

В.М. БРУК, В.А. КРЫСЬКО

О СУЩЕСТВОВАНИИ И ЕДИНСТВЕННОСТИ РЕШЕНИЯ ЗАДАЧИ КОШИ ДЛЯ ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНО-ОПЕРАТОРНЫХ УРАВНЕНИЙ СМЕШАННОГО ТИПА

В работе устанавливаются достаточные условия существования и единственности решения задачи Коши для системы дифференциально-операторных уравнений смешанного типа (уравнения гиперболического и параболического типов). При соответствующем подборе операторных коэффициентов из рассматриваемого уравнения получается дифференциальное уравнение, описывающее колебания пластинки, — модифицированное уравнение Жермен–Лагранжа (гиперболическое уравнение). При этом для определения температурного поля используется трехмерное уравнение теплопроводности (параболическое уравнение). Полученная система описывает связанную задачу термоупругости пластинок.

Пусть H — гильбертово пространство, L, M — самосопряженные отрицательно определенные операторы в H с областями определения $D(M) \subset D(L)$, C — ограниченный оператор в H . Предполагается, что оператор L перестановочен с C и резольвентой M (определение перестановочности см., напр., в [1], с. 322). На отрезке $[0, T]$ рассмотрим систему

$$\begin{cases} W''(t) + L^2W(t) + \alpha LC\theta(t) = q_1(t), \\ \theta'(t) - M\theta(t) - \beta C^*LW'(t) = q_2(t) \end{cases} \quad (1)$$

($\alpha, \beta > 0$) с неизвестными функциями W, θ .

Выберем, например, в качестве $H = L_2(\Omega)$ пространство функций, определенных в ограниченной с гладкой границей области $\Omega = \Omega_1 \times [-h/2, h/2] \subset R^3$ ($\Omega_1 \subset R^2, h > 0$) и имеющих суммируемый квадрат нормы; в качестве M, L — операторы, порожденные соответственно выражением $\lambda_0^2 \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \lambda_0^2 \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2}$ ($\lambda_0 \neq 0$) с граничным условием $\theta|_{\partial\Omega} = 0$ и выражением $\gamma(\frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2})$ ($\gamma > 0$) с граничным условием $W|_{\partial\Omega_1} = 0$. Оператор C определим формулой $C\theta = \int_{-h/2}^{h/2} z\theta(x, y, z)dz$.

Тогда $C^*g = z \int_{-h/2}^{h/2} g(x, y, z)dz$. При таком подборе L, M, C и соответствующем выборе чисел α, β, γ из (1) получаются известные уравнения колебания пластинки ([2], с. 336) и уравнение теплопроводности ([3], с. 12).

Далее в целях сокращения записи считаем, что в (1) $\alpha = \beta = 1$. В противном случае рассуждения практически не изменятся.

Для сведения системы (1) к одному уравнению первого порядка введем действующий в пространстве $\tilde{H} = H \times H \times H$ оператор

$$A_0 = \begin{pmatrix} 0 & E & 0 \\ -L^2 & 0 & -LC \\ 0 & C^*L & M \end{pmatrix}.$$

Здесь и далее E обозначает тождественный оператор в соответствующем пространстве. Отметим, что перестановочность операторов C и L влечет перестановочность C^* и $L^* = L$ ([1], с. 323).

Лемма 1. *Оператор A_0 допускает замыкание A в пространстве \tilde{H} , а оператор A^{-1} существует, ограничен и определен на всем пространстве \tilde{H} .*

Доказательство. Операторная матрица

$$\begin{pmatrix} CM^{-1}C^* & -L^{-2} & -L^{-1}CM^{-1} \\ E & 0 & 0 \\ -LM^{-1}C^* & 0 & M^{-1} \end{pmatrix}$$

определяет ограниченный оператор в \tilde{H} . Непосредственная проверка показывает, что ее произведение (в любом порядке) на операторную матрицу, определяющую оператор A_0 , дает единичную операторную матрицу. Отсюда следуют все утверждения леммы, причем оператор A^{-1} определяется последней операторной матрицей. \square

В дальнейшем оператор и его замыкание будут обозначаться одним символом. В случае незамкнутости оператор заменяется своим замыканием.

Если в (1) положить $v = W'$ и через u обозначить столбец $(W, v, \theta)^\top$, то в пространстве \tilde{H} однородную систему (1) можно записать в виде

$$u'(t) = Au(t). \quad (2)$$

Напомним ([4], сс. 38, 76), что решением уравнения (2) называется функция, удовлетворяющая (2) на замкнутом отрезке $[0, T]$, а ослабленным решением (2) называется функция, непрерывная на $[0, T]$ и удовлетворяющая (2) на $(0, T]$, причем на $(0, T]$ ее производная предполагается непрерывной.

Обозначим через \tilde{L}^{-2} оператор в \tilde{H} , определяемый равенством

$$\tilde{L}^{-2} = \begin{pmatrix} L^{-2} & 0 & 0 \\ 0 & L^{-2} & 0 \\ 0 & 0 & L^{-2} \end{pmatrix}.$$

Из свойств перестановочных операторов следует, что \tilde{L}^{-2} и A^{-1} перестановочны.

Теорема 1. *Задача Коши для уравнения (2) с начальным условием*

$$u(0) = u_0 \quad (3)$$

имеет единственное решение, если $u_0 \in A^{-2}\tilde{L}^{-2}(\tilde{H})$, и единственное ослабленное решение, если $u_0 \in A^{-1}\tilde{L}^{-4}(\tilde{H})$.

Доказательство основано на приводимых ниже оценках резольвенты оператора A . Далее решение строится по резольвенте так же, как в ([4], гл. 1, § 3, с. 78), с помощью обратного преобразования Лапласа.

Пусть $\lambda = \sigma + i\tau$. Определим операторы $\Delta_1 = \Delta_1(\lambda)$, $\Delta_2 = \Delta_2(\lambda)$ в H формулами

$$\begin{aligned} \Delta_1 &= (\lambda^2 E + L^2) - \lambda L^2 C(M - \lambda E)^{-1} C^*, \\ \Delta_2 &= (M - \lambda E) - \lambda L^2 (L^2 + \lambda^2 E)^{-1} C^* C. \end{aligned}$$

Лемма 2. *При $\sigma = \operatorname{Re} \lambda > 0$ операторы Δ_1 , Δ_2 имеют ограниченные обратные и*

$$\|\Delta_1^{-1}\| \leq \frac{1}{\sigma|\lambda|}, \quad \|\Delta_2^{-1}\| \leq \frac{1}{\sigma}.$$

Доказательство. Обозначим $S = \frac{1}{\lambda}\Delta_1$. Тогда для любого $f \in D(L^2)$ имеем

$$\begin{aligned} (Sf, f) &= (\sigma + i\tau)(f, f) + \frac{1}{|\lambda|^2}(\sigma - i\tau)(L^2 f, f) - \\ &\quad - ((M - \sigma E + i\tau E)|M - \lambda E|^{-1}LC^* f, |M - \lambda E|^{-1}LC^* f). \end{aligned}$$

Отсюда и из отрицательной определенности M вытекает $\operatorname{Re}(Sf, f) \geq \sigma \|f\|^2$. Следовательно, $\|Sf\| \geq \sigma \|f\|$. Аналогично получим $\|S^*g\| \geq \sigma \|g\|$. Поэтому оператор S^{-1} существует, ограничен, определен на всем H и $\|S^{-1}\| \leq \frac{1}{\sigma}$. Отсюда следует утверждение леммы об операторе Δ_1 .

Из равенства $-\lambda L^2(L^2 + \lambda^2 E)^{-1} = -L^2(\lambda L^2 + |\lambda|^2 \bar{\lambda} E)|L^2 + \lambda^2 E|^{-2}$ вытекает $\operatorname{Re}(-\lambda L^2(L^2 + \lambda^2 E)^{-1} C^* C g, g) \leq 0$ ($g \in H$). Отсюда и из отрицательной определенности оператора M получим $\operatorname{Re}(\Delta_2 f, f) \leq -\sigma(f, f)$ ($f \in D(\Delta_2)$). Поэтому $|\operatorname{Re}(\Delta_2 f, f)| \geq \sigma \|f\|^2$ и, следовательно, $\|\Delta_2 f\| \geq \sigma \|f\|$. Аналогично получим $\|\Delta_2^* f\| \geq \sigma \|f\|$. Два последних неравенства влекут утверждение леммы об операторе Δ_2 . \square

Лемма 3. При $\operatorname{Re} \lambda > 0$ оператор A имеет резольвенту

$$R(\lambda) = \begin{pmatrix} -\lambda \Delta_1^{-1} + L^2 \Delta_1^{-1} C(M - \lambda E)^{-1} C^* & -\Delta_1^{-1} & -\Delta_1^{-1} L C(M - \lambda E)^{-1} \\ L^2 \Delta_1^{-1} & -\lambda \Delta_1^{-1} & -\lambda \Delta_1^{-1} L C(M - \lambda E)^{-1} \\ -L^3(L^2 + \lambda^2 E)^{-1} \Delta_2^{-1} C^* & \lambda L(L^2 + \lambda^2 E)^{-1} \Delta_2^{-1} C^* & \Delta_2^{-1} \end{pmatrix}.$$

Доказательство. Непосредственной проверкой с учетом перестановочности L и M^{-1} можно убедиться, что произведение $R(\lambda)(A_0 - \lambda E)$ дает единичную операторную матрицу. Кроме того, область значений оператора $A_0 - \lambda E$ плотна в \tilde{H} . Действительно, пусть найдется такой элемент $x = (x_1, x_2, x_3) \in \tilde{H}$, что $(A_0 - \lambda E)^* x = 0$. Это равенство равносильно следующим трем равенствам:

$$-\bar{\lambda} x_1 - L^2 x_2 = 0, \quad x_1 - \bar{\lambda} x_2 + C L x_3 = 0, \quad -C^* L x_2 + (M - \bar{\lambda} E) x_3 = 0.$$

Выражая из первого равенства x_1 , из последнего x_3 и подставляя во второе, получим $\Delta_1(\bar{\lambda}) x_2 = 0$. Из леммы 2 вытекает, что $x_2 = 0$. Следовательно, $x_1 = x_3 = 0$. Поэтому $x = 0$. \square

Лемма 4. При достаточно больших $\sigma = \operatorname{Re} \lambda > 0$ справедливы оценки

$$\|R(\lambda)\| \leq k |\lambda| / \sigma, \quad \|R(\lambda) \tilde{L}^{-2}\| \leq k / |\lambda|. \quad (4)$$

Здесь и далее k обозначает постоянную (не зависящую от λ), различную, вообще говоря, в различных неравенствах.

Доказательство. Установим сначала неравенство

$$\|L^2 \Delta_1^{-1}\| \leq |\lambda| / \sigma. \quad (5)$$

Так же, как в доказательстве леммы 2, имеем при $g \in H$

$$(SL^{-2}g, g) = (\sigma + i\tau)(L^{-2}g, g) + \frac{1}{|\lambda|^2}(\sigma - i\tau)(g, g) - \\ - ((M - \sigma E - i\tau E)|M - \lambda E|^{-1} C^* g, |M - \lambda E|^{-1} C^* g).$$

Следовательно, $\operatorname{Re}(SL^{-2}g, g) \geq \sigma / |\lambda|^2$. Отсюда получаем $\|L^2 S^{-1}\| \leq |\lambda|^2 / \sigma$; поэтому (5) выполняется.

Обозначим через a_{ij} элементы операторной матрицы, определяющей $R(\lambda)$. Тогда

$$\begin{aligned} \|a_{11}\| &\leq \frac{k}{\sigma}, & \|a_{12}\| &\leq \frac{1}{|\lambda|\sigma}, & \|a_{13}\| &\leq \frac{k}{|\lambda|\sigma}, \\ \|a_{21}\| &\leq \frac{|\lambda|}{\sigma}, & \|a_{22}\| &\leq \frac{1}{\sigma}, & \|a_{23}\| &\leq \frac{k}{\sigma}, \\ \|a_{11}L^{-2}\| &\leq \frac{k}{|\lambda|}, & \|a_{12}L^{-2}\| &\leq \frac{k}{|\lambda|\sigma}, & \|a_{13}L^{-2}\| &\leq \frac{k}{|\lambda|^2\sigma}, \\ \|a_{21}L^{-2}\| &\leq \frac{1}{|\lambda|\sigma}, & \|a_{22}L^{-2}\| &\leq \frac{k}{|\lambda|}, & \|a_{23}L^{-2}\| &\leq \frac{k}{|\lambda|\sigma}. \end{aligned}$$

Эти оценки элементов первых двух строк матрицы $R(\lambda)$ сразу же получаются из (5), леммы 2, неравенств $\|L(M - \lambda E)^{-1}\| \leq k$,

$$\|(M - \lambda E)^{-1}\| \leq \frac{1}{|\lambda|}, \quad (6)$$

а также из следующих двух равенств:

$$a_{11} = -\frac{1}{\lambda}E - \frac{1}{\lambda}L^2\Delta_1^{-1}, \quad a_{22}L^{-2} = -\frac{1}{\lambda}L^{-2} + \frac{1}{\lambda}\Delta_1^{-1} + \Delta_1^{-1}C(M - \lambda E)^{-1}C^*,$$

которые доказываются элементарными преобразованиями. Для оценки элементов третьей строки матрицы $R(\lambda)$ установим некоторые вспомогательные неравенства. Так как $\operatorname{Re}((\frac{1}{\lambda}L^2 + \lambda E)f, f) \geq \sigma(f, f)$ для любого $f \in D(L^2)$, то $\|(\frac{1}{\lambda}L^2 + \lambda E)^{-1}\| \leq \frac{1}{\sigma}$. Отсюда вытекает

$$\|(L^2 + \lambda^2 E)^{-1}\| \leq \frac{1}{|\lambda|\sigma}. \quad (7)$$

Из этого неравенства элементарными преобразованиями получаем

$$\|L^2(L^2 + \lambda^2 E)^{-1}\| \leq |\lambda|/\sigma. \quad (8)$$

Докажем, что

$$\|L\Delta_2^{-1}\| \leq m, \quad (9)$$

где m не зависит от λ . Для любого $f \in D(\Delta_2 L^{-1})$ имеем

$$(\Delta_2 L^{-1}f, f) = (ML^{-1}f, f) - (\sigma + i\tau)(L^{-1}f, f) - (\sigma - i\tau)|\lambda|^2(Lg, g) - (\sigma + i\tau)(L^3g, g),$$

где $g = \sqrt{|L^2 + \lambda^2 E|^{-2}C^*C}f$. Из отрицательной определенности L следует $\operatorname{Re}(\Delta_2 L^{-1}f, f) \geq \operatorname{Re}(ML^{-1}f, f) \geq k\|f\|^2$. Последнее неравенство вытекает из положительной определенности ограниченного оператора LM^{-1} , обратного к ML^{-1} . Таким образом, (9) выполняется.

Равенство $\Delta_2^{-1}L^{-1} = (M - \lambda E)^{-1}L^{-1} + (L\Delta_2^{-1})(L^2 + \lambda^2 E)^{-1}C^*C\lambda(M - \lambda E)^{-1}$ и неравенства (6), (7), (9) влекут

$$\|\Delta_2^{-1}L^{-1}\| \leq k/|\lambda|. \quad (10)$$

Теперь неравенства (7)–(10) и лемма 2 позволяют получить оценки элементов третьей строки матрицы $R(\lambda)$

$$\begin{aligned} \|a_{31}\| &\leq k\frac{|\lambda|}{\sigma}, & \|a_{32}\| &\leq \frac{k}{\sigma}, & \|a_{33}\| &\leq \frac{1}{\sigma}, \\ \|a_{31}L^{-2}\| &\leq \frac{k}{|\lambda|\sigma}, & \|a_{32}L^{-2}\| &\leq \frac{k}{|\lambda|\sigma}, & \|a_{33}L^{-2}\| &\leq \frac{k}{|\lambda|}. \end{aligned}$$

Из полученных оценок a_{ij} следует утверждение леммы. \square

Отметим, что некоторые оценки можно улучшить. Например, $\|a_{12}L^{-2}\| \leq \frac{k}{|\lambda|^2}$, однако для дальнейшего этого не требуется.

Переходим непосредственно к доказательству теоремы. Следуя ([4], с. 78), решение задачи Коши (2), (3) ищем в виде

$$u(t) = -\frac{1}{2\pi i} \int_{\sigma-i\infty}^{\sigma+i\infty} e^{\lambda t} R(\lambda) u(0) d\lambda,$$

где интегрирование ведется по прямой, параллельной мнимой оси и проходящей через точку $(\sigma, 0)$ ($\sigma > 0$ достаточно большое).

Пусть $u_0 \in A^{-2}\tilde{L}^{-2}(\tilde{H})$, т.е. $u_0 = R^2(0)\tilde{L}^{-2}x_0$ ($x_0 \in \tilde{H}$, $R(0) = A^{-1}$). Из резольвентного тождества имеем

$$\begin{aligned} u(t) &= -\frac{1}{2\pi i} \int_{\sigma-i\infty}^{\sigma+i\infty} e^{\lambda t} R(\lambda) R^2(0) \tilde{L}^{-2} x_0 d\lambda = \\ &= -\frac{1}{2\pi i} \int_{\sigma-i\infty}^{\sigma+i\infty} e^{\lambda t} \left(\frac{1}{\lambda^2} R(\lambda) - \frac{1}{\lambda^2} R(0) - \frac{1}{\lambda} R^2(0) \right) \tilde{L}^{-2} x_0 d\lambda. \end{aligned} \quad (11)$$

Существование интеграла в (11) вытекает из леммы 4. Из той же леммы и из равенства $\frac{1}{2\pi i} \int_{\sigma-i\infty}^{\sigma+i\infty} \frac{1}{\lambda} e^{\lambda t} d\lambda = 1$ следует непрерывность $u(t)$ на $[0, T]$ и равенство $u(0) = R^2(0)\tilde{L}^{-2}x_0$. Кроме того, $u(t)$ имеет непрерывную на $[0, T]$ производную

$$u'(t) = -\frac{1}{2\pi i} \int_{\sigma-i\infty}^{\sigma+i\infty} e^{\lambda t} \left(\frac{1}{\lambda} R(\lambda) \tilde{L}^{-2} x_0 - \frac{1}{\lambda} R(0) \tilde{L}^{-2} x_0 \right) d\lambda$$

и удовлетворяет уравнению (2). Таким образом, функция (11) является решением задачи Коши (2), (3).

Пусть теперь $u_0 \in A^{-1}\tilde{L}^{-4}(\tilde{H})$, т.е. $u_0 = R(0)\tilde{L}^{-4}z_0$ ($z_0 \in \tilde{H}$). Рассмотрим функцию

$$\tilde{u}(t) = -\frac{1}{2\pi i} \int_{\sigma-i\infty}^{\sigma+i\infty} e^{\lambda t} R(\lambda) R(0) \tilde{L}^{-4} z_0 d\lambda = -\frac{1}{2\pi i} \int_{\sigma-i\infty}^{\sigma+i\infty} e^{\lambda t} \left(\frac{1}{\lambda} R(\lambda) \tilde{L}^{-4} z_0 - \frac{1}{\lambda} R(0) \tilde{L}^{-4} z_0 \right) d\lambda. \quad (12)$$

Из леммы 4 вытекает существование интеграла, непрерывность $\tilde{u}(t)$ на $[0, T]$ и равенство $\tilde{u}(0) = R(0)\tilde{L}^{-4}z_0$. Применяя к первому интегралу в (12) формулу интегрирования по частям, с учетом леммы 4 получим

$$\tilde{u}(t) = \frac{1}{2\pi i} \frac{1}{t} \int_{\sigma-i\infty}^{\sigma+i\infty} e^{\lambda t} R^2(\lambda) R(0) \tilde{L}^{-4} z_0 d\lambda.$$

Отсюда следует, что $\tilde{u}(t)$ имеет на $(0, T]$ непрерывную производную

$$\tilde{u}'(t) = -\frac{1}{2\pi i} \frac{1}{t^2} \int_{\sigma-i\infty}^{\sigma+i\infty} e^{\lambda t} R^2(\lambda) R(0) \tilde{L}^{-4} z_0 d\lambda + \frac{1}{2\pi i} \frac{1}{t} \int_{\sigma-i\infty}^{\sigma+i\infty} e^{\lambda t} \lambda R^2(\lambda) R(0) \tilde{L}^{-4} z_0 d\lambda$$

и удовлетворяет уравнению (2).

Единственность решения вытекает из оценки (4) и из результатов, изложенных в ([4], с. 81). Отметим также, что из той же оценки и из ([4], с. 49) следует существование решения задачи (2), (3) при $u_0 \in D(A^4)$. \square

Замечание. Для функций (11), (12) выполняются неравенства $\|u(t)\| \leq k\|R(0)x_0\|$, $\|\tilde{u}(t)\| \leq k\|\tilde{L}^{-2}z_0\|$. Это вытекает из леммы 4 и резольвентного тождества, примененного в первом интеграле (11).

Перейдем к рассмотрению неоднородного уравнения

$$u'(t) = Au(t) + f(t). \quad (13)$$

Обозначим через $U(t)$ оператор

$$U(t)x = -\frac{1}{2\pi i} \int_{\sigma-i\infty}^{\sigma+i\infty} e^{\lambda t} R(\lambda)x d\lambda, \quad 0 \leq t \leq T,$$

определенный при всех $x \in \tilde{H}$, для которых последний интеграл существует. Из леммы 4 и равенства

$$U(t)R(0)\tilde{L}^{-2}z = -\frac{1}{2\pi i} \int_{\sigma-i\infty}^{\sigma+i\infty} e^{\lambda t} \frac{1}{\lambda} (R(\lambda) - R(0)) \tilde{L}^{-2}z d\lambda \quad (z \in \tilde{H})$$

следует, что $U(t)R(0)\tilde{L}^{-2}$ является при фиксированном t ограниченным оператором в \tilde{H} , а операторная функция $U(t)R(0)\tilde{L}^{-2}$ сильно непрерывна на $[0, T]$. Из доказательства теоремы 1 вытекает, что при $u_0 \in R^2(0)\tilde{L}^{-2}(\tilde{H})$ ($u_0 \in R(0)\tilde{L}^{-4}(\tilde{H})$) функция $U(t)u_0$ является решением (ослабленным решением) задачи Коши (2), (3).

Теорема 2. Пусть функция $f(t)$ удовлетворяет одному из следующих условий:

1) $f(t) \in R^2(0)\tilde{L}^{-2}(\tilde{H})$ при любом t и функция $\tilde{L}^2 A^2 f(t)$ непрерывна;

2) $f(t)$ имеет производную такую, что $f'(t) \in R(0)\tilde{L}^{-2}(\tilde{H})$ при любом t , функция $\tilde{L}^2 A f'(t)$ непрерывна, и $f(0) \in R(0)\tilde{L}^{-2}(\tilde{H})$.

Тогда функция

$$y(t) = \int_0^t U(t-s)f(s)ds \quad (14)$$

является решением уравнения (13).

Доказательство. Пусть f удовлетворяет условию 1). Обозначим $g(t) = \tilde{L}^2 A^2 f(t)$. Тогда функция (14) и ее производная будут иметь вид

$$\begin{aligned} y(t) &= \int_0^t U(t-s)R^2(0)\tilde{L}^{-2}g(s)ds, \\ y'(t) &= R^2(0)\tilde{L}^{-2}g(t) + \int_0^t U'_t(t-s)R^2(0)\tilde{L}^{-2}g(s)ds = \\ &= f(t) + \int_0^t AU(t-s)R^2(0)\tilde{L}^{-2}g(s)ds = f(t) + Ay(t). \end{aligned}$$

В силу непрерывности g все интегралы в этих равенствах существуют. Следовательно, $y(t)$ — решение (13).

Пусть теперь f удовлетворяет условию 2). Тогда из равенства $f(t) = f(0) + \int_0^t f'(s)ds$ и свойств $U(t)$ вытекает существование интеграла в (14). Несложными преобразованиями с использованием формулы интегрирования по частям так же, как в ([4], с. 164), получим

$$y(t) = \int_0^t U(t-s)f(s)ds = \int_0^t U(t-s)R(0)f'(s)ds - R(0)f(t) + U(t)R(0)f(0).$$

Отсюда, вычисляя $y'(t)$, так же, как в первой части доказательства, получим, что $y(t)$ — решение (13). \square

Литература

1. Рисс Ф., Сёкефальви-Надь Б. *Лекции по функциональному анализу*. — 2-е изд. — М.: Мир, 1979. — 588 с.
2. Бабаков И.М. *Теория колебаний*. — М.: Наука, 1965. — 559 с.
3. Беляев Н.М., Рядно А.А. *Методы теории теплопроводности*. — М.: Высш. школа, 1982. — 325 с.
4. Крейн С.Г. *Линейные дифференциальные уравнения в банаховом пространстве*. — М.: Наука, 1967. — 464 с.

Саратовский государственный
технический университет

Поступили
первый вариант 28.03.2000
окончательный вариант 22.05.2003