(w_\tau(t+\tau)))|R_G(t')| - \right. \\ \left. - \nabla w_\tau(t+\tau) \cdot \nabla ((g(w_\tau(t)) - g(w_\tau(t+\tau)))|R_G(t')|) + \right. \\ \left. + b(s(p_\tau)) \rho g_2 \frac{\partial ((g(w_\tau(t)) - g(w_\tau(t+\tau)))|R_G(t')|)}{\partial x_2} \right\} dx - \\ - \frac{1}{\varepsilon} \int_{\Gamma_4} w_\tau^+(t+\tau) (g(w_\tau(t)) - g(w_\tau(t+\tau)))|R_G(t')| dx. \quad (35) \end{aligned}$$

Все слагаемые правой части равенства (35) оцениваются аналогично предыдущему случаю, за исключением последнего, для которого

$$\begin{aligned} - \frac{1}{\varepsilon} \int_{\Gamma_4} w_\tau^+(t+\tau) (g(w_\tau(t)) - g(w_\tau(t+\tau)))|R_G(t')| dx = \\ = \frac{1}{\varepsilon} \int_{\Gamma_4} w_\tau^+(t+\tau) |g'(\xi)| (w_\tau(t) - w_\tau(t+\tau)) |R_G(t')| dx \leq \frac{C_{12}}{\varepsilon} (\|w_\tau^+(t+\tau)\|_{L_2(\Gamma_4)}^2 + \|w_\tau^+(t)\|_{L_2(\Gamma_4)}^2). \end{aligned}$$

Поэтому

$$|I_2| \leq C_{13} \left\{ \sum_{i=1}^2 \|(y_i)_t\|_1^2 + \|w_\tau(t+\tau)\|_1^2 + 1 + \frac{1}{\varepsilon} (\|w_\tau^+(t+\tau)\|_{L_2(\Gamma_4)}^2 + \|w_\tau^+(t)\|_{L_2(\Gamma_4)}^2) \right\}. \quad (36)$$

Из соотношений (32), (34), (36) обычным образом следует справедливость (31).

Из оценки (31) и равномерной ограниченности $G(w_\tau)$ в $L_2(0, T; \overset{\circ}{V}_1)$ ([5], с. 216) получим существование подпоследовательностей $\{\tau'\} \subset \{\tau\}$, $\{\varepsilon'\} \subset \{\varepsilon\}$ и элемента $G_0 \in L_2(Q_T)$ таких, что

$$G(w_{\tau'}) \rightarrow G_0 \quad \text{в } L_2(Q_T), \quad G(w_{\tau'}) \rightarrow G_0 \quad \text{п. в. в } Q_T. \quad (37)$$

Заметим, что $G(w_{\tau'}) = G(-w_{\tau'}^-)$. Нетрудно видеть, что на множестве $(-\infty, 0]$ функция $G(\xi)$ взаимно однозначна, поэтому из (37) имеем

$$-w_{\tau'}^- \rightarrow G^{-1}(G_0) \quad \text{п. в. в } Q_T.$$

Докажем, что $G^{-1}(G_0) = -w^-$. Для этого запишем, пользуясь монотонностью функции G , неравенство

$$\int_{\Omega} (G(w_{\tau'}) - G(v))(w_{\tau'} - v) dx \geq 0.$$

В этом неравенстве перейдем к пределу при $\tau' \rightarrow 0$, $\varepsilon' \rightarrow 0$. В результате получим

$$\int_{\Omega} (G_0 - G(v))(w - v) dx \geq 0.$$

Выбором $v = w \pm \lambda v_1 \forall \lambda > 0 \forall v_1 \in L_2(Q_T)$, нетрудно доказать, что $G_0 = G(w) = G(-w^-)$. Поэтому (27) имеет место.

Далее, пусть $p = D^{-1}w$. Поскольку знаки функций p и w совпадают, а отображение D взаимно однозначно, то из (27) следует (28).

Убедимся в справедливости (29). Заметим, что из оценки (20) следует равномерная ограниченность последовательностей $\Pi_\tau \hat{w}_\tau^-$ и $\Pi_\tau \hat{w}_\tau^+$ в $L_2(0, T; \overset{\circ}{V}_1)$. Значит, найдутся последовательности $\{\tau''\} \subset \{\tau'\}$, $\{\varepsilon''\} \subset \{\varepsilon'\}$ и элементы z_1 и z_2 из $L_2(0, T; \overset{\circ}{V}_1)$ такие, что

$$\Pi_\tau w_{\tau''}^- \rightharpoonup z_1, \quad \Pi_\tau w_{\tau''}^+ \rightharpoonup z_2 \quad \text{в } L_2(0, T; \overset{\circ}{V}_1).$$

Из равенства слабого предела и предела почти всюду следует, что $z_1 = w^-$. Переходя к пределу в равенстве $\Pi_\tau w_{\tau''}^+ = \Pi_\tau w_{\tau''} + \Pi_\tau w_{\tau''}^-$, убедимся в том, что $z_2 = w^+$. \square

Лемма 4. *Функции u_i и w , удовлетворяющие соотношениям (26), (27), являются обобщенным решением задачи (1)–(10).*

Доказательство. Сначала докажем включение $w \in L_2(0, T; K)$. Заметим, что из оценки (21) вытекает, что предел последовательности следов функций $\Pi_\tau w_\tau^+$ на Γ_4 равен нулю. С использованием очевидного равенства

$$\int_\Omega \frac{\partial w_\tau^+}{\partial x_2} z dx = - \int_\Omega w_\tau^+ \frac{\partial z}{\partial x_2} dx + \int_{\Gamma_4} w_\tau^+ z dx,$$

в котором z — произвольная гладкая функция, равная нулю в точках $\Gamma \setminus \Gamma_4$, нетрудно показать, что след w^+ на Γ_4 равен нулю, т. е. $w \in L_2(0, T; K)$.

Пусть \tilde{v}_i — произвольные функции из $C^\infty(0, T, C^\infty(\Omega))$, равные нулю в точках $(\Gamma_1 \cup \Gamma_2) \times [0, T]$. Выберем в (16)

$$v_i(t) = \frac{1}{\tau} \int_t^{t+\tau} \tilde{v}_i(\xi) d\xi,$$

умножим это равенство на τ и просуммируем по t от 0 до $T - \tau$. Результат, используя восполнение Π_τ , запишем в виде

$$\begin{aligned} \int_0^T \int_\Omega \left\{ \sum_{j=1}^2 \left(A_{ij} \varepsilon(\Pi_\tau \hat{y}) + B_{ij} \varepsilon \left(\Pi_\tau \frac{\hat{y} - y}{\tau} \right) \right) \frac{\partial \Pi_\tau v_i}{\partial x_j} - (\Pi_\tau \hat{p}_\tau^+ - m s(\Pi_\tau \hat{p}_\tau) \Pi_\tau \hat{p}_\tau^-) \frac{\partial \Pi_\tau v_i}{\partial x_i} \right\} dx dt = \\ = \int_0^T \left\{ \int_\Omega f_i(s(\Pi_\tau p_\tau)) \Pi_\tau v_i dx + \delta_{i2} \int_{\Gamma_3} F(x, t) \Pi_\tau v_i dx \right\} dt; \quad (38) \end{aligned}$$

здесь $\Pi_\tau \hat{y}$ — вектор-функция $(\Pi_\tau \hat{y}_1, \Pi_\tau \hat{y}_2)$, аналогично определяется вектор $\Pi_\tau \frac{\hat{y} - y}{\tau}$.

В равенстве (38) перейдем к пределу по τ и ε . При этом заметим, что из соотношений (26) следует

$$\varepsilon(\Pi_\tau \hat{y}) \rightharpoonup \varepsilon(u), \quad \varepsilon \left(\Pi_\tau \frac{\hat{y} - y}{\tau} \right) \rightharpoonup \varepsilon \left(\frac{\partial u}{\partial t} \right) \quad \text{в } (L_2(Q_T))^3.$$

Учитывая линейность и непрерывность операторов A и B , будем иметь

$$\begin{aligned} \int_0^T \int_\Omega \sum_{j=1}^2 \left(A_{ij} \varepsilon(\Pi_\tau \hat{y}) + B_{ij} \varepsilon \left(\Pi_\tau \frac{\hat{y} - y}{\tau} \right) \right) \frac{\partial \Pi_\tau v_i}{\partial x_j} dx dt \rightarrow \\ \rightarrow \int_0^T \int_\Omega \sum_{j=1}^2 \left(A_{ij} \varepsilon(u) + B_{ij} \varepsilon \left(\frac{\partial u}{\partial t} \right) \right) \frac{\partial \tilde{v}_i}{\partial x_j} dx dt \quad \text{при } \tau \rightarrow 0, \quad \varepsilon \rightarrow 0. \end{aligned}$$

Для обоснования предельного перехода в последнем слагаемом левой части (38) запишем следующую цепочку равенств:

$$\begin{aligned} I &= \int_0^T \int_{\Omega} (\Pi_{\tau} \widehat{p}_{\tau}^+ - m s(\Pi_{\tau} \widehat{p}_{\tau}) \Pi_{\tau} \widehat{p}_{\tau}^-) \frac{\partial \Pi_{\tau} v_i}{\partial x_i} dx dt = \\ &= \int_0^T \int_{\Omega} \Pi_{\tau} \widehat{w}_{\tau}^+ \frac{\partial \Pi_{\tau} v_i}{\partial x_i} dx dt - m \int_0^T \int_{\Omega} s(-\Pi_{\tau} \widehat{p}_{\tau}^-) \Pi_{\tau} \widehat{p}_{\tau}^- \frac{\partial \Pi_{\tau} v_i}{\partial x_i} dx dt. \end{aligned}$$

Используя (6), (28), (29) и теорему Лебега о предельном переходе, докажем, что при $\tau \rightarrow 0$, $\varepsilon \rightarrow 0$

$$I \rightarrow \int_0^T \int_{\Omega} w^+ \frac{\partial \tilde{v}_i}{\partial x_i} dx - \int_0^T \int_{\Omega} m s(-p^-) p^- \frac{\partial \tilde{v}_i}{\partial x_i} dx = \int_0^T \int_{\Omega} (p^+ - m s(p) p^-) \frac{\partial \tilde{v}_i}{\partial x_i} dx.$$

Результат предельного перехода в правой части равенства (38) также понятен, поскольку функции f_i непрерывны, следовательно,

$$f_i(s(\Pi_{\tau} p_{\tau})) \rightarrow f_i(s(p)) \quad \text{п. в. в } Q_T.$$

Итак, из (38) при $\tau \rightarrow 0$, $\varepsilon \rightarrow 0$ получим

$$\begin{aligned} \int_0^T \int_{\Omega} \left\{ \sum_{j=1}^2 \left(A_{ij} \varepsilon(u) + B_{ij} \varepsilon \left(\frac{\partial u}{\partial t} \right) \right) \frac{\partial \tilde{v}_i}{\partial x_j} - (p^+ - s(p) p^-) \frac{\partial \tilde{v}_i}{\partial x_i} \right\} dx dt = \\ = \int_0^T \left\{ \int_{\Omega} f_i(s(p)) \tilde{v}_i dx + \delta_{i2} \int_{\Gamma_3} F(x, t) \tilde{v}_i dx \right\} dt. \quad (39) \end{aligned}$$

Очевидно, (39) будет справедливым и для $\tilde{v}_i \in L_2(0, T; \overset{\circ}{V})$. Следовательно, функции u_1 , u_2 , p , определенные соотношениями (26), (27), удовлетворяют равенствам (13).

Обоснуем теперь справедливость (14). Пусть \tilde{z} — произвольная функция из $C^{\infty}(\Omega)$, след которой на $\Gamma_4 \times [0, T]$ неположителен, $\alpha(t)$ — неотрицательная функция такая, что $\alpha(t) \in C^1(0, T)$ и $\alpha(T) = 0$. В (17) выберем $z = z_{\tau} = \tilde{z}(t) \alpha(t)$, просуммируем по t от 0 до $T - \tau$ и преобразуем, используя формулу суммирования по частям и легко проверяемое неравенство

$$\sum_{t=0}^{T-\tau} \tau \int_{\Gamma_4} \widehat{w}_{\tau}^+ z_{\tau} dx \leq 0.$$

В результате будем иметь

$$\begin{aligned} \sum_{t=0}^{T-\tau} \tau \int_{\Omega} \{ s(\widehat{p}_{\tau}) \operatorname{div}(y)_t z_{\tau} + \nabla \widehat{w}_{\tau} \cdot \nabla z_{\tau} \} dx - \sum_{t=0}^{T-\tau} \tau m \int_{\Omega} s(\widehat{p}_{\tau}) (z_{\tau})_t dx - \\ - m \int_{\Omega} s(p^0) z_{\tau}(x, 0) dx \geq \sum_{t=0}^{T-\tau} \tau \int_{\Omega} b(s(p_{\tau})) \rho g_2 \frac{\partial z_{\tau}(t)}{\partial x_2} dx. \quad (40) \end{aligned}$$

Неравенство (40) перепишем в эквивалентном виде, используя восполнение Π_{τ} ,

$$\begin{aligned} \int_0^T \int_{\Omega} s(\Pi_{\tau} \widehat{p}_{\tau}) \Pi_{\tau} \operatorname{div} \frac{\widehat{y} - y}{\tau} \Pi_{\tau} z_{\tau}(t) dx dt + \\ + \int_0^T \int_{\Omega} \nabla \Pi_{\tau} \widehat{w}_{\tau} \cdot \nabla \Pi_{\tau} z_{\tau} dx dt - m \int_0^T \int_{\Omega} s(\Pi_{\tau} \widehat{p}_{\tau}) \Pi_{\tau} (z_{\tau})_t dx dt - \\ - m \int_{\Omega} s(p^0) z_{\tau}(x, 0) dx dt \geq \int_0^T \int_{\Omega} b(s(\Pi_{\tau} p_{\tau})) \rho g_2 \Pi_{\tau} \frac{\partial z_{\tau}}{\partial x_2} dx dt. \quad (41) \end{aligned}$$

В (41) перейдем к пределу при $\tau, \varepsilon \rightarrow 0$. При этом учтем, что из ограниченности функции $s(p)$, леммы 3, сильной сходимости $\Pi_\tau z_\tau$ к $\tilde{z}\alpha(t)$ в $L_2(Q_T)$ следует справедливость утверждения

$$s(\Pi_\tau \hat{p}_\tau) \Pi_\tau z_\tau \rightarrow s(p) \tilde{z}\alpha(t) \quad \text{в } L_2(Q_T).$$

Поэтому

$$\int_0^T \int_\Omega s(\Pi_\tau \hat{p}_\tau) \Pi_\tau \operatorname{div} \frac{\hat{y} - y}{\tau} \Pi_\tau z_\tau dx dt \rightarrow \int_0^T \int_\Omega s(p) \frac{\partial \operatorname{div} u}{\partial t} \tilde{z}\alpha(t) dx dt.$$

В результате предельного перехода в (41) получим неравенство

$$\begin{aligned} \int_0^T \int_\Omega \left(s(p) \frac{\partial \operatorname{div} u}{\partial t} \alpha(t) \tilde{z} + \nabla w \cdot \nabla (\alpha(t) \tilde{z}) - m s(p) \frac{\partial (\alpha(t) \tilde{z})}{\partial t} \right) dx dt - \\ - m \int_\Omega s(p^0) \tilde{z}(x, 0) \alpha(0) dx \geq \int_0^T \int_\Omega b(s(p)) \rho g_2 \frac{\partial (\alpha(t) \tilde{z})}{\partial x_2} dx dt, \end{aligned} \quad (42)$$

справедливое для любой функции $\tilde{z} \in C^\infty(Q_T)$, имеющей неположительный след на $\Gamma_4 \times [0, T]$. Очевидно, множество этих функций плотно в $L_2(0, T; K)$. Поэтому (42) имеет место при любом $\tilde{z} \in L_2(0, T; K)$, в частности, и при $\tilde{z} = \bar{z} - w^+$, \bar{z} — произвольная функция из $L_2(0, T; K)$.

Теперь в (17) выберем $z = -\hat{w}_\tau^- \alpha(t)$, умножим это равенство на τ и просуммируем по t от 0 до $T - \tau$, в результате получим

$$\begin{aligned} \sum_{t=0}^{T-\tau} \tau \int_\Omega \{ s(\hat{p}_\tau) \operatorname{div}(y)_\tau (-\alpha(t) \hat{w}_\tau^-) + \nabla \hat{w}_\tau \cdot \nabla (-\hat{w}_\tau^- \alpha(t)) \} dx + \\ + m \sum_{t=0}^{T-\tau} \tau \int_\Omega \frac{s(\hat{p}_\tau) - s(p_\tau)}{\tau} (-\alpha(t) \hat{w}_\tau^-) dx = \sum_{t=0}^{T-\tau} \tau \int_\Omega b(s(p_\tau)) \rho g_2 \frac{\partial (-\alpha(t) \hat{w}_\tau^-)}{\partial x_2} dx. \end{aligned} \quad (43)$$

Используя (24) и формулу суммирования по частям, покажем, что

$$\begin{aligned} m \sum_{t=0}^{T-\tau} \tau \int_\Omega \frac{s(\hat{p}_\tau) - s(p_\tau)}{\tau} (-\alpha(t) \hat{w}_\tau^-) dx &= m \sum_{t=0}^{T-\tau} \tau \int_\Omega \frac{\varphi(-\hat{w}_\tau^-) - \varphi(-w_\tau^-)}{\tau} (-\hat{w}_\tau^-) \alpha(t) dx \geq \\ &\geq m \sum_{t=0}^{T-\tau} \tau \int_\Omega \frac{\Phi(-\hat{w}_\tau^-) - \Phi(-w_\tau^-)}{\tau} \alpha(t) dx = m \sum_{t=0}^{T-\tau} \tau \int_\Omega (\Phi(-w_\tau^-))_t \alpha(t) dx = \\ &= -m \sum_{t=0}^{T-\tau} \tau \int_\Omega \Phi(-\hat{w}_\tau^-) (\alpha(t))_t dx - m \int_\Omega \Phi(w^0) \alpha(0) dx. \end{aligned}$$

Подставляя полученную оценку в (43), будем иметь

$$\begin{aligned} \int_0^T \int_\Omega s(\Pi_\tau \hat{p}_\tau) \Pi_\tau \operatorname{div} \frac{\hat{y} - y}{\tau} (-\Pi_\tau \alpha(t) \hat{w}_\tau^-) dx dt + \\ + \int_0^T \|\Pi_\tau w_\tau^-\|_1^2 \Pi_\tau \alpha(t) dt - m \int_0^T \int_\Omega \Phi(-\Pi_\tau \hat{w}_\tau^-) \Pi_\tau (\alpha(t))_t dx dt - \\ - m \int_\Omega \Phi(w^0) \alpha(0) dx \leq \int_0^T \int_\Omega b(s(\Pi_\tau p_\tau)) \rho g_2 \frac{\partial (-\Pi_\tau \alpha(t) \hat{w}_\tau^-)}{\partial x_2} dx dt. \end{aligned} \quad (44)$$

В (44) совершим предельный переход при $\tau, \varepsilon \rightarrow 0$, учитывая соотношения (26)–(29). В результате получим

$$\begin{aligned} \int_0^T \int_\Omega s(p) \frac{\partial \operatorname{div} u}{\partial t} (-w^-) \alpha(t) dx dt + \lim_{\tau \rightarrow 0} \int_0^T \|\Pi_\tau w_\tau^-\|_1^2 \alpha(t) dt - \\ - m \int_0^T \int_\Omega \Phi(-w^-) \partial_t (\alpha(t)) dx dt - m \int_\Omega \Phi(w^0) \alpha(0) dx \leq \int_0^T \int_\Omega b(s(p)) \rho g_2 \frac{\partial (-w^- \alpha(t))}{\partial x_2} dx dt. \end{aligned} \quad (45)$$

По свойству слабой полунепрерывности снизу нормы

$$\liminf_{\tau \rightarrow 0} \int_0^T \|\Pi_\tau w_\tau^-\|_1^2 \alpha dt \geq \int_0^T \|w^-\|_1^2 \alpha dt = \int_0^T \int_\Omega \nabla w \cdot \nabla (-w^-) \alpha(t) dx dt.$$

Поэтому из (45) следует неравенство

$$\begin{aligned} & \int_0^T \int_\Omega s(p) \frac{\partial \operatorname{div} u}{\partial t} (-w^-) \alpha(t) dx dt + \int_0^T \int_\Omega \nabla w \cdot \nabla (-w^-) \alpha(t) dx dt - \\ & - m \int_0^T \int_\Omega \Phi(-w^-) \partial_t(\alpha(t)) dx dt - m \int_\Omega \Phi(w^0) \alpha(0) dx \leq \int_0^T \int_\Omega b(s(p)) \rho g_2 \frac{\partial(-w^- \alpha(t))}{\partial x_2} dx dt. \end{aligned} \quad (46)$$

Вычитая из (42) при $\tilde{z} = z - w^+$ неравенство (46), приходим к (14). \square

Из лемм 1–4 следует утверждение теоремы 1.

Литература

1. Костерин А.В., Березинский Д.А. *Насыщенно-ненасыщенные состояния деформируемых пористых сред* // Докл. РАН. – 1998. – Т. 358. – № 3. – С. 343–345.
2. Alt H.W., Luckhaus S. *Quasilinear elliptic-parabolic differential equation* // Math. Z. – 1983. – Bd. 183. – № 8. – S. 311–341.
3. Павлова М.Ф. *Исследование корректности задач фильтрационной консолидации* // Дифференц. уравнения. – 1998. – № 7. – С. 965–974.
4. Павлова М.Ф. *Исследование уравнений нестационарной нелинейной фильтрации* // Дифференц. уравнения. – 1987. – Т. 23. – № 8. – С. 1436–1446.
5. Темам Р. *Уравнения Навье–Стокса. Теория и численный анализ*. – М.: Мир, 1981. – 408 с.

Казанский государственный университет

Поступила
28.04.2000