

С.Е. БУХТОЯРОВ, В.А. ЕМЕЛИЧЕВ

## О КВАЗИУСТОЙЧИВОСТИ ВЕКТОРНОЙ ТРАЕКТОРНОЙ ЗАДАЧИ С ПАРАМЕТРИЧЕСКИМ ПРИНЦИПОМ ОПТИМАЛЬНОСТИ

Под квазиустойчивостью векторной задачи дискретной оптимизации, как обычно [1]–[5], будем понимать дискретный аналог полунепрерывности снизу (по Хаусдорфу) многозначного отображения, которое набору параметров задачи ставит в соответствие искомое множество альтернатив (эффективных в том или ином смысле). Тем самым квазиустойчивость задачи есть свойство сохранения указанного множества при “малых” возмущениях параметров задачи, а радиусом квазиустойчивости называется предельный уровень таких возмущений.

В данной статье рассматривается  $n$ -критериальная линейная комбинаторная (на системе подмножеств конечного множества) задача оптимизации, принцип оптимальности которой задается с помощью целочисленного параметра  $s$ , изменяющегося в пределах от 1 до  $n$ . При этом крайним значениям параметра соответствуют паретовский и слейтеровский принципы оптимальности. Для каждого значения параметра  $s$  найдена формула радиуса квазиустойчивости задачи, а также указаны необходимые и достаточные условия устойчивости этого типа.

Класс векторных ( $n$ -критериальных) задач, рассматриваемых в данной работе, можно описать следующей комбинаторной моделью. Пусть задан векторный критерий

$$f(t, A) = (f_1(t, A_1), f_2(t, A_2), \dots, f_n(t, A_n)) \rightarrow \min_{t \in T}$$

с частными критериями вида

$$f_i(t, A_i) = \sum_{j \in N(t)} a_{ij}, \quad i \in N_n,$$

где  $T$  — множество траекторий,  $T \subseteq 2^E$ ,  $|T| \geq 2$ ,  $E = \{e_1, e_2, \dots, e_m\}$ ,  $m \geq 2$ ,  $N_n = \{1, 2, \dots, n\}$ ,  $n \geq 1$ ,  $N(t) = \{j \in N_n : e_j \in t\}$ ,  $A_i$  —  $i$ -я строка матрицы  $A = [a_{ij}] \in \mathbf{R}^{n \times m}$ . Будем полагать, что  $f_i(\emptyset, A_i) = 0$ .

С помощью бинарного отношения, зависящего от целочисленного параметра, введем  $n$  принципов оптимальности (в иной терминологии — функций выбора). Для этого на множестве траекторий  $T$  при всяком индексе  $s \in N_n$  введем бинарное отношение строгого предпочтения  $\Omega_s^n(A)$  между траекториями согласно формуле

$$t \Omega_s^n(A) t' \Leftrightarrow [t, t', A]^+ > (s-1)[t, t', A]^0 + (n-1)[t, t', A]^-,$$

Работа выполнена при финансовой поддержке Белорусского государственного университета в рамках Государственной программы фундаментальных исследований Республики Беларусь “Математические структуры 29”.

где

$$\begin{aligned} [t, t', A]^+ &= |\{i \in N_n : g_i(t, t', A_i) > 0\}|, \\ [t, t', A]^0 &= |\{i \in N_n : g_i(t, t', A_i) = 0\}|, \\ [t, t', A]^- &= |\{i \in N_n : g_i(t, t', A_i) < 0\}|, \\ g_i(t, t', A_i) &= f_i(t, A_i) - f_i(t', A_i). \end{aligned}$$

Это бинарное отношение порождает множество  $s$ -эффективных траекторий

$$T_s^n(A) = \{t \in T : T_s^n(t, A) = \emptyset\},$$

где

$$T_s^n(t, A) = \{t' \in T : t\Omega_s^n(A)t'\}.$$

Легко видеть, что множество  $T_1^n(A)$  совпадает с множеством Парето

$$P^n(A) = \{t \in T : U^n(t, A) = \emptyset\},$$

где

$$U^n(t, A) = T_1^n(t, A) = \{t' \in T : [t, t', A]^+ > 0 \ \& \ [t, t', A]^- = 0\}.$$

Очевидно, множество  $T_n^n(A)$  есть множество Слейтера (множество слабо эффективных траекторий)

$$S^n(A) = \{t \in T : V^n(t, A) = \emptyset\},$$

где

$$V^n(T, A) = T_n^n(t, A) = \{t' \in T : [t, t', A]^+ = n\}.$$

Отметим, что введенная здесь параметризация принципа оптимальности “от Парето до Слейтера” является частным случаем предложенного в [6] двухпараметрического семейства  $n^2$  принципов оптимальности в критериальном пространстве  $\mathbf{R}^n$ .

Векторную задачу поиска множества  $T_s^n(A)$   $s$ -эффективных траекторий будем обозначать через  $Z_s^n(A)$ . В дальнейшем запись  $t\Omega_s^n(A)t'$  будем интерпретировать как утверждение о том, что траектория  $t'$  доминирует траекторию  $t$  в задаче  $Z_s^n(A)$ . Тем самым траектория  $t$  является  $s$ -эффективной тогда и только тогда, когда в множестве  $T$  не существует траекторий, которые доминируют ее в  $Z_s^n(A)$ .

Ясно, что  $T_1^1(A)$  — множество оптимальных траекторий обычной (скалярной) линейной векторной задачи, в схему которой вкладываются многие экстремальные комбинаторные задачи на графах, а также задачи булева программирования и ряд задач теории расписаний (см., напр., [7], [8]).

Следующие очевидные свойства вытекают из приведенных выше определений и обозначений.

A1. Для любой матрицы  $A \in \mathbf{R}^{n \times m}$  верны соотношения

$$\emptyset \neq P^n(A) = T_1^n(A) \subseteq T_2^n(A) \subseteq \dots \subseteq T_n^n(A) = S^n(A).$$

A2. Если  $1 \leq s < k \leq n$ , то для любой матрицы  $A \in \mathbf{R}^{n \times m}$  верна импликация  $t\Omega_k^n(A)t' \Rightarrow t\Omega_s^n(A)t'$ .

A3.  $[t, t', A]^+ = n \Leftrightarrow t\Omega_n^n(A)t'$ .

A4.  $[t, t', A]^+ > 0 \Rightarrow t'\overline{\Omega}_1^n(A)t$ .

A5. Если  $1 \leq k < s \leq n$ , то  $t'\overline{\Omega}_k^n(A)t \Rightarrow t'\overline{\Omega}_s^n(A)t$ .

Здесь и далее запись  $t'\overline{\Omega}_s^n(A)t$  будет означать, что отношение  $t\Omega_s^n(A)t'$  не выполняется, т. е. траектория  $t'$  не доминирует траекторию  $t$  в задаче  $Z_s^n(A)$ . Приведенные ниже очевидные свойства справедливы для любого индекса  $s \in N_n$ .

A6.  $(\forall t \in T (t'\overline{\Omega}_s^n(A)t)) \Leftrightarrow t' \in T_s^n(A)$ .

A7.  $(t' \in T_s^n(A) \ \& \ t \in T \setminus \{t'\}) \Rightarrow [t, t', A]^+ + [t, t', A]^0 > 0$ .

Кроме того, нетрудно доказать [6], что бинарное отношение  $\Omega_s^n(A)$  при любом индексе  $s \in N_n$  антирефлексивно, асимметрично, транзитивно и поэтому ациклично. Отметим, что отсюда следует непустота любого множества  $T_s^n(A)$ ,  $s \in N_n$ .

Как обычно [1]–[5], возмущение параметров векторного критерия  $f(t, A)$  будем осуществлять путем сложения матрицы  $A \in \mathbf{R}^{n \times m}$  с матрицами множества

$$\mathcal{B}(\varepsilon) = \{B \in \mathbf{R}^{n \times m} : \|B\| < \varepsilon\},$$

где  $\varepsilon > 0$  — предельный уровень возмущений,  $\|\cdot\|$  — норма  $l_\infty$  в пространстве  $\mathbf{R}^{n \times m}$ , т. е.

$$\|B\| = \max\{|b_{ij}| : (i, j) \in N_n \times N_m\}, \quad B = [b_{ij}] \in \mathbf{R}^{n \times m}.$$

С учетом вышесказанного задача  $Z_s^n(A)$  называется квазиустойчивой, если существует такое положительное число  $\varepsilon > 0$ , что для любой матрицы  $B \in \mathcal{B}(\varepsilon)$  справедливо включение

$$T_s^n(A) \subseteq T_s^n(A + B).$$

Таким образом, задача  $Z_s^n(A)$  квазиустойчива лишь в том случае, когда при “малых” независимых возмущениях элементов матрицы  $A$  не исчезают (хотя могут появляться новые)  $s$ -эффективные траектории исходной задачи.

Следуя [1], [3], [5], радиусом квазиустойчивости задачи  $Z_s^n(A)$ ,  $s \in N_n$ , назовем число

$$\rho_s^n(A) = \begin{cases} \sup K(A), & \text{если } K(A) \neq \emptyset; \\ 0, & \text{если } K(A) = \emptyset, \end{cases}$$

где

$$K(A) = \{\varepsilon > 0 : \forall B \in \mathcal{B}(\varepsilon) (T_s^n(A) \subseteq T_s^n(A + B))\}.$$

Для траекторий  $t, t' \in T$  положим

$$\Delta(t, t') = |(t \cup t') \setminus (t \cap t')|.$$

Очевидно,  $\Delta(t, t') \geq 1$  при  $t \neq t'$ .

**Лемма 1.** *Если две различные траектории  $t, t' \in T$  и матрица  $B \in \mathbf{R}^{n \times m}$  таковы, что для некоторого индекса  $k \in N_n$  выполняется неравенство*

$$g_k(t, t', A_k) > \|B_k\| \Delta(t, t'), \quad (1)$$

то для любого индекса  $s \in N_n$  справедливо соотношение

$$t' \overline{\Omega}_s^n(A + B)t.$$

**Доказательство.** Поскольку очевидно неравенство

$$g_k(t, t', B_k) \geq -\|B_k\| \Delta(t, t'),$$

то с учетом (1) и линейности частных критериев выводим

$$g_k(t, t', A_k + B_k) = g_k(t, t', A_k) + g_k(t, t', B_k) \geq g_k(t, t', A_k) - \|B_k\| \Delta(t, t') > 0.$$

Это значит, что  $[t, t', A + B]^+ > 0$ . Поэтому согласно свойствам A4 и A5 справедливо утверждение леммы 1.  $\square$

Пусть  $0 < \alpha < \varepsilon$ ,  $t, t' \in T$ ,  $t \neq t'$ . В дальнейшем будем использовать возмущающую  $n \times m$ -матрицу  $B^*(\alpha) = [b_{ij}^*] \in \mathcal{B}(\varepsilon)$ , элементы которой для любого индекса  $i \in N_n$  задаются по формуле

$$b_{ij}^* = \begin{cases} -\alpha, & \text{если } j \in N(t \setminus t'); \\ \alpha, & \text{если } j \in N(t' \setminus t); \\ 0 & \text{в остальных случаях.} \end{cases} \quad (2)$$

Очевидно,  $\|B^*(\alpha)\| = \alpha$ .

**Лемма 2.** Пусть  $t, t' \in T$ ,  $t \neq t'$ ,  $s \in N_n$ ,  $\alpha > 0$ . Если выполняются неравенства

$$g_i(t, t', A_i) < \alpha \Delta(t, t'), \quad i \in N_n, \quad (3)$$

то

$$t' \overline{\Omega}_s^n(A + B^*(\alpha))t.$$

**Доказательство.** С учетом (3) и структуры возмущающей матрицы  $B^*(\alpha) \in \mathcal{B}(\varepsilon)$ , элементы которой задаются по формуле (2), легко убеждаемся в справедливости следующих соотношений для любого индекса  $i \in N_n$ :

$$g_i(t, t', A_i + B_i^*(\alpha)) = g_i(t, t', A_i) + g_i(t, t', B_i^*(\alpha)) = g_i(t, t', A_i) - \alpha \Delta(t, t') < 0.$$

Отсюда получаем равенство  $[t', t, A + B^*(\alpha)]^+ = n$  и потому в силу свойств А2 и А3 выводим

$$t' \overline{\Omega}_s^n(A + B^*(\alpha))t. \quad \square$$

**Теорема.** При любых  $n \geq 1$  и  $s \in N_n$  радиус квазиустойчивости  $\rho_s^n(A)$  векторной траекторной задачи  $Z_s^n(A)$  имеет вид

$$\rho_s^n(A) = \min_{t' \in T_s^n(A)} \min_{t \in T \setminus \{t'\}} \max_{i \in N_n} \frac{g_i(t, t', A_i)}{\Delta(t, t')}. \quad (4)$$

**Доказательство.** Обозначим через  $\varphi$  правую часть формулы (4). Учитывая непустоту множества  $T_s^n(A)$  и то, что для любой траектории  $t' \in T_s^n(A)$  множество  $T \setminus \{t'\}$  также непусто, из свойства А7 (ввиду  $\Delta(t, t') > 0$ ) выводим, что число  $\varphi$  существует и неотрицательно.

Далее докажем неравенство

$$\rho_s^n(A) \geq \varphi. \quad (5)$$

Будем полагать, что число  $\varphi$  положительно (в случае, когда  $\varphi = 0$ , неравенство (5) очевидно). Пусть матрица  $B \in \mathcal{B}(\varphi)$ . Тогда согласно определению числа  $\varphi$  для любых траекторий  $t' \in T_s^n(A)$  и  $t \in T \setminus \{t'\}$  существует такой индекс  $k \in N_n$ , при котором выполняется неравенство

$$\|B_k\| \leq \|B\| < \varphi \leq \frac{g_k(t, t', A_k)}{\Delta(t, t')}.$$

Поэтому, применяя лемму 1, убеждаемся в справедливости для любого индекса  $s \in N_n$  соотношения

$$t' \overline{\Omega}_s^n(A + B)t.$$

Отсюда, учитывая антирефлексивность отношения  $\overline{\Omega}_s^n(\cdot)$ , получаем

$$\forall B \in \mathcal{B}(\varphi) \quad \forall t' \in T_s^n(A) \quad \forall t \in T \quad (t' \overline{\Omega}_s^n(A + B)t).$$

Поэтому согласно свойству А6 траектория  $t'$  является  $s$ -эффективной траекторией в любой возмущенной задаче  $Z_s^n(A + B)$ ,  $B \in \mathcal{B}(\varphi)$ . Это значит, что для любой матрицы  $B \in \mathcal{B}(\varphi)$  справедливо включение

$$T_s^n(A + B) \supseteq T_s^n(A).$$

Следовательно, верно неравенство (5).

Наконец, докажем неравенство

$$\rho_s^n(A) \leq \varphi. \quad (6)$$

Пусть  $\varphi < \alpha < \varepsilon$ . Тогда согласно определению числа  $\varphi$  существуют такие траектории  $t' \in T_s^n(A)$  и  $t \in T \setminus \{t'\}$ , что для любого индекса  $i \in N_n$  верны неравенства

$$g_i(t, t', A_i) \leq \varphi \Delta(t, t') < \alpha \Delta(t, t').$$

Отсюда, пользуясь леммой 2, получаем

$$t' \Omega_s^n(A + B^*(\alpha)) t.$$

Из этого соотношения следует, что  $t'$  не является  $s$ -эффективной траекторией в возмущенной задаче  $Z_s^n(A + B^*(\alpha))$ . В результате выводим

$$\forall \varepsilon > \varphi \quad \exists B^*(\alpha) \in \mathcal{B}(\varepsilon) \quad (T_s^n(A + B^*(\alpha)) \not\subseteq T_s^n(A)).$$

Это свидетельствует о справедливости неравенства (6), которое вместе с неравенством (5) дает формулу (4).  $\square$

В принятых обозначениях традиционное множество Смейла, т. е. множество строго эффективных траекторий, задается следующим образом:

$$Q^n(A) = \{t \in T : W(t, A) = \emptyset\},$$

где

$$W(t, A) = \{t' \in T \setminus \{t\} : [t, t', A]^- = 0\}.$$

Очевидно, что  $Q^n(A) \subseteq P^n(A)$ , при этом множество  $Q^n(A)$  может быть пустым.

**Следствие 1.** Для любых индексов  $s \in N_n$  и  $n \geq 1$  эквивалентны утверждения

- задача  $Z_s^n(A)$  квазиустойчива,
- $T_s^n(A) = Q^n(A)$ ,
- $\forall t' \in T_s^n(A), \forall t \in T \setminus \{t'\} ([t, t', A]^+ > 0)$ .

Отсюда, в частности, вытекает известный результат [7]: скалярная задача  $Z_1^1(A)$  квазиустойчива тогда и только тогда, когда имеет единственную оптимальную траекторию.

Ввиду свойства A1 из теоремы также вытекает

**Следствие 2.** Для любой матрицы  $A \in \mathbf{R}^{n \times m}$ ,  $n, m \geq 2$ , верны неравенства

$$\rho_1^n(A) \geq \rho_2^n(A) \geq \dots \geq \rho_n^n(A).$$

Отсюда легко выводим

**Следствие 3.** Если  $1 \leq s < k \leq n$ ,  $n \geq 2$ , то из квазиустойчивости задачи  $Z_k^n(A)$  следует квазиустойчивость задачи  $Z_s^n(A)$ .

В заключение заметим, что при  $s = 1$  теорема и следствие 1 переходят в результаты, полученные в [1] и касающиеся квазиустойчивости векторной траекторной задачи  $Z_1^n(A)$  поиска множества Парето.

## Литература

1. Емеличев В.А., Кравцов М.К., Подкопаев Д.П. *О квазиустойчивости траекторных задач векторной оптимизации* // Матем. заметки. – 1998. – Т. 63. – Вып. 1. – С. 21–27.
2. Емеличев В.А., Степанишина Ю.В. *Квазиустойчивость векторной нелинейной траекторной задачи с паретовским принципом оптимальности* // Изв. вузов. Математика. – 2000. – № 12. – С. 27–32.
3. Емеличев В.А., Подкопаев Д.П. *Устойчивость и регуляризация векторных задач целочисленного линейного программирования* // Дискрет. анализ и исследов. операций. Сер. 2. – 2001. – Т. 8. – № 1. – С. 47–69.
4. Емеличев В.А., Степанишина Ю.В. *О квазиустойчивости векторной траекторной задачи мажоритарной оптимизации* // Матем. заметки. – 2002. – Т. 72. – № 1. – С. 38–47.
5. Emelichev V.A., Girlich E., Nikulin Yu.V., Podkopaev D.P. *Stability and regularization of vector problems of integer linear programming* // Optimization. – 2002. – V. 51. – № 4. – P. 645–676.
6. Емеличев В.А., Пашкевич А.В. *О параметризации принципа оптимальности в критериальном пространстве* // Дискрет. анализ и исследов. операций. Сер. 2. – 2002. – Т. 9. – № 1. – С. 21–32.
7. Леонтьев В.К. *Устойчивость в линейных дискретных задачах* // Пробл. кибернетики. – М.: Наука, 1979. – Вып. 35. – С. 169–184.
8. Sotskov Yu.N., Leontev V.K., Gordeev E.N. *Some concepts of stability analysis in combinatorial optimization* // Discrete Appl. Math. – 1995. – V. 58. – № 2. – P. 169–190.

Белорусский государственный  
университет

Поступила  
03.02.2003